



**F. Wittenbauer**  

---

**Aufgaben aus der  
Technischen Mechanik**

**I. Band**  
**Allgemeiner Teil**  
839 Aufgaben nebst Lösungen

Fünfte, verbesserte Auflage  
bearbeitet von  
**Dr.-Ing. Theodor Pöschl**  
o. ö. Professor an der Deutschen  
Technischen Hochschule in Prag

Mit 640 Textabbildungen



Springer-Verlag Berlin Heidelberg GmbH  
1924

Alle Rechte, insbesondere das der Übersetzung  
in fremde Sprachen, vorbehalten.

Softcover reprint of the hardcover 5th edition 1924

ISBN 978-3-662-40833-9

ISBN 978-3-662-41317-3 (eBook)

DOI 10.1007/978-3-662-41317-3

## Vorwort zur vierten Auflage.

Dieses Buch bringt keine Probleme der Mechanik, sondern leichte Aufgaben, die von jedem Anfänger auf Grund von Vorlesungen über technische Mechanik gelöst werden können. Sie haben den Zweck, dem Studierenden eine Reihe einfacher Anwendungen vorzuführen, die ihm das Studium erleichtern und die Freude an der Arbeit erhöhen werden.

Den größten Teil der hier mitgeteilten Aufgaben habe ich für Unterrichtszwecke ersonnen. Aufgaben, deren ersten Autor ich ermitteln konnte, habe ich mit dem Namen desselben versehen. Insbesondere hatte ich folgenden Werken viel Anregung zu verdanken: W. Walton, Collection of Problems of the Theoretical Mechanics; E. J. Routh, Dynamik der Systeme starrer Körper, deutsche Ausgabe von A. Schepp.

Gegenüber den drei ersten Auflagen weist vorliegender Band eine Reihe neuer Aufgaben und Verbesserungen der Lösungen auf; für die zahlreichen Zuschriften und Vorschläge, die mir zukamen, sage ich an dieser Stelle besten Dank.

Graz, im Jänner 1919.

F. Wittenbauer.

## Vorwort zur fünften Auflage.

Die vorliegende Auflage des ersten Bandes der „Aufgaben“ unterscheidet sich von den vorhergehenden durch eine teilweise Umgruppierung des Stoffes, die eine organischere Gliederung ermöglichte, und durch eine teilweise Änderung der Bezeichnungsweise. In sachlicher Beziehung hielt ich mich nicht für berechtigt, durchgreifende Änderungen in der Wahl der Beispiele und ihrer Behandlungsweise vorzunehmen, um so weniger, als der Verlag den — nach den Erfolgen und der Verbreitung des Werkes wohlbegründeten — Wunsch äußerte, an der ursprünglichen Anlage im wesent-

lichen festzuhalten. Im Rahmen dieses Programms habe ich gleichwohl vielfache Änderungen im Text, und zwar sowohl bei den Aufgaben wie bei den Resultaten und Lösungen, vorgenommen, und hoffe auch, die leider zahlreich vorhandenen Irrtümer in den früheren Auflagen beseitigt zu haben. Dabei mußte ich einige wenige Beispiele ganz ausschalten; ich habe dafür einige andere neu aufgenommen.

So darf ich dieses Werk in teilweise veränderter, aber im Kern erhalten gebliebener Form mit dem Wunsche aus der Hand geben, daß es auch weiterhin den Studierenden und Ingenieuren der wertvolle Behelf bleiben möge, den sie zur Einführung in das Studium der Mechanik brauchen, und daß es zu den zahlreichen alten Freunden, die es besitzt, stets neue hinzuwerben möchte.

Prag, im März 1924.

**T. Pöschl.**

# Inhaltsverzeichnis.

## Erster Teil: Aufgaben.

	Seite
I. Summe von Kraftgruppen und Gleichgewicht. . . . .	3
1. Kräfte mit gemeinsamen Angriffspunkt (Aufgabe 1—20) .	3
2. Gleichgewicht von Kraftgruppen durch einen Punkt (Aufgabe 21—50) . . . . .	5
3. Ebene Kraftgruppen (Aufgabe 51—71) . . . . .	11
4. Gleichgewicht ebener Kraftgruppen (Aufgabe 72—87) . .	13
5. Gleichgewicht mehrerer Kraftgruppen in der Ebene (Aufgabe 88—107) . . . . .	16
6. Räumliche Kraftgruppen (Aufgabe 108—123) . . . . .	20
7. Gleichgewicht räumlicher Kraftgruppen (Aufgabe 124—141)	22
8. Schwerpunkte ebener Linien (Aufgabe 142—155) . . . . .	25
9. Schwerpunkte ebener Flächen (Aufgabe 156—198) . . . . .	26
10. Schwerpunkte von Körpern (Aufgabe 199—217) . . . . .	31
11. Stützungen (Aufgabe 218—255) . . . . .	33
12. Einfache Fachwerke (Aufgabe 256—286) . . . . .	40
13. Gleichgewicht mit Berücksichtigung der Reibung (Aufgabe 287—316) . . . . .	46
14. Einfache Maschinen (Aufgabe 317—350) . . . . .	51
15. Seil- und Kettenlinien (Aufgabe 351—367) . . . . .	58
II. Bewegungslehre . . . . .	61
16. Geradlinige Bewegung des Punktes (Aufgabe 368—396) . .	61
17. Schaulinien (Aufgabe 397—407) . . . . .	65
18. Krummlinige Bewegung des Punktes (Aufgabe 408—445) .	67
19. Gezwungene Bewegung des Punktes (Aufgabe 446—458) .	72
20. Bewegung mit Widerständen (Aufgabe 459—473) . . . . .	74
21. Dreh- und Schraubenbewegungen des Körpers (Aufgabe 474 bis 481) . . . . .	77
22. Gleichzeitige Bewegungen (Aufgabe 482—495) . . . . .	78
23. Ebene Bewegung von Scheiben (Aufgabe 496—518) . . . .	80
24. Endliche Bewegungen im Raume (Aufgabe 519—526) . .	84
25. Relative Bewegung (Aufgabe 527—550) . . . . .	85
III. Dynamik . . . . .	90
26. Arbeit und Leistung (Aufgabe 551—588) . . . . .	90
27. Das Prinzip der virtuellen Arbeiten (Aufgabe 589—621) . .	96
28. Polare Trägheitsmomente ebener Flächen (Aufgabe 622—632)	102
29. Trägheitsmomente von Körpern (Aufgabe 633—657) . . .	103
30. Bewegungs-Energie (Aufgabe 658—676) . . . . .	106
31. Das Prinzip d'Alemberts (Aufgabe 677—697) . . . . .	108

	Seite
32. Drehung um eine feste Achse (Aufgabe 698—713) . . . . .	111
33. Ebene Bewegung von Scheiben (Aufgabe 714—733) . . . . .	114
34. Das Prinzip der Bewegungs-Energie (Aufgabe 734—746) . . . . .	118
35. Das Prinzip der Bewegungs-Energie mit Widerständen (Aufgabe 747—759) . . . . .	120
36. Das Prinzip der Bewegung des Schwerpunkts (Aufgabe 760 bis 772) . . . . .	122
37. Stoß (Aufgabe 773—808) . . . . .	125
IV. Das Rechnen mit verschiedenen Einheiten und Dimensionen (Aufgabe 809—839) . . . . .	130
<b>Zweiter Teil: Resultate und Lösungen . . . . .</b>	<b>137</b>

\* Die mit diesem Zeichen versehenen Aufgaben erfordern die Kenntnis der Elemente der Differential- und Integral-Rechnung.

---

## Bezeichnungen,

die in diesem Buche verwendet werden.

<p><math>A, B, C</math> = Auflagerdrücke.  <math>D</math> = Gelenkdruck, Auflagerdruck u. dgl.  <math>D</math> = Durchmesser eines Kreises.  <math>E</math> = Leistung in kgm/sek.  <math>E_a</math> = Absolute Leistung in kgm/sek.  <math>E_r</math> = Leistung der Reibung.  <math>F</math> = Federkraft.  <math>G</math> = Gewicht.  <math>H</math> = Horizontaldruck oder -zug.  <math>J</math> = Trägheitsmoment.  <math>J_p</math> = polares Trägheitsmoment.  <math>K, P, Q</math> = Kräfte.  <math>L</math> = Länge.  <math>M</math> = Masse.  <math>N</math> = Leistung in PS (Pferdestärken).  <math>O</math> = Drehpol, Momentanzentrum.  <math>P</math> = Kraft; Punkt.  <math>Q</math> = Last; Wassermenge in der Sekunde.  <math>R</math> = Mittelkraft, Resultante; Halbmesser eines Kreises oder einer Kugel.  <math>S</math> = Schwerpunkt; Spannung eines Stabes, einer Kette oder eines Fadens.  <math>T</math> = Zeitabschnitt; Schwingungsdauer u. dgl.  <math>V</math> = Rauminhalt; Vertikaldruck, -zug.  <math>W</math> = Widerstand von Wasser und Luft.  <math>X, Y, Z, X_i, Y_i, Z_i</math> = Teilkräfte nach drei senkrechten Richtungen.  <math>a</math> = Parameter der Kettenlinie.  <math>a, b, c</math> = Richtungskosinus einer Geraden.  <math>b</math> = Beschleunigung.  <math>b_a</math> = absolute Beschleunigung  <math>b_c</math> = Zusatz- oder Coriolisbeschleunigung.</p>	<p><math>b_n</math> = Normalbeschleunigung.  <math>b_r</math> = relative Beschleunigung.  <math>b_s</math> = Beschleunigung des Schwerpunktes; Systembeschleunigung  <math>b_t</math> = Tangentialbeschleunigung.  <math>b_z</math> = Zwangsbeschleunigung.  <math>c, c_1 \dots</math> = Geschwindigkeit einer gleichförmigen Bewegung.  <math>c</math> = doppelte Flächengeschwindigkeit.  <math>d</math> = Durchmesser eines Kreises oder eines Seiles.  <math>e</math> = Basis der natürlichen Logarithmen.  <math>f</math> = Reibungszahl für gleitende Reibung.  <math>f_1</math> = Zapfenreibungszahl.  <math>f_2</math> = Rollreibungszahl.  <math>g</math> = Beschleunigung der Schwere.  <math>h</math> = Höhe von Dreieck und Rechteck; Ganghöhe der Schraubenslinie.  <math>k</math> = Anziehung der Masseneinheit in der Einheit der Entfernung; Stoßzahl; Konstante des Luftwiderstandes; Trägheitshalbmesser.  <math>l</math> = Stablänge, Spannweite.  <math>m</math> = Masse, Meter.  <math>n</math> = Drehzahl, d. i. Anzahl der Umdrehungen in der Minute.  <math>p</math> = Druck auf die Flächeneinheit; Parameter eines Kegelschnittes.  <math>q</math> = Gewicht für die Längeneinheit.  <math>r</math> = Halbmesser eines Kreises oder einer Kugel.  <math>s</math> = Weg eines Punktes.  <math>t</math> = Zeit (auch Tonne).  <math>v</math> = veränderliche Geschwindigkeit eines Punktes.</p>
--	---



$v_0$ = Anfangsgeschwindigkeit eines Punktes.	$\varepsilon$ = numerische Exzentrizität eines Kegelschnittes.
$v_r$ = relative Geschwindigkeit.	$\varphi, \psi \dots$ = Drehungswinkel.
$v_s$ = Geschwindigkeit des Schwerpunktes; Geschwindigkeit des Systems.	$\alpha$ = Widerstandszahl für Transport auf Rädern und Walzen.
$x, y, z$ = Koordinaten eines Punktes.	$\lambda$ = Winkelbeschleunigung.
<b>A</b> = Arbeit.	$\mu$ = Dichte (spezifische Masse).
<b>T</b> = Bewegungsenergie.	$\varrho$ = Reibungswinkel; Krümmungshalbmesser.
<b>T<sub>0</sub></b> = anfängliche Bewegungsenergie.	$\tau$ = Translationsgeschwindigkeit.
$\mathfrak{M}$ = reduzierte Masse; Moment.	$\tau_r$ = relative Translationsgeschwindigkeit.
$\mathfrak{M}_x, \mathfrak{M}_y, \mathfrak{M}_z$ = Momente um die drei Achsen.	$\xi, \eta, \zeta$ = Koordinaten des Schwerpunktes und Stoßmittelpunktes.
$\mathfrak{R}$ = Reibung.	$\xi$ = Zahl der Seilsteifigkeit.
$\alpha, \beta, \dots$ = Neigungswinkel.	$\eta$ = Güteverhältnis, Wirkungsgrad.
$\gamma$ = Einheitsgewicht.	$\zeta$ = Rollenziffer (Zapfenreibung und Seilsteifigkeit).
$\delta$ = Zeichen der virtuellen Verschiebung.	$\omega$ = Winkelgeschwindigkeit.
	$\omega_r$ = relative Winkelgeschwindigkeit.

Erster Teil.

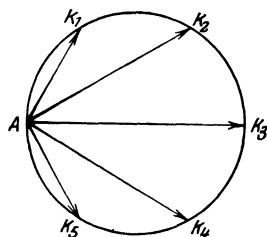
# Aufgaben.

# I. Summe von Kraftgruppen und Gleichgewicht.

## 1. Kräfte mit gemeinsamem Angriffspunkt.

1. Fünf Kräfte, die in derselben Ebene liegen und den gleichen Angriffspunkt haben, besitzen folgende Größen und Richtungen:  $K_1 = 10$  kg,  $K_2 = 15$  kg,  $K_3 = 26$  kg,  $K_4 = 8$  kg,  $K_5 = 12$  kg;  $\sphericalangle(K_2 K_1) = 50^\circ$ ,  $\sphericalangle(K_3 K_1) = 160^\circ$ ,  $\sphericalangle(K_4 K_1) = -100^\circ$ ,  $\sphericalangle(K_5 K_1) = -40^\circ$ . Man suche Größe und Richtung der Mittelkraft (zeichnerisch und rechnerisch).

2. Es soll die Größe und Richtung der Mittelkraft von fünf Kräften  $K_1, \dots, K_5$  bestimmt werden, die von  $A$  nach den Ecken eines regelmäßigen Sechsecks gerichtet sind und deren Größen durch die Längen dieser Linien dargestellt sind (zeichnerisch und rechnerisch).



3. Eine Kraft  $K = 280$  kg soll in zwei Teilkräfte zerlegt werden, deren Differenz  $K_1 - K_2 = 100$  kg ist. Die Teilkraft  $K_1$  ist gegen  $K$  unter  $20^\circ$  geneigt. Wie groß sind  $K_1$  und  $K_2$ ? Welchen Winkel  $\alpha$  schließen sie miteinander ein?

4. Sechs Kräfte, die gemeinsamen Angriffspunkt besitzen, sollen durch zwei gleich große, aufeinander senkrecht stehende Kräfte ersetzt werden, deren gemeinsamer Angriffspunkt von dem früheren eine gegebene Entfernung hat (zeichnerisch).

5. Zerlege eine Kraft  $K$  in zwei Teilkräfte  $K_1$  und  $K_2$ , die im Verhältnis  $1:2$  stehen. Suche den geometrischen Ort aller Kraftdreiecke, welche dieser Bedingung genügen.

6. Eine Kraft  $K$  soll in zwei Teilkräfte  $K_1$  und  $K_2$  zerlegt werden, für welche die Bedingung gestellt wird:  $K_2 = \frac{3}{4} K_1$ ; ferner soll  $K_2$  mit  $K$  den doppelten Winkel einschließen wie  $K_1$  mit  $K$ . Wie groß sind diese Winkel und die Teilkräfte?

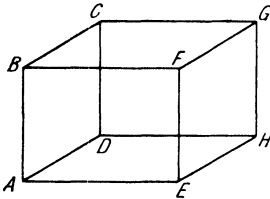
7. Bei der Zerlegung einer Kraft  $K$  in zwei Teilkräfte  $K_1$  und  $K_2$  sei der Winkel der einen  $\sphericalangle(K_1 K) = \alpha_1 (\neq 0)$  gegeben, hingegen der Winkel der anderen  $\sphericalangle(K_2 K) = x$  unbekannt. Welche Beziehung besteht zwischen der (gewöhnlichen) Summe  $S = K_1 + K_2$  der unbekanntenen Teilkräfte, dem Winkel  $\alpha_1$  und dem Winkel  $x$ ?

Welchen größten und welchen kleinsten Wert kann  $S$  erreichen und für welche Werte von  $x$ ?

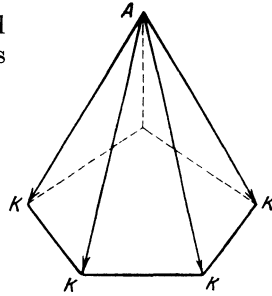
8. Eine Kraft  $K = 20 \text{ kg}$  soll in zwei Teilkräfte zerlegt werden, die unter  $\alpha = 40^\circ$  gegeneinander geneigt sind und im Verhältnis  $1:n = 1:2,5$  stehen. Wie groß sind diese Teilkräfte und welche Winkel  $\alpha_1, \alpha_2$  schließen sie mit  $K$  ein?

9. Es sind drei Kräfte mit gemeinsamen Angriffspunkt gegeben. Sie sollen durch drei andere von gleicher Mittelkraft ersetzt werden, die auf den gegebenen Kräften senkrecht stehen und von denen zwei gleich groß sind.

10. In den Diagonalen  $AG, CE$  und  $HB$  eines rechtwinkligen Parallelepipedes



Aufg. 10.



Aufg. 11.

wirken drei gleiche Kräfte  $K$ . Man suche ihre Mittelkraft.

11. Vier gleich große Kräfte  $K$  bilden vier Kanten einer regelmäßigen fünfeckigen Pyramide. Wie groß ist ihre Mittelkraft und wo trifft sie die Grundfläche der Pyramide?

12. Eine Gruppe von sechs Kräften mit demselben Angriffspunkt  $O$  hat, bezogen auf drei zueinander senkrechte Richtungen  $x, y, z$  folgende Teilkräfte (in irgendwelchen Kräfteinheiten):

$$K_1: X_1 = 5, Y_1 = 4, Z_1 = 3;$$

$$K_2: X_2 = 4, Y_2 = -3, Z_2 = 6;$$

$$K_3: X_3 = -2, Y_3 = 1, Z_3 = -7;$$

$$K_4: X_4 = -2, Y_4 = -3, Z_4 = -4;$$

$$K_5: X_5 = 1, Y_5 = -5, Z_5 = -8;$$

$$K_6: X_6 = -4, Y_6 = -8, Z_6 = 3.$$

Wie groß ist die Mittelkraft  $K$  dieser Kraftgruppe und welche Winkel schließt sie mit  $x, y, z$  ein?

13. Eine Kraft  $K$  soll in drei Teilkräfte  $K_1, K_2, K_3$  zerlegt werden, für welche folgende Bedingungen zu erfüllen sind:

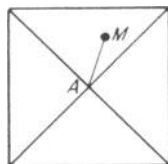
$$\sphericalangle(K_1, K_2) = \sphericalangle(K_2, K_3) = \sphericalangle(K_3, K_1) = 120^\circ, \quad K_1 : K_2 : K_3 = 1 : 2 : 3.$$

Wie groß sind diese Teilkräfte und welche Winkel schließen sie mit  $K$  ein?

14. Eine Kraft  $K$  soll in drei Teilkräfte  $K_1, K_2, K_3$  zerlegt werden, die aufeinander senkrecht stehen und deren Verhältnis  $1 : 2 : 3$  ist. Wie groß sind diese Teilkräfte und welche Winkel schließen sie mit  $K$  ein?

15. Drei Kräfte besitzen gleiche Größe  $K$ , gleichen Angriffspunkt  $P$  und sind untereinander unter gleichen Winkeln  $\alpha$  ( $\neq 120^\circ$ ) geneigt. Sie sollen durch drei andere Kräfte ersetzt werden, welche dieselbe Mittelkraft besitzen und auf den drei Ebenen der gegebenen Kräfte senkrecht stehen. Wie groß muß jede dieser drei Kräfte sein?

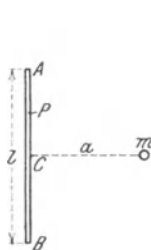
16. In der Mitte  $A$  eines Quadrates ruht ein Punkt, der durch vier gleichgespannte elastische Fäden mit den Ecken verbunden ist. Der Punkt wird nun in eine beliebige Lage  $M$  gebracht und losgelassen. Welche Kraft wirkt auf ihn ein, wenn die Spannungen der elastischen Fäden ihren Längen proportional sind? (Walton.)



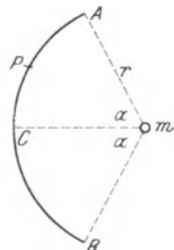
\*17. In der Verlängerung eines homogenen Stabes von der Länge  $l$  und der Masse  $M$  befindet sich eine Punktmasse  $m$ , die von allen Punkten des Stabes nach dem Newtonschen Gesetz angezogen wird. Wie groß ist die Gesamtanziehung, die auf  $m$  ausgeübt wird?



\*18. Ein homogener Stab von der Länge  $l$  und der Masse  $M$  wird von der symmetrisch gelegenen Punktmasse  $m$  nach dem Newtonschen Gesetz angezogen. Wie groß ist die Gesamtanziehung, die auf  $m$  ausgeübt wird?



Aufg. 18.



Aufg. 19.

\*19. Ein Kreisbogen, über den die Masse  $M$  gleichförmig verteilt ist, zieht eine Punktmasse  $m$  im Mittelpunkt nach dem Newtonschen Gesetz an. Wie groß ist diese Anziehung?

\*20. Die Oberfläche einer Halbkugel ist homogen mit der Masse  $M$  belegt und wird von der Masse  $m$  im Mittelpunkt der Kugel nach dem Newtonschen Gesetz angezogen. Man suche Richtung und Größe dieser Anziehung.

## 2. Gleichgewicht von Kraftgruppen durch einen Punkt.

21. An einen lotrecht herabhängenden elastischen Faden wird ein Gewicht  $G$  gehängt. In welcher Tiefe  $x$  unter der Anfangslage

bleibt das Gewicht im Gleichgewicht, wenn  $l_0$  die ursprüngliche Länge des Fadens und seine Spannung der Längenänderung proportional ist?

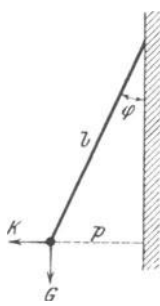
22. Ein frei beweglicher Punkt  $m$  wird von zwei festen Massenpunkten  $m_1$  und  $m_2$  nach dem Newtonschen Gesetz angezogen. In welcher Entfernung  $x$  von  $m_1$  bleibt  $m$  im Gleichgewicht, wenn  $a$  die Entfernung  $m_1, m_2$  ist?

23. Ein frei beweglicher Punkt  $m$  wird von zwei festen Punkten  $m_1, m_2$  angezogen, und zwar von  $m_1$  verkehrt proportional, hingegen von  $m_2$  direkt proportional der Entfernung. Die anziehenden Kräfte in der Einheit der Entfernung sind  $k_1$  und  $k_2$ . An welchen Stellen ist  $m$  im Gleichgewicht? Wann ist ein Gleichgewicht unmöglich?

24. Man verbinde den Schwerpunkt  $S$  eines Dreiecks mit den drei Ecken  $A, B, C$ . Die Strecken  $SA, SB, SC$  mögen Kräfte darstellen. Man beweise auf zeichnerischem und rechnerischem Wege, daß sie im Gleichgewicht sind.

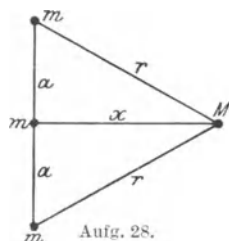
25. Drei Kräfte wirken in den Höhen eines Dreiecks; sie sind den zugehörigen Grundlinien proportional und nach den Ecken gerichtet. Man beweise, daß diese Kräfte im Gleichgewicht sind. (Petersen.)

26. Ein Punkt vom Gewicht  $G$  ist an einem Faden von der Länge  $l$  aufgehängt und wird mit einer Kraft  $K = Gl/p$  in wagrechter Richtung abgestoßen. Bei welchem Winkel  $\varphi$  besteht Gleichgewicht? Wie groß ist die Spannung  $S$  des Fadens?



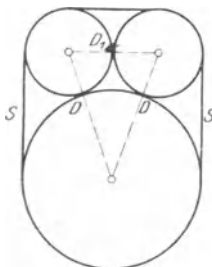
Aufg. 26.

27. Drei feste Massenpunkte  $m_1, m_2, m_3$  ziehen einen frei beweglichen Punkt  $m$  proportional den Massen und den Entfernungen an. Man rechne die Koordinaten der Gleichgewichtslage von  $m$ , wenn  $x_1 y_1, x_2 y_2, x_3 y_3$  die Koordinaten der drei festen Punkte sind.



Aufg. 28.

28. Drei gleiche Massenpunkte  $m$  liegen in gleichen Entfernungen  $a$  auf einer Geraden fest. Ein frei beweglicher Punkt  $M$  wird von den beiden äußeren Punkten  $m$  mit Kräften angezogen, die den Massen direkt und dem Quadrat der Entfernung verkehrt proportional sind; von dem mittleren Punkt  $m$  wird  $M$  nach dem gleichen Gesetz abgestoßen. Bei welcher Entfernung  $x$  ist  $M$  im Gleichgewicht?

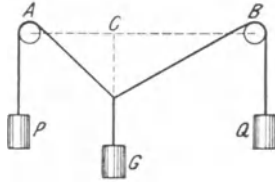


Aufg. 29.

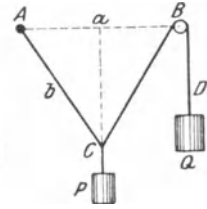
29. Über drei Walzen, von denen die eine den doppelten Durchmesser der andern hat,

schlingt sich ein Seil, das mit der bekannten Spannung  $S$  angezogen wird. Welche Drücke  $D$  und  $D_1$  üben die Walzen aufeinander aus? Zeichne den zugehörigen Kraftplan.

**30.** Über zwei kleine glatte Rollen  $A$  und  $B$  läuft eine Schnur, die an drei Stellen mit  $P$ ,  $G$  und  $Q$  belastet ist. In welchem Verhältnis stehen  $AC$  und  $CB$  für Gleichgewicht?



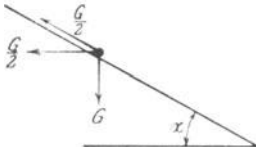
Aufg. 30.



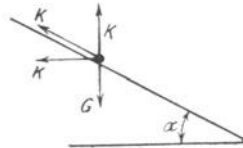
Aufg. 31.

**31.** Ein Seil ist in  $A$  befestigt und geht bei  $B$  über eine kleine glatte Rolle. Es trägt bei  $C$  und  $D$  zwei Gewichte  $P$  und  $Q$ , deren Verhältnis zu bestimmen ist, wenn bei Gleichgewicht die Richtung von  $P$  die Strecke  $AB = a$  halbieren soll ( $AC = b$ ). (Walton.)

**32.** Ein schwerer Punkt vom Gewicht  $G$  liegt auf einer geneigten Ebene; er wird durch zwei gleiche Kräfte  $G/2$ , von denen die eine



Aufg. 32.

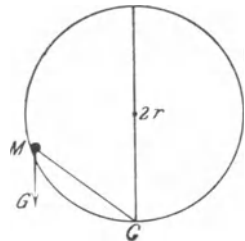


Aufg. 33.

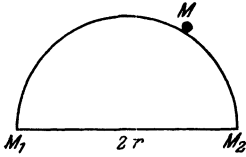
wagrecht, die andere in der Ebene aufwärts wirkt, im Gleichgewicht erhalten. Unter welchem Winkel  $\alpha$  ist die Ebene geneigt? Wie groß ist der Druck des Punktes auf die Ebene?

**33.** Ein Punkt vom Gewicht  $G$  wird auf einer schiefen Ebene, die unter  $\alpha$  geneigt ist, von drei Kräften  $K$  im Gleichgewicht erhalten, die in der gezeichneten Weise wirken. Wie groß muß  $K$  sein und wie groß ist der Druck  $D$  der Ebene?

**34.** Ein Punkt  $M$  vom Gewicht  $G$  kann auf einer glatten Kreisbahn in einer lotrechten Ebene gleiten und wird vom tiefsten Punkt  $C$  mit einer Kraft abgestoßen, die dem Quadrat der Entfernung verkehrt proportional ist.  $k$  ist die Abstoßung in der Einheit der Entfernung. An welchen Stellen des Kreises ist  $M$  im Gleichgewicht? Wie groß ist der Druck  $D$  der Unterstüzung?



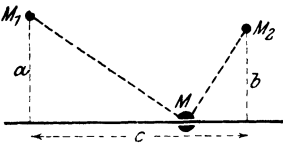
35. Ein frei beweglicher Punkt  $M$ , der längs eines glatten Halbkreises gleiten kann, wird von den Endpunkten des Durchmesser  $M_1, M_2$  proportional den Entfernungen angezogen.  $k$  sei die Anziehung in der Einheit der Entfernung. An welchen Stellen des Halbkreises bleibt  $M$  im Gleichgewicht? Wie groß ist der Druck  $D$  der Unterstützung?



36. Ein Massenpunkt  $m$  wird von drei gleichen Massenpunkten, die in den Ecken eines gleichschenkligen Dreiecks liegen, nach dem Newtonschen Gesetz angezogen und befindet sich in dem Halbirungspunkt der Dreieckshöhe im Gleichgewicht. In welchem Verhältnis müssen Grundlinie  $b$  und Höhe des Dreiecks  $h$  stehen?

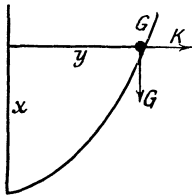
37. Ein frei beweglicher Punkt wird von den Ecken eines gleichseitigen Dreiecks  $A, B, C$  proportional den Entfernungen angezogen. Die Anziehungen dieser drei Punkte in der Einheit der Entfernung stehen im Verhältnis  $k_1 : k_2 : k_3 = 1 : 2 : 3$ . In welchen Entfernungen  $r_1, r_2, r_3$  von  $A, B, C$  ist der Punkt im Gleichgewicht?

38. Ein Punkt  $M$ , der auf einer Geraden gleiten kann, wird von zwei außerhalb der Geraden liegenden Punkten  $M_1, M_2$  verkehrt proportional dem Quadrat der Entfernung angezogen. Er befindet sich im Gleichgewicht, wenn  $\overline{M_1M}$  senkrecht steht zu  $\overline{M_2M}$ . Zeige, daß in der Gleichgewichtsstellung zwischen den Stücken  $a, b, c$  die Beziehung besteht:

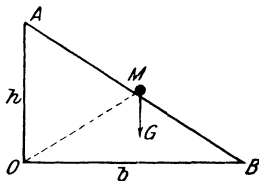


$$a^3 + b^3 = abc$$

und bestimme den Druck  $D$  der Führungsgeraden, wenn  $k$  die Anziehung in der Einheit der Entfernung ist.



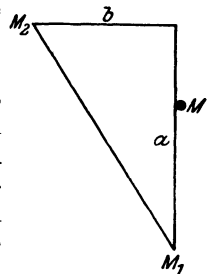
39. Auf einem parabolischen Bogen kann ein Punkt vom Gewicht  $G$  gleiten, der von der Achse der Parabel mit einer Kraft  $K = ky$  abgestoßen wird. An welcher Stelle ist  $G$  im Gleichgewicht und wie groß ist der Druck  $D$  der Führung? (Walton.)



40. Ein schwerer Punkt  $M$  mit dem Gewicht  $G$  liegt auf der Hypotenuse eines rechtwinkligen Dreiecks  $OAB$  und wird von  $O$  verkehrt proportional dem Quadrat der Entfernung angezogen. Er befindet sich in der Mitte der Hypotenuse  $AB = l$  im Gleichgewicht. Wie groß ist die An-

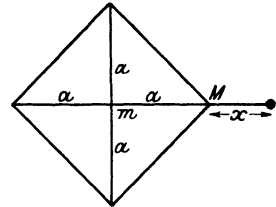


ziehung  $k$  in der Einheit der Entfernung? Wie groß ist der Druck  $D$  der Führungsgeraden  $AB$ ? Wann wird das Gleichgewicht unmöglich?

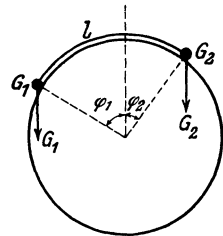


41. Ein beweglicher Punkt  $M$  kann längs der Seite  $a$  eines rechtwinkligen Dreiecks gleiten und wird von dessen Ecken  $M_1, M_2$  proportional den Entfernungen angezogen.  $k$  sei die anziehende Kraft in der Einheit der Entfernung. An welcher Stelle ist  $M$  im Gleichgewicht? Wie groß ist dort der Druck  $D$  der Dreiecksseite  $a$ ?

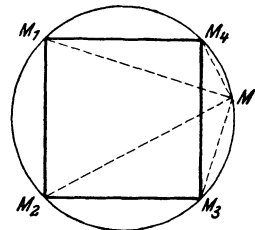
42. Eine kleine Masse  $m$  wird durch vier gleich lange, gleichgespannte elastische Fäden  $a$  mit vier Punkten verbunden, die in den Ecken eines Quadrates liegen. Wenn einer dieser Punkte um die Strecke  $x$  in der durch  $M$  gehenden Diagonale des Quadrates verschoben wird, um wieviel ( $z$ ) und in welcher Richtung verschiebt sich die Gleichgewichtslage von  $m$ ? Wie groß muß  $x$  gemacht werden, damit  $m$  nach  $M$  kommt? Die Fadenspannung ist der Fadenlänge proportional.



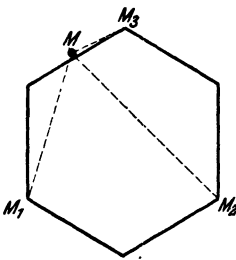
43. Auf einem glatten Kreise in einer lotrechten Ebene sind zwei schwere Punkte  $G_1$  und  $G_2$ , die durch einen undehnbaren Faden verbunden sind, im Gleichgewicht. Welche Beziehung besteht zwischen den Winkeln  $\varphi_1$  und  $\varphi_2$ , und wie groß sind  $\varphi_1$  und  $\varphi_2$  selbst, wenn  $r$  der Halbmesser der Walze und  $l$  die Länge des Fadens ist?



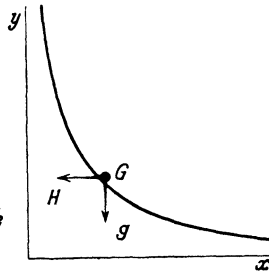
44. Die Eckpunkte eines Quadrates  $M_1, M_2, M_3, M_4$  ziehen einen beweglichen Punkt  $M$  proportional den Entfernungen an. Die Anziehungen in der Einheit der Entfernung sind beziehungsweise  $k_1 = k, k_2 = 2k, k_3 = 3k, k_4 = 4k$ . Der Punkt  $M$  kann sich nur auf dem Umfang eines glatten Kreises bewegen, welcher dem Quadrat umschrieben ist. An welchen Stellen des Kreises ist  $M$  im Gleichgewicht? Wie groß ist der Druck  $D$  der Unterstützung an diesen Stellen?



45. Ein frei beweglicher Punkt  $M$  kann am glatten Umfang eines regelmäßigen Sechsecks gleiten und wird von den drei Ecken



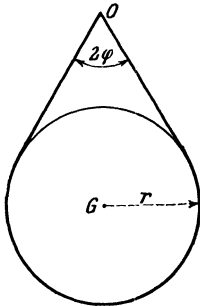
Aufg. 45.



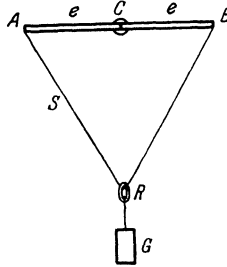
Aufg. 46.

$M_1, M_2, M_3$  proportional den Entfernungen angezogen. An welchen Stellen befindet sich  $M$  im Gleichgewicht?

46. Ein schwerer Punkt vom Gewicht  $G$  kann auf einer gleichseitigen Hyperbel gleiten. Welche Horizontalkraft  $H$  muß auf den Punkt ausgeübt werden, damit er an jeder Stelle der Hyperbel im Gleichgewicht bleibt? Wie groß ist der Druck  $D$  zwischen Punkt und Hyperbel?



Aufg. 47.

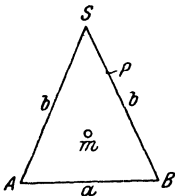


Aufg. 48.

47. Um eine Walze vom Gewicht  $G$  wird ein elastischer Faden geschlungen und geknüpft. Solange seine Länge  $l_0 = 2r\pi$  ist, bleibt der Faden ungespannt. Nun wird der Faden und mit ihm die Walze in einem Punkt  $O$  aufgehoben. Man berechne den Winkel  $\varphi$  für Gleichgewicht.

48. An die Ecken eines Stabes  $AB = 2l$ , der um seinen Mittelpunkt  $C$  drehbar ist, wird ein Seil von der Länge  $2l$  geknüpft, an dem ein Ring  $R$  mit dem Gewicht  $G$  gleiten kann. Wenn der Stab um den Winkel  $\varphi$  gedreht und in dieser gedrehten Lage fixiert wird, welches ist die Gleichgewichtslage des mit  $G$  belasteten Ringes und wie groß ist die Spannung  $S$  im Seil?

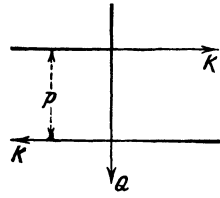
49. Wenn in voriger Aufgabe der Ring, der das Gewicht  $G$  trägt, in der Mitte des Seiles festgeknüpft ist, wie ändern sich die Seilspannungen  $S_1$  und  $S_2$  bei der Drehung des Stabes um den Winkel  $\varphi$ ?



\*50. Der Umfang eines gleichschenkligen Dreiecks  $A, B, S$  ist gleichförmig mit Masse belegt, die einen Massenpunkt  $m$  im Innern des Dreiecks nach dem Newtonschen Gesetz anzieht. An welcher Stelle ist  $m$  im Gleichgewicht?

### 3. Ebene Kraftgruppen.

51. Von den drei Kräften  $K$ ,  $K$ ,  $Q$ , von denen die beiden ersteren ein Kraftpaar bilden, soll ohne Parallelogramm oder Seileck die Mittelkraft gesucht werden.



Aufg. 51.

52. Man nehme drei Kräfte mit beliebigen Angriffspunkten und drei Kraftpaare in der Ebene an und suche ihre Mittelkraft auf zwei verschiedene Arten. (Zeichnerisch.)

53. Gegeben sind vier Parallelkräfte von verschiedener Richtung; man suche jene Kraft, die mit ihnen ein Kraftpaar von gegebenem Moment bildet. (Zeichnerisch.)

54. Eine gegebene Kraft  $K$  soll in vier Parallelkräfte zerlegt werden, deren Wirkungslinien gegeben sind; überdies soll  $K_1 : K_2 = 1 : 2$  und  $K_3 : K_4 = 3 : 4$  sein. Wie groß sind diese vier Kräfte? (Zeichnerisch.)

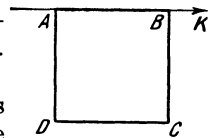
55. Gegeben sind drei parallele Kräfte und zwei zu ihnen parallele Gerade. Welche Kräfte müssen in letzteren wirken, wenn Gleichgewicht bestehen soll? (Zeichnerisch.)

56. Eine gegebene Kraft  $K$  soll in drei Parallelkräfte zerlegt werden, deren Lagen gegeben sind; eine von ihnen ist die Summe der beiden anderen. (Zeichnerisch.)

57. Eine gegebene Kraft  $K$  soll in drei Parallelkräfte zerlegt werden, die im Verhältnis  $K_1 : K_2 : K_3 = 1 : 2 : 3$  stehen. Von zweien dieser Kräfte ist auch die Lage gegeben. (Zeichnerisch.)

58. Man zerlege ein gegebenes Kraftpaar in drei Kräfte, deren Wirkungslinien gegeben sind und ein beliebiges Dreieck miteinander bilden.

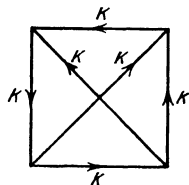
59. Die Seiten eines ebenen Vielecks, in derselben Richtung durchlaufen, stellen Kräfte dar. Welches ist ihre Mittelkraft?



Aufg. 60.

60. Längs der Seite  $AB$  eines Quadrates  $ABCD$  wirke eine Kraft  $K$ ; man zerlege sie in drei Teilkräfte, welche in den anderen Seiten des Quadrates wirken.

61. In den Seiten und Diagonalen eines Quadrates wirken sechs Kräfte  $K$ , deren Größen durch die Längen der betreffenden Geraden dargestellt und deren Richtungen durch die Pfeile gegeben sind. Man suche ihre Summe.



62. Die Wirkungslinien von vier Kräften  $K_1 = 5 \text{ kg}$ ,  $K_2 = 10 \text{ kg}$ ,  $K_3 = 4 \text{ kg}$ ,  $K_4 = 8 \text{ kg}$  besitzen in bezug auf ein rechtwinkliges Koordinatenkreuz  $O$ ,  $x$ ,  $y$  folgende Gleichungen:

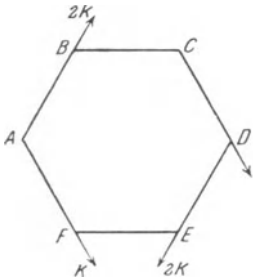
$$K_1: y = 1,5x + 2$$

$$K_2: y = 2x + 4$$

$$K_3: y = 0,5x - 6$$

$$K_4: x = 3.$$

$K_1$  und  $K_4$  drehen im Sinne des Uhrzeigers um den Koordinatenanfangspunkt,  $K_2$  und  $K_3$  in entgegengesetztem Sinne. Zu suchen ist die Größe, die Gleichung der Wirkungslinie und der Drehsinn der Mittelkraft.

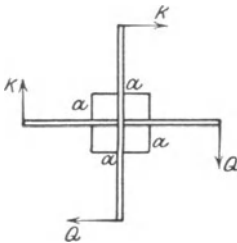


Aufg. 63.

63. In den Seiten eines regelmäßigen Sechsecks wirken vier Kräfte von angegebener Größe und Richtung. Man suche ihre Mittelkraft.

64. Sechs parallele Kräfte haben folgende Größen:  $K_1 = 6 \text{ kg}$ ,  $K_2 = -8 \text{ kg}$ ,  $K_3 = 2 \text{ kg}$ ,  $K_4 = 4 \text{ kg}$ ,  $K_5 = -3 \text{ kg}$ ,  $K_6 = -5 \text{ kg}$ ; ihre Abstände voneinander sind der Reihe nach: 2 m, 3 m, 1 m, 4 m, 3 m. Wo liegt die Mittelkraft und wie groß ist sie? (Zeichnerisch und rechnerisch.)

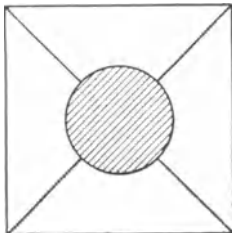
65. Die Kraft  $K$  soll in drei gleiche Teilkräfte  $K_1 = K_2 = K_3 = K/n$  zerlegt werden, die in der gleichen Ebene liegen. Die



Aufg. 66.

Schnittpunkte  $A_1, A_2, A_3$  dieser Teilkräfte mit  $K$  liegen in dieser Reihenfolge in der Krafrichtung, und zwar ist  $\overline{A_1 A_2} = \overline{A_2 A_3}$ . Welche Winkel  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  schließen die Teilkräfte mit  $K$  ein?

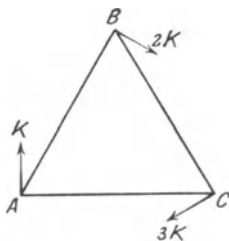
66. Ein Stangenkreuz von vier gleichen Armen  $a$  wird an den Enden von vier Kräften  $K, K, Q, Q$  senkrecht zu den Armen beansprucht ( $K < Q$ ). In welchem Verhältnis müssen  $K$  und  $Q$  stehen, wenn die Mittelkraft aller Kräfte vom Mittelpunkt des Stangenkreuzes den Abstand  $2a$  haben soll? Wie groß ist diese Mittelkraft?



67. Eine um ihre Achse drehbare Walze von Halbmesser  $r$  wird von vier gleichgespannten Fäden gehalten, die nach den Ecken eines Quadrates gehen. Die Spannung der Fäden ist deren Länge proportional und ist  $k$  für die Längeneinheit des Fadens. Die

Quadratseite ist doppelt so lang wie der Durchmesser der Walze. Man verdrehe diese um  $90^\circ$ ; welche Mittelkraft werden die vier Fäden auf die Walze ausüben?

68. Ein gleichseitiges Dreieck wird von drei Kräften  $K$ ,  $2K$ ,  $3K$  angeregt, die senkrecht zu den Seiten des Dreiecks stehen. Wie groß ist die Mittelkraft  $R$  und welche Richtung hat sie? (Zeichnerisch und rechnerisch.)



Aufg. 68.

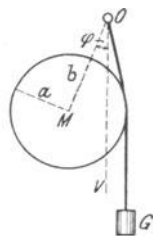
69. In den Ecken eines regelmäßigen Fünfecks  $ABCDE$  wirken fünf Kräfte, welche sämtlich nach dem Schnittpunkt  $O$  der Seiten  $AB$  und  $DE$  gerichtet und den Entfernungen der fünf Angriffspunkte  $A, B, C, D, E$  von  $O$  proportional sind. Man suche den Mittelpunkt dieser Kraftgruppe.

70. In den Ecken eines gleichseitigen Dreiecks  $ABC$  von der Seitenlänge  $a$  wirken drei Kräfte, und zwar  $K_1 = 2K$  in  $A$ , senkrecht zu  $BC$ , vom Dreieck abgewendet;  $K_2 = K$  in  $B$ , parallel zu  $AC$ ;  $K_3 = K$  in  $C$ , parallel zu  $AB$ . Man suche den Mittelpunkt dieser Kraftgruppe.

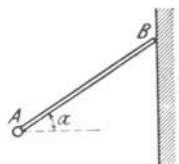
\*71. Zwei gegenüberliegende Seiten eines Rechtecks von der Länge  $l$  haben den Abstand  $a$  voneinander und sind gleichförmig mit Masse belegt. Die einzelnen Teilchen dieser Seiten ziehen einander nach dem Newtonschen Gesetz an. Wie groß ist die Anziehung der beiden Seiten aufeinander?

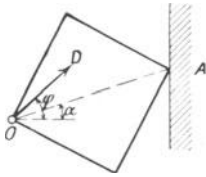
#### 4. Gleichgewicht ebener Kraftgruppen.

72. In  $O$  hängt ein Zylinder vom Halbmesser  $a$  vom Gewicht  $Q$  und ein Gewicht  $G$ , dessen Faden den Zylinder berührt;  $\overline{OM} = b$ . Welchen Winkel  $\varphi$  wird  $OM$  mit der Lotrechten einschließen, wenn Gleichgewicht besteht, und welche Größe und Lage hat der zwischen Seil und Kugel auftretende Druck? Zeichne den Kraftplan. (Walton.)

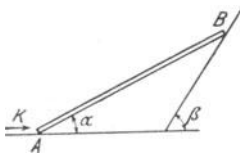


73. Ein in  $A$  gelenkig befestigter Stab  $AB = a$  vom Gewicht  $G$  lehnt sich in  $B$  an eine glatte lotrechte Wand. Der Schwerpunkt der Stange ist um  $b$  von  $A$  entfernt. Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $B$ ? Welchen Winkel  $\varphi$  schließt der Gelenkdruck in  $A$  mit der Wagerechten ein?

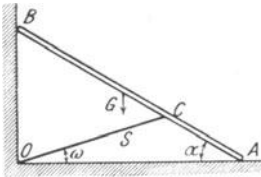




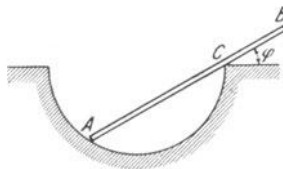
74. Eine quadratische Platte vom Gewicht  $G$  ist in  $O$  drehbar gelagert und stützt sich in  $A$  an eine lotrechte Wand. Man suche die Größe des Gelenkdruckes  $D$  in  $O$  und seine Neigung  $\varphi$  gegen die Wagrechte, wenn die Neigung  $\alpha$  gegeben ist.



75. Ein Stab von gleicher Art wie in Aufgabe 73 stützt sich bei  $A$  an den glatten Boden, bei  $B$  an eine unter  $\beta$  geneigte glatte Wand. Welche Horizontalkraft  $K$  muß in  $A$  angebracht werden, damit der Stab im Gleichgewicht bleibt? Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $B$ ?

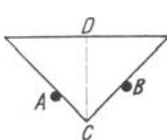
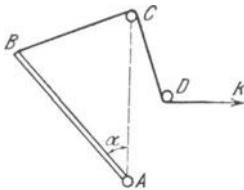


76. Eine gleichförmige schwere Stange  $\overline{AB} = 2a$  stützt sich an Wand und Boden und wird in  $C$  von einem Seil festgehalten. Bekannt sind das Gewicht  $G$  der Stange, sowie die Stellungswinkel  $\alpha$  und  $\omega$ . Wie groß ist die Spannung  $S$  im Seil? (Rechnerisch und zeichnerisch.)



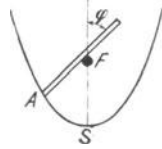
77. In eine glatte Hohlkugel vom Halbmesser  $r$  wird ein gleichförmiger schwerer Stab  $\overline{AB} = 2a$  vom Gewicht  $G$  gelegt. Unter welchem Winkel  $\varphi$  bleibt der Stab im Gleichgewicht? Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $C$ ?

78. Ein schwerer Stab  $\overline{AB} = 2a$  vom Gewicht  $G$  ist bei  $A$  drehbar befestigt. Das Ende wird durch ein Seil gehalten, das über zwei Rollen  $C$  und  $D$  läuft. Wie groß muß die Zugkraft  $K$  des leicht biegsamen Seiles sein, damit der Stab unter einem bestimmten Winkel  $\alpha$  im Gleichgewicht erhalten wird? Wie groß ist der Gelenkdruck in  $A$  und welchen Winkel  $\varphi$  schließt er mit der Lotrechten ein? Vorausgesetzt ist  $\overline{BA} = \overline{AC}$ .

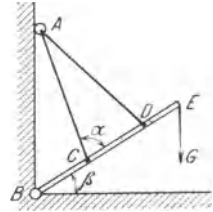


79. Ein rechtwinkliges gleichschenkliges Dreieck vom Gewicht  $G$  ruht mit den gleichen Seiten auf zwei glatten Nägeln  $A$  und  $B$ , die in gleicher Höhe liegen und den Abstand  $a$  besitzen. Welchen Winkel  $\varphi$  schließt die Höhe  $\overline{CD} = h$  des Dreiecks mit der Lotrechten ein, wenn Gleichgewicht besteht? Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $B$ ? (Walton.)

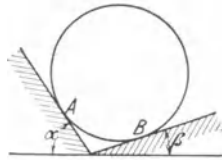
80. Ein schwerer Stab  $AB = 2a$  vom Gewicht  $G$  stützt sich mit seinem unteren Ende  $A$  an die Innenseite einer Parabel und liegt auf einem im Brennpunkt  $F$  sitzenden Stift auf. Welchen Winkel  $\varphi$  schließt der Stab mit der lotrechten Achse der Parabel ein, wenn Gleichgewicht besteht? Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $F$ ? (Walton.)



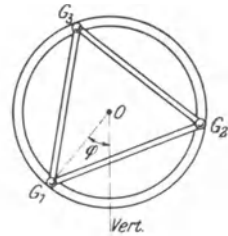
81. Am Ende  $E$  eines Stabes  $BE$  hängt ein Gewicht  $G$ ; der Stab ist in  $B$  gelenkig befestigt und wird von einem biegsamen Faden  $CAD$  gehalten, der bei  $A$  durch einen glatten Ring läuft. Es ist  $\overline{BC} = \overline{DE}$  und  $\overline{AC} = \overline{AD}$ . Wie groß ist die Fadenspannung  $S$ ? Wie groß ist der Gelenkdruck  $D$  in  $B$  und welchen Winkel  $\varphi$  bildet er mit  $BA$ ? (Walton.)



82. Eine Walze vom Gewicht  $G$  liegt auf zwei schiefen Ebenen, die unter den Winkeln  $\alpha$  und  $\beta$  geneigt sind. Wie groß sind die Drücke  $A$  und  $B$  an den Berührungstellen? (Leibniz.)



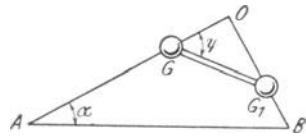
Aufg. 82.



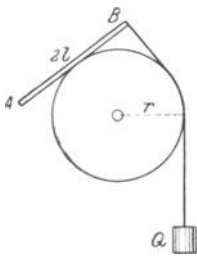
Aufg. 83.

83. Drei kleine Kugeln mit den Gewichten  $G_1 : G_2 : G_3 = 3 : 2 : 1$  können in einer lotrechten Kreisrinne laufen; sie sind durch drei gleich lange gewichtlose Stäbe miteinander verbunden. Man berechne den Winkel  $\varphi$  für Gleichgewicht.

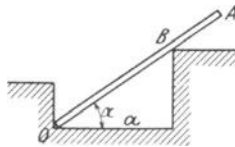
84. Auf zwei glatten Stangen  $AO, BO$ , die in einer lotrechten Ebene festliegen und zueinander senkrecht sind, können sich zwei Kugeln von den Gewichten  $G$  und  $G_1$  bewegen. Die beiden Kugeln sind durch eine gewichtlose Stange miteinander verbunden. Man suche den Winkel  $\psi$  für Gleichgewicht, wenn  $\alpha$  gegeben ist, die beiden Drücke  $D, D_1$  auf die Stangen und die Spannung  $S$  im Stabe  $GG_1$ .



85. Ein Stab  $\overline{AB} = 2l$  vom Gewicht  $G$  stützt sich auf eine glatte Walze und wird von einer gespannten Schnur gehalten, an



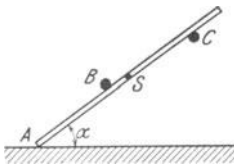
Aufg. 85.



Aufg. 86.

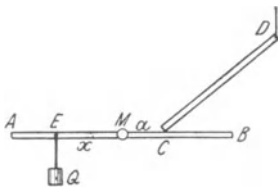
deren Ende ein Gewicht  $Q$  hängt. Wie groß muß das Verhältnis  $Q/G = z$  gemacht werden, wenn der Stab im Gleichgewicht mit der Lotrechten einen gegebenen Winkel  $\varphi$  einschließen soll?

86. Ein Stab  $OA = 2l$  vom Gewicht  $G$  steckt in einer rechteckigen Grube; bestimme die Drücke in  $O$  und  $B$ .

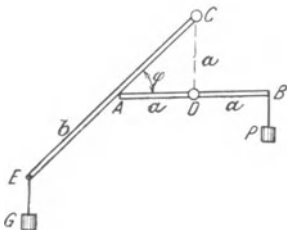


87. Ein Stab vom Gewicht  $G$  stützt sich mit seinem Ende  $A$  auf einen glatten Boden und wird überdies von zwei wagrechten Nägeln  $B$  und  $C$  gehalten. Wie groß sind die Drücke in  $A$ ,  $B$  und  $C$ ? Die Entfernungen  $\overline{AS} = a$  ( $S$  Schwerpunkt),  $\overline{BC} = b$  und der Winkel  $\alpha$  sind gegeben.

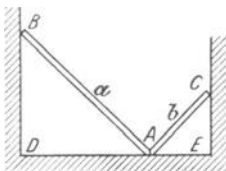
### 5. Gleichgewicht mehrerer Kraftgruppen in der Ebene.



88. Auf einen Stab  $AB$ , der um seinen Mittelpunkt  $M$  drehbar ist, stützt sich ein zweiter Stab  $CD$  vom Gewicht  $G$ , der bei  $D$  lotrecht aufgehängt ist. An welcher Stelle  $E$  muß ein gegebenes Gewicht  $Q$  aufgehängt werden, damit  $AB$  im Gleichgewicht bleibt? Wie groß ist der in  $C$  auftretende Druck  $N$ ? (Walton.)



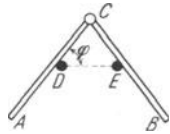
89. Zwei gewichtlose Stäbe  $AB$  und  $CE$  sind in  $C$  und  $D$  gelenkig befestigt und an den Enden  $B$  und  $E$  mit Gewichten  $P$  und  $G$  belastet.  $CD$  ist lotrecht und  $\overline{AD} = \overline{CD} = \overline{BD} = a$ ,  $\overline{CE} = b$ . Bei welchem Winkel  $\varphi$  sind die Stäbe im Gleichgewicht? Wie groß ist der gegenseitige Druck  $N$  in  $A$ ? (Walton.)



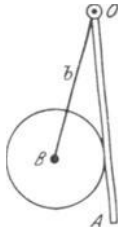
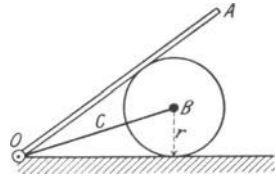
90. Zwei schwere Stäbe  $\overline{AB} = a$  und  $\overline{AC} = b$  mit den Gewichten  $G_1$  und  $G_2$  stützen sich bei  $A$  aneinander und bei  $B$  und  $C$  an lotrechte Wände. Es soll die Entfernung  $\overline{DE} = x$  derselben so bestimmt werden, daß die Stäbe im Gleichgewicht sind, wenn sie aufeinander senkrecht stehen.



91. Zwei gleichschwere Stäbe  $\overline{AC} = \overline{BC} = 2l$  sind in  $C$  gelenkig verbunden und stützen sich in  $D$  und  $E$  symmetrisch auf zwei glatte Bolzen. Es ist  $\overline{DE} = a$ . Bei welchem Winkel  $\varphi$  besteht Gleichgewicht?

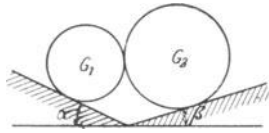


92. Ein schwerer Stab  $\overline{OA} = a$  vom Gewicht  $G$  ist bei  $O$  gelenkig befestigt und stützt sich an eine glatte Walze vom Halbmesser  $r$ , die durch einen Faden  $\overline{OB} = c$  in  $O$  festgehalten wird. Wie groß ist die Spannung  $S$  des Fadens? (Rechnerisch und zeichnerisch.) (Walton.)



Aufg. 93.

93. In  $O$  hängt an einem Faden eine Kugel vom Halbmesser  $r$  und vom Gewicht  $G$ , an welche sich ein schwerer Stab  $\overline{OA} = 2a$  vom Gewicht  $Q$  lehnt, der in  $O$  gelenkig befestigt ist. Welchen Winkel  $\varphi$  schließt der Faden  $OB = b$  mit der Lotrechten ein, wenn Gleichgewicht besteht? (Walton.)

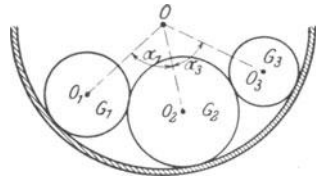


Aufg. 94.

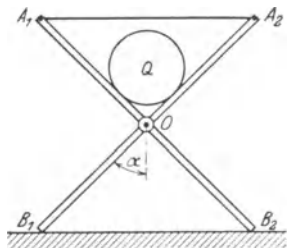
94. Zwei Walzen mit den Gewichten  $G_1$  und  $G_2$  ruhen auf zwei unter den Winkeln  $\alpha$  und  $\beta$  geneigten glatten Ebenen. Wel-

chen Winkel  $\varphi$  bildet die durch die Achsen der Walzen gehende Ebene mit der Horizontalebene, wenn Gleichgewicht besteht? (Walton.)

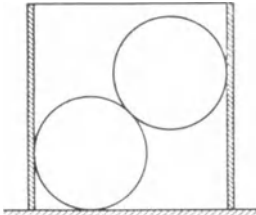
95. Drei Walzen mit den Gewichten  $G_1, G_2, G_3$  liegen nebeneinander im Innern eines Hohlzylinders. Welchen Winkel  $\varphi$  schließt  $\overline{OO_2} = r_2$  mit der Lotrechten ein, wenn Gleichgewicht besteht? Gegeben:  $\overline{OO_1} = r_1$ ,  $\overline{OO_3} = r_3$ ,  $\sphericalangle O_1OO_2 = \alpha_1$ ,  $\sphericalangle O_3OO_2 = \alpha_3$ . (Walton.)



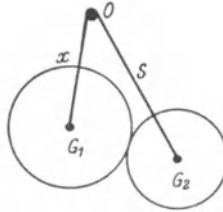
96. Zwei gleiche Stäbe  $\overline{A_1B_2} = \overline{A_2B_1} = 2a$  vom Gewicht  $G$  sind in ihrer Mitte  $O$  gelenkig verbunden, stützen ihre unteren Enden auf den wagrechten Boden und sind an den oberen Enden durch einen unausdehnbaren Faden  $A_1A_2$  verbunden. Zwischen ihnen liegt eine Walze vom Halbmesser  $r$  und vom Gewicht  $Q$ . Es ist die Spannung des Fadens zu berechnen, wenn der Winkel  $\alpha$  gegeben ist. (Walton.)



97. Zwei gleiche Kugeln vom Halbmesser  $r$  und dem Gewicht  $G$  werden in einen unten offenen Zylinder vom Halbmesser  $R$  gelegt,



Aufg. 97.



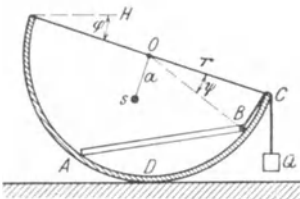
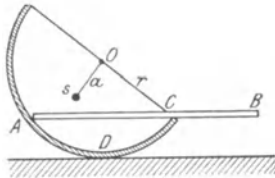
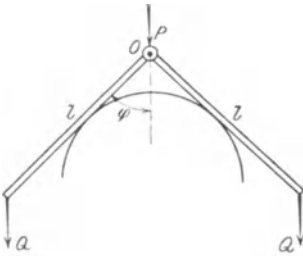
Aufg. 98.

der auf wagrechter Fläche ruht. Wie groß muß das Gewicht  $Q$  des Zylinders sein, damit er durch die Kugeln nicht umgeworfen wird? (Walton.)

98. Zwei schwere Kugeln mit den Gewichten  $G_1$  und  $G_2$  und den Halbmessern  $r_1$  und  $r_2$  sind durch einen Faden von der Länge  $l$ , der bei  $O$  über einen glatten Stift läuft, miteinander verbunden. Wie groß ist das Fadenstück  $x$ , wenn die Kugeln einander Gleichgewicht halten?

Wie groß ist die Fadenspannung  $S$ ?

99. Zwei gleich lange Stäbe  $l$ , die in  $O$  gelenkig verbunden sind, stützen sich auf einen Kreiszyylinder vom Halbmesser  $r$  und sind in der angegebenen Weise mit den Kräften  $P, Q, Q$  belastet. Wie groß ist der Winkel  $\varphi$  für Gleichgewicht?



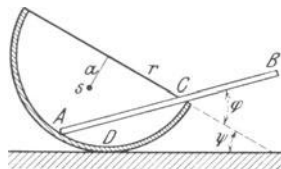
100. Ein Stab  $\overline{AB} = 2l$  vom Gewicht  $G$  stützt sich in  $A$  auf das Innere und in  $C$  auf den Rand einer hohlen Halbkugel vom Gewicht  $G$ . In welchem Verhältnis steht  $G$  zu  $G_1$ , wenn der Stab in der wagrechten Lage im Gleichgewicht ist? Wie groß ist ferner der Winkel  $\angle ACO$  für die Gleichgewichtstellung und wie groß sind die Drücke in  $A, C$  und  $D$ ? ( $\overline{OS} = a$  gegeben.)

101. In einem hohlen Halbzylinder vom Halbmesser  $r$  mit dem Schwerpunkt  $S$  und dem Gewicht  $G$ , der auf wagrechter Unterlage ruht, liegt ein schwerer Stab  $AB$  vom Gewicht  $G_1$ . In  $B$  ist ein Faden befestigt, der über den Rand  $C$  des Halbzylinders läuft

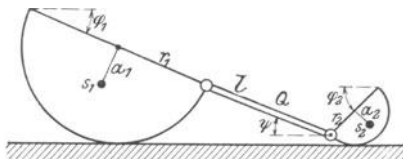
und am Ende ein Gewicht  $Q$  trägt. Wie groß sind die Winkel  $\varphi$  und  $\psi$  für Gleichgewicht?

102. Dieselben Angaben wie vorher. Es ist jenes Gewicht  $G_1$  des Stabes zu ermitteln, das den Halbzylinder im Gleichgewicht erhält, wenn die Länge des Fadenstückes  $BC$  gleich Null ist. Wie groß sind dann der Winkel  $\varphi$  und die Auflagerdrücke in  $A$ ,  $B$  und  $C$ ?

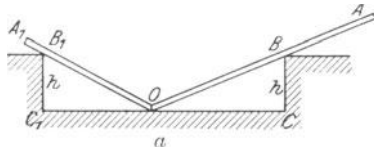
103. In eine hohle Halbkugel vom Gewicht  $G$  wird ein Stab  $\overline{AB} = 2l$  vom Gewicht  $G_1$  gelegt. Man berechne für Gleichgewicht die Stellungswinkel  $\varphi$  und  $\psi$  des Stabes und der Halbkugel, sowie die Drücke in  $A$ ,  $C$  und  $D$ .



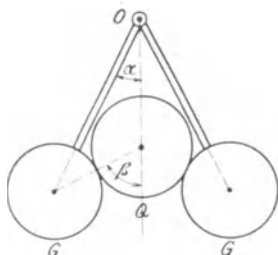
104. Es sind die Winkel  $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$  und  $\psi$  für die Gleichgewichtstellung zweier glatten Halbkugeln zu ermitteln, deren Gewichte  $G_1$  und  $G_2$  sind und deren Ränder durch eine Stange von der Länge  $l$  und dem Gewicht  $Q$  miteinander verbunden sind.



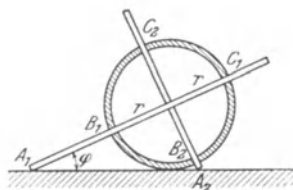
105. Zwei Stäbe  $\overline{OA} = 2l$ ,  $\overline{OA_1} = 2l_1$  von den Gewichten  $G$  und  $G_1$  stützen sich in einer rechteckigen Grube aneinander. Es ist  $\overline{BC} = \overline{B_1C_1} = h$ ,  $\overline{CC_1} = a$ . Wie groß ist  $\overline{OC} = x$ ,  $\overline{OC_1} = x_1$ , wenn Gleichgewicht besteht? (Anwendung von Aufgabe 86.)



106. Auf zwei gleichen Walzen vom Gewicht  $G$ , die in  $O$  aufgehängt sind, ist eine dritte Walze vom Gewicht  $Q$  aufgesetzt. In welcher Beziehung stehen die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$  für Gleichgewicht? (Walton.)



Aufg. 106.



Aufg. 107.

107. Ein dünnwandiger Hohlzylinder besitzt an seinem Umfang vier regelmäßig verteilte Löcher  $B_1, B_2, C_1, C_2$ , durch die zwei glatte Stäbe (Längen  $2l_1, 2l_2$ , Gewichte  $G_1, G_2$ ) gesteckt werden. Stäbe und Zylinder stützen sich auf eine glatte, wagrechte

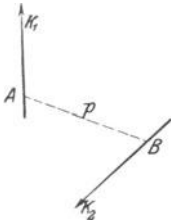
Ebene. Bei welchem Winkel  $\varphi$  besteht Gleichgewicht? Wie groß sind die Drücke in den vier Löchern? (Anwendung von Aufgabe 86.)

### 6. Räumliche Kraftgruppen.

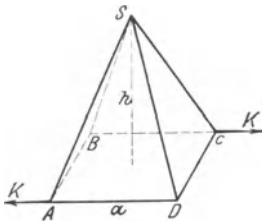
**108.** Drei aufeinander senkrecht stehende Sehnen einer Kugel, die von demselben Punkt ausgehen, stellen Kräfte dar. Man suche ihre Mittelkraft.

**109.** Längs dreier nicht zusammenstoßenden Kanten eines rechtwinkligen Parallelepipeds wirken drei gleich große Kräfte. Wenn deren Gesamtwirkung eine Einzelkraft sein soll, welche Beziehung muß zwischen den Kanten des Parallelepipeds bestehen?

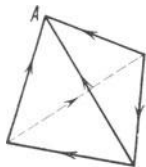
**110.** Man verbinde die Endpunkte zweier sich kreuzenden Kräfte und halbiere diese Verbindungslinien in  $A$  und  $B$ . Man beweise, daß  $AB$  die Richtung und halbe Größe der resultierenden Einzelkraft besitzt.



**111.** Gegeben zwei kreuzende Kräfte  $K_1 = 8$  kg,  $K_2 = 12$  kg, die in der Entfernung  $p = 1,3$  m aufeinander senkrecht stehen. Zu suchen die resultierende Dyname, und zwar ihre Einzelkraft  $K$ , ihr Moment  $\mathfrak{M}$ , ihre Winkel  $\alpha_1, \alpha_2$  mit  $K_1, K_2$  und den Schnittpunkt  $C$  mit  $AB$ .



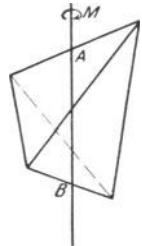
**112.** In den Kanten  $DA, BC$  der quadratischen Grundfläche  $a^2$  einer geraden Pyramide von der Höhe  $h$  wirken zwei gleiche, aber entgegengesetzte Kräfte  $K$ . Man soll dieses Kraftpaar in zwei andere Kraftpaare zerlegen, die in den Seitenebenen  $ABS$  und  $CDS$  liegen. Wie groß sind die Momente dieser beiden Kraftpaare?



Aufg. 113.

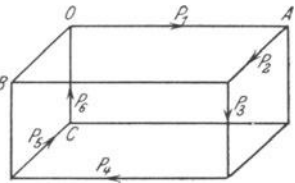
**113.** In den Kanten  $a$  eines regelmäßigen Vierflachs (Tetraeders) wirken sechs gleiche Kräfte  $K$  im Sinne der Pfeile. Man suche die resultierende Dyname, und zwar ihre Einzelkraft  $R$ , ihr Moment  $\mathfrak{M}$  und ihren Ort.

**114.**  $A$  und  $B$  sind die Halbierungspunkte zweier Gegenkanten  $a$  eines regelmäßigen Vierflachs (Tetraeders). Um die Gerade  $AB$  wirkt ein Kraftpaar von gegebenem Moment  $\mathfrak{M}$ . Man soll dieses Moment durch vier Kräfte ersetzen, die in den anderen vier Kanten des Tetraeders wirken. Man berechne die Größe dieser Kräfte und zeichne ihre Richtung.

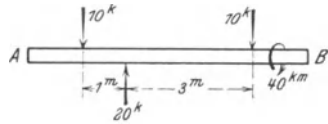


Aufg. 114.

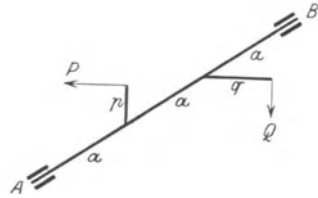
115. In den Kanten eines rechtwinkligen Parallelepipedes wirken sechs Kräfte, und zwar:  $P_1 = 4 \text{ kg}$ ,  $P_2 = 6 \text{ kg}$ ,  $P_3 = 3 \text{ kg}$ ,  $P_4 = 2 \text{ kg}$ ,  $P_5 = 6 \text{ kg}$ ,  $P_6 = 8 \text{ kg}$ ; die Kanten sind:  $OA = 10 \text{ m}$ ,  $OB = 4 \text{ m}$ ,  $OC = 5 \text{ m}$ . Man suche die Einzelkraft  $P$  und das Moment  $\mathfrak{M}$  der resultierenden Dyname, ihre Neigungen  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  gegen  $OA$ ,  $OB$ ,  $OC$  und ihren Abstand  $p$  von  $O$ .



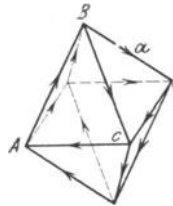
116. Ein Stab  $AB$  wird in nebenstehender Weise durch drei zu ihm senkrecht stehende Kräfte und durch ein um die Stabachse drehendes Moment beansprucht. Welche resultierende Wirkung haben diese Kräfte?



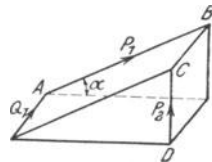
117. Eine in  $A$  und  $B$  gelagerte Welle wird in ihren Drittelpunkten von zwei an den Armen  $p$  und  $q$  wirkenden Kräften  $P$  und  $Q$  im Gleichgewicht erhalten. Man berechne den Winkel  $\alpha$ , den die Auflagerdrücke in  $A$  und  $B$  miteinander einschließen, wenn die Kräfte senkrecht aufeinanderstehen.



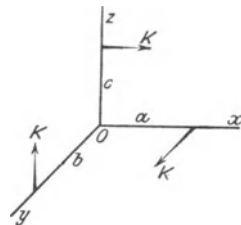
118. In den Kanten  $a$  eines regelmäßigen Oktaeders (Seitenlänge  $a$ ) wirken in den angegebenen Richtungen zwölf gleich große Kräfte  $K$ . Welche resultierende Wirkung haben diese Kräfte?

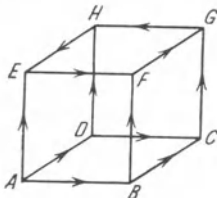
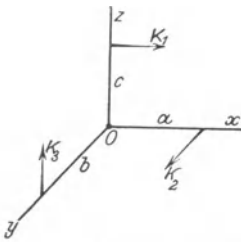


119. In zwei Kanten eines rechtwinkligen Keiles wirken zwei Kräfte  $P_1$  und  $P_2$ . Sie sollen durch zwei andere, gleichwertige Kräfte ersetzt werden ( $Q_1$ ,  $Q_2$ ), von denen die eine ( $Q_1$ ) gegeben ist. Die Kräfte  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $Q_1$  sollen durch die Kanten gemessen werden, in denen sie liegen. Wie groß ist  $Q_2$  und wo wirkt diese Kraft?



120. Drei gleiche Kräfte  $K$  sind den Achsen eines Koordinatenkreuzes parallel und liegen in den Koordinatenebenen. Welche Beziehung muß zwischen den Abständen  $a$ ,  $b$ ,  $c$  bestehen, wenn die drei Kräfte sich auf eine Einzelkraft  $R$  zurückführen lassen sollen? Wie groß ist diese, welche Winkel schließt sie mit den Achsen ein und welche Entfernung  $p$  besitzt sie von  $O$ ?





Aufg. 122.

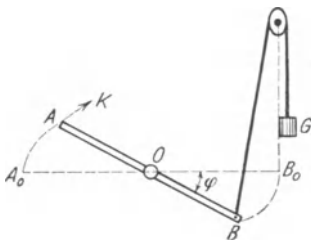
**121.** Drei Kräfte  $K_1$ ,  $K_2$ ,  $K_3$  sind den Achsen eines Koordinatenkreuzes parallel und liegen in den Koordinatenebenen in den Abständen  $a$ ,  $b$ ,  $c$  von der  $yz$ -,  $zx$ -,  $xz$ -Ebene. In welchem Verhältnis müssen sie stehen, wenn ihre resultierende Dynam durch  $O$  gehen soll?

**122.** In den Kanten des Würfels von der Länge  $a$  wirken zwölf gleiche Kräfte  $K$ . Man suche ihre resultierende Dynam, und zwar ihre Einzelkraft  $R$ , ihr Moment  $\mathcal{M}$ , die Richtung ihrer Zentralachse und deren Schnittpunkt mit der Grundfläche des Würfels.

**123.** Auf den Achsen eines rechtwinkligen Koordinatenkreuzes  $xyz$  befinden sich die Punkte  $L$ ,  $M$ ,  $N$  in den Abständen  $l$ ,  $m$ ,  $n$  vom Anfangspunkt. Diese drei Punkte sind Angriffspunkte dreier Parallelkräfte  $K_1$ ,  $K_2$ ,  $K_3$ . In welchem Verhältnis müssen die Richtungskonstanten  $a$ ,  $b$ ,  $c$  derselben stehen, wenn die Mittelkraft dieser drei Kräfte durch den Anfangspunkt gehen soll?

## 7. Gleichgewicht räumlicher Kraftgruppen.

**124.** Auf jede Seitenfläche eines Vielflachs (Polyeders) wirkt ein Kraftpaar, gleich dem Inhalt der Seitenfläche, und zwar sind alle Kraftpaare, von außen gesehen, positiv. Man beweise, daß diese Kraftpaare im Gleichgewicht sind.



**125.** Ein gleichförmiger Stab von der Länge  $a$  kann sich in einer wagrechten Ebene um seinen Mittelpunkt  $O$  drehen. An das Ende  $B$  ist eine Schnur befestigt, die über eine lotrecht über  $B_0$  in der Höhe  $b$  angebrachte Rolle läuft und ein Gewicht  $G$  trägt. Wie groß muß die Kraft  $K$  in  $A$  sein für eine beliebige Stellung  $\varphi$  der Stange? Bei welchem  $\varphi$  wird  $K$  am größten? (Walton.)

**126.** Vier gleich große Kugeln, jede vom Gewicht  $G$ , bilden eine Kugelpyramide derart, daß drei von ihnen sich berührend auf einer glatten Tischfläche liegen, die vierte auf jene drei gelegt wird. Welchen Druck  $D$  übt die letztere auf jede untere Kugel aus? Welche Horizontalkraft  $H$  muß auf

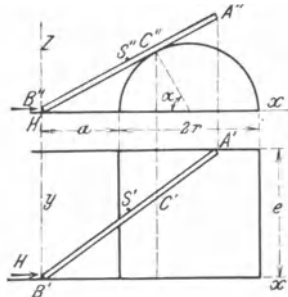
jede der unteren Kugeln ausgeübt werden, damit Gleichgewicht besteht? (Walton.)

**127.** Eine dreiseitige Pyramide, deren Grundfläche ein gleichseitiges Dreieck von der Seitenlänge  $b$  und deren drei übrige Kanten  $a$  sind, trägt an der Spitze eine Last  $K$  derart, daß ihre Richtung durch den Mittelpunkt der Grundfläche geht. Welche Spannungen  $S_1, S_2$  entstehen in  $a$  und  $b$ ?

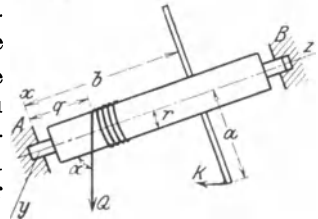
**\*128.** Eine schwere Kugel stützt sich auf den Rand einer kreisförmigen Öffnung vom Halbmesser  $a$  in einer wagrechten Ebene. Welchen Halbmesser  $r$  muß die Kugel bekommen, wenn ihr Druck auf den Rand (d. h. die gewöhnliche skalare Summe der Einzeldrücke auf die Randelemente) ein Minimum werden soll? (Walton.)

**129.** In eine glatte Halbkugel vom Halbmesser  $r$  wird ein homogenes Dreieck gelegt, das zwei gleiche Seiten  $a$  besitzt und dessen Grundlinie  $b$  ist. Welchen Winkel  $\varphi$  schließt die Ebene des Dreiecks mit der wagrechten Randebene der Halbkugel ein, wenn alle drei Ecken in der Innenfläche der Halbkugel liegen? (Walton.)

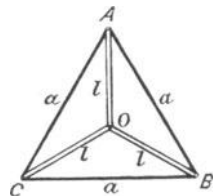
**130.** Ein schwerer Stab  $AB$  von der Länge  $l$  und dem Gewicht  $G$  stützt sich in  $A$  und  $B$  an zwei lotrechte, parallele Wände, in  $B$  auch noch an den Boden und liegt in  $C$  auf einem Halbzylinder auf. Wie groß muß die Horizontalkraft  $H$  in  $B$  sein, damit die Stange im Gleichgewicht verharret? Wie groß sind die Auflagerdrücke in  $A, B$  und  $C$ ?



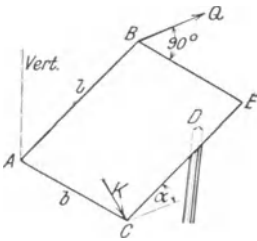
**131.** Von einem schiefliegenden Wellrad sind gegeben: die Last  $Q$ , die Länge  $\overline{AB} = l$ , die Halbmesser  $a$  und  $r$ , die Neigung  $\alpha$ , die Abstände  $b$  und  $q$ . Zu bestimmen: a) die Kraft  $K$  für Gleichgewicht; b) die Auflagerdrücke in  $A$  und  $B$ . (Ohne Berücksichtigung der Zapfenreibung.)



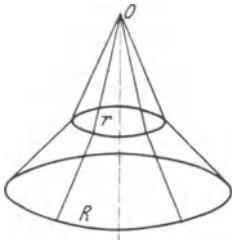
**\*132.** Drei gleich schwere Stäbe von der Länge  $l$  und dem Gewicht  $G$  stützen sich in  $O$  auf den Boden, während ihre oberen Enden  $A, B, C$  durch drei gleich lange Fäden  $a$  verbunden sind. Wie groß ist die Spannung  $S$  in jedem dieser Fäden? Wie ändert sie sich, wenn sich  $a$  ändert? (Walton.)



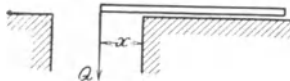
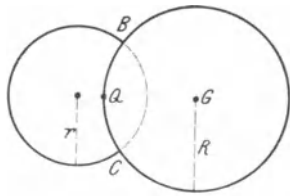
**133.** Eine gewichtlose rechteckige Platte von den Abmessungen  $\overline{AB} = l = 4 \text{ m}$ ,  $\overline{AC} = b = 2 \text{ m}$  und der Neigung  $\alpha = 30^\circ$  gegen die Horizontalebene wird in  $A$  festgehalten und stützt sich in  $D$  an einen Pflock;  $\overline{AD} = e = 3 \text{ m}$  ist gegeben. An der Ecke  $B$  zieht ein wagrechtes, zu  $BE$  senkrechtes Seil mit  $Q = 5 \text{ kg}$ , in der Ecke  $C$  wird normal zur Platte ein Druck  $K = 4 \text{ kg}$  ausgeübt. Wie groß müssen die Entfernungen  $x, y$  des Punktes  $D$  von  $AB$  und  $AC$  gewählt werden, wenn die Platte im Gleichgewicht bleiben soll? Wie groß sind die in  $A$  und  $D$  auftretenden Auflagerdrücke?



**134.** Ein Kreisring  $R$  sei mittels einer beliebigen Anzahl undehnbarer Fäden von gleicher Länge in einen Punkt  $O$  aufgehängt. Über den so entstehenden Fadenkegel werde ein zweiter kleinerer Ring  $r$  von gleichem Gewicht wie  $R$  geschoben; es tritt Gleichgewicht ein, wenn der kleinere Ring die Fäden halbiert. In welchem Verhältnis stehen dann die Entfernungen der beiden Ringe von  $O$ ? (Walton.)



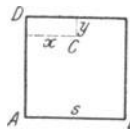
**135.** Über einer kreisrunden Bodenöffnung liegt eine schwere, kreisrunde Platte vom Gewicht  $G$ . Sie wird am Rand mit einem Gewicht  $Q$  derart belastet, daß sie sich um die Gerade  $BC$  zu drehen beginnt. Wie groß muß der Abstand  $x$  gewählt werden, damit  $Q$  den kleinsten Wert annimmt, und wie groß ist dieser?



Aufg. 135.

**136.** Im Innern einer Seifenblase vom Halbmesser  $r$  herrscht ein Druck  $p$  auf die Flächeneinheit, außen ein Druck  $p_0$ . Man berechne die Oberflächenspannung  $S$  der Blase. (Routh.)

**137.** Eine wagrecht liegende quadratische Platte (Seitenlänge  $a$ ) vom Gewicht  $G$  soll in drei Punkten  $A, B, C$  so gestützt werden, daß die Eckpunkte  $A$  und  $B$  die Drücke  $G/4$  bzw.  $G/5$  erleiden. Suche den Ort  $x, y$  des Stützpunktes  $C$  und den Druck daselbst.



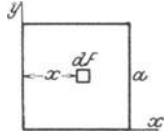
**138.** Eine schwere Kreisscheibe soll an drei Punkten ihres Umfanges  $A, B, C$  derart gestützt werden, daß sich die Drücke in



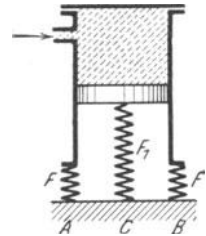
diesen Punkten wie  $a : b : c$  verhalten. In welcher Beziehung stehen dann die Zentriwinkel  $\alpha, \beta, \gamma$ , welche zu den Bögen  $BC, CA, AB$  gehören?

**\*139.** Ein gleichschenkliges Dreieck mit der Grundlinie  $b$  und der Höhe  $h$  dreht sich gleichförmig um seine Grundlinie und erfährt dabei einen Widerstand der Luft, der für jedes Flächenteilchen dem Quadrat der Geschwindigkeit proportional ist. Welchen Abstand  $\xi$  hat der Angriffspunkt des resultierenden Luftwiderstandes von der Drehungsachse?

**\*140.** Jedes Flächenelement  $dF$  eines Quadrates  $a^2$  erleidet einen unendlich kleinen Druck  $dP = k x^n dF$ , wobei  $x$  der Abstand von einer Kante des Quadrates ist. Man suche den Gesamtdruck  $P$  auf die Quadratfläche und die Koordinaten  $\xi, \eta$  seines Angriffspunktes.



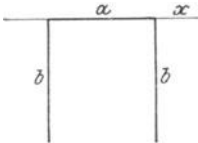
**141.** Ein Zylinder ist in  $A$  und  $B$  auf Federn gelagert, ebenso der Kolben in  $C$ . Die Federkräfte sollen  $F = k \cdot \Delta l$ ,  $F_1 = k_1 \cdot \Delta l_1$  sein, worin  $\Delta l$  und  $\Delta l_1$  die Längenänderungen der Federn bedeuten. Nun wird über dem Kolben Luft von der Pressung  $p$  (für die Flächeneinheit) einströmen gelassen. Um wieviel heben sich Zylinder und Kolben?



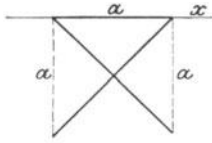
### 8. Schwerpunkte ebener Linien.

Man bestimme die Schwerpunktskoordinaten  $(\xi, \eta)$  für folgende gleichförmig mit Masse belegte Linienzüge in bezug auf die angegebenen Achsen:

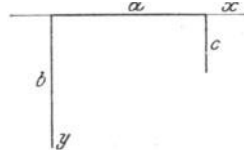
**142.**



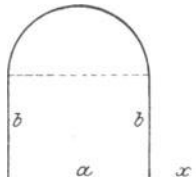
**143.**



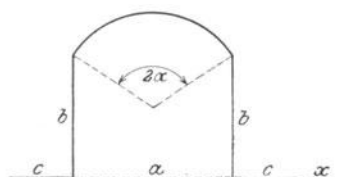
**144.**



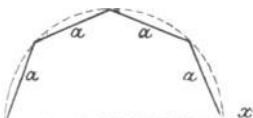
**146.**



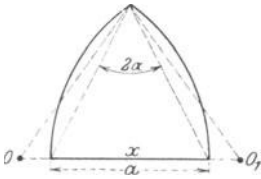
**147.**



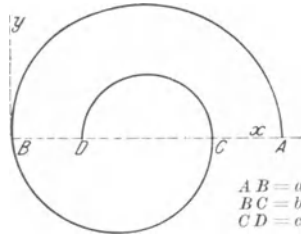
**145.**



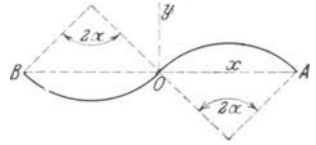
148.



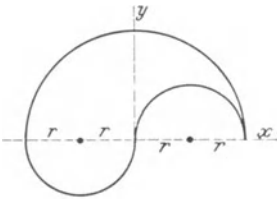
149.



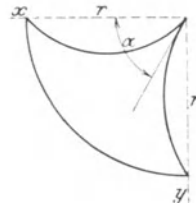
150.



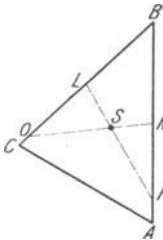
151.



152.

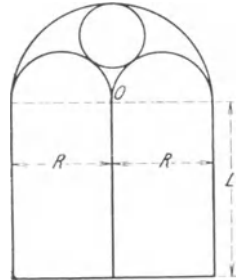


153. Man beweise folgenden Satz: Halbiert man die Seiten eines Dreiecks  $ABC$  in den Punkten  $L, M, N$ , so ist der Mittelpunkt des dem Dreieck  $LMN$  eingeschriebenen Kreises der Schwerpunkt des Dreiecksumfanges  $ABC$ .



Aufg. 154.

154. Sind  $L$  und  $N$  die Halbierungspunkte der Seiten  $BC, AB$  und macht man  $LO = NP = \frac{1}{2} AC$ , so schneiden sich  $NO$  und  $LP$  im Schwerpunkt des Dreiecksumfanges  $ABC$ . (Geusen, Z. f. Mathem. u. Physik Bd. 44; 1894.)



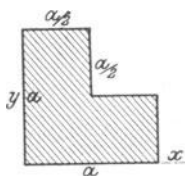
Aufg. 155.

155. In welchem Verhältnis muß  $L : R = x$  gewählt werden, wenn der Schwerpunkt dieses Linienzuges nach  $O$  fallen soll?

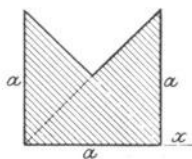
### 9. Schwerpunkte ebener Flächen.

Man bestimme die Schwerpunktskoordinaten  $(\xi, \eta)$  für folgende gleichförmig mit Masse belegte Flächen in bezug auf die angegebenen Achsen:

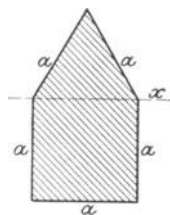
156.



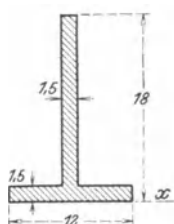
157.



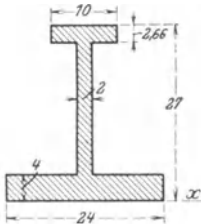
158.



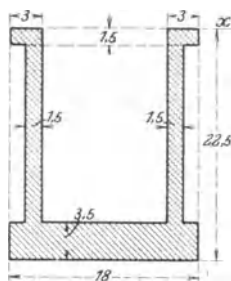
159.



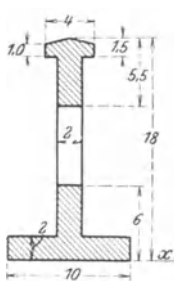
160.



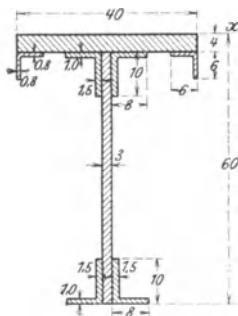
161.



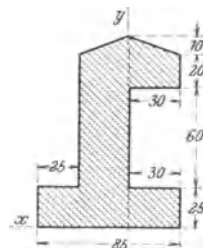
162.



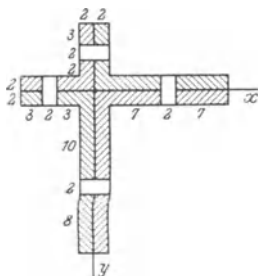
163.



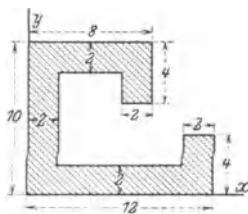
164.



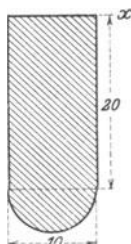
165.



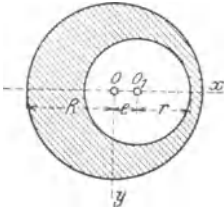
166.



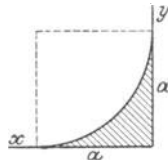
167.



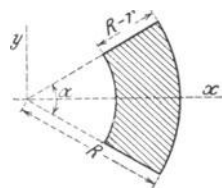
168.



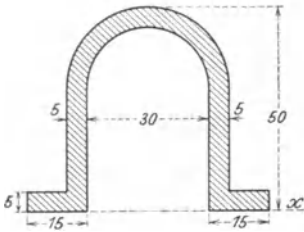
169.



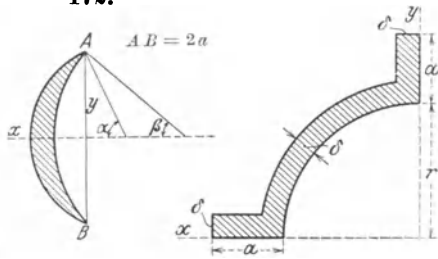
170.



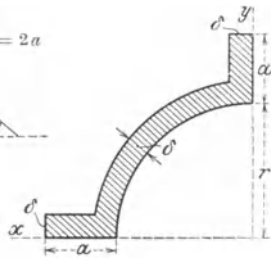
171.



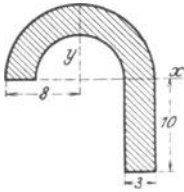
172.



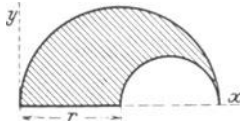
173.



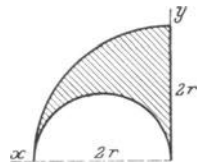
174.



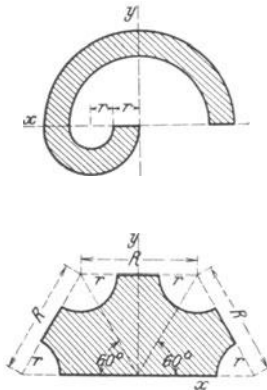
175.



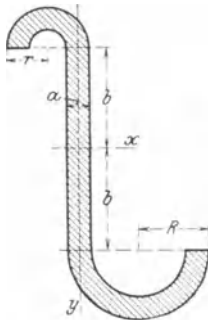
176.



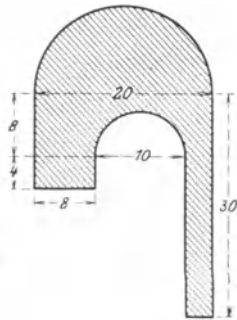
177.



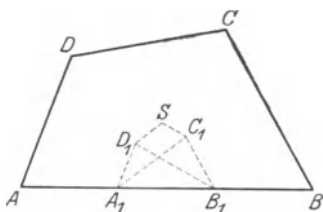
179.



180.



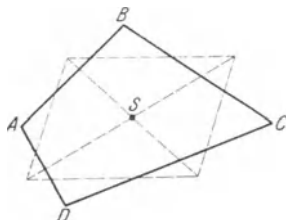
181. Der Schwerpunkt eines allgemeinen Vierecks  $ABCD$  kann auf folgende Weise gefunden werden: Man teile eine Seite  $AB$  in drei gleiche Teile und ziehe  $A_1D_1 \parallel AD$ ,  $B_1D_1 \parallel BD$  bis zum Schnitt  $D_1$ ; ebenso  $B_1C_1 \parallel BC$ ,  $A_1C_1 \parallel AC$  bis zum Schnitt  $C_1$ ; endlich  $C_1S \parallel BD$ ,  $D_1S \parallel AC$ ; dann ist der Schnitt  $S$  der gesuchte Schwerpunkt. Man beweise dies ohne jede Rechnung.



Man beweise dies ohne jede Rechnung.

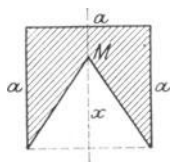
(M. Einhorn, Z. f. Math. u. Physik Bd. 57, 1909, S. 197.)

182. Man beweise folgenden Satz: Wenn man die Seiten eines allgemeinen Vierecks  $ABCD$  drittelt und die Drittelpunkte in der angegebenen Weise miteinander verbindet, so erhält man ein Parallelogramm, dessen Diagonalen sich im Schwerpunkt  $S$  des Vierecks schneiden.



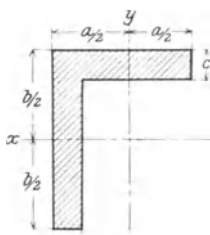
183. Man berechne die Schwerpunktsordinate  $\eta$  der Fläche des in Aufgabe 148 gezeichneten Linienzuges.

184. In der Mittellinie eines Quadrates ist ein Punkt  $M$  so zu bestimmen, daß er der Schwerpunkt der schraffierten Fläche ist.



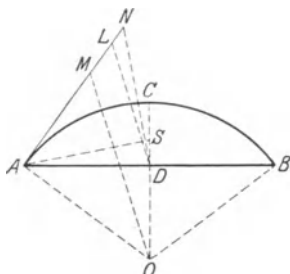
Aufg. 184.

185. Sind  $x$  und  $y$  die Halbierungslinien eines ungleichschenkligen Winkeleisens  $a$ ,  $b$  von gleicher Dicke  $c$ , so hat der Schwerpunkt der Fläche des Winkeleisens gleiche Abstände von diesen Halbierungslinien; wie groß sind diese?



Aufg. 185.

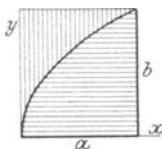
186. Einem Kreis vom Mittelpunkt  $O$  werde ein beliebiges unregelmäßiges Polygon umschrieben.  $S_1$  sei der Schwerpunkt des Polygonumfangs,  $S_2$  jener der Polygonfläche. Zeige, daß die drei Punkte  $O$ ,  $S_1$ ,  $S_2$  in einer Geraden liegen und suche den Wert des Verhältnisses  $OS_2:OS_1$ .



Aufg. 187.

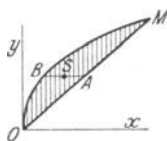
187. Der Schwerpunkt eines Kreisabschnittes  $ABCD$  kann durch folgende Konstruktion gefunden werden: Man zieht in  $A$  die Tangente an den Kreis

und wickelt den Kreisbogen  $AC$  auf  $AL$  ab; sodann zieht man  $OM \parallel DL$  und macht  $\overline{MN} = \overline{AM}/2$ ; endlich zieht man  $AS \perp DN$ ; dann ist  $S$  der gesuchte Schwerpunkt. Man suche dies zu beweisen. (P. Pizzetti, Periodico di Mat. Bd. 7, 1911, S. 131.)



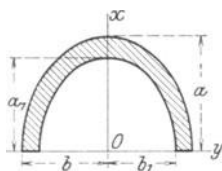
Aufg. 188.

\*188. Man suche die Koordinaten des Schwerpunktes eines halben Parabelabschnittes und des Schwerpunktes seiner Ergänzung zu einem Rechteck.



Aufg. 189.

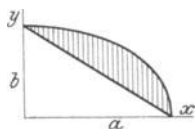
\*189. Von einer Parabel wird ein Segment durch eine Scheitelgerade  $OM$  abgeschnitten. Man suche eine einfache Konstruktion für den Schwerpunkt  $S$  der abgeschnittenen Fläche.



Aufg. 191.

\*190. Suche den Schwerpunkt eines Ellipsenquadranten.

\*191. Suche die Schwerpunktsordinate  $\xi$  eines halben elliptischen Ringes von folgenden Abmessungen:  $a = 20$  cm,  $a_1 = 16$  cm;  $b = 15$  cm,  $b_1 = 12$  cm.



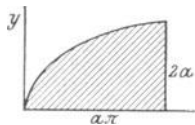
Aufg. 192.

\*192. Suche die Koordinaten des Schwerpunktes von nebenstehendem Ellipsensegment. (Walton.)

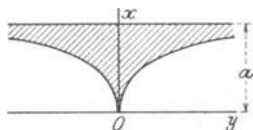
\*193. Suche den Schwerpunkt der Fläche eines Quadranten der Kurve  $x^{2/3} + y^{2/3} = a^{2/3}$ . (Walton.)

\*194. Suche den Schwerpunkt der Fläche zwischen der Kurve

$$\sqrt{\frac{x}{a}} + \sqrt{\frac{y}{b}} = 1 \text{ und den Koordinatenachsen. (Walton.)}$$



\*195. Suche den Schwerpunkt der Fläche einer halben gemeinen Zykloide mit der Gleichung  $x = a(\varphi - \sin \varphi)$ ,  $y = a(1 - \cos \varphi)$ , worin  $\varphi$  ein veränderlicher Bogen ist, der von 0 bis  $\pi$  läuft.



\*196. Die Zissoide (des Diokles) hat die Gleichung

$$y^2 = \frac{x^3}{a-x}.$$

Man suche den Schwerpunkt der Fläche zwischen der Kurve und ihrer Asymptote.

\*197. Es ist der Schwerpunkt der Fläche zwischen der Kurve  $y^2 = b^2 \frac{a-x}{x}$  und ihrer Asymptote zu suchen.

\*198. Man ermittle den Schwerpunkt der Fläche zwischen der Kurve  $y = \sin x$  und der  $x$ -Achse von  $x = 0$  bis  $x = \pi$ .

## 10. Schwerpunkte von Körpern.

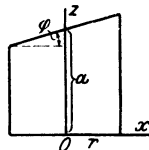
**199.** Beliebige viele Kräfte halten einen Punkt  $O$  im Gleichgewicht. Jede Kraft werde als Strecke mit  $O$  als Anfangspunkt dargestellt. In die Endpunkte aller dieser Strecken werden Punkte von gleichen Gewichten gesetzt. Man zeige, daß  $O$  der Schwerpunkt aller dieser Punkte ist.

**200.** Ein Punkt  $m$  wird von allen Punkten eines Körpers mit Kräften angezogen, die den Entfernungen und den anziehenden Massen proportional sind. Man beweise, daß die Mittelkraft aller dieser Anziehungen durch den Massenmittelpunkt des Körpers geht und so groß ist, wie wenn die ganze Körpermasse in diesem Punkt vereinigt wäre.

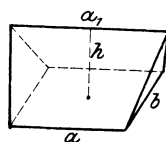
**201.** Von einem geraden Kreiskegel, dessen Öffnungswinkel  $2\alpha$  ist, wird durch zwei Kugeln mit den Halbmessern  $R, r$ , die ihren Mittelpunkt in der Spitze des Kegels haben, ein Stück ausgeschnitten. Welche Entfernung hat der Schwerpunkt dieses Stückes von der Spitze?

**202.** Konstruiere den Schwerpunkt des Raumes zwischen zwei schiefen Kegelflächen mit gemeinsamer Grundfläche und den Höhen  $h_1$  und  $h_2$ .

**\*203.** Ein Kreiszyylinder vom Halbmesser  $r$  wird durch eine Ebene abgeschnitten, welche gegen die Grundebene um  $\varphi$  geneigt ist und die Achse im Abstand  $a$  von der Grundebene trifft. Bestimme die Koordinaten des Schwerpunktes.



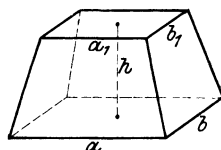
**\*204.** Welchen Abstand hat der Schwerpunkt eines Keiles von der Grundebene ab, der Höhe  $h$  und der Gegenkante  $a_1$ ?



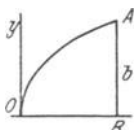
Aufg. 204.

**\*205.** Man bestimme den Schwerpunkt eines Körpers, welcher begrenzt ist von der Fläche eines geraden Kreiskegels und jener eines Rotationsparaboloides, wobei die Grundflächen zusammenfallen und der Scheitel des Paraboloides die Spitze des Kegels ist.

**\*206.** Welchen Abstand  $\zeta_1$  hat der Schwerpunkt eines Obeliskens (Pyramidenstützes) mit der unteren Grundfläche  $a b$  und der oberen Grundfläche  $a_1 b_1$  von dieser?



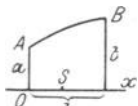
**\*207.** Es ist die Schwerpunktskoordinate  $\xi$  eines Körpers zu bestimmen, welcher durch die Umdrehung zweier Parabeln  $y^2 = 2 p_1 x$  und  $y^2 = 2 p_2 (a - x)$  um die gemeinsame  $x$ -Achse entsteht. (Walton.)



Aufg. 208.

\*208. Suche die Schwerpunktskoordinate  $\eta$  eines Drehkörpers, der durch Umdrehung eines halben Parabelabschnittes  $OAB$  um  $Oy$  entsteht.

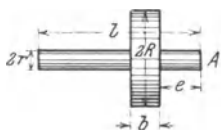
\*209. Suche die Koordinaten des Schwerpunktes eines Oktanten der Kugel  $x^2 + y^2 + z^2 = r^2$ .



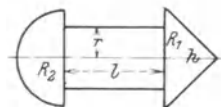
Aufg. 211.

\*210. Suche den Schwerpunkt eines halben Ellipsoids, entstanden durch Umdrehung einer Viertel-ellipse um ihre Halbachse  $a$ .

\*211. Ein Parabelbogen  $AB$  rotiert um die Achse  $x$  der Parabel. Zu bestimmen die Schwerpunktskoordinate  $OS = \xi$  des entstehenden Drehkörpers.

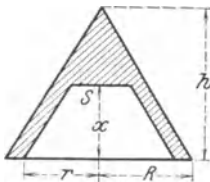


212. Auf einem Zylinder (Länge  $l$ , Halbmesser  $r$ ) läßt sich eine durchlochte Scheibe (Dicke  $b$ , Halbmesser  $R$ ) aus gleichem Material verschieben. Wie groß muß die Entfernung  $e$  gemacht werden, damit der gemeinsame Schwerpunkt in der Entfernung  $l/n$  von  $A$  liegt?

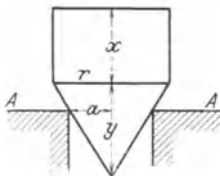


213. Ein Körper besteht aus einem Kegel (Höhe  $h$ , Basishalbmesser  $R_1$ ), einem Zylinder (Länge  $l$ , Halbmesser  $r$ ) und einer Halbkugel (Halbmesser  $R_2$ ), alle von gleichem Material und gleicher Achse. Zu suchen die Entfernung  $\xi$  ihres gemeinsamen Schwerpunktes von der Kegelspitze.

214. Über der lotrecht stehenden Seite  $AB$  eines Rechtecks  $ABCD$  werde senkrecht zur Ebene des Rechtecks ein Kreis beschrieben. Eine Gerade gleite derart, daß sie stets wagrecht bleibt und sowohl die Kreislinie wie die Rechteckseite  $CD$  trifft. Man suche den Schwerpunkt des Raumes, der zwischen der so entstehenden Fläche und dem Kreise liegt.



215. In einen geraden Kreiskegel wird eine Aushöhlung in Form eines Kegelstutzes von gleicher Neigung der Mantelfläche gemacht. Gegeben ist das Verhältnis  $n = r/R$ . Wie groß muß das Verhältnis  $z = x/h$  gemacht werden, damit der Schwerpunkt des übrigen Kegelteiles im Mittelpunkt  $S$  der oberen Begrenzung des Kegelstutzes liegt?

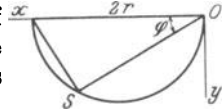


\*216. Ein Körper von bekanntem Rauminhalt  $V$  besteht aus einem geraden Kreiskegel mit gegebenem Basishalbmesser  $r$  und aus einem aufgesetzten Zylinder von gleichem Material. Er stecke in einer kreisförmigen Bodenöffnung vom Halbmesser  $a$ . Wie groß



müssen die Höhen  $x$  und  $y$  des Zylinders und des Kegels gemacht werden, damit der Schwerpunkt des Körpers so hoch wie möglich liege? Welche Entfernung  $\eta$  hat dann der Schwerpunkt von der Bodenebene  $AA$ ?

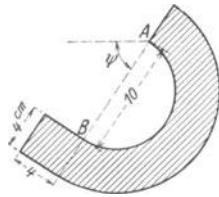
217. In eine Halbkugel vom Halbmesser  $r$  ragt ein Kegel, dessen Grundlinie der Rand der Halbkugel ist und dessen Spitze  $S$  auf der Halbkugel liegt. Der Schwerpunkt des Raumes zwischen Kegel und Halbkugel soll auf der Mantelfläche des Kegels liegen. Man suche den Winkel  $\varphi$  und die Koordinaten  $\xi, \eta$  des Schwerpunktes.



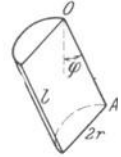
## 11. Stützungen.

218. Die nebenan gezeichnete Fläche wird in ihrem Eckpunkt  $A$  aufgehängt und der Schwerkraft überlassen. Wie groß ist der Winkel  $\psi$ , den die Gerade  $AB$  mit der Wagrechten einschließt, wenn Gleichgewicht besteht?

219. Ein schwerer Halbkreis-zylinder vom Halbmesser  $r$  und der Länge  $l$  wird in der Ecke  $O$  aufgehängt. Welchen Winkel  $\varphi$  schließt die Kante  $OA$  mit der Lotrechten ein, wenn Gleichgewicht besteht?



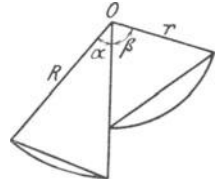
Aufg. 218.



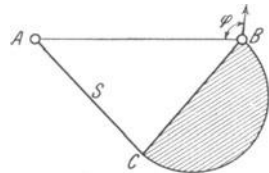
Aufg. 219.

220. Ein homogener, gerader Kegel ruht in der ihm umschriebenen Kugel. Wie groß ist der Winkel  $\varphi$  an der Kegelspitze, wenn der Kegel in jeder Lage im Gleichgewicht ist?

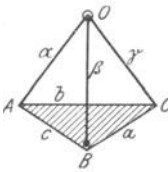
221. Zwei schwere Körper in Form von Kugelausschnitten, aus gleichem Material von verschiedenen Halbmessern  $R, r$ , sind in ihrer gemeinsamen Spitze frei aufgehängt. In welcher Beziehung müssen die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$  stehen, wenn die Berührungsgerade beider Ausschnitte lotrecht sein soll?



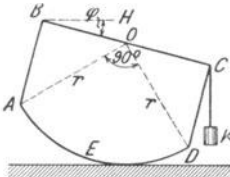
222. Eine Halbkreisfläche vom Gewicht  $G$  ist in  $B$  drehbar aufgehängt und wird in  $C$  durch einen Faden  $AC$  gehalten.  $ABC$  ist ein bei  $C$  rechtwinkliges, gleichschenkliges Dreieck. Wie groß ist die Fadenspannung  $S$  und der Gelenkdruck in  $B$ ? Welchen Winkel  $\varphi$  bildet dieser mit  $BA$ ?



**223.** Ein schweres Dreieck  $ABC$  wird mit drei Fäden in  $O$  derart aufgehängt, daß es wagrecht liegt. Welche Beziehungen bestehen zwischen den Dreieckseiten und den Fadenlängen?



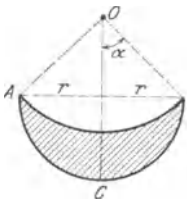
Aufg. 223.



Aufg. 224.

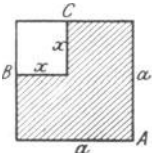
**224.** Ein prismatischer Körper von der Länge  $l$ , dem Querschnitt  $ABCDE$  (wobei  $AED$  ein Kreisbogen ist) und dem Einheitsgewicht  $\gamma$  ruht auf einer wagrechten Ebene. Er ist am Rande mit  $K$  belastet. Wie groß muß  $K$  sein, wenn der Stellungswinkel  $\varphi$  gegeben ist?

**225.** Eine homogene, wagrechte Platte von nebenstehender Gestalt ist in den drei Punkten  $A, B$  und  $C$  des halbkreisförmigen Randes unterstützt. Die Auflagerdrücke in diesen Punkten sollen gleich sein. Welcher Gleichung muß der Winkel  $\alpha$  genügen?

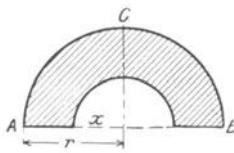


Aufg. 225.

**226.** Eine wagrechte, schwere Platte von nebenstehender Form wird in  $A, B$  und  $C$  unterstützt. Wie groß muß  $x$  gemacht werden, damit die drei Auflagerdrücke im Verhältnis  $18 : 11 : 11$  stehen?



Aufg. 226.

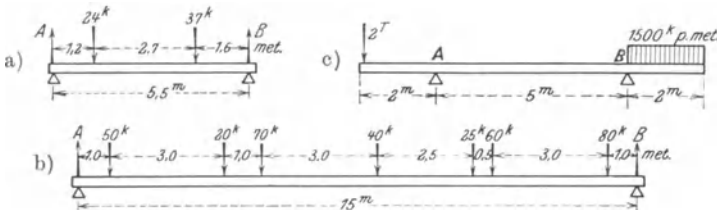


Aufg. 227.

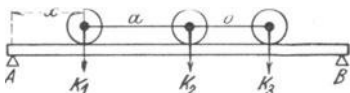
**227.** Eine Platte von nebenstehender Gestalt soll in  $A$  und  $B$  halb so große Drücke auf die Tischfüße ausüben wie in  $C$ . Wie groß muß der innere Halbmesser  $x$  gemacht werden?

**228.** Man ermittle auf zeichnerischem und rechnerischem Wege die Auflagerdrücke  $A$  und  $B$  für die folgenden, bei  $A$  und  $B$  frei aufliegenden Träger:

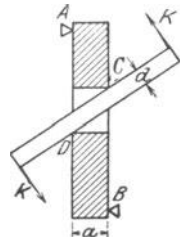
**228.** Man ermittle auf zeichnerischem und rechnerischem Wege die Auflagerdrücke  $A$  und  $B$  für die folgenden, bei  $A$  und  $B$  frei aufliegenden Träger:



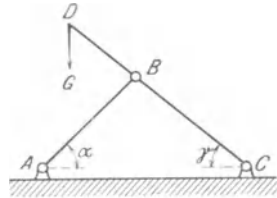
**229.** Drei Radachsen mit den Drücken  $K_1, K_2, K_3$  sind fest miteinander verbunden. Sie sollen derart auf einen Träger  $\overline{AB} = l$  gestellt werden, daß die Auflagerdrücke im Verhältnis  $A : B = m : n$  stehen. Wie groß muß  $x$  gemacht werden?



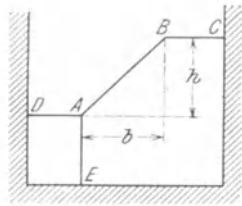
**230.** In einem Stab  $AB$  von der Länge  $l_1$  zwischen den Auflagern und der Dicke  $a$  befindet sich eine kreisförmige Öffnung vom Durchmesser  $d_1$ , durch die ein runder Stab von der Länge  $l$  und dem Durchmesser  $d$  gesteckt wird. Wenn an den Enden dieses Stabes und senkrecht zu ihm zwei gleiche und entgegengesetzt gerichtete Kräfte  $K$  wirken, welche Drücke entstehen in  $A$ ,  $B$ ,  $C$  und  $D$ ?



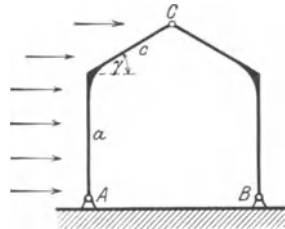
**231.** Zwei Stäbe  $AB$  und  $CD$ , von denen letzterer in  $D$  mit einem Gewicht  $G$  belastet ist, sind in  $B$  gelenkig verbunden und in  $A$  und  $C$  gelenkig gelagert. Wie groß sind die Gelenkdrücke in  $B$  und  $C$  und welche Winkel  $\varphi_1$  und  $\varphi_2$  schließen sie mit der Wagrechten ein?



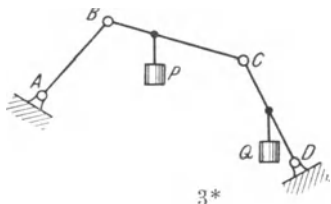
**232.** Eine Stiege  $AB$ , welche  $q = 20$  kg für den Längenmeter wiegt, trägt einen Ruheplatz  $BC$ , der in der Mitte mit  $G = 450$  kg belastet ist. Sie stützt sich bei  $A$  auf eine Säule  $AE$  und einen wagrechten Balken  $AD$ . Mit welchen Kräften  $V$  und  $H$  werden letztere beide beansprucht und welche Kraft  $C$  wird bei  $C$  auf die Wand ausgeübt? ( $b = 4$  m,  $h = 3$  m.)

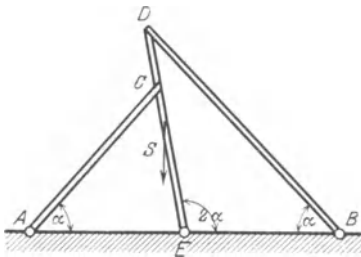


**233.** Zwei steife Zeltwände  $AC$  und  $CB$  von der Breite  $b$  sind in  $A$  und  $B$  gelagert und stoßen in  $C$  gelenkig zusammen. Die Zeltwand  $AC$  wird von wagrechtem Winde getroffen, der mit  $q$  kg auf die Flächeneinheit drückt. Man suche auf zeichnerischem Wege die Gelenkdrücke in  $A$ ,  $B$  und  $C$ , die vom Winddruck allein herrühren, unter der Annahme, daß der Normaldruck des Windes dem Sinus des Neigungswinkels zur angeblasenen Fläche proportional ist.



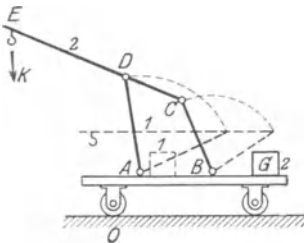
**234.** Ein gelenkiges System von drei Stäben ist mit zwei Lasten  $P$  und  $Q$  belastet. Die Last  $P$  ist gegeben, von  $Q$  nur die Angriffsstelle. Wie groß muß  $Q$  sein, damit Gleichgewicht besteht? (Zeichnerisch.)



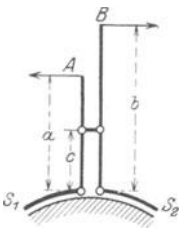


**235.** Zwei in  $A$  und  $B$  drehbare, gewichtlose Stangen stützen in  $C$  und  $D$  eine dritte, schwere Stange, die in  $E$  den Boden berührt. Es ist  $\overline{ES} = \overline{ED}/2$ ,  $\overline{EC} = 2\overline{ED}/3$ . Man soll den Winkel  $\alpha$  ermitteln, wenn die mittlere Stange in  $E$  keinen Druck ausüben soll.

**236.** Bei dem Drehkran auf Eisenbahnwagen von E Becker ist ein Gelenkrahmen  $ABCD$  auf einem Wagen montiert;  $1$  ist seine Ruhestellung während der Fahrt,  $2$  die Arbeitsstellung. Wie findet man die Stellung  $E$  für den Kranhaken, wenn die Last  $K$  das Viereck  $ABCD$  in dieser Lage im Gleichgewicht erhalten soll? Wenn der Kran aufgerichtet wird, läuft das Gegengewicht  $G$  selbsttätig von  $1$  nach  $2$ . Wie groß darf  $K$  höchstens sein, damit der Wagen nicht umkippt?

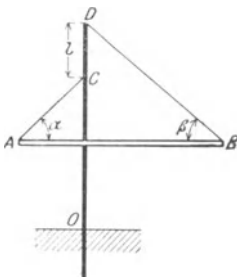


Wie findet man die Stellung  $E$  für den Kranhaken, wenn die Last  $K$  das Viereck  $ABCD$  in dieser Lage im Gleichgewicht erhalten soll? Wenn der Kran aufgerichtet wird, läuft das Gegengewicht  $G$  selbsttätig von  $1$  nach  $2$ . Wie groß darf  $K$  höchstens sein, damit der Wagen nicht umkippt?



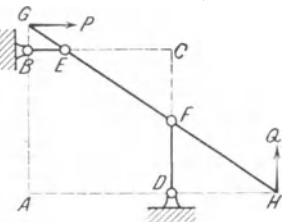
**237.** Bei der Bandbremse von Ohnesorge werden die Enden des Bremsbandes  $S_1, S_2$  an das nebenan gezeichnete Hebelsystem angeschlossen, an dessen Enden bei  $A$  und  $B$  die bremsenden Kräfte ausgeübt werden. In welchem Verhältnis stehen die in dem Bremsband entstehenden Spannungen  $S_1$  und  $S_2$ ?

(Z. V. D. I. Bd. 57, 1913.)



Aufg. 238.

**238.** Ein in  $O$  eingemauerter Mast trägt an zwei Seilen  $CA$  und  $DB$  einen Balken  $AB$ , der mit einer Last  $K$  belastet werden soll. Wo muß diese Last aufgelegt werden, damit der mit  $K$  belastete Balken  $AB$  in wagrechter Lage im Gleichgewicht bleibt? Wie groß ist dann das Biegemoment in  $O$ ?



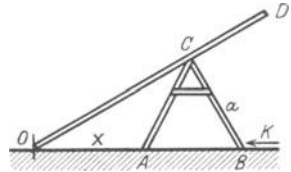
Aufg. 239.

**239.** In den Ecken  $B$  und  $D$  eines Quadrates  $ABCD$  von der Seitenlänge  $a$  sind zwei Stäbe  $\overline{BE} = a/4$  und  $\overline{DF} = a/2$  gelenkig befestigt; ihre Enden  $E$  und  $F$  sind mit einer Stange  $GH$  gelenkig

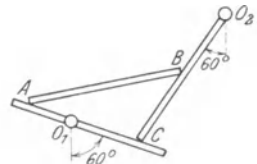
verbunden. In  $G$  wirkt eine Kraft  $P \parallel BE$ , in  $H$  eine Kraft  $Q \parallel DF$ ; wie groß muß das Verhältnis  $P : Q$  gewählt werden, damit Gleichgewicht besteht? Wie groß sind die Gelenkdrücke in  $B$  und  $D$ ?

240. Dieselbe Aufgabe, nur habe  $Q$  eine beliebige Richtung. Wie muß man die Neigung  $\varphi$  von  $Q$  gegen  $AB$  annehmen, damit  $Q$  den kleinsten Wert erhält, und wie groß ist dieser?

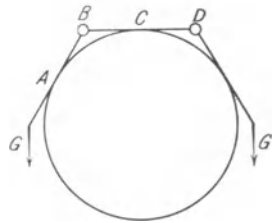
241. Auf einem wagrechten Boden steht ein Bockgerüst  $ABC$ , das ein gleichseitiges Dreieck bildet. Über das Gerüst wird eine in  $O$  drehbare schwere Stange  $OD = 2l$  vom Gewicht  $G$  gelegt. Man soll den Bock so anbringen, daß in  $A$  kein Auflagerdruck entsteht; wie groß ist dann  $\overline{OA} = x$  und wie groß ist die wagrechte Kraft  $K$  in  $B$ ?



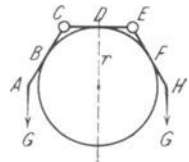
242. Drei gleich schwere Stäbe, jeder vom Gewicht  $G$ , stützen einander in nebenan gezeichneter Art, wobei  $\overline{O_2B} = \overline{BC}$ . Der Stab  $AC$  ist um seinen Schwerpunkt  $O_1$ , der Stab  $O_2C$  ist um sein Ende  $O_2$  drehbar und hat seinen Schwerpunkt in der Mitte bei  $B$ . In welchem Verhältnis müssen  $\overline{AO_1}$  und  $\overline{O_1C}$  stehen, wenn Gleichgewicht bestehen soll?



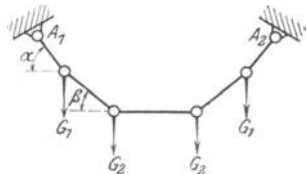
243. Drei gleich lange Stäbe, die miteinander gelenkig verbunden sind, werden auf eine Walze gelegt, deren Halbmesser gleich der Stablänge ist. Die Randstäbe werden an den Enden mit  $G$  belastet. Wie groß sind die Drücke in  $A$ ,  $B$  und  $C$  und welchen Winkel  $\psi$  schließt der Druck in  $B$  mit der Lotrechten ein?



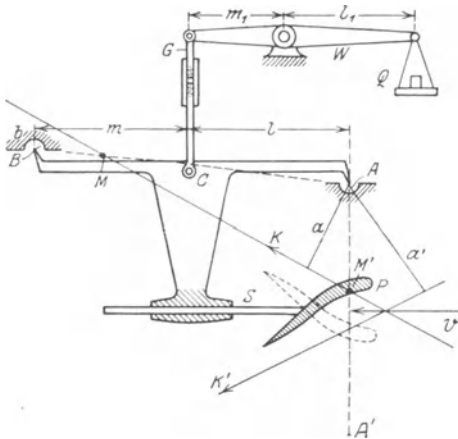
244. Drei gewichtlose, gelenkig verbundene Stäbe, die an den Enden  $A$  und  $H$  mit gleichen Gewichten  $G$  belastet sind, werden über eine Walze vom Halbmesser  $r$  gelegt. Es ist  $\overline{CE} = r$ . Wie groß muß  $\overline{AC} = \overline{EH} = x$  gemacht werden, wenn der Druck in  $D$  Null sein soll? Wie groß ist dann der Druck in  $B$  und die Spannung des Stabes  $CE$ ?



245. Ein aus fünf Stäben bestehendes symmetrisches Stabwerk hängt in  $A_1, A_2$  und ist in den Gelenken belastet. Welche Beziehung besteht bei Gleichgewicht zwischen  $\alpha$  und  $\beta$ ?



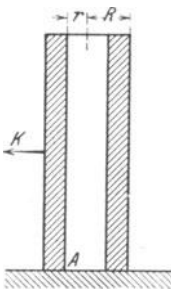
246. Die aerodynamische Wage von Eiffel hat den Zweck, die Luftkraft nach Größe und Richtung zu bestimmen, die von einem Luftstrom (in der Abbildung wagrecht angenommen) auf eine quer zu diesem gestellte Versuchsplatte  $P$  (Tragflügel) ausgeübt wird. An der Platte  $P$  ist ein Stiel  $S$  befestigt, der mit einem



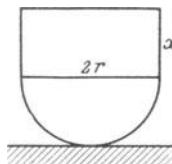
Doppelhebel  $AB$  starr verbunden werden kann, dessen Drehpunkte  $A, B$  einzeln festgehalten und wieder freigegeben werden können. Der Doppelhebel wird in  $C$  an einer gewöhnlichen Hebelwage  $W$  aufgehängt. Zuerst wird bei freiem  $B$  und festgehaltenem  $A$  der Apparat bei abgestelltem Luftstrom durch Gewichte  $Q$  ins Gleichgewicht gebracht; sodann läßt man den Luftstrom auf  $K$  wirken und stellt das Gleichgewicht wieder her, indem man  $Q$  um  $Q_1$  erleichtert. Dasselbe wird sodann bei

freigemachtem  $A$  und gelagertem  $B$  wiederholt; die entsprechende Gewichtsverminderung sei  $Q_2$ . Endlich wird die Platte in umgekehrter Lage neuerdings eingespannt und die Messung bei festem  $A$  und freiem  $B$  ein drittes Mal ausgeführt, wobei sich jetzt eine Gewichtsverminderung  $Q_3$  ergibt. Man ermittle aus den beobachteten Werten von  $Q_1, Q_2, Q_3$  und aus den bekannten Abmessungen  $l, m, l_1, m_1$  die Größe und Lage der Luftkraft  $K$  auf die Platte  $P$ .

(Z. f. Flugtechnik u. Motorluftsch. Bd. 1, 1910.)



Aufg. 247.



Aufg. 248.

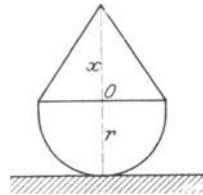
247. Ein zylindrischer Schornstein, dessen innerer Halbmesser  $r$  und dessen Einheitsgewicht  $\gamma$  gegeben ist, wird in halber Höhe durch eine Kraft  $K$  umzukippen gesucht. Man wünscht, daß die Mittelkraft die Stützfläche des Schornsteines in  $A$  trifft. Wie groß muß der äußere Halbmesser  $R$  gemacht werden?

248. Ein zylindrischer Körper von nebenstehendem Querschnitt ruht auf wag-

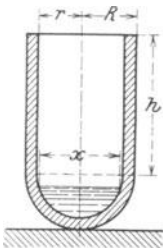
rechtem Boden und soll im indifferenten Gleichgewicht sein. Wie groß muß  $x$  gemacht werden?

249. Dieselbe Aufgabe, wenn der untere Teil des Körpers eine Halbkugel, der obere ein Kegel ist.

250. Auf einer Halbkugel, die auf wagrechter Unterlage ruht, wird ein Zylinder aus dem gleichen Material befestigt. Welche Länge  $x$  darf er bekommen, wenn das Gleichgewicht indifferent sein soll?

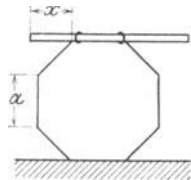


Aufg. 249.



Aufg. 251.

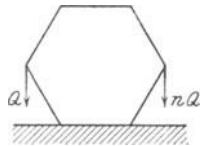
251. Ein zylindrischer Körper von nebenstehendem Querschnitt ruht auf wagrechtem Boden; sein Einheitsgewicht ist  $\gamma$ . In das Innere wird Flüssigkeit vom Einheitsgewicht  $\gamma_1$  gegossen. Wie breit ( $x$ ) muß die Oberfläche derselben sein, wenn hierdurch das Gleichgewicht des ganzen Körpers indifferent wird?



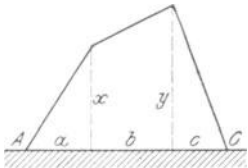
Aufg. 252.

252. Ein Stab von der Länge  $l$  und dem Gewicht  $G_1$  läßt sich auf einem Prisma mit regelmäßig achteckigem Querschnitt vom Gewicht  $G$  in wagrechter Richtung verschieben. Zwischen welchen Grenzen darf  $x$  gewählt werden, wenn das Gleichgewicht nicht gestört werden soll?

253. Ein Balken von regelmäßig sechseckigem Querschnitt und bekanntem Gewicht  $G$  ruht auf wagrechter Unterlage und ist an zwei gegenüberliegenden Kanten mit  $Q$  und  $nQ$  belastet. Zwischen welchen Grenzen darf  $n$  schwanken, wenn der Balken nicht umkippen soll?



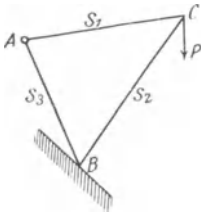
254. Eine Mauer hat nebenstehenden Querschnitt. In welchem Verhältnis müssen die Höhen  $x$  und  $y$  stehen, wenn die Standfestigkeit um  $A$  und  $C$  gleich groß sein soll?



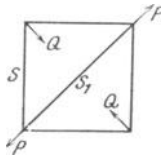
255. Vier gleich lange (Länge  $2l$ ) und gleich schwere Bretter liegen in nebengezeichneter Weise übereinander. Man suche  $x_1 = \overline{AB}$ ,  $x_2 = \overline{BC}$ ,  $x_3 = \overline{CD}$  für die äußerste Gleichgewichtslage. (Suche  $x_n$  für  $n + 1$  gleiche Bretter.)



**12. Einfache Fachwerke.**



Aufg. 256.

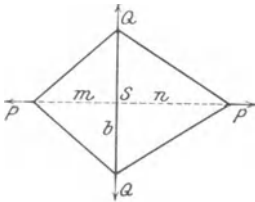


Aufg. 257.

**256.** Ein starres Dreieck ist in  $A$  gelenkig gestützt und ruht in  $B$  auf einem glatten Auflager. In  $C$  ist es belastet. Man ermittle auf zeichnerischem Wege die Spannungen  $S_1, S_2, S_3$ .

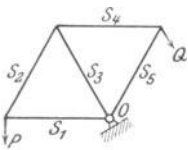
**257.** Man bestimme zeichnerisch und rechnerisch die Spannungen  $S_1$  der Diagonale und  $S$  der Seite eines Quadrates, welches von vier

Kräften  $P, P, Q, Q$  diagonal beansprucht wird.

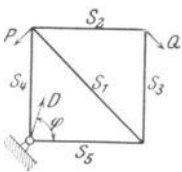


**258.** Es soll die Spannung  $S$  eines symmetrischen Stabwerkes gerechnet werden, wenn die Lasten  $P$  und  $Q$  und die Längen  $b, m, n$  bekannt sind.

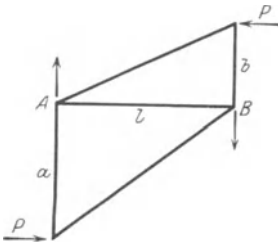
**259.** An einem aus fünf gleich langen Stäben bestehenden Stabwerk, das in  $O$  festgelagert ist, halten sich zwei Kräfte  $P$  und  $Q$  Gleichgewicht; erstere wirkt senkrecht zu  $S_1$ , letztere parallel zu  $S_3$ . Wenn  $P$  gegeben ist, zu berechnen: die Kraft  $Q$ , den Gelenkdruck  $D$  in  $O$  und seinen Winkel  $\varphi$  mit der Wagrechten; endlich die Spannungen der fünf Stäbe.



zu  $S_1$ , letztere parallel zu  $S_3$ . Wenn  $P$  gegeben ist, zu berechnen: die Kraft  $Q$ , den Gelenkdruck  $D$  in  $O$  und seinen Winkel  $\varphi$  mit der Wagrechten; endlich die Spannungen der fünf Stäbe.



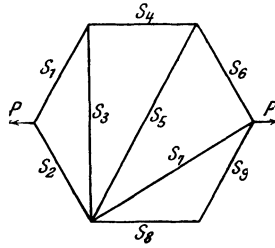
**260.** Ein starres Quadrat ist in einer Ecke gelenkig befestigt und an zwei anderen Enden mit  $P$  und  $Q$  parallel zu den Diagonalen belastet. Wenn  $Q$  gegeben ist, wie groß ist  $P$  für Gleichgewicht? Wie groß ist der Druck  $D$  im Gelenk, der Winkel  $\varphi$  und die Spannungen der fünf Stäbe?



**261.** Nebenanstehendes Stabwerk besteht aus zwei rechtwinkligen Dreiecken und ist in  $A$  und  $B$  wagrecht verschieblich gelagert. Man berechne die Auflagerdrücke in  $A$  und  $B$ , sowie die Spannung  $S$  im Stabe  $AB$  und zeichne den Kraftplan.



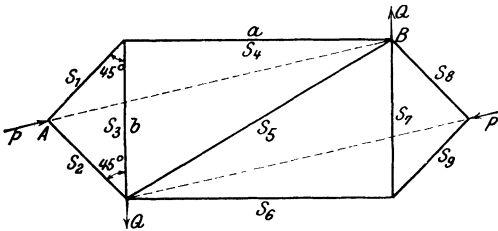
Für die folgenden einfachen Fachwerke ist die Berechnung der Stabspannungen vorzunehmen und der reziproke Kraftplan der Spannungen zu zeichnen.



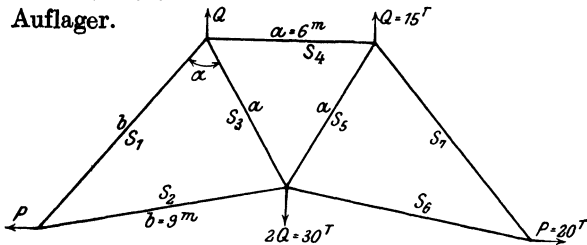
Aufg. 262.

262. Fachwerk ohne Auflager.

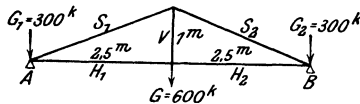
263. Fachwerk ohne Auflager, mit zwei Kraftpaaren  $P, P, Q, Q$  belastet.



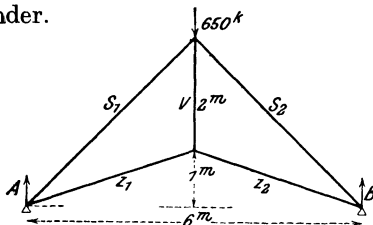
264. Fachwerk ohne Auflager.



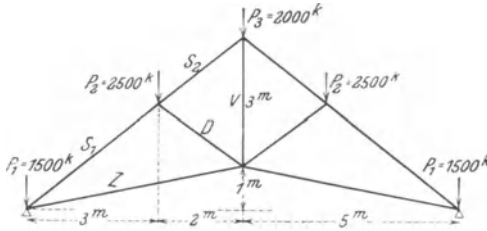
265. Einfaches Hängewerk.



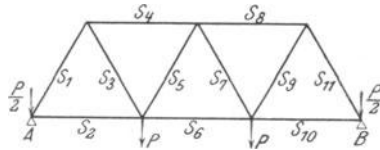
266. Dachbinder.



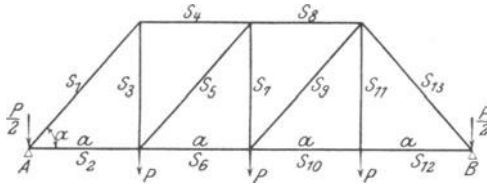
267. Dachbinder.



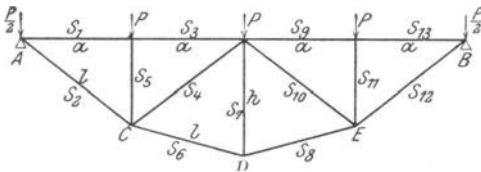
268. Dreiecksträger.



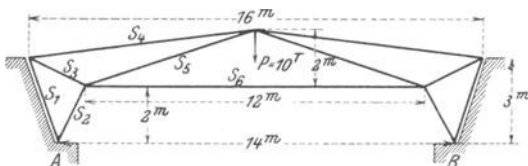
269. Dreiecksträger.



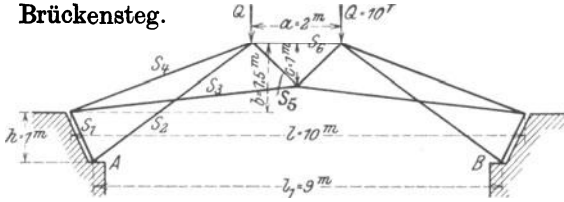
270. Parabelträger: die Punkte  $ABCDE$  liegen in einer Parabel.



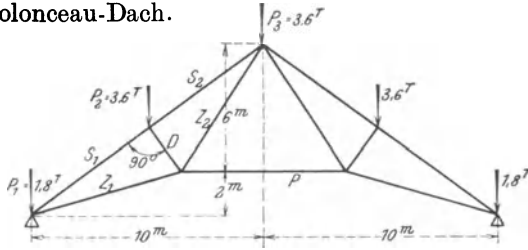
271. Brückensteg.



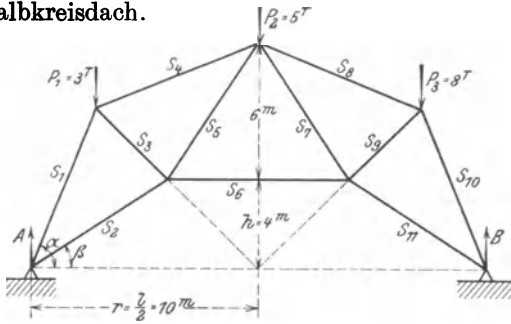
272. Brückensteg.



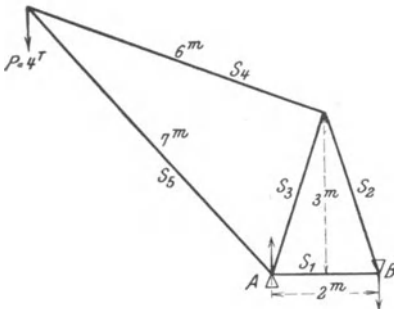
273. Polonceau-Dach.



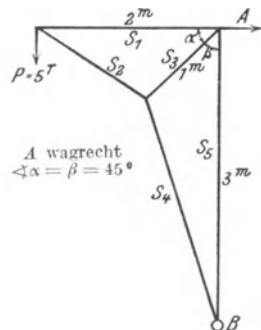
274. Halbkreisdach.



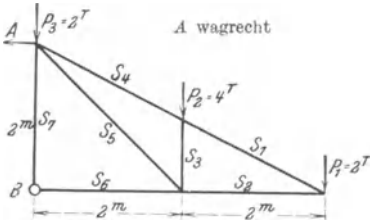
275. Kran.



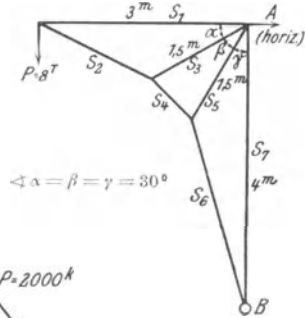
276. Kran.



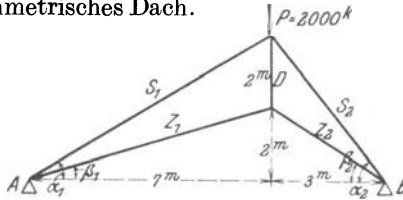
277. Pultdach.



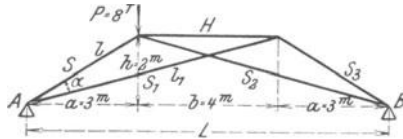
278. Kran.



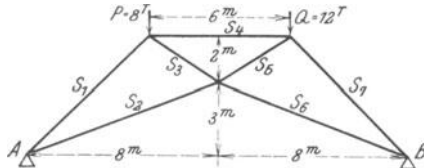
279. Unsymmetrisches Dach.



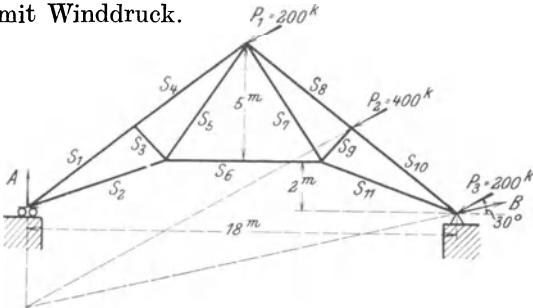
280. Steg mit unsymmetrischer Belastung.



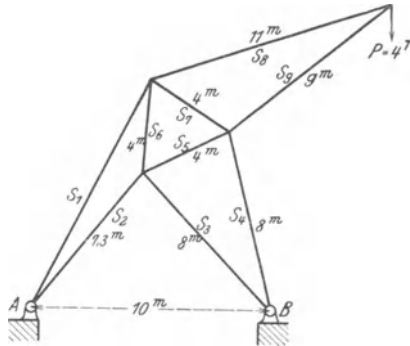
281. Steg mit unsymmetrischer Belastung.



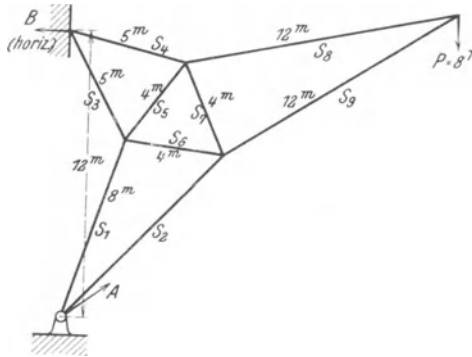
282. Polonceau-Dach mit Winddruck.



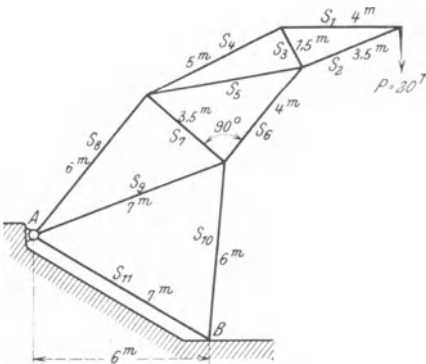
283. Kran.



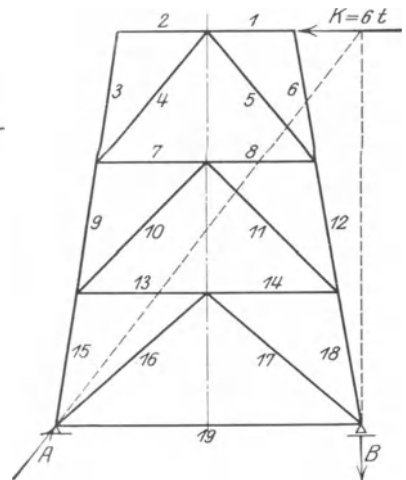
284. Kran.



285. Kran.

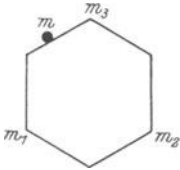


286. Bockgerüst.

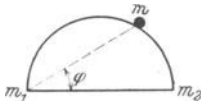


### 13. Gleichgewicht mit Berücksichtigung der Reibung.

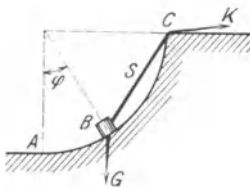
\*287. Ein frei beweglicher Punkt  $m$  kann am rauhen Umfang eines regelmäßigen Sechsecks (mit der Seite  $r$ ) gleiten und wird von den drei Ecken  $m_1, m_2, m_3$  proportional den Entfernungen angezogen.  $k$  sei die Anziehung in der Einheit der Entfernung. Wie groß muß die Reibungszahl  $f$  sein, wenn der Punkt  $m$  an allen Stellen des Umfanges im Gleichgewicht sein soll? Wie groß ist der Normaldruck  $D$  der Unterstützung?



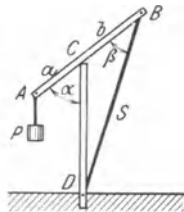
288. Ein frei beweglicher Punkt  $m$ , der längs eines rauhen Halbkreises gleiten kann, wird von den Endpunkten des Durchmesser  $m_1 m_2$  proportional den Entfernungen angezogen.  $k_1, k_2$  seien bzw. die Anziehungen in der Einheit der Entfernung. Für welche Werte von  $\operatorname{tg} \varphi$  bleibt  $m$  nicht im Gleichgewicht, wenn  $k_1 : k_2 = 3 : 2$  und die Reibungszahl  $f = 0,2$  ist?



\*289. Ein Gewicht  $G$  wird mittels eines Seiles an einer rauhen



Aufg. 289.



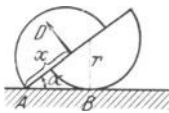
Aufg. 290.

Viertelkreisbahn langsam emporgezogen. Für welchen Winkel  $\varphi$  ist die Seilspannung  $S$  am kleinsten, wenn  $\varrho$  der Reibungswinkel an der Gleitbahn ist?

290. Ein gewichtloser Stab  $AB = l$  stützt sich bei  $C$  auf eine Säule, wird

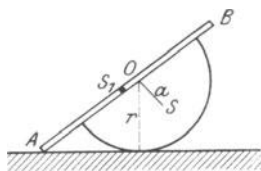
in  $B$  von einem in  $D$  befestigten Seil gehalten und in  $A$  belastet. Gegeben sind die Entfernungen  $a$  und  $b$ , die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$ . Wie groß muß die Reibungszahl  $f$  in  $C$  mindestens sein, damit Gleichgewicht besteht? Wie groß ist die Seilspannung  $S$ ?

291. Die zwei Hälften eines Kreiszyinders vom Halbmesser  $r$  und dem Gesamtgewicht  $2G$  stützen sich in der gezeichneten Art aneinander; der Boden ist glatt, die Schnitt-ebenen der Halbzylinder sind rau. Der Winkel  $\alpha$  ist gegeben. Es sind für Gleichgewicht zu suchen: a) die Reibungszahl  $f$ ; b) die Drücke in  $A$  und  $B$ ; c) der Druck  $D$  zwischen den Halbzylindern; d) die Entfernung  $x$ , in welcher  $D$  wirkt.

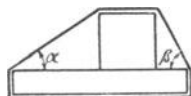


292. Ein Stab  $AB = 2l$  vom Gewicht  $G_1$  lehnt sich an eine Halbkugel vom Gewicht  $G$ ; der Boden ist glatt, die Berührungs-

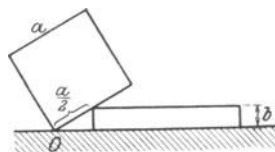
fläche zwischen Stab und Halbkugel rau (Reibungszahl  $f$ ). Man wünscht, daß die Richtung des Druckes zwischen beiden durch den Schwerpunkt  $S_1$  des Stabes gehen soll. Wie groß muß die Länge  $l$  gemacht werden?



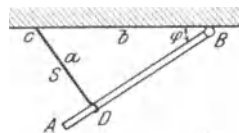
293. Ein Prisma und eine Platte werden von einer gespannten (glatten) Schnur umschlungen, die mit der Platte die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$  einschließt. Wie groß muß die Reibungszahl zwischen beiden Körpern sein, damit in dieser Stellung Gleichgewicht besteht? (Die Gewichte sind zu vernachlässigen.)



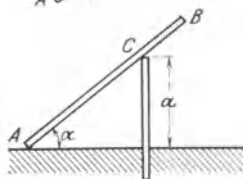
294. Ein glatter Würfel vom Gewicht  $G$  und der Kantenlänge  $a$  ist längs der Kante  $O$  drehbar befestigt und stützt sich auf eine Platte vom Gewicht  $G_1$  und der Höhe  $b = a/4$ . Wie groß muß die Reibungszahl  $f$  zwischen der Platte und der wagrechten Unterlage sein, wenn in der gezeichneten Stellung Gleichgewicht besteht?



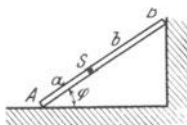
295. Ein Stab  $AB = 2l$  vom Gewicht  $G$  ist in  $B$  drehbar gelagert und wird in  $C$  von einer Schnur von der Länge  $a$  gehalten, an deren anderem Ende ein Ring befestigt ist, der gegen den Stab die Reibungszahl  $f$  hat;  $\overline{BC} = b$  ist gegeben. Wenn Gleichgewicht besteht, zwischen welchen Grenzen können der Winkel  $\varphi$ , der Druck in  $D$  und die Spannung  $S$  der Schnur schwanken?



296. Ein schwerer Stab  $\overline{AB} = l$  stützt sich in  $A$  an den rauhen Boden, in  $C$  an einen lotrechten, glatten Pfosten von der Länge  $a$ . Der Stellungswinkel  $\alpha$  des Stabes ist gegeben; wie groß muß die Reibungszahl  $f$  am Boden mindestens sein?

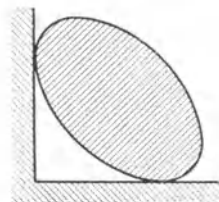


297. Eine Stange  $AB$  mit dem Schwerpunkt  $S$  stützt sich an einen rauhen Boden ( $f_1$ ) und an eine rauhe lotrechte Wand ( $f_2$ ). Bei welchem Winkel  $\varphi$  mit dem Boden wird die Stange das Gleichgewicht verlieren?



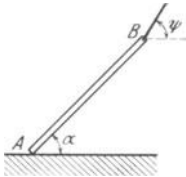
Aufg. 297.

298. Eine schwere elliptische Scheibe ruht derart zwischen einer glatten Wand und dem rauhen Boden, daß ihre Achsen mit beiden  $45^\circ$  einschließen. Wie groß muß

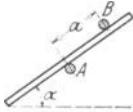


Aufg. 298.

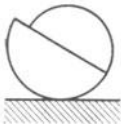
die Reibungszahl des Bodens sein, wenn die Scheibe in dieser Lage gerade zu gleiten beginnt? (Walton.)



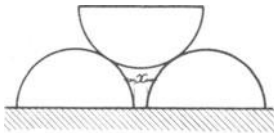
299. Ein Stab  $AB$  vom Gewicht  $G$  stützt sich bei  $A$  an den rauhen, wagrechten Boden (Reibungszahl  $f$ ) und wird in  $B$  von einem Seil gehalten. Die Neigung des Stabes ist  $\alpha$ . Bei welcher Neigung  $\psi$  des Seiles wird der Stab zu gleiten beginnen? Wie groß ist der Druck in  $A$ ?



300. Ein schwerer Stab liegt zwischen zwei wagrechten Bolzen  $A$  und  $B$ , an denen er durch Reibung gehalten wird. Wie groß darf die Entfernung des Schwerpunktes des Stabes von  $A$  sein, damit der Stab nicht hinabgleitet? (Walton.)

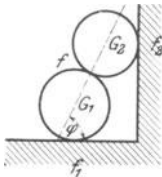


301. Zwei halbe Kreiszyylinder mit den Halbmessern  $r$  und  $r_1$ , den Einheitsgewichten  $\gamma$  und  $\gamma_1$ , von gleicher Länge ruhen mit den rauhen, ebenen Flächen aufeinander. Wie groß muß deren Reibungszahl sein, wenn in der gezeichneten Lage eben noch Gleichgewicht bestehen soll?



302. Ein halber Kreiszyylinder vom Halbmesser  $r$  und dem Gewicht  $G$  ruht auf zwei anderen vom Halbmesser  $r_1$  und dem Gewicht  $G_1$ . Die Mantelflächen sind glatt, der Boden rau. Bei welcher Entfernung  $x$  beginnen die unteren Halbzylinder zu gleiten?

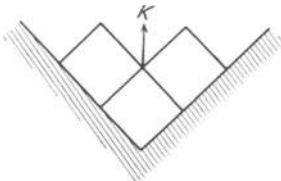
303. Zwei zylindrische Walzen mit den Gewichten  $G_1$  und  $G_2$



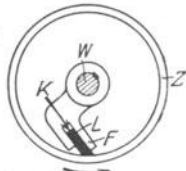
stützen sich sowohl aneinander, wie auch an Wand und Boden. Die Zahlen der hierbei auftretenden Reibungen seien  $f, f_1, f_2$ . Bei einem bestimmten Winkel  $\varphi$  bleiben die Walzen gerade noch im Gleichgewicht. Welche Minimalwerte müssen die Reibungszahlen haben? Wie groß werden die Drücke  $D, D_1, D_2$  zwischen den Walzen und an Boden und Wand?

304. Auf zwei unter  $45^\circ$  geneigten Ebenen liegen drei Würfel von gleichem Gewicht  $G$ ; der Reibungswinkel  $\varrho$  zwischen den Flächen

sei bekannt. Welche Kraft  $K$  ist notwendig, um den untersten Würfel emporzuheben?



Aufg. 304.



Aufg. 305.

305. Bei der gezeichneten Reibungskupplung wird der Reibklotz  $L$  an den Reibkranz  $Z$  durch die

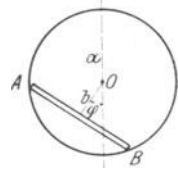
Einrückungskraft  $K$  angepreßt und dadurch die Welle  $W$  vom Reibkranz  $Z$  im Sinne des Pfeiles mitgenommen. An der Führung  $F$



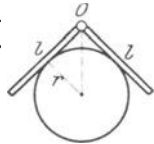
des Reibklotzes findet keine Reibung statt. Man suche auf zeichnerischem Wege die Größe der Umfangskraft  $U$ , die auf die Welle in der Berührungsfläche von  $R$  und  $Z$  übertragen wird, wenn der Reibungswinkel  $\varrho$  an dieser Stelle und die Kraft  $K$  gegeben sind.

(D. Thoma, Z. V. D. I. Bd. 61, 1917.)

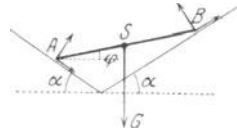
**306.** Ein Stab  $AB$  liegt in einem lotrechten Kreis vom Halbmesser  $a$  und ist vom Mittelpunkt um  $b$  entfernt. Wie groß kann der Winkel  $\varphi$  im äußersten Fall sein? ( $f$  = Reibungszahl zwischen Stab und Kreis.)



**307.** Auf einer Walze ruhen zwei in  $O$  drehbar verbundene gleich lange Stäbe vom Gewicht  $G$ . Zwischen welchen Grenzen kann für Gleichgewicht der Winkel  $\varphi$  zwischen den Stäben schwanken, wenn die Reibung zwischen Stab und Walze berücksichtigt wird? Wie groß ist der Druck  $D$  zwischen beiden?



**308.** Ein gleichförmiger Stab  $AB$  stützt sich mit seinen Enden  $A$  und  $B$  auf zwei rauhe Ebenen, die gleiche Neigungswinkel  $\alpha$  mit der Wagrechten einschließen; wenn  $\varrho$  ( $\varrho < \alpha$ ) der Reibungswinkel der Ebenen ist, zeige, daß für Gleichgewicht die größte Neigung ( $\varphi$ ) des Stabes gegen die Wagrechte durch die Gleichung gegeben ist:

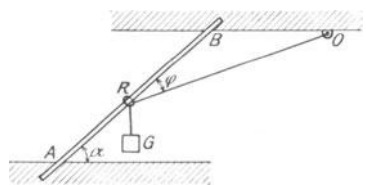


$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\sin 2 \varrho}{2 \sin (\alpha - \varrho) \sin (\alpha + \varrho)} \cdot \quad (\text{H. Lamb.})$$

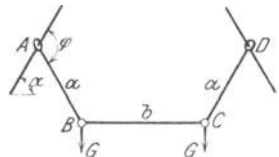
**309.** Zwei Gewichte  $G_1$  und  $G_2$  sind durch einen biegsamen, glatten Faden verbunden; das eine liegt auf einer rauhen schiefen Ebene, das andere auf einer rauhen Viertelwalze. Zwischen welchen Grenzen wird der Winkel  $\varphi$  schwanken dürfen, wenn Gleichgewicht bestehen soll? Die Reibungswinkel  $\varrho_1$  und  $\varrho_2$  sind bekannt.



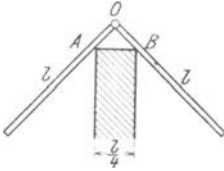
**310.** An einem Faden, der in  $O$  befestigt ist und durch den Ring  $R$  geht, ist das Gewicht  $G$  befestigt. Der Ring kann an der rauhen Stange  $AB$  gleiten. Welchen größten und kleinsten Wert kann der Winkel  $\varphi$  annehmen?



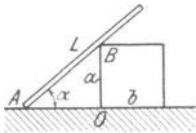
**311.** Ein Stabwerk, das in den Gelenken  $B$  und  $C$  mit zwei gleichen Gewichten  $G$  belastet ist, hängt in  $A$  und  $D$  mittels zweier Ringe an zwei unter  $\alpha$  gegen die Wagrechte geneigten rauhen Stangen. Zwischen welchen Grenzen kann der Winkel  $\varphi$



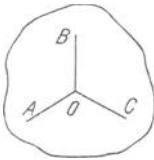
schwanken, wenn Gleichgewicht bestehen soll? Wie groß sind die Spannungen  $S_1$  und  $S_2$  der Stäbe  $AB$  und  $BC$  in den äußersten Stellungen?



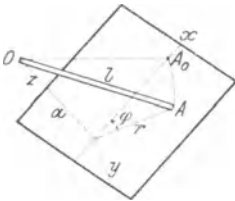
**312.** Zwei gleiche Stäbe, jeder vom Gewicht  $G$ , die gelenkig verbunden sind, werden in angegebener Weise gestützt. Wie groß muß die Reibungszahl bei  $A$  und  $B$  sein, wenn die Stäbe einen rechten Winkel miteinander einschließen sollen? Wie groß ist dann der Auflagerdruck in  $A$  und  $B$ ?



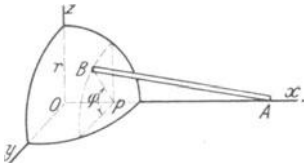
**\*313.** An ein wagrecht gelagertes Prisma lehnt sich eine Stange vom Gewicht  $G$  und der Länge  $l$ . Bei  $B$  findet Reibung statt. Das Ende  $A$  der Stange wird langsam nach links gezogen. Wie groß muß das Gewicht  $Q$  des Prismas mindestens sein, damit das Kippen um  $O$  nicht eintritt? Bei welchem Winkel  $\alpha$  muß  $Q$  am größten sein?



**314.** Ein schwerer Körper ruht auf drei Stützen  $A, B, C$  auf rauher, wagrechter Ebene; seine Drücke daselbst sind  $P, Q, R$ . Ein Kraftpaar, welches gerade hinreicht, die Reibung zu überwinden, sucht den Körper zu drehen. Um welchen Punkt  $O$  wird diese Drehung erfolgen? (Routh.)



**315.** Eine schwere Stange  $\bar{OA} = l$  vom Gewicht  $G$  wird in  $O$  festgehalten und stützt sich in  $A$  auf eine raue Ebene, die um  $\alpha$  gegen den Horizont geneigt ist. Wie groß ist der Winkel  $\varphi$  für die äußerste Gleichgewichtslage und die Auflagerdrücke in  $A$  und  $O$ ?  $a$  sei die Entfernung des Punktes  $O$  von der Ebene,  $r$  der Halbmesser des von  $A$  beschriebenen Kreises,  $f$  die Reibungszahl der Ebene.

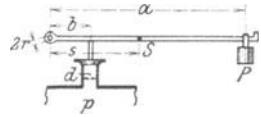


**316.** Ein homogener, schwerer Stab  $\bar{AB} = l$  vom Gewicht  $G$  ist in  $A$  gelenkig festgehalten und stützt sich in  $B$  auf die Oberfläche einer rauhen Kugel. Wie groß sind für die äußerste Gleichgewichtsstellung des Stabes:

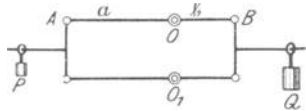
a) der Winkel  $\varphi$ ; b) der Normaldruck  $D$  der Kugel; c) der Gelenkdruck  $A$  in  $A$ ?

## 14. Einfache Maschinen.

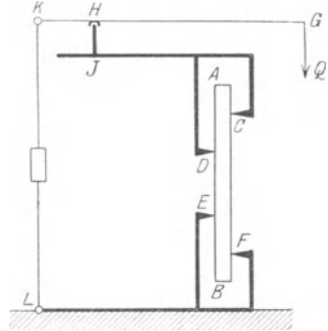
317. Mit welchem Gewicht  $P$  muß das Sicherheitsventil eines Dampfkessels belastet werden, wenn folgende Größen gegeben sind:  $a = 1,0$  m,  $b = 0,2$  m,  $r = 1$  cm,  $d = 6$  cm; Dampfspannung im Kessel  $p = 7$  kg/cm<sup>2</sup> = 7 at, Zahl der Zapfenreibung  $f_1 = 0,1$ ; Gewicht des Hebels  $G = 8$  kg;  $s = 45$  cm.



318. Es soll für die nebenan gezeichnete Robervalsche Wage bewiesen werden, daß  $Pa = Qb$  ist, unabhängig von den Stellen, wo die Gewichte hängen.  $O$  und  $O_1$  sind feste Drehpunkte;  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OB} = b$ .

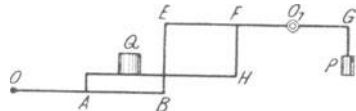


319. Bei dem von der Firma Buchheimer und Heißer gebauten Reformprüfer für Betonbalken wird der Balken  $AB$  zwischen die vier Klauen  $C, D, E, F$  eines Gestelles gelegt, das bei  $J$  von einem einarmigen Hebel  $KHG$  gedrückt wird. In den Angriffspunkten der vier Klauen  $C, D, E, F$  drücken gleiche Kräfte  $K$  auf den Balken; wie groß sind sie, wenn  $Q$  die Belastung bei  $G$  ist?

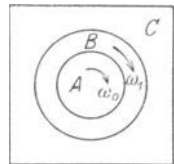


(Z. V. D. I. Bd. 56, 1912, S. 1719.)

320. Die Hebelverbindung einer Brückenwage sei derart angeordnet, daß  $a/b = f/e$ , wobei  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OB} = b$ ,  $\overline{O_1E} = e$ ,  $\overline{O_1F} = f$ ,  $\overline{O_1G} = g$ . Man zeige, daß die Beziehung gilt:  $Pg = Qf$ .

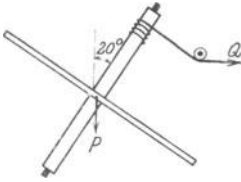


321. Eine Welle  $A$  vom Halbmesser  $r$  wird mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega_0$  gedreht. Eine Hohlwelle  $B$ , die an die Welle  $A$  angepreßt ist, wird durch die Reibung mitgenommen. Der ruhende Bremsklotz  $C$  umgibt die Hohlwelle mit gleicher Pressung, und seine Reibung verzögert die Bewegung. Die Reibung soll durchweg proportional sein der Reibungsfläche, dem Druck und der relativen Geschwindigkeit der sich reibenden Körper. Welche Winkelgeschwindigkeit  $\omega_1$  nimmt die Hohlwelle  $B$  an?

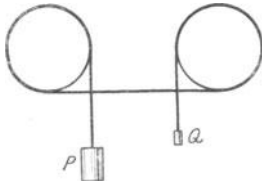


(H. Heimann, Z. f. Math. u. Physik Bd. 48, 1903.)

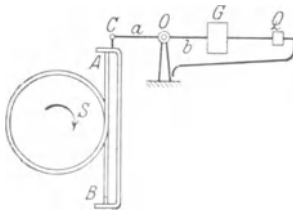
**322.** Auf einer Tretscheibe, deren Achse um  $20^\circ$  gegen die Lotrechte geneigt ist, steht bei  $P$  ein Pferd von 280 kg Gewicht in der Entfernung 7 m von der Achse. Die Welle hat 20 cm Durchmesser. Welche Last  $Q$  kann mit Hilfe des Seiles überwunden werden, wenn das Pferd die Scheibe durch Treten in Bewegung setzt? Die Nebenwiderstände sind nicht zu berücksichtigen. Der zu  $P$  gehörige Halbmesser der Scheibe ist wagrecht anzunehmen.



**323.** Auf einer schiefen Ebene, die unter dem Winkel  $\alpha = 50^\circ$  gegen den Horizont geneigt ist, befindet sich eine Last  $G$ , die von einer Kraft  $K$  gerade noch im Gleichgewicht erhalten wird; die Richtung von  $K$  ist um  $\beta = 30^\circ$  gegen die Lotrechte geneigt; die schiefe Ebene ist rau, der Reibungswinkel beträgt  $\varrho = 5^\circ$ . Die schiefe Ebene wird nun um  $\gamma = 10^\circ$  gesenkt; jetzt bleibt dieselbe Last  $G$  im Gleichgewicht, wenn die Kraft, deren Neigung gegen die Lotrechte sich nicht geändert hat, um  $p = 10$  kg vermindert wird. Wie groß sind  $K$  und  $G$ ?



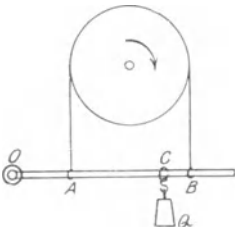
**324.** Über zwei gleiche, feststehende Walzen schlingt sich ein Seil, an dessen Enden zwei Lasten  $P$ ,  $Q$  hängen, von denen die eine zehnmal so groß ist wie die andere. Wie groß muß die Reibungszahl  $f$  zwischen Seil und Walze sein, damit Gleichgewicht besteht?



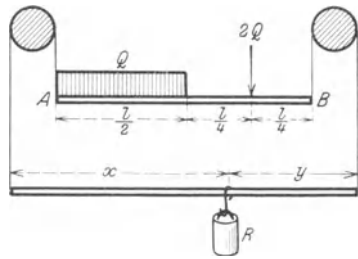
**325.** Beim Bandbremsdynamometer von F. Kühne wird über die rotierende Scheibe  $S$  ein Bremsband geschlungen, dessen Enden bei  $A$  und  $B$  in einem Rahmen befestigt sind. Dieser hängt in  $C$  am kurzen Arm einer um  $O$  drehbaren Waage;  $G$  ist das Gleichgewicht haltende Laufgewicht,  $Q$  das Gegengewicht des Rahmens. Wie groß wird die Umfangskraft  $K$  der Scheibe sein?

(Z. V. D. I. Bd. 61, 1917, S. 619.)

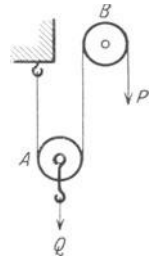
**326.** Um ein in Drehung befindliches Rad schlingt sich ein Band, dessen Enden  $A$  und  $B$  an einem Hebel befestigt sind; dieser ist in  $O$  drehbar und trägt in  $C$  ein Gewicht  $Q$ . Wie groß sind die Bandspannungen in  $A$  und  $B$ ? Wie groß muß  $OC$  gemacht werden, wenn der Druck in  $O$  Null sein soll?



**327.** Ein Träger  $AB$ , der in nebenan gezeichneter Weise belastet ist, wird wagrecht an zwei Seilen aufgehängt, die über zwei feststehende, walzenartige, rauhe Körper laufen und an den anderen Enden einen mit  $R$  belasteten wagrechten Stab tragen. Wie groß muß  $R$  gemacht werden und in welchem Verhältnis müssen  $x$  und  $y$  stehen, wenn der Träger mit gleichbleibender Geschwindigkeit herabsinken soll?

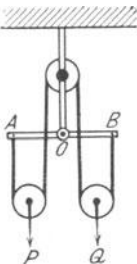
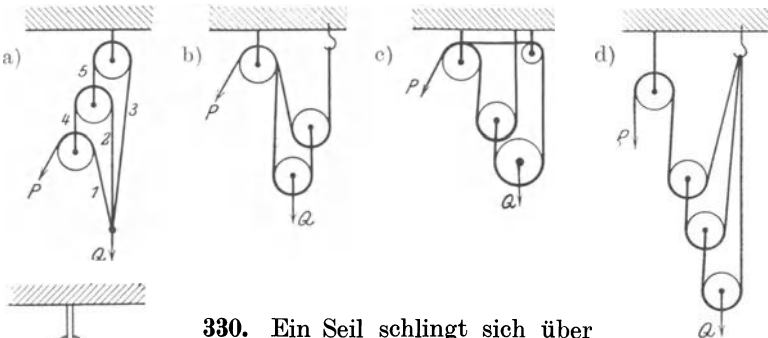


**328.** Ein Seil läuft über zwei Rollen  $A$  und  $B$ , von denen  $B$  durch irgendeinen Umstand stecken geblieben ist. Zwischen welchen Grenzen wird  $P$  schwanken dürfen, wenn es  $Q$  Gleichgewicht halten soll?

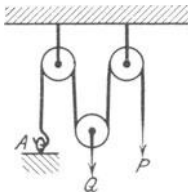


Aufg. 328.

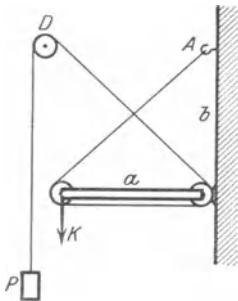
**329.** Es soll das Kraftverhältnis  $P/Q$  und das Güteverhältnis  $\eta$  für die unten gezeichneten Flaschenzüge ermittelt werden. In a) sind die drei die Last tragenden Seile als angenähert parallel, die Rollen gleich und das Seil überall gleich stark anzunehmen, ebenso in b) und d) die lotrecht und schräg gezeichneten Seilstücke.



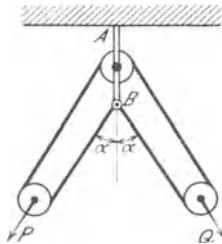
**330.** Ein Seil schlingt sich über drei gleiche Rollen und ist an den Enden eines um  $O$  drehbaren Hebels befestigt. Wie groß muß  $P$  mit Rücksicht auf den Rollenwiderstand gemacht werden, damit die linke Rolle gleichförmig sinkt? In welchem Verhältnis müssen die Arme  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OB} = b$  stehen, wenn der Hebel im Gleichgewicht bleiben soll?



**331.** Ein Seil schlingt sich über drei gleiche Rollen und ist in  $A$  befestigt. Wie groß muß  $P$  mit Rücksicht auf den Rollenwiderstand gemacht werden, damit  $Q$  gehoben wird? Wie groß muß die Rollenziffer  $\zeta$  gewählt werden, wenn  $P$  doppelt so groß sein soll wie die auf  $A$  wirkende Seilspannung?



Aufg. 332.



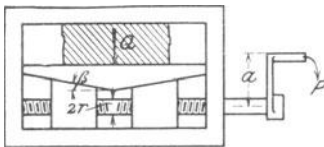
Aufg. 333.

**332.** Ein Seil, das in  $A$  befestigt ist, läuft über drei Rollen und trägt die Last  $P$ . Zwischen welchen Grenzen darf die Kraft  $K$  schwanken, wenn sie Gleichgewicht halten soll?

**333.** Ein Seil schlingt sich über drei gleiche Rollen; seine Enden sind in  $B$  befestigt. Wie groß

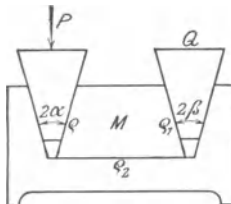
muß  $P$  mit Rücksicht auf den Rollenwiderstand gemacht werden, wenn  $Q$  gehoben werden soll? Wie groß ist die an der Einspannstelle  $A$  auftretende Zugkraft  $Z$ ?

**334.** An der Kurbel einer Schrauben-Keilpresse wird mit  $P = 10$  kg gearbeitet. Welcher Widerstand  $Q$  kann durch die



Presse überwunden werden, wenn folgende Einzelwiderstände berücksichtigt werden sollen: 1. die Reibung in den Schraubengewinden mit  $f = 0,1$ ; 2. die Reibung zwischen den Keilen und der Preßplatte sowie zwischen den Keilen und der Unterlage mit

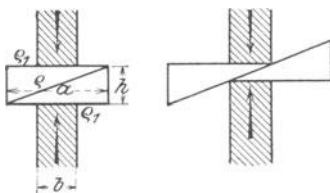
$f_1 = 0,08$ . Wie groß ist das Güteverhältnis  $\eta$ ? Gegeben sind:  $a = 0,4$  m,  $\beta = 10^\circ$ ,  $\alpha$  (Steigungswinkel der Schraube)  $= 5^\circ$ ,  $r = 2$  cm.



**335.** Ein Keil, auf den eine Kraft  $P$  wirkt, treibt ein Mittelstück  $M$  an (gewichtlos), das auf einen zweiten Keil drückt. Welche Last  $Q$  kann durch diesen zweiten Keil gehoben werden, wenn  $2\alpha$ ,  $2\beta$  die Keilwinkel,  $\varphi$ ,  $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$  die drei Reibungswinkel sind?

**336.** Auf ein Prisma von der Breite  $a$  und der Höhe  $h$  wirken oben und unten gleiche Drücke  $Q$ . Das Prisma wird in der Diagonale gespalten. Nach welcher Zeit

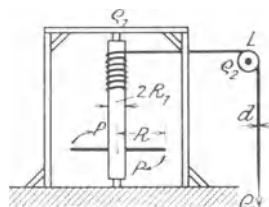
kommen seine Hälften in die nebenan gezeichnete Lage, wenn  $\varrho$  und  $\varrho_1$  die Reibungswinkel der betreffenden Flächen sind? Bei welchem Verhältnis  $h/a$  wird die Verschiebung unterbleiben, also Selbstsperrung eintreten?



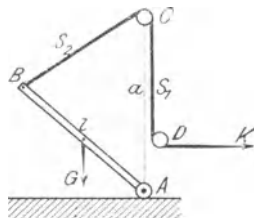
**337.** Zwei Keile  $A$  und  $B$ , die reibungslos geführt werden, die jedoch an ihrer Berührungsfläche die Reibungszahl  $f = 0,2$  besitzen, schließen den Winkel  $\beta = 7^\circ$  miteinander ein. Die Schärfe des Keiles  $A$  ist  $\operatorname{tg} \alpha = 0,2$ . Wenn der Keil  $B$  durch eine Kraft  $Q_1$  angetrieben wird, in welcher Größe  $P_1$  wird diese Kraft auf den Keil  $A$  übertragen? Wenn der Keil  $A$  durch die Kraft  $P_2$  angetrieben wird, in welcher Größe  $Q_2$  wird diese Kraft auf den Keil  $B$  übertragen? Wie groß ist das Güteverhältnis  $\eta$ ? (D. Thoma, Z. V. D. I. Bd. 61, 1917.)



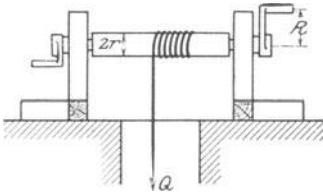
**338.** An einem Göpel arbeiten vier Mann mit je  $P = 10 \text{ kg}$ ; welche Last  $Q$  kann mit demselben gehoben werden, wenn die Reibung in den beiden Zapfen des Göpels, die Steifheit des Seiles und die Widerstände der Leitrolle  $L$  berücksichtigt werden sollen? Wie groß ist das Güteverhältnis  $\eta$ ? Gegeben sind:  $R = 3 \text{ m}$ ,  $R_1 = 20 \text{ cm}$ ,  $d = 4 \text{ cm}$  (Seilstärke),  $r = 20 \text{ cm}$  (Halbmesser der Leitrolle),  $\varrho_1 = \varrho_2 = 4 \text{ cm}$  (Zapfenhalbmesser), Reibungszahl  $f_1 = 0,08$ .



**339.** Ein Balken  $AB$  von der Länge  $l = 3 \text{ m}$  und dem Gewicht  $G = 400 \text{ kg}$  ist in  $A$  drehbar befestigt und wird in  $B$  mittels eines Hanfseiles von der Stärke  $d = 3 \text{ cm}$  aufgezogen. Das Seil läuft über zwei gleiche feste Rollen  $C$  und  $D$ , welche den Halbmesser  $R = 10 \text{ cm}$  und den Zapfenhalbmesser  $\varrho = 2 \text{ cm}$  besitzen; die Entfernung  $AC = a$  beträgt  $4 \text{ m}$ . Man berechne: a) In welcher Stellung des Balkens ist die Seilspannung  $S_2$  am größten? Wie groß ist sie? b) Wie groß ist für diese Stellung die zum Heben notwendige Kraft  $K$  bei Berücksichtigung der Rollenwiderstände in  $C$  und  $D$ ? Zapfenreibungszahl  $f_1 = 0,1$ .

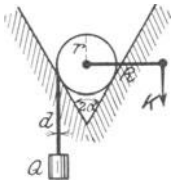


**340.** An den beiden Kurbeln eines Haspels arbeiten vier Mann mit je  $8 \text{ kg}$ ; die Kurbellänge ist  $R = 0,4 \text{ m}$ , der Halbmesser der



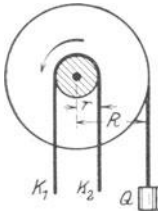
Welle  $r = 8$  cm, die Stärke des Hanfseiles  $d = 2$  cm; die Zapfenreibung verzehrt 4 v. H. der Gesamtleistung. Welche Last  $Q$  kann mit dem Haspel gehoben werden? Wie groß ist das Güteverhältnis  $\eta$ ?

**341.** Auf einem Haspel (siehe Abbildung zu Aufgabe 340), dessen Arme  $R = 60$  cm lang sind, dessen Welle  $2r = 30$  cm Durchmesser und  $q = 2$  cm Zapfenhalbmesser hat, wird ein Hanfseil von  $d = 2,5$  cm Stärke aufgewunden. Es läuft anfangs waagrecht, geht über eine feste Rolle von  $r_1 = 15$  cm Halbmesser und  $q_1 = 2$  cm Zapfenhalbmesser. Daran hängt es lotrecht herab und trägt am Ende  $Q = 50$  kg. Zapfenreibung ( $f_1 = 0,08$ ) und Seilsteiheit ( $\xi$ ) sind zu berücksichtigen. Wie groß ist die Kraft  $K$  am Arm zum Heben der Last und wie groß ist das Güteverhältnis?



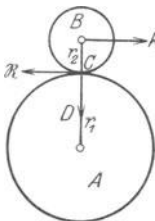
**342.** Eine Last  $Q$  wird mit Hilfe eines Seiles von der Stärke  $d$  gehoben, das über eine Walze geschlungen ist. Die Walze ist zwischen zwei rauhen schiefen Ebenen gelagert, deren jede mit der Lotrechten den Winkel  $\alpha$  einschließt. Welche Kraft  $K$  ist am Ende des Armes  $R$  nötig, um die Last zu heben?

**343.** In Aufgabe 289 sei  $G = 100$  kg,  $\varphi = 45^\circ$ ,  $f = \tan \varphi = 0,2$ . Bei  $C$  würde das Hanfseil (von  $d = 2$  cm Stärke) über eine Rolle laufen, deren Halbmesser  $R = 12$  cm, Zapfenhalbmesser  $q = 2$  cm, Zapfenreibungszahl  $f_1 = 0,1$  sei. Wie groß ist die Kraft  $K$ , die das Gewicht hebt, und wie groß ist die Kraft  $K'$ , die das Gewicht erhält?



**344.** Eine Last  $Q$  hängt an einem vollkommen biegsamen Faden, der über eine Rolle vom Halbmesser  $R$  geschlungen wird. Über den rauhen Zapfen vom Halbmesser  $r$  wird ein anderer Faden gelegt und durch Ziehen und Spannen desselben die Rolle im angedeuteten Sinne bewegt. Wie groß müssen die Spannungen  $K_1$  und  $K_2$  des Fadens sein, damit die Last  $Q$  gehoben wird?

**345.** Wie ändert sich das Resultat der vorhergehenden Aufgabe, wenn auch die Reibung des Zapfens in seinem Lager (Reibungszahl  $f_1$ ) berücksichtigt wird?

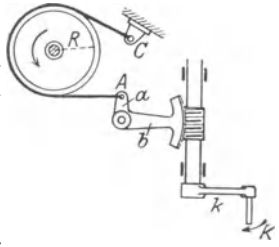


**346.** An eine feststehende Säule  $A$  wird eine Walze  $B$  mit einer Druckkraft  $D$  angepreßt und durch Rollung um den Berührungspunkt  $C$  weiterbewegt. Wie groß ist die rollende Reibung  $\mathfrak{R}$  zwischen der Säule und der Walze und wie groß ist die Kraft  $K$  im Mittelpunkt der Walze, welche diese Reibung überwindet?

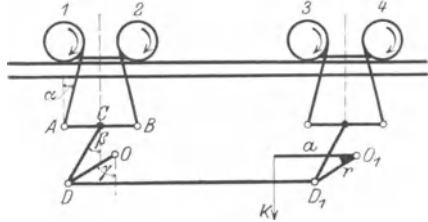
(P. Fügen, Z. V. D. I. Bd. 58, 1914.)



**347.** Ein Bremsband, das in  $C$  festgemacht ist, wird in  $A$  an dem kürzeren Arm  $a$  eines Winkelhebels befestigt, der durch eine Schraube mit Hilfe der Kurbel  $k$  angetrieben wird. Die Kraft  $K$  an der Kurbel drückt das Bremsband an den Umfang des Rades mit dem Halbmesser  $R$ ; welches Bremsmoment wird auf dieses Rad ausgeübt, wenn von Widerständen nur die Reibung des Bremsbandes und die Schraubenreibung berücksichtigt wird?

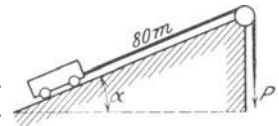


**348.** Bei der Bandbremse für eine Laufkatze werden die Räder 1 bis 4 zu je zweien von einem Bremsband umschlungen, das an den Enden eines gleicharmigen Hebels  $ACB$  befestigt ist. Das Gelenk  $C$  ist in  $D$  an eine Kurbel angeschlossen, die sich um das Gelenk  $O$  in der Laufkatze drehen kann. Die Parallelkurbel  $O_1D_1$  ist als Winkelhebel ausgebildet, an dessen Arm  $a$  die Zugkette hängt. Welche Gesamtreibung wird an den vier Rädern durch die Kraft  $K$  an der Kette ausgeübt?

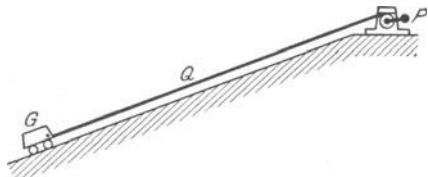


(Bergmann, Z. V. D. I. Bd. 57, 1913, S. 650.)

**349.** Eine Last  $Q = 3000$  kg wird auf Rädern eine schiefe Ebene hinaufgezogen, welche  $80$  m lang und  $4$  m hoch ist. Das Hanfseil ist  $2$  cm stark und läuft über eine Rolle. Gegeben sind: Raddurchmesser  $R = 0,5$  m; Radzapfendurchmesser  $r = 5$  cm; Rollendurchmesser  $R_1 = 1$  m; Rollenzapfendurchmesser  $r_1 = 12$  cm; Zapfenreibungszahl  $0,08$ . Wie groß muß die Kraft  $K$  am Ende des Seiles sein, wenn a) die Last gehoben und b) die Last gehalten werden soll? Zahl für die Rollreibung  $f_2 = 0,05$  cm.



**350.** Eine Last  $G$  wird auf Walzen eine schiefe Ebene von der Neigung  $\alpha = 20^\circ$  emporgezogen. Das Hanfseil ist  $1,5$  cm stark und läuft oben über die Welle eines Haspels (siehe Aufgabe 340), an dessen Kurbeln  $P$  zwei Arbeiter mit je  $10$  kg wirken. Außerdem

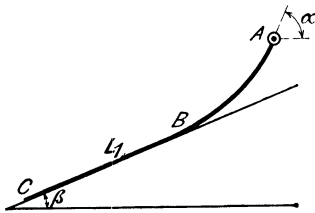


sind folgende Größen gegeben: Walzenhalbmesser  $R_1 = 5$  cm; Wellenhalbmesser  $r = 10$  cm; Kurbellänge  $R = 40$  cm; Zapfenhalbmesser  $\rho = 2$  cm; Zahl der Zapfenreibung  $f_1 = 0,1$ . Wie groß darf  $G$  im äußersten Falle sein?

### 15. Seil- und Kettenlinien.

**351.** Von dem Bogenstück  $AB$  ( $A$  und  $B$  liegen nicht notwendig in derselben Höhe) einer aufgehängten schweren Kette kennt man den Schwerpunkt  $S$ . Wo schneiden sich die Tangenten des Bogens in  $A$  und  $B$ ?

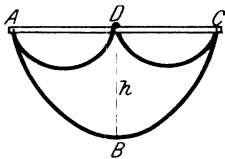
**352.** Auf eine in zwei Punkten aufgehängte Kette wirken Kräfte, welche sämtlich durch einen festen Punkt  $O$  gehen. In welchem Verhältnis stehen die Kettenspannungen an zwei beliebigen Stellen? (Petersen.)



Aufg. 353.

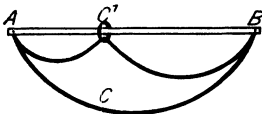
**353.** Ein homogenes Seil  $AC = l$  ist in  $A$  aufgehängt und liegt zum Teil auf einer schiefen Ebene. Es ist die Länge  $BC = l_1$  zu suchen, wenn die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$  gegeben sind. (Walton.)

**354.** Ein schwerer homogener Faden ist an zwei Punkten in derselben Höhe befestigt; die Spannungen in diesen Punkten sind gleich dem Gewicht des Fadens. Welche Neigung  $\varphi$  haben die Tangenten in diesen Punkten gegen die Wagrechte und wie groß ist das Verhältnis zwischen der Länge des Fadens und der Entfernung der Aufhängepunkte? (Walton.)



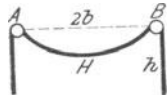
**355.** Eine homogene Kette  $ABC$  von der Länge  $2l$ , die zwischen zwei gleich hohen Punkten  $A$  und  $C$  mit der Durchsenkung  $h$  herabhängt, wird mit ihrer Mitte bis  $D$  gehoben. Wie ändert sich dadurch Richtung und Größe der Spannungen in  $A$  und  $C$  und wie groß ist sie jetzt?

**356.** Von einer homogenen Kette, deren Enden  $A$  und  $B$  auf einem wagrechten glatten Stabe festgeklemmt sind, wird ein Glied  $C$  auf den Stab ( $C'$ ) gesteckt. Welche Gestalt nehmen die beiden Teile der Kette an, wenn ihre Längen  $AC = 2l_1$ ,  $BC = 2l_2$  gegeben sind?

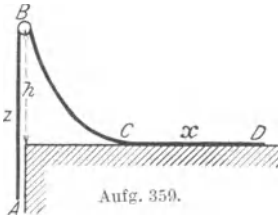


**357.** Eine homogene Kette  $AB$  von der Länge  $l$  und dem Gewicht  $G$  ist in einem Endpunkt  $B$  befestigt. Das andere Ende  $A$  soll so hoch über  $B$  gehoben werden, daß die Kette bei  $B$  einen Zug in wagrechter Richtung von gegebener Größe  $H$  ausübt. Welche Höhe  $\eta$  über  $B$  und welche wagrechte Entfernung  $\xi$  von  $B$  muß  $A$  erhalten?

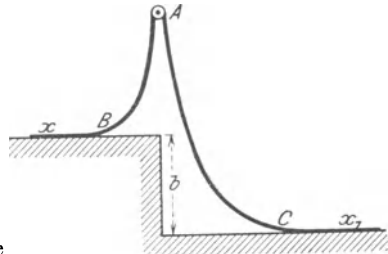
**358.** Eine homogene Kette von nebenstehender Gestalt ist im Gleichgewicht. Gegeben ist  $\overline{AB} = 2b$ . Der Horizontalzug sei  $H = 2ql$ , wenn  $2l$  die unbekannte Länge der Kette zwischen  $A$  und  $B$ ,  $2ql$  ihr Gewicht ist. Wie groß ist die frei herabhängende Länge  $h$ ? (Walton.)



**359.** Von einer homogenen Kette, deren Länge  $l$  ist, liegt ein Stück auf einem rauhen, wagrechten Tische (Reibungszahl  $f$ ). Wie



Aufg. 359.



Aufg. 360.

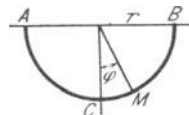
lang ( $z$ ) darf das frei herabhängende Stück sein, damit Gleichgewicht besteht?

**360.** Eine homogene Kette ruht mit ihren Enden auf zwei rauhen, wagrechten Ebenen (Reibungszahl  $f$ ), welche die Entfernung  $b$  voneinander haben. Wie groß muß die Differenz  $x - x_1$  der beiden wagrechten Stücke der Kette sein, damit Gleichgewicht besteht?

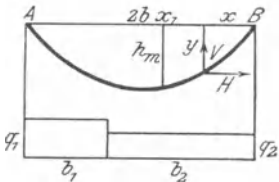
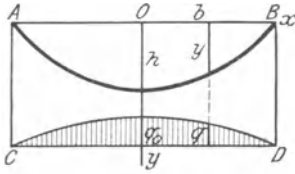
**361.** Eine homogene Kette vom Gewicht  $q$  für die Längeneinheit ist in  $A$  befestigt und geht durch einen glatten Ring  $B$ , der an jedem Punkt einer wagrechten Stange festgehalten werden kann. Das Ende  $C$  der Kette trägt das Gewicht  $Q$ . Man suche den Ort der Punkte  $C$  für alle möglichen Gleichgewichtslagen der Kette.



**\*362.** Wie muß das Gewicht  $q$  der Längeneinheit einer Kette sich ändern, wenn die Kettenlinie ein Halbkreis sein soll? Wie groß ist die Spannung in jedem Punkt  $M$ ? (Joh. Bernoulli.)

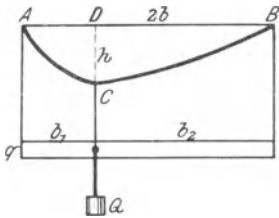


**\*363.** Zwischen zwei Punkten, die in der gleichen Wagrechten liegen und die Entfernung  $2b$  voneinander haben, hängt eine Kette von veränderlicher Dicke herab. Die Dicke ist dem Kosinus der Neigung  $\varphi$  der Kette gegen die Wagrechte proportional. Welche Gestalt nimmt die Kette an, wenn  $h$  ihre größte Einsenkung ist? (Jakob und Joh. Bernoulli.)



Aufg. 365.

Längeneinheit der Wagrechten). Die hierdurch erzeugte größte Einsenkung der Kette sei  $h_m$  und werde gemessen. Wie groß ist der Horizontalzug der Kette?



**\*364.** Zwischen zwei Punkten  $A$  und  $B$ , die in derselben Wagrechten liegen, hängt eine gewichtlose Kette; sie trägt eine über die wagrechte Strecke  $CD = AB$  ungleichförmig verteilte Belastung ( $q$  für die Längeneinheit). Wenn die Kette die Form  $y = h \cos \frac{\pi x}{2b}$  annimmt, welchem Gesetz muß die Belastung  $q$  folgen?

**\*365.** Eine gewichtlose Kette, die in zwei gleich hoch liegenden Punkten  $A$  und  $B$  befestigt ist, trägt über die Längen  $b_1$  und  $b_2$  ( $b_1 < b_2$ ) zwei verschieden große, gleichförmig ausgebreitete Belastungen ( $q_1$  und  $q_2$  für die

**\*366.** Eine zwischen  $A$  und  $B$  herabhängende gewichtlose Kette trägt einen gleichförmig mit  $q$  auf die Längeneinheit belasteten Balken, der an einer Stelle überdies mit  $Q$  belastet ist. Wenn die Einsenkung der Kette an der Stelle dieser Last mit  $h$  ermittelt wird, wie groß ist der Horizontalzug  $H$  der Kette?

**\*367.** Bei der Belastung einer gewichtlosen Kette wie in voriger Aufgabe kann  $\overline{AD} = z$  geändert werden. Die Einsenkung  $h_1$  der Kette in der Mitte von  $\overline{AB} = 2b$  werde gemessen. Man suche die größte Einsenkung  $h_{\max}$  der Kette und die Stelle, wo diese auftritt, ferner die Kettenspannung in  $A$ .

## II. Bewegungslehre.

### 16. Geradlinige Bewegung des Punktes.

**368.** Zwei Punkte bewegen sich mit gleichbleibenden Geschwindigkeiten  $c_1$ ,  $c_2$  in einer Geraden hintereinander. Ihre Anfangslagen haben die Entfernung  $a$ . Nach welcher Zeit  $T$  stoßen sie zusammen? (Auch zeichnerisch zu lösen mit Hilfe der Schaulinien.)

**369.** Ein schwerer Punkt fällt ohne Anfangsgeschwindigkeit frei herab. Ein zweiter schwerer Punkt, der um  $a$  tiefer liegt, wird gleichzeitig mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  in derselben Lotrechten nach aufwärts geworfen. Nach welcher Zeit  $T$  treffen sich die Punkte? Wie weit ( $x$ ) ist die Stelle des Zusammenstoßes von der Ausgangsstelle des oberen Punktes entfernt?

**370.** Ein schwerer Punkt, der ohne Anfangsgeschwindigkeit einen lotrechten Brunnen hinabfällt, wird nach  $t$  Sekunden aufschlagen gehört. Wie tief ( $x$ ) ist der Brunnen, wenn die Geschwindigkeit des Schalles  $c$  Meter in der Sekunde beträgt und wenn der Widerstand der Luft außer acht gelassen wird?

**371.** Ein Punkt besitzt eine Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  und eine gleichbleibende Verzögerung  $b_1$ ; nach  $t_1$  Sekunden hört die Verzögerung auf, um nach weiteren  $t_2$  Sekunden mit der Größe  $b_2$  wieder aufzutreten. Nach welchem Weg  $s$  kehrt der Punkt um und mit welcher Geschwindigkeit  $v_1$  kommt er in die Anfangslage zurück? Man zeichne die Geschwindigkeit-Zeit-Linie.

**372.** Die Ventilstange einer Steuerung erhält durch das Steuerungsgetriebe eine Verzögerung von  $120 \text{ m/sek}^2$ . Nach welcher Zeit  $t$  kommt das Ventil zur Ruhe, wenn die Anfangsgeschwindigkeit  $2,88 \text{ m/sek}$  ist, und welchen Weg  $s$  beschreibt das Ventil?

**373.** Eine Lokomotive besitze  $15 \text{ m}$  Geschwindigkeit in der Sekunde. Auf eine Strecke von  $34 \text{ m}$  werde Gegendampf gegeben, worauf die Geschwindigkeit auf  $5 \text{ m}$  gesunken ist. Wie lange wurde Gegendampf gegeben? Wie groß war die durch ihn hervorgerufene Verzögerung  $b$ ? Wie sieht die Geschwindigkeit-Zeit-Linie aus?

**374.** Welche Geschwindigkeit besaß ein Wagen, der unter Voraussetzung einer Verzögerung von  $0,3 \text{ m/sek}^2$  noch  $12 \text{ m}$  weiter rollt? Wieviel Zeit vergeht, bis der Wagen zur Ruhe kommt? Wie sieht die Weg-Zeit-Linie aus?

**375.** Eine Lokomotive soll einem Zug von 80 t Gewicht binnen einer Minute eine Geschwindigkeit von 12 m/sek erteilen. Der Widerstand des Zuges ist  $1/200$  seines Gewichtes. Welche Kraft  $K$  muß die Lokomotive im Durchschnitt ausüben?

**376.** Von zwei Ventilen hat das eine die konstante Beschleunigung  $b_0$ , das andere die abnehmende Beschleunigung  $b_0 - kt$ , worin  $k$  eine Konstante und  $t$  die Zeit ist. Um wieviel ist der Weg des zweiten Ventils in einer bestimmten Zeit kleiner als der des ersten?

**377.** Zwei Punkte mit den Anfangsgeschwindigkeiten  $v_1$  und  $v_2$  und den gleichbleibenden Beschleunigungen  $b_1$  und  $b_2$  bewegen sich in einer Geraden hintereinander. Ihre Anfangslagen haben die Entfernung  $a$ . Nach welcher Zeit  $T$  treffen sie zusammen?

**378.** Ein schwerer Punkt wird in luftleerem Raume mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  lotrecht aufwärts geworfen; nach  $t$  Sekunden wird von derselben Stelle ein zweiter Punkt mit derselben Geschwindigkeit  $v_0$  aufwärts geworfen. Nach welcher Zeit  $t_1$ , vom Abgang des zweiten Punktes gerechnet, treffen sich beide Punkte?

**379.** Zwei Punkte beginnen gleichzeitig ihre Bewegung, legen denselben Weg zurück und kommen gleichzeitig zur Ruhe. Der eine Punkt beginnt seine Bewegung mit der Geschwindigkeit  $c$ , er wird gleichförmig verzögert mit  $b_1$  in der Sekunde. Der andere Punkt beginnt seine Bewegung mit  $v_0 = 0$ ; er wird anfänglich mit  $b_2$  gleichförmig beschleunigt und, sobald seine Geschwindigkeit gleich  $c$  geworden ist, gleichförmig verzögert mit der Verzögerung  $b$  bis zur Ruhe. Nach welcher Zeit  $T$  kommen beide Punkte zur Ruhe? Wie groß ist ihr gemeinsamer Weg  $s$ ? Nach welcher Zeit  $t$  tritt die Verzögerung  $x$  ein? Wie groß ist sie? Man zeichne die Geschwindigkeit-Zeit-Linien.

**380.** Drei Punkte  $A$ ,  $B$ ,  $C$  bewegen sich hintereinander in einer Geraden und beginnen ihre Bewegung von derselben Stelle mit derselben Geschwindigkeit  $v_0 = 246$  m/sek. Zuerst beginnt  $A$  seine Bewegung; er erleidet eine Verzögerung  $b_1 = 10$  m/sek<sup>2</sup>. Um  $\tau_1 = 5$  sek später beginnt  $B$  seine Bewegung und bewegt sich gleichförmig. Wieder  $\tau_2 = 3$  sek später beginnt  $C$  seine Bewegung und wird mit  $b_2 = 4$  m/sek<sup>2</sup> beschleunigt. Nach welcher Zeit  $t$  sind die Entfernungen  $AB$  und  $BC$  einander gleich geworden und wie groß sind sie dann?

**381.** Zwei Punkte beginnen ihre Bewegung gleichzeitig in derselben Geraden. Der erste Punkt besitzt keine Anfangsgeschwindigkeit, jedoch eine Beschleunigung von 1 m/sek<sup>2</sup>; sie dauert 3 sek, hört dann auf und setzt zu Beginn der 9. Sekunde wieder ein. Der zweite Punkt besitzt 8 m/sek Anfangsgeschwindigkeit und eine

Verzögerung von  $0,5 \text{ m/sek}^2$ ; sie dauert 5 sek, hört dann auf und setzt zu Beginn der 10. Sekunde wieder ein. Nach welcher Zeit  $t$ , vom Beginn der Bewegung gerechnet, haben beide Punkte gleiche Geschwindigkeiten? Wie groß ist sie? Man zeichne die Geschwindigkeit-Zeit-Linien.

**\*382.** Zwei gleiche Punkte werden von einem Zentrum mit der Beschleunigung  $b = k x^{-n}$  angezogen; der eine Punkt beginnt seine Bewegung in  $x = \infty$ , der andere in  $x = a$ , beide mit  $v_0 = 0$ . Wenn der erste Punkt nach  $x = a$  und der zweite nach  $x = a/4$  kommt, besitzen beide gleiche Geschwindigkeiten. Wie groß ist  $n$ ? (Walton.)

**\*383.** Ein Punkt bewegt sich derart, daß seine Geschwindigkeit  $v = a \lg n(e/t)$  ist, worin  $a$  und  $e$  Konstante,  $t$  die Zeit bedeuten. Es soll die Beschleunigung als Funktion der Geschwindigkeit dargestellt werden.

**\*384.** Die Beschleunigung eines Punktes ist  $b = \frac{k}{a - s}$ , worin  $k$  und  $a$  konstante Größen,  $s$  den Weg des Punktes bedeuten. Man suche den Weg und die Beschleunigung durch die Geschwindigkeit  $v$  auszudrücken. Für den Anfang der Bewegung ist  $s = 0$ ,  $v = 0$ .

**\*385.** Ein Punkt  $m$  wird von einem Fixpunkt  $m_1$  mit einer Kraft angezogen, welche den Massen  $m$ ,  $m_1$  der Punkte direkt und der dritten Potenz ihrer Entfernung verkehrt proportional ist. Nach welcher Zeit erreicht der bewegliche Punkt den Fixpunkt, wenn  $a$  die anfängliche Entfernung und die Anfangsgeschwindigkeit Null ist? (Walton.)

**\*386.** Ein Punkt fällt aus einem Abstand  $a$  nach einem Fixpunkt mit der Beschleunigung  $k^2 r^{-3/2}$ , worin  $k$  eine Konstante,  $r$  die Entfernung der beiden Punkte ist. Wie groß ist die ganze Fallzeit? Die Anfangsgeschwindigkeit ist Null. (Walton.)

**\*387.** Ein Punkt bewegt sich nach dem Gesetz:

$$s = k v^3 - a,$$

worin  $s$  der Weg und  $v$  die Geschwindigkeit ist. Man berechne die Zeit, die seit Beginn der Bewegung ( $s = 0$ ) verflossen ist, bis die Geschwindigkeit doppelt so groß geworden ist.

**\*388.** Die Zugkraft  $K$  einer Lokomotive steht zu der Geschwindigkeit in der Beziehung

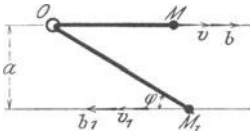
$$K = a - k v,$$

worin  $a$  und  $k$  Konstante sind. Man suche die Zugkraft durch die Zeit auszudrücken, wenn für  $t = 0$ :  $K = K_0$ , die Zugkraft am Anfang der Bewegung, gegeben ist.

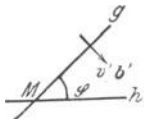
**\*389.** Ein Massenpunkt  $m$  liegt in der Mitte zwischen zwei gleichen Massenpunkten  $m_1$ , welche um  $2a$  voneinander entfernt sind, und wird von beiden nach dem Newtonschen Gesetz angezogen. Nun wird der Punkt  $m$  mit einer Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  gegen den einen der Massenpunkte  $m_1$  in Bewegung gesetzt. Welche Geschwindigkeit  $v$  hat er erreicht, wenn er diese Annäherung zur Hälfte durchgeführt hat?

**\*390.** Zwischen zwei festen Punkten  $O_1, O_2$ , welche die Entfernung  $a$  voneinander haben, liegt in der Mitte ein beweglicher Punkt anfangs in Ruhe. Er wird von  $O_1$  und  $O_2$  der Entfernung proportional angezogen;  $k_1, k_2$  sind die Anziehungen nach  $O_1, O_2$  in der Einheit der Entfernung. Wie groß muß das Verhältnis  $k_2/k_1$  sein, wenn die nächste Ruhelage des Punktes in  $O_2$  ist?

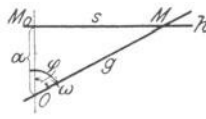
**\*391.** Ein Punkt  $M$  beschreibt eine Gerade mit der Geschwindigkeit  $v$  und der Beschleunigung  $b$ . Er ist durch eine Schnur von der Länge  $l$ , die durch einen Ring  $O$  geht, mit einem zweiten Punkt  $M_1$  verbunden, der eine parallele Gerade beschreibt. Welche Geschwindigkeit  $v_1$  und welche Beschleunigung  $b_1$  hat  $M_1$ ?



**\*392.** Eine Gerade  $g$  verschiebt sich parallel zu sich selbst mit der Geschwindigkeit  $v'$  und der Beschleunigung  $b'$ . Sie schneidet eine feste Gerade  $h$ , mit der sie den Winkel  $\varphi$  einschließt, in einem Punkt  $M$ . Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  und Beschleunigung  $b$  rückt dieser Schnittpunkt auf  $h$  fort?



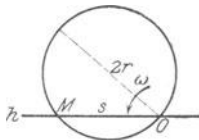
Aufg. 392.



Aufg. 393.

in einem Punkt  $M$ . Man soll die Beschleunigung  $b$ , mit der der Punkt  $M$  auf  $h$  vorrückt, durch den Weg  $s = \overline{M_0M}$  ausdrücken.

**\*394.** Ein Kreis rotiert mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um einen Punkt  $O$  seines Umfanges und schneidet dabei eine durch  $O$  gehende feste Gerade  $h$  in einem Punkt  $M$ . Welche Art von Bewegung macht  $M$  auf  $h$ ? Man suche die Geschwindigkeit  $v$  und Beschleunigung  $b$  von  $M$  als Funktion von  $s$ .

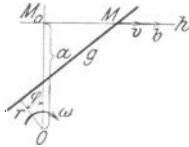


**\*395.** Um einen festen Punkt  $O$  dreht sich eine im Abstand  $r$  befindliche Gerade  $g$  mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . Man soll die Geschwindigkeit  $v$  und Beschleunigung  $b$ , mit der der

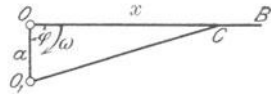


Schnittpunkt  $M$  auf einer festen Geraden  $h$  fortschreitet, durch den Drehungswinkel  $\varphi$ , die Entfernung  $a$  des Punktes  $O$  von  $h$  und durch  $\omega$  darstellen.

**\*396.** Zwei Türflügel  $OB$  und  $O_1C$  von gleicher Breite  $b$  drehen sich um lotrechte Achsen  $OO_1$ , deren Entfernung  $a$  ist. Der eine Türflügel



Aufg. 395.

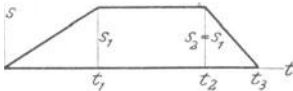


Aufg. 396.

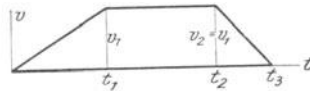
schleift bei  $C$  an dem anderen  $OB$ , der mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  gedreht wird. Man suche die Geschwindigkeit  $v$ , mit welcher  $C$  in  $OB$  gleitet, als Funktion von  $OC = x$ . Wie groß wird  $v$  wenn  $C$  nach  $B$  kommt?

### 17. Schaulinien.

**397.** Die Weg-Zeit-Linie eines Punktes ist das unten gezeichnete Trapez; man zeichne die Geschwindigkeit-Zeit-Linie.



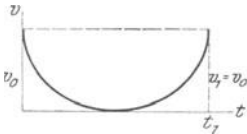
Aufg. 397.



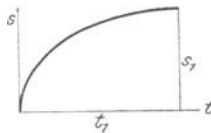
Aufg. 398.

**398.** Die Geschwindigkeit-Zeit-Linie eines Punktes sei das oben gezeichnete Trapez; man zeichne die Weg-Zeit- und die Beschleunigung-Zeit-Linie.

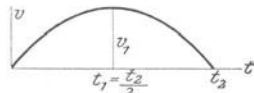
**399.** Die Geschwindigkeit-Zeit-Linie eines Punktes sei die nebenan gezeichnete Halbellipse. Welche Geschwindigkeit  $c$  muß dieser Punkt erhalten, wenn er denselben Weg in der gleichen Zeit  $t_1$  gleichförmig zurücklegen soll?



**\*400.** Die Weg-Zeit-Linie eines bewegten Punktes ist eine Viertel-ellipse. Man ermittle die Geschwindigkeit-Zeit-Linie sowie die Beschleunigung-Zeit-Linie des Punktes. Zu welcher Zeit hat der Punkt die größte und die kleinste Beschleunigung und wie groß sind diese?



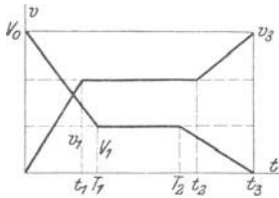
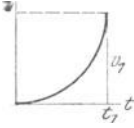
Aufg. 400.



Aufg. 401.

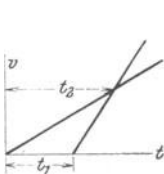
**\*401.** Die Geschwindigkeit-Zeit-Linie eines Punktes ist die nebenan gezeichnete Parabel. Man ermittle die Beschleunigung-Zeit-Linie und die Weg-Zeit-Linie.

**402.** Die Geschwindigkeit-Zeit-Linie eines Punktes ist der nebenan gezeichnete Viertelkreis. Ein anderer gleichförmig beschleunigter Punkt, der seine Bewegung in derselben Geraden, zu gleicher Zeit an derselben Stelle mit der Geschwindigkeit  $v_0 = v_1/2$  beginnt, erreicht den ersten Punkt wieder nach der Zeit  $t_1$ . Wie groß muß die Beschleunigung  $b$  des zweiten Punktes sein?

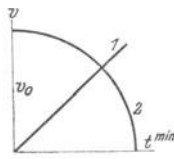


**403.** Nebenstehende Abbildung gibt die Geschwindigkeit-Zeit-Linien zweier in derselben Geraden laufenden Punkte. Es ist  $t_1 = t_3/4$ ,  $t_2 = 3 t_3/4$ ;  $T_1 = t_3/3$ ,  $T_2 = 2 t_3/3$ ;  $V_0 = v_3$ ,  $v_1 = 2 v_3/3$ ,  $V_1 = V_0/3$ . Man ermittle die Zeit  $t$ , nach welcher die Punkte wieder zusammentreffen, wenn sie ihre Bewegung im gleichen Punkt beginnen.

**404.** Von zwei in derselben Geraden und von der gleichen Anfangslage bewegten Punkten sind nebenan die Geschwindigkeit-Zeit-Linien gegeben. Bekannt sind die Zeiten  $t_1$  und  $t_2$ . Nach



Aufg. 404.



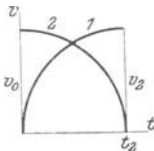
Aufg. 405.

welcher Zeit  $t$  treffen die Punkte zusammen?

**405.** Zwei Punkte beginnen gleichzeitig aus derselben Anfangslage ihre geradlinige Bewegung. Die Geschwindigkeit-Zeit-Linie der einen Bewegung ist eine

Gerade, die der anderen ein Viertelkreis. Man soll: a) die Beschleunigung der zweiten Bewegung als Funktion der Zeit darstellen; b) die Beschleunigung der ersten Bewegung berechnen, wenn der erste Punkt den zweiten in dem Augenblick erreicht, in dem letzterer zur Ruhe kommt; c) die Zeit berechnen, nach welcher beide Punkte gleiche Geschwindigkeit besitzen.

**406.** Zwei Punkte beginnen gleichzeitig aus derselben Anfangslage ihre geradlinige Bewegung. Die Geschwindigkeit-Zeit-Linien sind zwei gleiche Viertelkreise in der gezeichneten Lage. a) Nach welcher Zeit hat die Beschleunigung der beiden Punkte dieselbe absolute Größe und wie groß ist sie? b) Nach welcher Zeit und welchem Weg treffen die Punkte wieder zusammen?

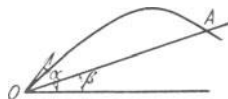


**407.** Suche für die Bewegung des Punktes 1 in der vorhergehenden Aufgabe die Beschleunigung und Geschwindigkeit als Funktion der Zeit auszudrücken.

## 18. Krummlinige Bewegung des Punktes.

408. Ein von  $A$  aus im luftleeren Raum geworfener schwerer Punkt trifft den im gleichen Horizont gelegenen Punkt  $B$  nach einer Zeit  $t$ ; ein anderer von  $A$  aus unter dem doppelten Winkel geworfener Punkt trifft  $B$  nach einer Zeit  $t_1$ . Welche Entfernung  $x$  besitzen  $A$  und  $B$  voneinander?

409. Ein unter dem Winkel  $\alpha$  geworfener schwerer Punkt geht durch eine Stelle  $A$ , welche von  $O$  aus mit derselben Anfangsgeschwindigkeit in geradliniger, gleichförmiger Bewegung nach  $\tau$  sek erreicht werden kann. Wie groß ist die Flugzeit  $T$  des Punktes von  $O$  nach  $A$ ? (Walton.)



410. Zwei schwere Punkte werden gleichzeitig von derselben Stelle aus mit den Geschwindigkeiten  $c_1, c_2$  unter den Winkeln  $\alpha_1, \alpha_2$  geworfen. In welcher Zeitdifferenz  $T$  durchlaufen sie hintereinander die Stelle, wo sich ihre Flugbahnen schneiden?

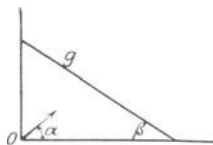
\*411. Ein schwerer Punkt wird von  $O$  aus mit gegebener Geschwindigkeit geworfen (Abbildung zu 409). Durch  $O$  geht eine unter dem Winkel  $\beta$  geneigte Ebene. An welcher Stelle  $A$  und nach welcher Zeit  $T$  wird diese Ebene getroffen? Unter welchem Winkel  $\alpha_1$  muß der Wurf geschehen, damit  $OA$  am größten ist?

412. Unter welchem Winkel  $\alpha_2$  muß der Wurf in der vorhergehenden Aufgabe erfolgen, wenn die geneigte Ebene senkrecht getroffen werden soll? An welcher Stelle  $A$  wird dies geschehen?

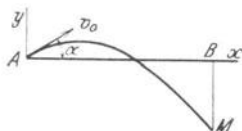
413. Von der Spitze eines Turmes werden zwei schwere Punkte mit derselben Geschwindigkeit  $v_0$  unter den Wurfwinkeln  $\alpha_1, \alpha_2$  geworfen. Es wird beobachtet, daß beide Punkte den Boden an derselben Stelle treffen. Wie hoch ( $H$ ) ist der Turm?

414. Ein schwerer Punkt wird schief geworfen (Abbildung zu 409). Gegeben ist von der Anfangsgeschwindigkeit der Teil  $c$ , der zur Parabelsehne  $OA$  senkrecht steht. Wie groß ist in  $A$  der Geschwindigkeitsteil senkrecht zu  $OA$ ? (Walton.)

\*415. Unter welchem Winkel  $\alpha$  muß man von  $O$  aus einen schweren Punkt in luftleerem Raum werfen, damit er die Gerade  $g$  in der kürzesten Zeit erreicht?



Aufg. 415.

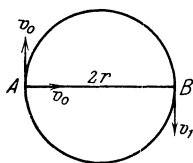


Aufg. 416.

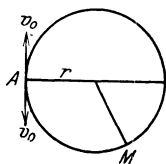
416. Von  $A$  wird ein schwerer Punkt im luftleeren Raum mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  unter dem Winkel  $\alpha$  schief geworfen.  $\tau$  sek später fällt von  $B$  ein schwerer Punkt ohne Anfangsgeschwin-

digkeit herab. Die beiden Punkte treffen sich in  $M$ . Welche Koordinaten  $(x, y)$  hat dieser Punkt?

**417.** Zwei Punkte beginnen ihre Bewegung gleichzeitig von  $A$  aus mit der Geschwindigkeit  $v_0$ . Der eine Punkt legt den Durchmesser  $AB$  gleichförmig verzögert ( $-b_t$ ) zurück, der andere den Halbkreis gleichförmig beschleunigt ( $b_t$ ); die Beschleunigungen beider Punkte sind nur durch das Vorzeichen verschieden. Beide Punkte langen gleichzeitig in  $B$  an. a) Nach welcher Zeit  $t$  geschieht dies? b) Wie groß ist die Beschleunigung  $b_t$ ? c) Wie groß ist die gesamte Beschleunigung  $b$  des zweiten Punktes in  $B$  und welchen Winkel  $\varphi$  schließt sie mit  $v_1$  ein?

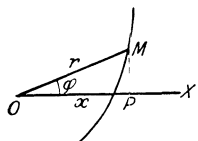
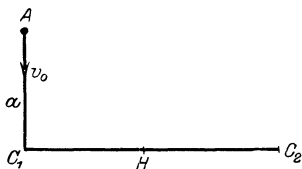


**418.** Von  $A$  ausgehend bewegen sich zwei Punkte auf dem Kreis mit derselben Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  in entgegengesetzten Richtungen. Der eine Punkt wird mit  $b_t$  gleichförmig beschleunigt, der andere mit  $-b_t$  gleichförmig verzögert. Die beiden Punkte treffen sich genau an der Stelle  $M$ , wo der zweite Punkt seine Bewegung umkehrt. Wie groß muß die Beschleunigung  $b_t$  gewählt werden? Welchen Winkel  $\varphi$  schließen die ganzen Beschleunigungen beider Punkte an der Stelle  $M$  miteinander ein?



**419.** Dieselbe Aufgabe, doch ist die Beschleunigung  $b_t$  von beliebig gegebener Größe. Nach welcher Zeit  $t$  treffen sich die Punkte? Welchen Winkel  $\varphi$  schließen ihre Gesamtbeschleunigungen an der Stelle, wo die Punkte sich treffen, miteinander ein?

**420.** Ein beweglicher Punkt, dessen Anfangslage  $A$  ist, wird von einem festen Punkt  $C_1$  proportional der Entfernung abgestoßen, von dem Punkt  $C_2$  proportional der Entfernung angezogen. Es ist  $\overline{AC_1} = a$  senkrecht zu  $C_1C_2$ . Die Bahn des Punktes soll durch den Halbierungspunkt  $H$  dieser Strecke gehen; wie groß muß die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  sein, wenn angenommen wird, daß in der Einheit der Entfernung



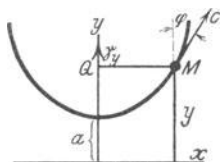
Aufg. 421.

Anziehung und Abstoßung gleich  $k$  sind?

**\*421.** Der Punkt  $M$  beschreibt die logarithmische Spirale  $r = c e^{a\varphi}$ ; dabei drehe sich der Fahrstrahl  $r$  mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um den Mittelpunkt  $O$  der Spirale.  $P$  sei die Projektion des Punktes  $M$  auf die Polarachse  $Ox$ . Welche Gleichung besteht zwischen dem Ab-

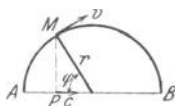
stande  $x$  des Punktes  $P$ , seiner Geschwindigkeit  $v_x$  und seiner Beschleunigung  $b_x$  in der  $x$ -Richtung?

**\*422.** Ein Punkt bewegt sich auf einer gemeinen Kettenlinie, deren Gleichung:  $y = \frac{a}{2}(e^{x/a} + e^{-x/a}) = a \mathfrak{C}o|x \frac{x}{a}$  ist, mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$ . Man suche die Beschleunigung  $b_y$ , mit der sich die Projektion  $Q$  des Punktes in der  $y$ -Achse bewegt, als Funktion von  $y$ .



**\*423.** Ein Punkt beschreibt die Kettenlinie  $y = a \mathfrak{C}o|x/a$  mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$ . Man suche die Beschleunigung  $b$  als Funktion von  $x$  und  $y$ . Welche Richtung besitzt  $b$ ?

**\*424.** Ein Punkt beschreibt einen Halbkreis; die Projektion der Bewegung auf den Durchmesser ist eine gleichförmige Bewegung mit der Geschwindigkeit  $c$ . Man suche die Geschwindigkeit und Beschleunigung des Punktes als Funktionen des Winkels  $\varphi$  und bestimme die Richtung der Beschleunigung von  $M$ .



**\*425.** Ein Punkt beschreibt eine Ellipse  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{c^2} = 1$  unter der Wirkung einer Beschleunigung, welche die Richtung der negativen  $y$ -Achse hat. Die Anfangslage des Punktes ist  $x = 0, y = c$ ; die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$ . Wie groß ist die Beschleunigung an jeder Stelle der Bahn? (Newton, Principia.)

**\*426.** Ein Punkt, der anfangs in Ruhe ist und die Koordinaten  $x = a, y = c$  besitzt, beschreibt die Parabel  $y^2 = c^2 x/a$ ; von seiner Beschleunigung  $b$  ist der eine Teil  $b_y = -k^2 y$  gegeben, worin  $k$  eine Konstante ist. Man suche  $x, y$  und die Geschwindigkeit  $v$  als Funktionen von  $t$  sowie den anderen Teil der Beschleunigung  $b_x$  als Funktion von  $x$ . Wo ist die nächste Ruhelage und wie bewegt sich der Punkt zwischen den beiden Ruhelagen? Welche Zeit  $T$  braucht der Punkt, um von einer Ruhelage zur nächsten zu kommen?

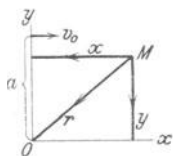
**\*427.** Ein Punkt, der die Anfangslage  $x = 0, y = c$  sowie die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  in der Richtung der  $x$ -Achse hat, wird senkrecht zu dieser mit einer Kraft angezogen, welche der Entfernung  $y$  proportional ist. Für  $y = 1$  sei die Beschleunigung dieser Anziehung  $k^2$ . Man suche die Gleichung der Bahn des Punktes sowie die Geschwindigkeit als Funktion der Zeit. Wie oft und zu welchen Zeiten schneidet die Bahn die  $x$ -Achse? Wann befindet sie sich am weitesten von dieser Achse? (Riccati.)

**\*428.** Ein Punkt besitzt in Richtung der  $x$ -Achse die gleichbleibende Verzögerung  $-p$ , in Richtung der  $y$ -Achse die gleich-

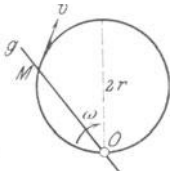
bleibende Beschleunigung  $+p$ ; seine Anfangslage ist  $x=0$ ,  $y=0$ ; seine Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  hat die Richtung der positiven  $x$ -Achse. Man ermittle die Bahn des Punktes sowie den Ort und die Größe seiner kleinsten Geschwindigkeit.

**\*429.** Ein Punkt, dessen Anfangslage durch  $x_0=0$ ,  $y_0=0$  und dessen Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  durch die Teile  $v_{0x}$ ,  $v_{0y}$  gegeben ist, werde derart beschleunigt, daß  $b_x = \frac{c_1}{v_x}$ ,  $b_y = \frac{c_2}{v_y}$  sei, worin  $c_1$  und  $c_2$  Konstante sind. Man suche die Geschwindigkeit  $v$  an beliebiger Stelle als Funktion der Zeit und die Gleichung der Bahn.

**\*430.** Ein Punkt  $M$  erleidet drei Anziehungsbeschleunigungen: die eine  $kx$  senkrecht zur  $y$ -Achse, die zweite  $ky$  senkrecht zur  $x$ -Achse, die dritte  $mr$  nach  $O$  gerichtet.  $k$  und  $m$  sind Konstante.



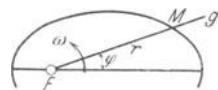
Aufg. 430.



Aufg. 431.

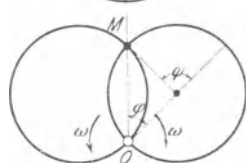
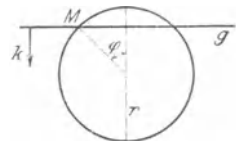
Die Anfangslage  $M_0$  ist  $x=0$ ,  $y=a$ ; die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  ist parallel zu  $Ox$ . Man suche die Bahn des Punktes, die Geschwindigkeit und die Umlaufzeit.

**\*431.** Eine Gerade  $g$  dreht sich um den Punkt  $O$  mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  und schneidet einen durch  $O$  gehenden Kreis in einem Punkt  $M$ . Welche Bewegung macht  $M$  auf dem Kreis? Man berechne die Geschwindigkeit und die Beschleunigung dieses Punktes.



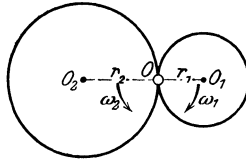
**\*432.** Eine Gerade  $g$  dreht sich um den Punkt  $F$  mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  und schneidet eine feste Ellipse, deren Halbachsen  $a$ ,  $c$  sind und deren einer Brennpunkt  $F$  ist. Mit welcher Geschwindigkeit rückt  $M$  auf der Ellipse fort?

**\*433.** Eine Gerade  $g$  bewegt sich parallel zu sich mit der konstanten Geschwindigkeit  $c$ . Sie schneidet hierbei einen festen Kreis im Punkt  $M$ . Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  und mit welcher Beschleunigung  $b$  bewegt sich  $M$  auf dem Kreis?

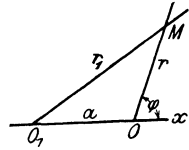


**\*434.** Zwei gleich große Kreise drehen sich um den Punkt  $O$  mit gleichbleibenden Winkelgeschwindigkeiten  $\omega$  nach entgegengesetzten Seiten. Welche Geschwindigkeit  $v$  und Beschleunigung  $b$  besitzt ihr Schnittpunkt  $M$  auf jedem der Kreise? Welche Geschwindigkeit  $v_1$  und Beschleunigung  $b_1$  besitzt  $M$  auf der Geraden  $MO$ ?

**\*435.** Zwei Kreise mit den Halbmessern  $r_1, r_2$ , die einen Punkt  $O$  gemein haben, drehen sich um diesen nach entgegengesetzten Seiten mit den gleichbleibenden Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$  und  $\omega_2$ . Mit welchen Geschwindigkeiten  $v_1$  und  $v_2$  bewegt sich der Schnittpunkt  $M$  der beiden Kreise auf jedem derselben?



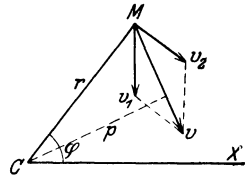
Aufg. 435.



Aufg. 436.

**\*436.** Zwei Gerade drehen sich mit gleichbleibenden Winkelgeschwindigkeiten  $\omega$  und  $\omega_1$  um die Punkte  $O$  und  $O_1$ . Sie gehen gleichzeitig durch die Gerade  $x$ . Man ermittle die Differentialgleichung der Bahn ihres Schnittpunktes  $M$ . Wo schneidet die Bahn die Gerade  $x$ ?

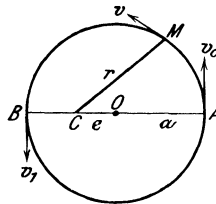
**\*437.** Ein Punkt  $M$  hat während seiner Bewegung gleichzeitig zwei gleichbleibende Geschwindigkeiten  $v_1$  und  $v_2$ . Die erste bleibt stets senkrecht zu der festen Geraden  $Cx$ , die zweite bleibt senkrecht zu der beweglichen Geraden  $CM$ . Welchem Beschleunigungsgesetz gehorcht die Bewegung des Punktes  $M$  und welches ist seine Bahn? (M. Tolle, Z. f. Math. u. Physik, Bd. 56, 1908.)



**\*438.** Ein Punkt beschreibt einen Kreis unter einer Anziehung, die von einem Punkt  $A$  des Kreises ausgeht. Die Flächengeschwindigkeit ist  $c/2$ . Man ermittle das Gesetz für die Beschleunigung  $b$  der Anziehung und für die Geschwindigkeit  $v$  des Punktes  $M$ . (Newton, Principia.)

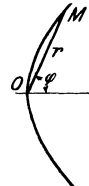


**\*439.** Ein Punkt beschreibt einen Kreis unter dem Einfluß einer Anziehung, die vom festen Punkt  $C$  im Innern des Kreises ausgeht. Die Anfangslage ist  $A$ , die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  ist gegeben. Man berechne die Geschwindigkeit  $v$  an einer beliebigen Stelle  $M$  und insbesondere an der Stelle  $B$ .



Aufg. 439.

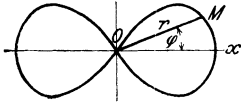
**\*440.** Ein Punkt beschreibt eine Parabel infolge einer anziehenden Beschleunigung  $b$ , die ihren Sitz im Scheitel der Parabel hat. Die Flächengeschwindigkeit ist  $c/2$ . Wie groß ist die Beschleunigung  $b$ ?



Aufg. 440.

**\*441.** Ein Punkt beschreibt eine logarithmische Spirale mit der Polargleichung  $r = k e^{a\tau}$  unter einer Anziehung, deren Sitz

der Pol ist. Für den Anfang der Bewegung ist  $r = r_0$  und die Geschwindigkeit  $v_0$ . Wie groß ist die Beschleunigung der anziehenden Kraft und die Geschwindigkeit an beliebiger Stelle? (Walton.)

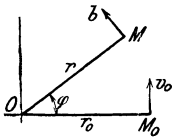


\*442. Ein Punkt beschreibt eine Lemniscate, deren Polargleichung  $r^2 = a^2 \cos 2\varphi$  ist, unter einer Anziehung, die von  $O$  ausgeht.

Die Flächengeschwindigkeit ist  $c/2$ . Man suche die Beschleunigung  $b$  der Anziehung und die Zeit  $T$ , welche der Punkt braucht, um die Kurve zu durchlaufen. (Walton.)

\*443. Ein Punkt beschreibt die Kurve  $x^4 + y^4 = a^4$ ; das Anziehungszentrum liegt im Mittelpunkt. Es ist die Flächengeschwindigkeit  $c/2$ , die Punktgeschwindigkeit  $v$  und die Anziehungsbeschleunigung  $b$  zu suchen, wenn für den Anfang der Bewegung  $x = a$ ,  $y = 0$ ,  $v = v_0$  gegeben sind. (Walton.)

\*444. Bei einer Zentralbewegung gilt das Gesetz für die Geschwindigkeit  $v = a/r$ . Man ermittle den Fahrstrahl  $r$  und den Polarwinkel  $\varphi$  als Funktionen der Zeit, die Gleichung der Bahn und die Beschleunigung der Anziehung. Für den Anfangszustand ( $t = 0$ ) sei:  $\varphi = 0$ ,  $r = r_0$ . Die Flächengeschwindigkeit ist  $c/2$ . (Riccati.)



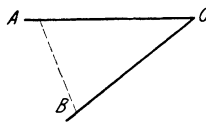
\*445. Ein Punkt bewegt sich derart um einen Festpunkt  $O$ , daß die Beschleunigung  $b$  stets senkrecht zu  $r$  bleibt und der Fahrstrahl  $r$  sich mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um  $O$  dreht. Wie lautet die Gleichung der Bahn und wie groß ist  $b$ ? Für den Anfang sei  $r = r_0$ ,  $\varphi = 0$  und  $v_0 \perp r_0$  gegeben. (Walton.)

## 19. Gezwungene Bewegung des Punktes.

\*446. Ein Dach soll so geneigt werden, daß das Regenwasser in der kürzesten Zeit abfließt. Wie groß muß der Winkel  $\varphi$  gemacht werden, wenn angenommen wird, daß das Wasser seine Bewegung an der Spitze des Daches mit der Geschwindigkeit  $v_0$  beginnt?



Aufg. 446.

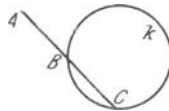


Aufg. 447.

\*447. Ein schwerer Punkt bewegt sich von  $A$  aus auf einer schiefen Ebene  $AB$ . Wie muß diese durch  $A$  gelegt werden, damit die Gerade  $CB$  in der kürzesten Zeit erreicht werde?

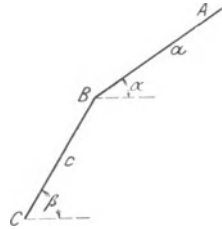


448. Ein schwerer Punkt bewegt sich von  $A$  aus auf einer schiefen Ebene  $AB$ . Wie muß diese durch  $A$  gelegt werden, damit der Kreis  $k$  in der kürzesten Zeit erreicht werde?



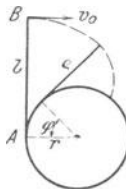
Aufg. 448.

449. Ein schwerer Punkt gleitet auf glatter schiefer Ebene  $\overline{AB} = a$  von  $A$  aus ohne Anfangsgeschwindigkeit und springt, in  $B$  angelangt, nach  $C$ , wobei  $\overline{BC} = c$ . In welchem Verhältnis müssen  $a$  und  $c$  stehen, wenn die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$  gegeben sind?

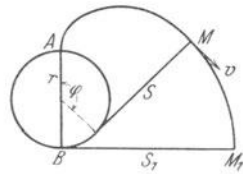


Aufg. 449.

\*450. Ein Faden  $AB$  berührt in  $A$  einen Kreis; in  $B$  befindet sich ein gewichtloser Punkt, der senkrecht zu  $AB = l$  eine Geschwindigkeit  $v_0$  erhält. Wie bewegt sich  $B$ , wie groß ist seine Geschwindigkeit  $v$  an beliebiger Stelle und nach welcher Zeit  $T$  erreicht der Punkt den Kreis?



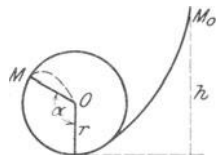
Aufg. 450.



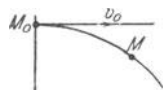
Aufg. 451.

451. Ein schwerer Punkt vom Gewicht  $G = 1 \text{ kg}$  bewegt sich mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $v = 2,8 \text{ m/sek}$  in einer wagrechten Ebene und beschreibt dabei eine Kreisevolvente. Der Grundkreis habe  $r = 2 \text{ m}$  Halbmesser. Wie groß ist die Fadenspannung  $S$  an beliebiger Stelle  $M$  und wie groß ( $S_1$ ) ist sie an der Stelle  $M_1$  der Punktbahn, wo  $\sphericalangle ABM_1 = 90^\circ$  ist?

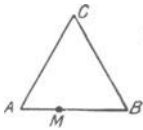
452. Ein schwerer Punkt gleitet ohne Anfangsgeschwindigkeit aus der Lage  $M_0$  auf beliebiger, glatter Bahn herab und steigt auf der Innenseite eines Kreises empor. Man wünscht, daß der Punkt die Kreisbahn verläßt und bei seiner hierauf folgenden freien Bewegung durch den Mittelpunkt des Kreises geht. Wie groß muß die Fallhöhe  $h$  gemacht werden? Bei welchem Winkel  $\alpha$  wird der Punkt den Kreis verlassen?



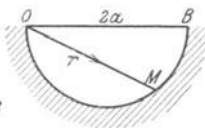
453. In einem glatten parabolischen Rohr von der Gleichung  $y^2 = 2px$  wird aus dem Scheitel eine kleine Kugel vom Gewicht  $G$  mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  geworfen. Es soll gezeigt werden, daß an jeder Stelle  $M$  der Bahn das Produkt aus Bahndruck  $D$  und Krümmungshalbmesser  $\rho$  konstant ist. Wie groß ist dieses Produkt?



\*454. Ein Punkt von der Masse  $M$ , der in der Seite  $AB$  eines gleichseitigen Dreiecks gleiten kann, wird von dessen drei Ecken proportional der Entfernung angezogen. Anfangs liegt der Punkt in  $A$  in Ruhe; nach welcher Zeit  $T$  kommt er nach  $B$ ?



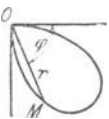
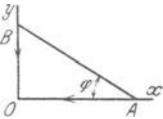
Aufg. 454.



Aufg. 455.

\*455. Ein Punkt bewegt sich auf der Innenseite eines Halbkreises von  $O$  aus mit einer Kraft abgestoßen, deren Beschleunigung  $b = k^2 r$  ist. Der Punkt beginnt seine Bewegung nahe an  $O$  ohne Anfangsgeschwindigkeit. Wie groß ist die Geschwindigkeit  $v$  und der Bahndruck  $D$  an jeder Stelle der Bahn? (Walton.)

\*456. Zwei Punkte  $A$  und  $B$ , die sich nur auf den Geraden  $x$  und  $y$  bewegen können, ziehen sich an mit einer Kraft, deren Beschleunigung  $b = a/r^2$  ist. Nach welcher Zeit ( $T$ ) treffen sie in  $O$  zusammen, wenn sie anfänglich in Ruhe sind und die Entfernung  $r_0$  voneinander haben?



\*457. Auf einer Lemniskate von der Gleichung  $r^2 = 2 a^2 \sin 2 \varphi$  gleitet von  $O$  ein schwerer Punkt ohne Anfangsgeschwindigkeit abwärts. Berechne die Fallzeit von  $O$  bis  $M$  als Funktion von  $\varphi$ . Vergleiche sie mit der Fallzeit auf der Geraden  $OM$ . (L. Euler.)

\*458. Die Ebene eines Kreises ist unter dem Winkel  $\alpha$  gegen die Horizontalebene geneigt; sein Durchmesser sei  $2r$ . Von einem Punkt  $A$  der Wagrechten  $Ox$  durch den Mittelpunkt  $O$  fällt ein schwerer Punkt ohne Anfangsgeschwindigkeit auf einer Geraden  $s$  nach dem Umfang des Kreises. In welcher Beziehung besteht die Fallzeit  $t$  zum Weg  $s$ ? Welchen Winkel  $\varphi_1$  schließt  $s_1$  mit  $Ox$  ein, wenn die Fallzeit am kürzesten ist, und wie groß ist dann  $s_1$  und  $t_{\min}$ ?

## 20. Bewegung mit Widerständen.

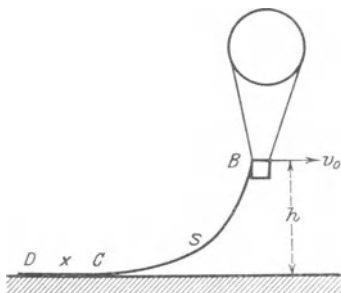
\*459. Ein schwerer Punkt wird lotrecht nach aufwärts geworfen. Der Widerstand der Luft ist dem Quadrat der Geschwindigkeit proportional, die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$ . Man ermittle: a) die Geschwindigkeit  $v$  und den Weg  $s$  als Funktionen der Zeit; b) den Weg  $s$  als Funktion der Geschwindigkeit (direkt); c) die ganze Steigzeit  $T$ ; d) die Steighöhe  $H$ .

\*460. Ein Punkt erhält eine Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  und bewegt sich in einem Mittel, dessen Widerstand der Quadratwurzel der Geschwindigkeit proportional, also  $= k \sqrt{v}$  ist ( $k$  eine

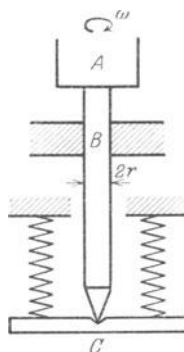
Konstante). Nach welcher Zeit kommt der Punkt zur Ruhe? (Walton.)

**\*461.** Zwei lotrecht übereinander befindliche, um  $a$  entfernte schwere Punkte  $A$  und  $B$  bewegen sich so, daß  $A$  ohne Anfangsgeschwindigkeit frei fällt, während  $B$  mit der Geschwindigkeit  $v_0$  nach aufwärts geworfen wird. Der Widerstand des Mittels ist der Geschwindigkeit proportional ( $= kv$ ). Nach welcher Zeit treffen sich die beiden Punkte? (Walton.)

**\*462.** Ein Ballon, der in der Höhe  $h$  über dem Boden die wagrechte Geschwindigkeit  $v_0$  besitzt, hat ein Schleppseil von der Länge  $BD = l$  ausgeworfen, das auf dem Boden (Reibungszahl  $f$ ) schleift. Welchen Weg  $\xi$  legt der Ballon noch zurück und welche Zeit  $T$  braucht er dazu, wenn der Luftwiderstand dem Quadrat der Geschwindigkeit proportional ist?



Aufg. 462.



Aufg. 463.

**\*463.** Eine lotrechte Welle  $ABC$  vom Gewicht  $G$  ist in  $B$  gelagert und stützt sich in  $C$  auf ein von zwei Federn gehaltenes Querstück. Die Welle ist in  $B$  festgebremst in einer Höhenlage, in der die beiden Federn noch ungespannt sind. Wenn die gebremste Welle mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  in rasche Umdrehungen versetzt, also die gleichbleibende Reibung  $\mathfrak{R}$  in der Bremse überwunden wird, nach welchem Gesetz wird sich die Welle nach abwärts bewegen?

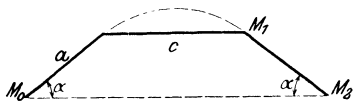
(Mies, Dingl. Polyt. Journ., Jg. 323, 1913.)

**\*464.** Ein Punkt, der seine Bewegung mit der Geschwindigkeit  $v_0$  beginnt, erfährt in einem ungleichmäßigen Mittel einen Widerstand, dessen Verzögerung durch  $\frac{(a-1)v^2}{c+s}$  gemessen wird; hierin ist  $v$  die Geschwindigkeit des Punktes,  $s$  sein zurückgelegter Weg,  $a$  und  $c$  Konstante. Man soll den Weg  $s$ , die Geschwindigkeit  $v$  und die Beschleunigung  $b$  als Funktionen der Zeit ausdrücken.

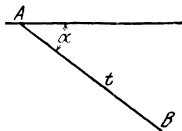
**\*465.** Ein schwerer Punkt bewegt sich frei in einem Mittel, dessen Widerstand eine Verzögerung  $k \delta v^2$  hervorruft, worin  $k$  eine Konstante,  $\delta$  die veränderliche Dichte des Mittels und  $v$  die Geschwindigkeit bedeuten. Die Bahn des Punktes ist ein Kreis  $x^2 + y^2 = r^2$ . Wie groß ist  $v$  an jeder Stelle und nach welchem Gesetz muß sich die Dichte verändern? (Newton, Principia.)

**\*466.** Ein schwerer Punkt wird unter dem Winkel  $\alpha$  gegen die Wagrechte mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  schief aufwärts geworfen und erfährt bei seiner Bewegung einen Widerstand des umgebenden Mittels, dessen Verzögerung  $= k v$  ist. Welche Zeit verfließt, bis der Punkt die größte Höhe erreicht hat?

**467.** Ein schwerer Punkt wird von  $M_0$  aus auf einer rauhen, schiefen Ebene  $\alpha$  schief aufwärts geschleudert. Wie groß muß seine Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  gemacht werden, wenn er, luftleeren Raum vorausgesetzt, nach  $M_1$  gelangen und auch die zweite schiefe rauhe Ebene  $M_1 M_2$  beschreiben soll, und mit welcher Geschwindigkeit  $v_2$  trifft er in  $M_2$  ein?



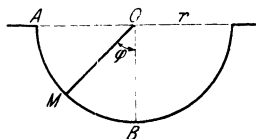
**468.** Von einem Punkt  $A$  aus kann ein schwerer Punkt ohne Anfangsgeschwindigkeit auf einer rauhen Geraden gleiten, deren Reibungswinkel ( $\varrho$ ) gegeben ist. Wenn die Neigung  $\alpha$  der Geraden verändert wird, auf welcher Kurve liegen alle Punkte  $B$ , die von  $A$  aus in gleicher Zeit  $t$  erreicht werden?



**\*469.** Auf einer schiefen Ebene  $AB$  gleitet von  $A$  aus ein schwerer Punkt ohne Anfangsgeschwindigkeit abwärts; der Widerstand der Luft ist dem Quadrat der Geschwindigkeit proportional. Man suche für alle Winkel  $\alpha$  den Ort der Punkte  $B$ , die nach einer Sekunde erreicht werden. (Abbildung zu Aufgabe 468.)

(R. Mehmkke, Math.-naturw. Mitteilungen Bd. 6, 1904.)

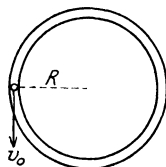
**\*470.** Ein schwerer Punkt bewegt sich mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  eine schiefe Ebene aufwärts, die unter  $\alpha$  gegen die Wagrechte geneigt ist, und erfährt den Widerstand der Reibung (Reibungszahl  $f$ ) und den Widerstand der Luft. Die Verzögerung durch letzteren sei  $a v^2$ , wo  $a$  eine Konstante ist. Nach welcher Zeit  $T$  kommt der Punkt zur Ruhe? Welchen Weg  $L$  hat er bis dahin zurückgelegt?



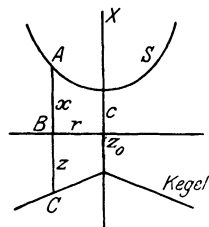
Aufg. 471.

**\*471.** Ein schwerer Punkt wird ohne Anfangsgeschwindigkeit bei  $A$  in eine rauhe Halbkugel fallen gelassen. Mit welcher Geschwindigkeit  $v_1$  durchläuft er ihre tiefste Stelle  $B$ ?

**\*472.** In einer wagrechten Kreisrinne vom Halbmesser  $R$  bewegt sich eine kleine, schwere Kugel vom Gewicht  $G$  vom Halbmesser  $r$  mit der Anfangsgeschwindigkeit  $v_0 = \sqrt{Rg}$ . Auf die Reibung der rollenden Bewegung soll Rücksicht genommen werden. Nach welcher Zeit kommt die Kugel zur Ruhe?



Aufg. 472.



Aufg. 473.

**\*473.** Aus einem Sieb  $S$ , das die Form einer Umdrehungsfläche mit der lotrechten Achse  $x$  hat, fallen Tropfen auf die Oberfläche einer Flüssigkeit und dringen in diese ein; sie gelangen in ihr bis zur Kegelfläche  $z = ar + z_0$ , an der sie zur Ruhe kommen. Welche Form  $x = x(r)$  besitzt das Sieb, wenn die Luft keinen Widerstand, die Flüssigkeit einen dem Quadrat der Geschwindigkeit proportionalen Widerstand hervorruft?

## 21. Dreh- und Schraubenbewegungen des Körpers.

**474.** Ein sich um eine feste Achse gleichförmig drehender Körper macht 9500 Umdrehungen in der Stunde. Welche Winkelgeschwindigkeit besitzt er?

**475.**  $M$  sei ein Punkt eines um eine Achse rotierenden Körpers,  $r$  sein Abstand von der Achse,  $b$  seine Beschleunigung,  $\delta$  der Winkel zwischen  $r$  und  $b$ . Zwischen welchen Grenzen kann der Wert von  $\delta$  liegen?

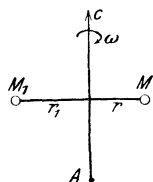
**476.** Ein Körper, der anfangs in Ruhe ist, erhält eine gleichbleibende Winkelbeschleunigung  $\lambda = a$  um eine Achse. Man soll den Winkel  $\delta$ , den der Radius eines beliebigen Körperpunktes mit dessen Beschleunigung einschließt, als Funktion der Zeit darstellen. Nach welcher Zeit  $t_1$  wird  $\delta = 45^\circ$ ?

**477.** Eine Scheibe dreht sich mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  und der Winkelbeschleunigung  $\lambda$  um einen Punkt  $O$  in ihrer Ebene. Man suche den Ort aller Punkte der Scheibe, deren Beschleunigungen durch einen gegebenen Punkt  $A$  gehen.

**\*478.** Ein Körper, der sich um eine Achse dreht und anfangs die Winkelgeschwindigkeit  $\omega_0$  besitzt, soll so beschleunigt werden, daß die Beschleunigung  $b$  jedes Punktes während der Bewegung einen unveränderlichen Winkel  $\delta$  mit dem Radius einschließt, und zwar sei  $\operatorname{tg} \delta = a$ . Man soll die Winkelbeschleunigung  $\lambda$  als Funktion der Zeit darstellen.

479. Ein Körper vollführt eine Schraubenbewegung von gleichbleibendem Steigungswinkel  $\sigma$  und erhält eine zusätzliche Winkelbeschleunigung  $\lambda$  um die Schraubenachse. Welche Beschleunigung  $b$  erhält ein Punkt des Körpers, der von der Achse den Abstand  $r$  hat, in Richtung der Achse?

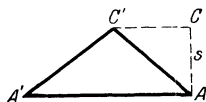
480. Zwei Körper werden mit gleicher Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um dieselbe Achse geschraubt. Die Steigungswinkel der beiden Schrauben im Abstand  $r$  von der Achse seien  $\sigma$  und  $\sigma_1$ . In welchem Abstand  $x$  befinden sich zwei Punkte dieser beiden Körper nach der Zeit  $t$ , wenn sie zu Beginn der Bewegung an der gleichen Stelle lagen, um  $r$  von der Achse entfernt?



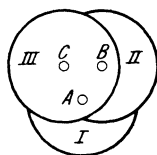
481. Ein Körper macht eine Schraubenbewegung  $c, \omega$  um die Achse  $A$ . In welcher Beziehung müssen die Abstände  $r$  und  $r_1$  zweier Körperpunkte  $M$  und  $M_1$ , die auf demselben Radius liegen, stehen, wenn die Bewegungsrichtungen beider Punkte aufeinander senkrecht stehen?

## 22. Gleichzeitige Bewegungen.

482. Von  $A$  geht das Licht mit der Geschwindigkeit  $c$  nach  $C$  in der Entfernung  $s$ , während sich sowohl  $A$  wie  $C$  mit der Geschwindigkeit  $v$  in der Richtung senkrecht zu  $s$  bewegen. In dem bewegten Punkt  $C$  wirft ein Spiegel das Licht nach  $A$  zurück, welcher Punkt aber mittlerweile nach  $A'$  gekommen ist. Welche Zeit verfließt zwischen dem Ausgange des Lichtes in  $A$  und seinem Eintreffen in  $A'$ ?



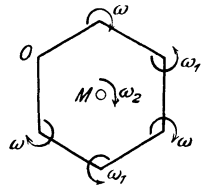
483. Zwei bewegliche Punkte  $A$  und  $B$  haben anfangs die Entfernung  $s$  voneinander. Von  $A$  geht das Licht mit der Geschwindigkeit  $c$  nach  $B$ , während sich dieser Punkt mit der Geschwindigkeit  $v$  nach  $B'$  bewegt. In dem bewegten Punkt  $B$  wirft ein Spiegel das Licht nach  $A$  zurück, welcher Punkt sich aber mittlerweile mit der Geschwindigkeit  $v$  nach  $A'$  bewegt hat. Welche Zeit verfließt zwischen dem Ausgange des Lichtes von  $A$  und seinem Eintreffen in  $A'$ ?



484. Auf einer um  $A$  drehbaren Scheibe  $I$  ist eine zweite Scheibe  $II$  in  $B$  drehbar gelagert und auf dieser eine dritte Scheibe  $III$  in  $C$  ebenfalls drehbar gelagert. Welche resultierende Bewegung macht die Scheibe  $III$  im nächsten Augenblick, wenn sich alle drei Scheiben um ihre Drehpunkte  $A, B, C$  mit gleichen und gleichgerichteten Winkelgeschwindigkeiten

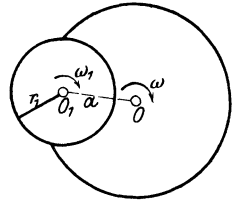
drehen? Wo liegen jene Punkte von *III*, welche sich im nächsten Augenblick senkrecht zu den Bewegungen der darunter liegenden Punkte der Scheibe *I* bewegen?

485. Ein Körper hat gleichzeitig sechs Winkelgeschwindigkeiten um parallele Achsen; fünf davon sind gegeben:  $+\omega$ ,  $-\omega_1$ ,  $+\omega$ ,  $-\omega_1$ ,  $+\omega$ , sie drehen um die Kanten eines regelmäßigen sechseckigen Prismas; die sechste  $\omega_2$  soll um die Achse *M* des Prismas drehen.

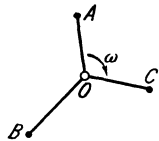


Wie groß muß  $\omega_2$  sein, damit die resultierende aus allen sechs Drehungen um die Kante *O* stattfindet? Wie groß ist diese resultierende Winkelgeschwindigkeit  $\Omega$  um *O*?

486. Auf einer Scheibe, welche sich um *O* mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  dreht, ist eine zweite kleinere gelagert, welche sich um ihren Mittelpunkt *O*<sub>1</sub> mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega_1$  dreht. Es sollen jene Punkte auf dem Umfang der kleinen Scheibe bestimmt werden, welche sich in diesem Augenblick parallel zu *OO*<sub>1</sub> bewegen. Mit welcher Geschwindigkeit *v* erfolgt diese Bewegung?

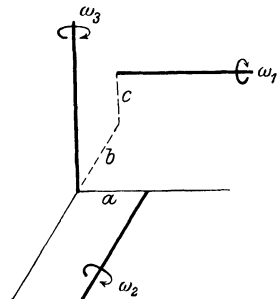


487. Eine Winkelgeschwindigkeit um die Achse *O* soll in drei Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$ ,  $\omega_2$ ,  $\omega_3$  um parallele Achsen *A*, *B*, *C* zerlegt werden. Gegeben sind die Entfernungen  $\overline{OA} = m$ ,  $\overline{OB} = n$ ,  $\overline{OC} = p$  und die Winkel  $\sphericalangle BOC = \alpha$ ,  $\sphericalangle COA = \beta$ ,  $\sphericalangle AOB = \gamma$ . Wie groß sind  $\omega_1$ ,  $\omega_2$  und  $\omega_3$ ?



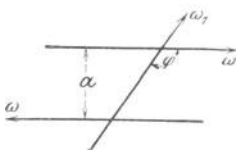
488. Ein Körper erhält gleichzeitig drei Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$ ,  $\omega_2 = 2\omega_1$ ,  $\omega_3 = 3\omega_1$  um drei zueinander senkrechte Achsen, die sich in einem Punkt treffen. Welches ist die wirkliche Bewegung des Körpers?

489. Drei Drehungen mit den Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$ ,  $\omega_2$ ,  $\omega_3$  um drei senkrechte Achsen, die sich nicht schneiden, sind in nebenstehender Art angeordnet. Man suche die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  und die Translationsgeschwindigkeit  $\tau$  der resultierenden Schraubenbewegung.

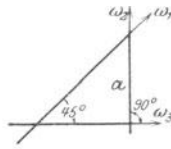


Aufg. 489.

490. Man suche die resultierende Bewegung von drei gleichzeitig stattfindenden Drehungen; zwei von diesen Winkelgeschwindigkeiten  $\omega$  sind gleich groß und haben entgegengesetzten Drehungssinn, ihre



Aufg. 490.



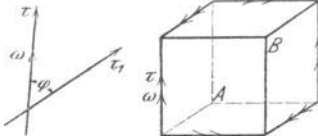
Aufg. 491.

Achsen sind um  $a$  entfernt; die dritte  $\omega_1$  schneidet beide unter beliebigem Winkel  $\varphi$ .

**491.** Ein Körper dreht sich gleichzeitig um drei Achsen, welche die gezeichnete Lage haben und sich

schneiden. Gegeben ist die Entfernung  $a$ , die Winkel und die Winkelgeschwindigkeit  $\omega_3$ . Wie groß müssen die beiden anderen  $\omega_1$  und  $\omega_2$  gemacht werden, damit die resultierende Bewegung des Körpers eine Translation ist? Wie groß ist deren Geschwindigkeit  $\tau$  und wie ist sie gerichtet?

**492.** Welche Veränderung geschieht mit der Schraubenbewegung  $\tau, \omega$  eines Körpers, wenn eine Translationsgeschwindigkeit  $\tau_1$  unter beliebigem Winkel  $\varphi$  hinzutritt?

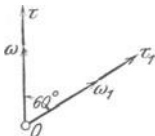


Aufg. 492.

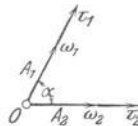
Aufg. 493.

**493.** Ein Würfel macht gleichzeitig um sechs seiner Kanten sechs gleiche Schraubenbewegungen  $\tau, \omega$  in der nebengezeichneten Weise. Welches ist seine resultierende Bewegung?

**494.** Ein Körper besitzt eine Schraubenbewegung  $\tau, \omega$ . Sie soll in zwei andere Bewegungen zerlegt werden, von denen die eine gegeben ist; sie ist eine Schraubenbewegung  $\tau_1, \omega_1$ , deren Achse die gegebene Achse



Aufg. 494.

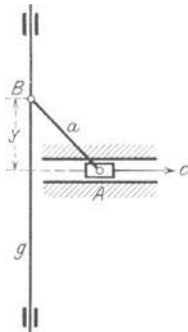


Aufg. 495.

unter  $60^\circ$  in  $O$  schneidet, und zwar ist  $\tau_1 = 3\tau/2, \omega_1 = \omega/3$ . Man suche die andere Teilbewegung.

**495.** Ein Körper besitzt gleichzeitig zwei Schraubenbewegungen um zwei sich unter dem Winkel  $\alpha$  schneidende Achsen  $A_1, A_2$ , und zwar ist  $\tau_1 = 2\tau_2, \omega_1 = \omega_2/2$ . Man suche die resultierende Bewegung.

### 23. Ebene Bewegung von Scheiben.

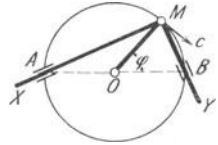


Aufg. 496.

**\*496.** Eine Stange  $g$  wird in ihren Lagern hin und her geschoben durch einen Stab  $\overline{AB} = a$ , dessen Ende  $A$  eine wagrechte Bewegung mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$  vollzieht. Man berechne die Geschwindigkeit  $v$  und die Beschleunigung  $b$  der Stange als Funktion von  $y$ .



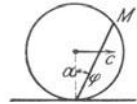
**\*497.** Ein rechter Winkel  $XMY$  wird so bewegt, daß sein Scheitel  $M$  mittels der Kurbel  $OM = r$  in einem Kreis geführt wird, während die Schenkel  $X$  und  $Y$  stets durch zwei feste Punkte  $A$  und  $B$  gehen. Wenn die Geschwindigkeit des Punktes  $M$  konstant gleich  $c$  ist, zu berechnen: die Winkelgeschwindigkeit von  $X$  und  $Y$  um  $A$  und  $B$  und die Geschwindigkeiten  $v_A, v_B$ , mit denen die Geraden  $X, Y$  durch  $A, B$  gleiten.



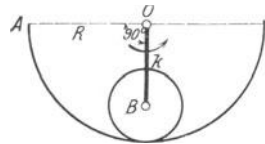
**498.** Um einen Punkt  $A$  dreht sich eine Gerade  $g$ . Welche Kurve umhüllen die Bewegungsrichtungen aller Punkte von  $g$ ?



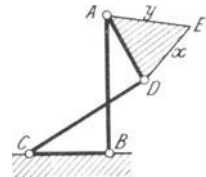
**499.** Auf einer Geraden rollt ein Kreis vom Halbmesser  $a$ ; sein Mittelpunkt besitzt die Geschwindigkeit  $c$ . Man ermittle die Geschwindigkeitsrichtung eines beliebigen Kreispunktes  $M$  und die Größe der Geschwindigkeit als Funktion von  $\varphi$ .



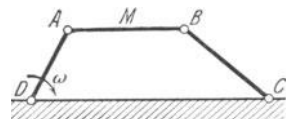
**500.** In einem Kreis vom Halbmesser  $R$  wird durch eine Kurbel  $OB = r$  ein kleiner Kreis herumgeführt, der sich auf dem großen Kreis abwälzt. Die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  der Kurbel sei gegeben. Man finde auf dem kleinen Kreis jenen Punkt  $M$ , dessen Geschwindigkeit  $v$  durch  $A$  geht, und berechne  $v$  ( $AO \perp OB$ ).



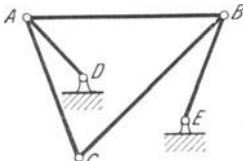
**501.** Ein aus vier Stäben gelenkig zusammengesetztes Kurbelviereck  $ABCD$  dreht sich um  $B$  und  $C$ , welche Punkte fest sind.  $A$  besitzt gegenwärtig eine Geschwindigkeit  $v$ , welche die Richtung von  $CB$  hat. Man soll einen Punkt  $E$  durch zwei Stäbe  $x$  und  $y$  derart mit  $D$  und  $A$  verbinden, daß die Geschwindigkeit von  $E$  ebenso groß wie  $v$ , aber senkrecht zu  $CB$  gerichtet ist. Wie lang müssen  $x$  und  $y$  gemacht werden? Vorausgesetzt ist:  $\overline{AB} = \overline{CD} = a, \overline{BC} = \overline{AD} = b$ .



**502.** Eine Kurbel  $AD$  dreht sich mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um  $D$ , eine andere  $BC$  um  $C$ . Man ermittle jenen Punkt  $M$  der Koppel  $AB$ , dessen Bewegungsrichtung in  $AB$  hineinfällt und rechne die Geschwindigkeit dieses Punktes.



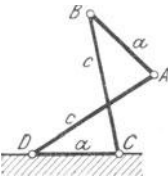
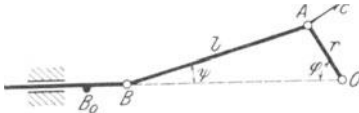
**503.** Von einem starren Dreieck  $ABC$  werden die Ecken  $A$  und  $B$  durch Kurbeln geführt, die in  $D$  und  $E$  gelagert sind.



Aufg. 503.

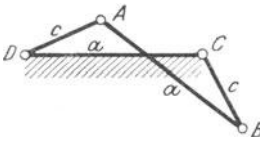
Gegeben ist die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  der Kurbel  $AD$ . Man zeichne die Richtung der Geschwindigkeit  $v$  des Punktes  $C$  und ermittle ihre Größe.

\*504. Ein Stab  $AB$  (Lenker) bewegt sich derart, daß sich  $A$  um  $O$  mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$  dreht, während  $B$  eine durch  $O$  gehende Gerade beschreibt. Zu berechnen die Geschwindigkeit  $v$  und die Beschleunigung  $b$  des Punktes  $B$  als Funktionen des Kurbelwinkels  $\varphi$  und des Lenkerwinkels  $\psi$  (Schubkurbelgetriebe).



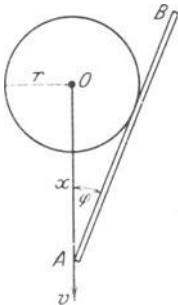
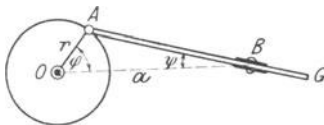
505. Ein gelenkiges Kurbelviereck  $ABCD$ , worin  $\overline{AB} = \overline{CD} = a$ ,  $\overline{DA} = \overline{BC} = c$  und  $c > a$  vorausgesetzt ist, wird bewegt, indem  $DC$  festgehalten,  $A$  gedreht wird. Man bestimme die Rollkurven des Stabes  $AB$ .

506. In voriger Aufgabe sei  $\sphericalangle ADC = 60^\circ$  und  $v$  die bekannte Geschwindigkeit von  $A$ . Man berechne die Geschwindigkeit  $v_1$  von  $B$ .



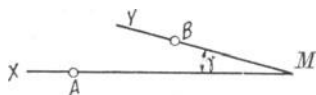
507. Ein gelenkiges Kurbelviereck  $ABCD$ , worin  $\overline{AB} = \overline{CD} = a$ ,  $\overline{DA} = \overline{BC} = c$  und  $c < a$  vorausgesetzt ist, wird bewegt, indem  $DC$  festgehalten,  $A$  gedreht wird. Man bestimme die Rollkurven des Stabes  $AB$ .

\*508. Ein Stab  $AG$  bewegt sich derart, daß der Punkt  $A$  mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$  einen Kreis um  $O$  beschreibt, während die Gerade  $G$  stets durch einen festen Punkt  $B$  hindurchgeht (Schubschwinde). Wie groß ist die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  der Geraden  $G$  um  $B$ ? Für welche Stellungen  $\varphi$  der Kurbel ist  $\omega$  am größten und kleinsten? Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  gleitet die Gerade  $G$  durch den Punkt  $B$ ?

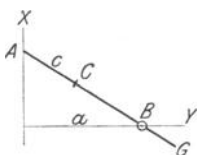


\*509. Eine Stange  $AB$  bewegt sich derart, daß sie einen Kreis vom Halbmesser  $r$  fortwährend berührt und ihr Endpunkt  $A$  in der Geraden durch  $O$  bleibt. Wie groß ist die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  der Stange, wenn die Geschwindigkeit  $v$  von  $A$  gegeben ist?

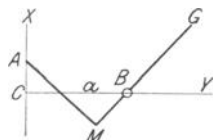
510. Ein starrer Winkel  $XYM = \gamma$  bewegt sich in seiner Ebene derart, daß seine Schenkel  $X, Y$  stets durch zwei feste Punkte  $A, B$  gehen. Man suche die Rollkurven dieser Bewegung.



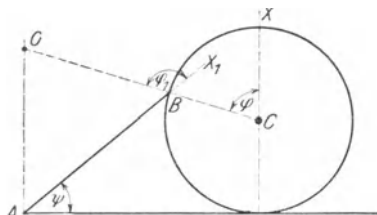
511. Eine Gerade  $AG$  bewegt sich derart, daß der Punkt  $A$  stets auf einer festen Geraden  $x$  bleibt, während die Gerade  $G$  stets durch einen festen Punkt  $B$  geht. Man suche die Gleichungen der beiden Rollkurven und die Gleichung der Bahn eines Punktes  $C$  der Geraden  $G$ , der von  $A$  um  $c$  entfernt ist.



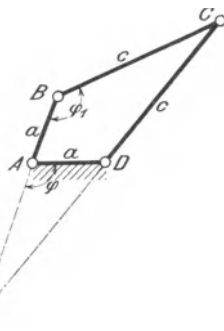
512. Ein rechter Winkel  $AMG$  bewegt sich derart, daß der Punkt  $A$  des einen Schenkels stets auf einer festen Geraden  $x$  bleibt, während der andere Schenkel  $G$  stets durch einen festen Punkt  $B$  geht. Man suche die beiden Rollkurven des Systems  $AMG$  sowie die Gleichung der Bahn des Punktes  $M$ . ( $\overline{AM} = \overline{CB} = a$ .)



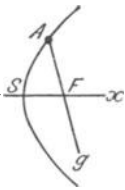
513. Eine Gerade  $AB$  schleift mit dem Endpunkt  $A$  auf einer Geraden, mit dem Endpunkt  $B$  auf einem Kreis, den die Gerade berührt. Es ist  $\overline{AB}$  gleich dem Durchmesser des Kreises  $2r$ . Man suche die Polargleichungen der beiden Rollkurven in bezug auf die Achsen  $Cx$  bzw.  $Bx_1$  für die feste bzw. bewegliche Rollkurve.



514. Von einer gleichschenkligen Doppelkurbel  $ABCD$  wird der Stab  $\overline{AD} = a$  festgehalten. Man suche die Rollkurven der ebenen Bewegung des Stabes  $\overline{BC} = c$ , und zwar die Polargleichung der festen Rollkurve in bezug auf die Achse  $AD$  und die Polargleichung der beweglichen Rollkurve in bezug auf die Achse  $BC$ .



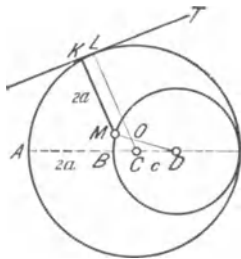
\*515. Bei der gleichschenkligen Doppelkurbel (siehe vorige Aufgabe) seien  $\omega_a$  und  $\omega_c$  die Winkelgeschwindigkeiten der beiden Kurbeln  $AB$  und  $DC$ . Wie groß ist ihr Verhältnis in dem Augenblick, wenn alle vier Punkte  $A, B, C, D$  in eine Gerade fallen?



516. Eine Gerade  $g$  bewegt sich derart, daß sie stets durch den Brennpunkt  $F$  einer Parabel gleitet und ein Punkt  $A$  der Geraden auf der Parabel verbleibt. Man suche die Polargleichungen der beiden Rollkurven, und zwar der festen in bezug auf den Pol  $F$  und  $x$  als Polarachse, der beweglichen in bezug auf  $A$  als Pol und  $g$  als Polarachse. (Halbparameter der Parabel =  $p$ .)

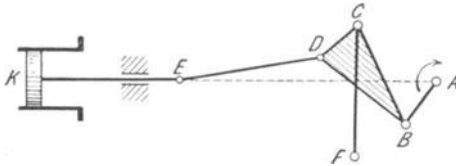
517. Ein rechter Winkel bewegt sich derart, daß ein Schenkel  $KT$  desselben auf dem Kreis vom Halbmesser  $\overline{AC} = R$  schleift (der Berührungspunkt ist  $L$ ), während ein Punkt  $M$  des anderen Schenkels auf dem Kreis vom Halbmesser  $\overline{BD} = r$  bleibt. Die Kreise berühren sich; außerdem ist

$$\overline{KM} = \overline{AB} = 2a = 2(R - r).$$



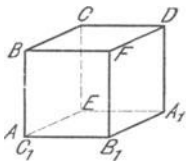
Man suche die Polargleichungen der beiden Rollkurven, und zwar der festen in bezug auf den Pol  $C$  und die Polarachse  $CA$ , der beweglichen in bezug auf den Pol  $M$  und die Polarachse  $MK$ . Wo liegt der Drehpol  $O$ , wenn  $K$  in  $A$  ist?

518. Bei dem Kurbelantrieb für Kolbenpumpen von C. P. Holst findet sich folgendes Getriebe: Der Kolben  $K$  ist durch die Kolbenstange  $KE$ , welche gerade geführt wird, ferner durch die Lenkerstange  $ED$  und ein starres Dreieck  $BCD$  mit der Kurbel  $BA$  gelenkig verbunden. Der Punkt  $C$  dreht sich um den

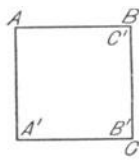


Festpunkt  $F$ . Gegeben ist die Geschwindigkeit  $v$  des Punktes  $B$ . Zu rechnen oder zu konstruieren die Geschwindigkeit  $v_2$  des Kolbens  $K$ .

### 24. Endliche Bewegungen im Raume.



Aufg. 519.

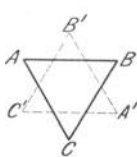


Aufg. 520.

519. Ein Würfel bewegt sich derart, daß drei Punkte  $A, B, C$  desselben in die neuen Lagen  $A_1, B_1, C_1$  kommen, welche wieder Ecken des Würfels sind. Durch welche einfachste Bewegung kann das erreicht werden?

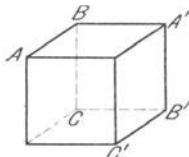
520. Ein Quadrat bewegt sich derart, daß drei seiner Ecken die Anfangslagen  $A, B, C$ , die Endlagen  $A', B', C'$  haben. Durch welche einfachste Bewegung wird das erreicht?

521. Ein gleichseitiges Dreieck  $ABC$  bewegt sich in die neue Lage  $A'B'C'$ . Durch welche einfachste Bewegung kann dies erzielt werden, wenn die sechs Punkte ein regelmäßiges Sechseck bilden?



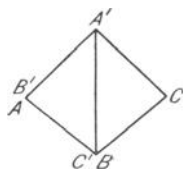
Aufg. 521.

522. Ein Würfel bewegt sich derart, daß drei seiner Ecken, die anfänglich in  $A, B, C$  waren, nach  $A', B', C'$  kommen. Man suche die einfachste Bewegung, welche das erreicht.

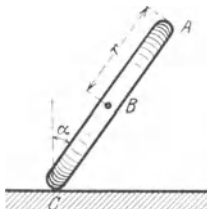


Aufg. 522.

523. Ein regelmäßiges Vierflach (Tetraeder) von der Kantenlänge  $s$  bewegt sich derart, daß drei seiner Ecken die Anfangslagen  $A, B, C$ , die Endlagen  $A', B', C'$  haben. Zu suchen jene Schraubenbewegung (Lage der Achse, Translation und Drehung), welche das Tetraeder aus seiner Anfangslage in die Endlage bringt.

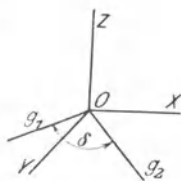


524. Ein unter dem Winkel  $\alpha$  gegen die Lotrechte geneigtes Rad läuft auf der wagrechten Ebene im Kreise herum und benötigt zu einem Umlauf die Zeit  $T$ . Man berechne die Geschwindigkeit der Punkte  $A$  und  $B$  des Radumfanges für die gezeichnete Stellung.



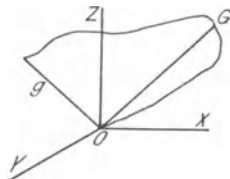
Aufg. 524.

525. Ein Körper bewegt sich derart, daß eine seiner Geraden  $g_1$  stets in der Ebene  $y-z$ , eine andere  $g_2$  stets in der Ebene  $x-y$  bleibt. Die beiden Geraden schneiden sich in dem festen Punkt  $O$  und schließen einen Winkel  $\delta$  miteinander ein. Man bestimme die feste Rollfläche des Körpers in bezug auf  $Oxyz$ .



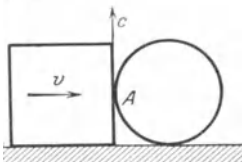
Aufg. 525.

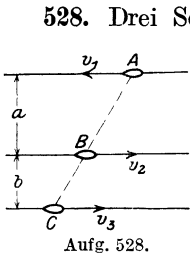
526. Eine Ebene bewegt sich derart, daß eine ihrer Geraden  $g$  stets in der Ebene  $yz$  bleibt, während die Ebene selbst stets durch die feste Gerade  $G$  geht; die Richtungskosinus der letzteren sind  $a, b, c$ . Man ermittle die feste Rollfläche der Bewegung in bezug auf  $Oxyz$ .



### 25. Relative Bewegung.

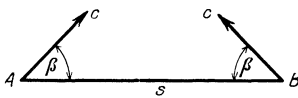
527. Auf einer rauhen, wagrechten Ebene bewegt sich ein glattes Prisma mit der Geschwindigkeit  $v$  und schiebt eine Walze vor sich her. Mit welcher Geschwindigkeit  $c$  gleitet der Punkt  $A$  der Walze am Prisma?





528. Drei Schiffe  $A, B, C$  fahren in parallelem Kurs; ihre Bahnen haben die Entfernungen  $a$  und  $b$  voneinander. Die Geschwindigkeiten  $v_1$  und  $v_2$  sind bekannt. Wie groß muß die Geschwindigkeit  $v_3$  des Schiffes  $C$  gewählt werden, wenn es durch  $B$  immer gegen  $A$  gedeckt bleiben soll?

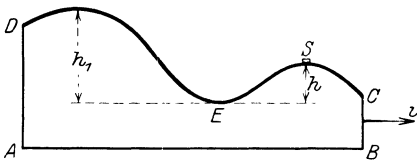
529. Ein Lenkballon, der Wind von unbekannter Größe und Richtung empfängt, gelangt in der Zeit  $t_1$  geradlinig von  $A$  nach  $B$  und fährt hierbei in wagrechter Richtung von  $A$  unter dem Winkel  $\beta$  gegen  $AB = s$  ab. Für die Rückfahrt von  $B$  nach  $A$ , die unter dem gleichen Winkel erfolgt, bedarf der Ballon der Zeit  $t_2$ . Man berechne die wagrechte Eigengeschwindigkeit  $w$  des Windes und dessen Neigung  $c$  gegen  $AB$ .



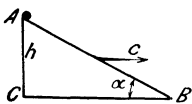
(Z. f. Flugtechn. u. Motorluftsch. Bd. 4, 1913, S. 69.)

530. Ein Lenkballon, der die Eigengeschwindigkeit  $c$  besitzt, ist der Geschwindigkeit  $w$  des Windes ausgesetzt, deren Größe und Richtung bekannt sind. Wenn der Ballon am Ende der (vorgegebenen) Zeit  $t$  an die Stelle zurückkehren soll, von der er ausgegangen ist, wie sieht das Gebiet aus, das er erreichen kann? (Aktionsfeld des Ballons.)

531. Auf dem kleineren Wellenberge des Körpers  $ABCD$  ist ein kleiner Schlitten  $S$  anfangs in Ruhe. Man erteilt dem Körper plötzlich eine nach rechts gerichtete Translation mit der Geschwindigkeit  $v = \sqrt{2g(h_1 - \bar{h})}$ . Wohin gelangt der Schlitten?



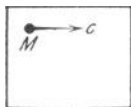
\*532. Auf einer schiefen Ebene  $AB$  gleitet ein schwerer Punkt von  $A$  aus ohne Anfangsgeschwindigkeit abwärts. Die schiefe Ebene bewegt sich gleichzeitig mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$  in wagrechter Richtung. Welches ist die absolute Bahn des Punktes und mit welcher absoluten Geschwindigkeit erreicht er die Verlängerung der Wagrechten  $CB$ ? Unter welchem Winkel geschieht dies?



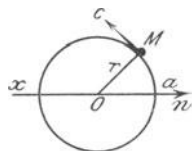
\*533. Auf einer schiefen rauhen Ebene  $AB$  gleitet ein schwerer Punkt von  $A$  aus ohne Anfangsgeschwindigkeit abwärts (siehe Abbildung zur vorhergehenden Aufgabe). Die schiefe Ebene be-

wegt sich gleichzeitig mit der gleichbleibenden Beschleunigung  $b_s$  ohne Anfangsgeschwindigkeit in wagrechter Richtung. Welches ist die absolute Bewegung des Punktes? Mit welcher Geschwindigkeit erreicht er die Wagrechte  $CB$ ?

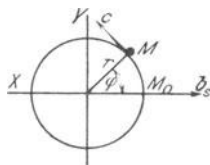
**534.** Eine Tafel fällt mit der Beschleunigung der Schwere lotrecht herab. Ein schweres Stück Kreide  $M$  wird mit der Geschwindigkeit  $c$  in wagrechter Richtung geschleudert und schreibt seine relative Bahn auf der Tafel an. Wie sieht diese Bahn aus?



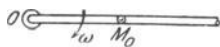
**535.** Ein Punkt  $M$  bewegt sich mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$  im Kreis. Hinter dem Kreis wird eine Ebene mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $w$  vorbeigezogen. Welche Bahn beschreibt der Punkt  $M$  in bezug auf diese Ebene?



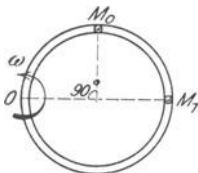
**536.** Ein Punkt  $M$  bewegt sich im Kreis mit gleichbleibender Geschwindigkeit  $c$ .  $M_0$  ist seine Anfangslage. Hinter dem Kreis wird eine Ebene mit gleichbleibender Beschleunigung  $b_s$  ohne Anfangsgeschwindigkeit vorbeigezogen. Man berechne bezüglich des Achsenkreuzes  $xy$ : die Teile der relativen Geschwindigkeit und Beschleunigung  $v_r$  und  $b_r$  sowie die Gleichung der relativen Bahn des Punktes  $M$  in bezug auf die beschleunigte Ebene.



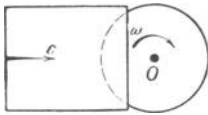
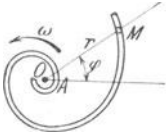
**537.** Ein gerades Rohr von der Länge  $a$  dreht sich in wagrechter Ebene mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um seinen Endpunkt. In der Mitte des Rohres befindet sich eine kleine Kugel anfangs in Ruhe. Welches ist die Gleichung der absoluten Bahn des Punktes in Polarkoordinaten bezüglich  $O$ ? Mit welcher relativen ( $v_r$ ) und mit welcher absoluten Geschwindigkeit ( $v_a$ ) tritt der Punkt aus dem Rohr? (Joh. Bernoulli.)



**538.** In einer wagrechten Ebene dreht sich ein enges, kreisförmiges Rohr vom Halbmesser  $r$  um  $O$  mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . In diesem Rohr befindet sich eine kleine, glatte Kugel; sie ist anfangs in  $M_0$  in Ruhe. Welche relative und welche absolute Geschwindigkeit besitzt diese Kugel, wenn sie nach  $M_1$  gekommen ist? Welchen Normaldruck übt sie an dieser Stelle auf das Rohr aus? (Auf das Eigengewicht der Kugel ist keine Rücksicht zu nehmen.) (Nach Walton.)

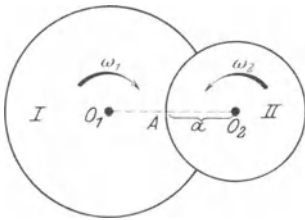


**\*539.** Eine enge Röhre, welche die Form einer logarithmischen Spirale  $r = a e^{m\varphi}$  hat, dreht sich in wagrechter Ebene um den Mittelpunkt  $O$  mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . In der Röhre befindet sich eine kleine, glatte Kugel von der Masse  $M$ ; sie ist anfangs in  $A$  in Ruhe,  $\overline{OA} = a$ . Welche relative Geschwindigkeit gegen die Röhre wird die Kugel annehmen und welchen Druck wird sie auf die Röhre ausüben?

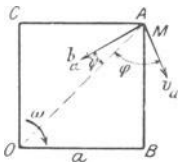


**540.** Über eine Scheibe, die um ihre Achse mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  rotiert, wird ein ebenes Blatt mit der Geschwindigkeit  $c$  geradlinig hinweggezogen. Wie sind die Rollkurven der relativen Bewegung von Blatt und Scheibe beschaffen?

**541.** Über eine Scheibe, die um ihre Achse mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  rotiert (siehe Abbildung zur vorhergehenden Aufgabe), wird ein ebenes Blatt mit der Geschwindigkeit  $c$  geradlinig hinweggezogen. Es läßt sich zeigen, daß die relativen Beschleunigungen  $\bar{b}_r$  aller Punkte  $P$  des Blattes in bezug auf die Scheibe durch einen festen Punkt  $F$  gehen. Wo liegt dieser Punkt und in welcher Beziehung steht  $b_r$  zur Entfernung  $PF$ ?



**542.** Zwei ebene Scheiben, deren Mittelpunkte  $O_1$  und  $O_2$  die Entfernung  $2a$  voneinander haben, drehen sich mit den Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$  und  $\omega_2 = -2\omega_1$  dicht übereinander. Man berechne Größe und Richtung der relativen Geschwindigkeit  $\bar{v}_r$  und der relativen Beschleunigung  $\bar{b}_r$  des Randpunktes  $A$  der Scheibe II in bezug auf die Scheibe I.



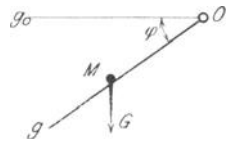
**543.** Ein Quadrat dreht sich um seine Ecke  $O$  in seiner Ebene mit der gleichbleibenden Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  einmal herum. Gleichzeitig bewegt sich ein Punkt  $M$  auf der Quadratseite  $AB$  gleichförmig von  $A$  nach  $B$ . Wie groß ist anfangs die Geschwindigkeit  $\bar{v}_a$  des Punktes  $M$  und welchen Winkel  $\varphi$  schließt sie mit  $OA$  ein? Wie groß ist anfangs die Beschleunigung  $\bar{b}_a$  des Punktes  $M$  und welchen Winkel  $\psi$  schließt sie mit  $OA$  ein?

**\*544.** Eine Gerade  $g$ , die anfangs wagrecht liegt ( $g_0$ ), wird mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit um den Punkt  $O$  in einer lotrechten Ebene gedreht. Auf ihr gleitet ein schwerer Punkt von

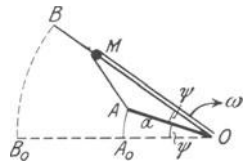


der Masse  $M$  abwärts, der anfangs in  $O$  ruht. Man suche die Polargleichung der absoluten Bahn des Punktes in bezug auf die Achse  $Og_0$ , die relative Geschwindigkeit  $v_r$  des Punktes auf der Geraden und seinen Druck  $D$  auf diese.

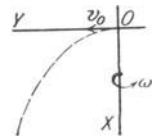
\*545. Ein Massenpunkt  $M$  gleitet auf einer Stange  $OB$ , die sich in einer wagrechten Ebene um ihr Ende  $O$  mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  dreht. Eine Schnur von der Länge  $l$ , die in  $O$  befestigt ist, läuft über  $M$  nach dem Endpunkt  $A$  der Kurbel  $\overline{OA} = a$  und ist dort festgeknüpft. Diese Kurbel dreht sich in der gleichen Ebene mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega/2$ .  $A_0$  und  $B_0$  sind die Anfangslagen von  $A$  und  $B$ . Wie ändern sich mit dem Winkel  $\psi$  die Fliehkraft der Masse  $M$ , ferner die Geschwindigkeit  $v_r$ , mit der  $M$  auf  $OB$  gleitet, endlich der Druck  $D$  zwischen  $M$  und der Stange  $OB$ ?



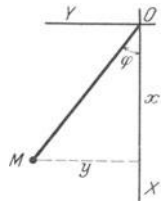
Aufg. 544.



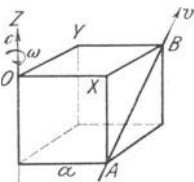
\*546. In einer lotrechten Ebene  $Oxy$ , welche sich um die lotrechte Achse  $Ox$  mit der gleichbleibenden Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  dreht, wird von  $O$  aus ein schwerer Punkt (Masse  $M$ ) in wagrechter Richtung geworfen. Welche relative Bahn zeichnet der Punkt in der Ebene? Welches ist die Projektion seiner absoluten Bahn auf die wagrechte Ebene  $Oyz$ ? Wie groß ist die relative und die absolute Geschwindigkeit an beliebiger Stelle? Wie groß ist der Druck der Ebene auf den Punkt?



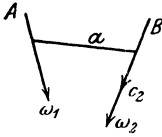
\*547. In einer lotrechten Ebene  $Oxy$ , die sich um die lotrechte Achse  $Ox$  mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  dreht, ist ein Massenpunkt  $M$  in  $O$  aufgehängt und wird in der Anfangslage  $\varphi = \alpha$  seiner Schwere überlassen. Man berechne die Geschwindigkeit dieser Pendelbewegung um  $O$ , den Zug  $S$  im Pendelfaden und den Druck  $D$  der sich drehenden Ebene auf das Pendel.



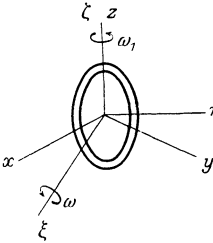
548. Ein Würfel von der Kante  $a$  besitzt um eine seiner Kanten eine Schraubenbewegung  $c, \omega$ , während ein Punkt die Gerade  $AB$  im Raum mit der absoluten Geschwindigkeit  $v$  beschreibt. Wenn dieser Punkt sich eben in  $B$  befindet, welche Geschwindigkeit  $v_r$  und welche Beschleunigung  $b_r$  besitzt er in bezug auf den Würfel? (Suche die Komponenten beider nach  $xyz$ .)



**549.** Ein Körper besitzt um die Achse  $A$  eine Drehung mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega_1$ , ein anderer Körper um die Achse  $B$  eine Schraubenbewegung  $c_2, \omega_2$ . Man suche die augenblickliche relative Bewegung des zweiten Körpers in bezug auf den ersten. Die Achsen  $A$  und  $B$  stehen senkrecht aufeinander.



**\*550.** Ein Ring von der Masse  $M$  und dem Halbmesser  $r$  dreht sich um die Achse  $\xi$  mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . Gleichzeitig dreht sich die Achse des Ringes um die Achse  $z$  mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega_1$ . Die Drehung des Ringes um  $\xi$  ist also nur seine relative Bewegung in bezug auf das Achsenkreuz  $\xi \eta \zeta$ ; die absolute Bewegung des Ringes in bezug auf das feste Gestell  $Oxyz$  erfordert Zusatzkräfte, die auf dieses Gestell ausgeübt werden. Man suche die Summe dieser Zusatzkräfte.



### III. Dynamik.

#### 26. Arbeit und Leistung.

**551.** In einer Getreidemühle dreht sich der Läufer zum Zermahlen des Getreides mit 100 Umdrehungen in der Minute; er hat 1 m Durchmesser und soll 2 PS Leistung ausüben. Welche Kraft  $K$  muß am Umfang des Steines wirken?

**552.** In einem Bach stürzen in der Sekunde 9 Raummeter durch eine Höhe von 2,5 m herab. Wieviel PS ( $N$ ) kann das Wasser durch diesen Fall leisten?

**553.** Eine Dampfmaschine von 26 PS betreibt eine Pumpe, welche bei ununterbrochener Arbeit in der Woche 19,656 Millionen Kilogramm Wasser auf 36 m hebt. Wie groß ist der Wirkungsgrad dieser Maschinenanlage?

**554.** Eine Mühle bedarf 10 PS zum Betrieb. Das Wasser ihres Mühlganges fällt durch 4 m auf ein Rad, das einen Wirkungsgrad von 50 v. H. aufweist. Wieviel Raummeter muß der Mühlgang in der Sekunde dem Rad zuführen, damit die gewünschte Leistung erzielt wird?

**555.** Eine Feuerspritze soll in der Sekunde 10 l Wasser auf eine Höhe von 27 m werfen. Sie werde von 20 Mann bedient. Die Nebenhindernisse verzehren ein Drittel der zugeführten Leistung. Welche Arbeit hat ein Mann in der Sekunde zu verrichten?

**556.** Zwei Maschinen fördern in der Minute 5940 l Wasser auf eine Höhe von 25 m. Die eine Maschine leistet 15 PS bei einem Wirkungsgrad von 0,8; die andere leistet doppelt so viel. Wie groß ist ihr Wirkungsgrad?

**557.** Welchen Widerstand findet ein Dampfschiff, dessen Maschine 6000 PS leistet, wenn es in der Stunde  $12\frac{1}{2}$  Knoten (zu 1850 m) zurücklegt?

**558.** Es soll eine Fabrik an einem Fluß angelegt werden; durch Legung eines Mühlganges kann ein Gefälle von 1,8 m erzielt werden. Die Fabrik bedarf 45 PS und soll mit einem Rad versehen werden, welches 60 v. H. Nutzleistung liefert. Wieviel Wasser ist in der Sekunde aus dem Fluß in den Kanal zu leiten?

**559.** Ein Wasserlauf, der in jeder Stunde 144 hl liefert, wird zu einem Motor geführt und erhält dort 3 m Gefälle. Der Motor, der einen Wirkungsgrad von 0,75 hat, soll nur eine Stunde täglich arbeiten; während der übrigen Zeit wird das Wasser gesammelt, um während jener Stunde verwendet zu werden. Welche Leistung ist vom Motor zu erwarten?

**560.** Ein Automobil von 800 kg Gewicht samt Belastung legt in drei Stunden 30 km Straße mit 40 m Steigung zurück. Die Widerstandszahl der Straße ist  $\frac{1}{50}$ . Auf die Widerstände der Maschine entfallen 40 v. H. der Maschinenleistung. Wie groß ist diese in PS?

**561.** Ein Motorwagen, der nach Abzug der Maschinenwiderstände 4 PS Leistung besitzt, läuft mit 5 m/sek eine Straße hinauf, die unter  $5^\circ$  geneigt ist. Das Gewicht des Wagens beträgt 600 kg. Welche Widerstandszahl ( $\kappa$ ) hat die Straße?

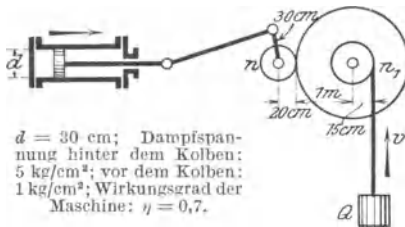
**562.** Ein Motorwagen vom Gewicht  $G$  legt eine unter  $\alpha$  geneigte Straße mit einer bestimmten Geschwindigkeit zurück. Auf wagrechter Straße kann noch ein Beiwagen vom Gewicht  $G_1$  angehängt werden, ohne daß die Geschwindigkeit geändert wird. Wie groß darf  $G_1$  sein, wenn  $\kappa$  die Widerstandszahl der Straße ist?

**563.** Ein Uhrgewicht von 300 g sinkt in 24 Stunden 120 cm herab. Welche Leistung erfordert die Uhr zu ihrem Betriebe und welche Leistung wird zum Aufziehen in einer halben Minute erforderlich sein, wenn die Widerstände des Uhrwerkes  $\frac{1}{3}$  der Nutzleistung erfordern?

**564.** Eine Maschine von 4 PS mit dem Wirkungsgrad  $\eta = 0,8$  zieht eine Last von 80 t eine unter  $10^\circ$  geneigte schiefe Ebene hinan. Die Widerstandszahl derselben sei  $\frac{1}{40}$ . Wieviel Minuten werden vergehen, bis die Last um 5 m höher steht als in der Anfangslage?

**565.** Eine Dampfmaschine von 10 PS betreibt eine Pumpe, welche während 12 Stunden 8640 hl Wasser auf eine Höhe von 30 m hebt. Welche Leistung geht für die Widerstände in der Pumpe verloren? Wie groß ist der Wirkungsgrad?

**566.** Der Dampf in einem (doppeltwirkenden) Dampfzylinder hat 5 at Überdruck (1 at = 1 kg/cm<sup>2</sup>). Der Kolben besitzt 20 cm Durchmesser und 40 cm Hub, die Kurbel macht 100 Umdrehungen in der Minute. Welche Leistung  $N$  hat die Maschine?



$d = 30$  cm; Dampfspannung hinter dem Kolben: 5 kg/cm<sup>2</sup>; vor dem Kolben: 1 kg/cm<sup>2</sup>; Wirkungsgrad der Maschine:  $\eta = 0,7$ .

**567.** Eine Dampfmaschine mit nebenstehenden Abmessungen wird benutzt, um eine Last mit einer Geschwindigkeit  $v = 0,215$  m/sek zu heben. Zu berechnen: die Drehzahlen  $n$  und  $n_1$  der Kurbel und der Trommel in der Minute; die Leistung  $N$  der Dampfmaschine; die Last  $Q$ .

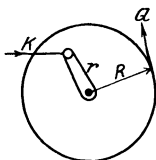
**568.** Bei einem Bahnbau ist innerhalb eines Tages ein Einschnitt herzustellen, der einen Erdaushub von 600 m<sup>3</sup> erfordert; die Erde muß auf Wagen geworfen werden, deren Rand im Mittel 2 m höher liegt als der Stand der Arbeiter. Wieviel Arbeiter müssen (außer jenen zur Auflockerung des Bodens) zur Verladung der Erde angestellt werden, wenn angenommen wird, daß jeder Arbeiter durchschnittlich 2 kgm in der Sekunde leistet, die Arbeitszeit 10 Stunden beträgt und die Erde ein Einheitsgewicht ( $\gamma$ ) von 1,5 (kg/dm<sup>3</sup>) besitzt?

**569.** Ein Motor von 80 PS soll zur Hebung einer Last benutzt werden; die Fördergeschwindigkeit soll 1 m in der Minute betragen. Welche Last  $G$  wird gehoben werden können, wenn der Wirkungsgrad der Maschine 0,8 ist?

**570.** Ein Teich von 5000 m<sup>3</sup> Inhalt soll mit einer Pumpe ausgeschöpft werden, die den Wirkungsgrad von 0,8 besitzt und von einem zweipferdigen Motor betrieben wird. Das Wasser muß auf 3 m Höhe gefördert werden. Nach welcher Zeit ist der Teich leer?

**571.** An dem Göpel in Aufgabe 338 arbeiten vier Mann. Sie haben eine Last  $Q = 400$  kg in 50 sek 3 m hoch zu heben. Abmessungen und Reibungszahlen seien dieselben wie dort. Man berechne: a) die Drehzahl  $n$  des Göpels; b) die Leistung  $N$ , welche auf jeden Mann entfällt, wenn Seilsteiheit und Zapfenreibung an der Welle und an der Rolle berücksichtigt werden.

**572.** Ein Rad vom Halbmesser  $R = 0,8$  m, zu dessen Umfang tangential der Widerstand  $Q = 20$  kg wirkt, wird durch eine Kurbel bewegt, deren Länge  $r = 20$  cm ist; die Triebkraft  $K$  an der Kurbel wirkt fortwährend in wagrechter Richtung. Der Zapfenhalbmesser des Rades ist  $\rho = 4$  cm, der ganze Zapfendruck  $D = 80$  kg, die Reibungszahl  $f_1 = 0,08$ . Welche gleichbleibende Kraft  $K$  ist notwendig, wenn der Bewegungszustand nach jeder Umdrehung derselbe sein soll, und wie groß ist der Wirkungsgrad?



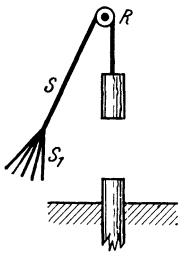
**573.** Eine Last  $Q = 250$  kg soll mit Hilfe einer flachgängigen Schraube um 80 cm gehoben werden; gegeben sind: der Spindelhalbmesser  $r = 3$  cm, der Arm der Triebkraft  $R = 30$  cm, die Ganghöhe der Schraube  $h = 0,988$  cm, die Reibungszahl  $f = 0,06$ . Welche Kraft  $K$  ist zum Heben der Last nötig? Welche Arbeiten werden von Kraft, Last und Reibung geleistet? Wie groß ist der Wirkungsgrad?

**574.** Eine Riemenscheibe von  $r = 0,5$  m Halbmesser macht  $n = 40$  Umdrehungen in der Minute; die größte Spannung  $S_1$  des Riemens darf 125 kg betragen. a) Welche Kraft  $K$  kann durch den Riemen höchstens übertragen werden? (Reibungszahl  $f = 0,28$ , umspannter Bogen  $\alpha = \pi$ .) b) Wieviel Pferdestärken ( $N$ ) können höchstens übertragen werden? c) Wieviel Leistung geht durch die Zapfenreibung verloren, wenn der Zapfenhalbmesser  $\rho = 5$  cm, die Zapfenreibungszahl  $f_1 = 0,1$  und der Zapfendruck  $D = 2 S_1$  angenommen werden?

**575.** Eine flußeiserne Welle habe 0,2 m Durchmesser, 200 m Länge und mache 30 Umdrehungen in der Minute. Die Reibung in den Lagern betrage 0,05 vom Gewicht der Welle. Welche Leistung  $N$  in PS nimmt die Reibung in Anspruch? (Einheitsgewicht des Eisens: 7,8.)

**576.** Zum Polieren eines Mosaikbodens werde ein Polierstein von 40 kg Gewicht durch einen Arbeiter zehnmal in der Minute hin und her geschoben, jedesmal um 1,2 m hin und ebensoviel zurück. Die Reibungszahl zwischen Boden und Stein beträgt 0,3. Welche Leistung verrichtet der Arbeiter?

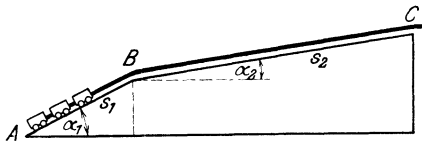
**577.** Aus einem Mühlgang, der in der Sekunde 400 l Wasser führt, stürzt das Wasser 3 m hoch herab. Die Leistung des Wassers wird von einem Rad aufgefangen, das 4000 kg wiegt und 15 Umdrehungen in der Minute macht. Der Zapfen, in dem das Rad gelagert ist, hat 24 cm Durchmesser. Die Zapfenreibung verzehrt 3 v. H. der Leistung des Wassers. Wie groß ist die Reibungszahl des Zapfens?



578. Ein Rammklotz von 300 kg Gewicht zum Einschlagen von Pfählen soll jede Minute 8 m hoch gehoben werden. Jeder Arbeiter hebt an einem Seil  $S_1$ . Der Arbeitsverlust infolge der Widerstände der Rolle  $R$  beträgt 10 v. H. Wieviel Arbeiter ( $x$ ) sind nötig, wenn die Leistung eines Mannes 8 kgm/sek ist?

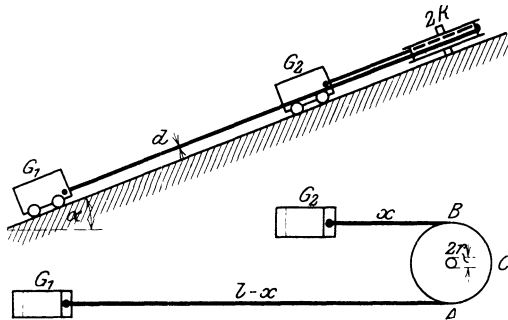
579. Ein in  $C$  aufgestelltes Lokomobil von  $N = 20$  PS zieht drei Waggons zu je 4000 kg längs einer Eisenbahn  $ABC$  gleichförmig hinauf. Gegeben sind:  $s_1 = 100$  m,  $s_2 = 300$  m,  $\alpha_1 = 30^\circ$ ,  $\alpha_2 = 15^\circ$ . Widerstandszahl der Waggons  $\nu = 1/200$ . Auf die Seilwiderstände ist keine Rücksicht zu nehmen. In welcher Zeit  $t$  wird der Weg  $ABC$  zurückgelegt?

580. Ein Radfahrer hat samt Rad das Gewicht  $G$  kg. Wenn er ohne Benutzung der Pedale eine unter  $\alpha$  geneigte Straße hinabfährt, so kann er den Straßen- und Luftwiderstand (der in der Form: Reibungszahl  $f \times$  Normaldruck anzunehmen ist) in gleichförmiger Bewegung überwinden. Derselbe Radfahrer fährt dann eine unter  $\beta$  geneigte Straße empor, hat eine Geschwindigkeit von  $C$  km in der Stunde und tritt die



Pedale, deren Kurbel  $r$  m lang sei, mit  $n$  Umdrehungen in der Minute. Welchen Druck  $K$  wird der Radfahrer auf die Pedale ausüben und welche Leistung  $N$  in Pferdestärken wird er abgeben? (Nach Routh.)

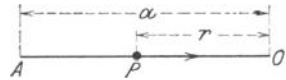
\*581. Von einer Drahtseilbahn sind gegeben: die Neigung  $\alpha$  der Bahn, die Gewichte  $G_1$  und  $G_2$  der Wagen, das Gewicht  $q$  der



Längeneinheit des Drahtseils, der Seildurchmesser  $d$  und die Seillänge  $l$  (ohne den Teil  $ACB$ ); ferner die Halbmesser  $R$  der Seilscheibe, ihr Zapfenhalbmesser  $r$ , endlich sämtliche Reibungs- und Widerstandszahlen. Die Bewegung geht gleichförmig vor sich. Welche Arbeit ist an der Seilscheibe zu leisten, wenn  $x$  anfangs Null ist und bis  $l$  zunimmt?

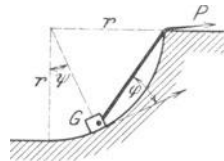
Welche Arbeit ist an der Seilscheibe zu leisten, wenn  $x$  anfangs Null ist und bis  $l$  zunimmt?

**\*582.** Ein Punkt  $P$  mit der Masse  $M$ , dessen Anfangslage  $A$  und dessen Anfangsgeschwindigkeit Null ist, werde von einem Punkt  $O$  mit einer Kraft  $K = k \cdot r$  angezogen, wobei  $k$  eine Konstante ist. Welche Arbeit  $A$  leistet die veränderliche Kraft, wenn sich der Punkt bis  $O$  bewegt hat? Für welchen Wert von  $r$  ist die Leistung der Kraft am größten? Wie groß ist diese größte Leistung  $L_{\max}$ ?

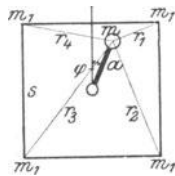


**583.** Ein geradlinig bewegter Punkt von der Masse  $M$  hat die Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$ ; er wird einer Kraft  $K = a - kv$  ausgesetzt, worin  $a$  und  $k$  Konstante sind. Welche Arbeit leistet die Kraft von der Anfangslage bis zur Gleichgewichtslage?

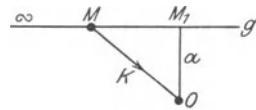
**\*584.** Eine Last  $G$  wird mittels eines Seiles eine glatte Bahn emporgezogen, welche die Form eines Viertelkreises hat. Man berechne die Gesamtarbeit der hierzu notwendigen Kraft  $K$  aus deren Elementararbeit in einer kleinen Zeit.



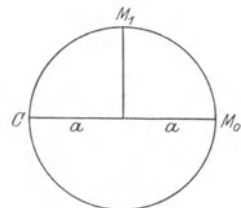
**\*585.** Eine kleine Masse  $m$  am Ende eines Armes  $a$ , der um den Mittelpunkt eines Quadrates von der Seitenlänge  $s$  drehbar ist, wird von vier gleichen Massen  $m_1$  in den Ecken des Quadrates nach dem Newton'schen Gesetz angezogen. Welche Arbeit muß aufgewendet werden, um den Punkt  $m$  aus seiner Gleichgewichtslage für  $\varphi = 0$  in die gezeichnete Stellung zu bringen, in welcher er von den Ecken die Abstände  $r_1, r_2, r_3, r_4$  hat? Welche Arbeit ist notwendig für eine Drehung um  $45^\circ$ ?



**\*586.** Ein Punkt  $M$ , der sich in einer Geraden  $g$  bewegen kann, wird von einem außerhalb gelegenen Punkt  $O$  mit einer Kraft  $K = k/r^2$  angezogen, wobei  $\overline{OM} = r$  ist. Der Punkt  $M$  kommt aus der Unendlichkeit und gelangt bis  $M_1$ , wobei  $\overline{OM}_1 = a$ ; welche Arbeit hat  $K$  geleistet?

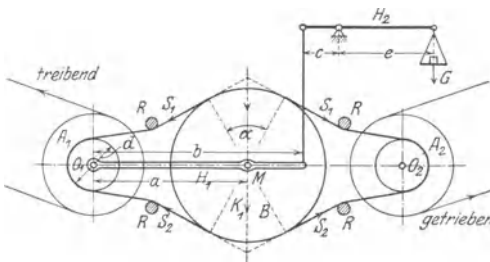


**\*587.** Ein Punkt, der sich auf einem Kreise bewegt, wird von einem Punkt  $C$  des Kreises verkehrt proportional dem Quadrat der Entfernung angezogen. Wenn der Punkt von  $M_0$  nach  $M_1$  gelangt ist, welche Arbeit hat die Anziehungskraft geleistet?



Aufg. 587.

588. Das Riemendynamometer von Hefner-Alteneck dient zur Bestimmung der Leistung einer Kraftübertragung und wird zwischen treibender und angetriebener Maschine geschaltet;



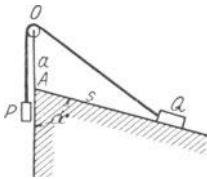
es besteht aus zwei festgelagerten Riemen-scheiben  $A_1, A_2$  vom Durchmesser  $d$  und einer in einem Hebel  $H_1$  beweglich gelagerten größeren Scheibe  $B$ , die von den ziehenden und gezogenen Riemenstücken mit dem Winkel  $\alpha$  um-

schlungen wird; die Führungsrollen  $R$  halten  $\alpha$  konstant. Die Mittelkraft der vier an  $B$  angreifenden Seilspannungen, die  $B$  nach abwärts zu drücken sucht, wird mittels der beiden Hebel  $H_1$  und  $H_2$  durch das Gewicht  $G$  aufgehoben, so daß  $M$  für Gleichgewicht in die Verbindungslinie  $O_1O_2$  fällt. Wie ermittelt sich die übertragene Leistung aus  $G$  und der Drehzahl  $n$  von  $B$ ?

### 27. Das Prinzip der virtuellen Arbeiten.

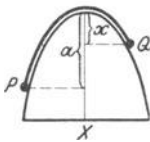
Man benutze dieses Prinzip zur Lösung folgender Gleichgewichtsaufgaben:

\*589. Zwei ungleiche Gewichte  $P$  und  $Q$  sind an den Enden eines Fadens befestigt, der bei  $O$  über eine Rolle läuft.  $P$  hängt frei herab,  $Q$  liegt auf einer glatten schiefen Ebene, die in  $A$  beginnt und um  $\alpha$  gegen die Lotrechte geneigt ist. In welcher Entfernung  $s$  von  $A$  bleibt  $Q$  im Gleichgewicht?

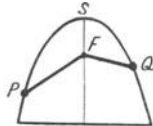


Aufg. 589.

\*590. Über eine Parabel  $y^2 = 2px$  mit lotrechter Achse wird ein Faden gelegt, an dessen Enden zwei Gewichte  $P$  und  $Q$  befestigt sind. Das erstere  $P$  liegt in der Tiefe  $a$  unter dem Scheitel. Wie groß muß die Tiefe  $x$  des zweiten  $Q$  sein, wenn Gleichgewicht bestehen soll?



Aufg. 590.



Aufg. 591.

\*591. Zwei schwere Punkte mit den Gewichten  $P$  und  $Q$ , welche auf einer Parabel mit lotrechter Achse gleiten können, sind durch eine undeformbare Schnur miteinander verbunden, die durch den Brennpunkt  $F$  der Parabel geht. An welchen Stellen sind die beiden Punkte im Gleichgewicht?

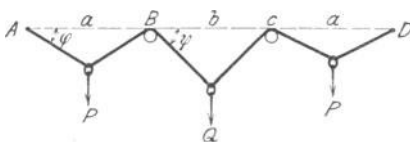
Welchen Stellen sind die beiden Punkte im Gleichgewicht?



**\*592.** Zwei schwere Punkte  $P$  und  $Q$ , welche längs einer Ellipse gleiten können, sind durch einen undehnbaren Faden, der über die Brennpunkte  $F_1, F_2$  gelegt wird, miteinander verbunden. Die Ebene der Ellipse ist lotrecht, die große Achse wagrecht. Welche Beziehung besteht zwischen den Winkeln  $\varphi_1$  und  $\varphi_2$ , wenn die Punkte im Gleichgewicht sind?



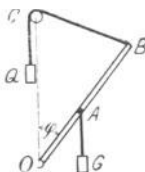
**\*593.** Ein undehnbarer Faden ist in  $A$  und  $D$  befestigt und läuft über zwei glatte Rollen  $B$  und  $C$ . Drei Gewichte  $P, Q, P$  hängen in glatten Ringen an dem Faden. In welcher Beziehung stehen die Winkel  $\varphi$  und  $\psi$ , wenn Gleichgewicht besteht?



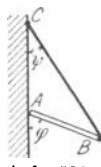
**\*594.** Ein bei  $O$  drehbarer Stab  $\overline{OB} = b$  ist in  $B$  mit einem Gewicht  $G$  belastet und wird in  $A$  durch einen elastischen Faden gehalten, der sich an den Rand einer kreisförmigen Scheibe vom Halbmesser  $\overline{OA} = a$  legt. Bei welchem Winkel  $\varphi$  ist der Stab im Gleichgewicht? Die Kraft des Fadens ist seiner Länge proportional, und zwar gleich  $k$  für die Längeneinheit. (Euler.)



**\*595.** Ein in  $A$  mit dem Gewicht  $G$  belasteter Stab  $\overline{OB} = b$  ist in  $O$  drehbar befestigt. Von seinem Ende  $B$  läuft ein undehnbarer Faden über eine kleine Rolle in  $C$ ; er trägt ein Gewicht  $Q$ . Es ist  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OC} = b$ . Bei welchem Winkel  $\varphi$  besteht Gleichgewicht? Ist es sicher oder unsicher?

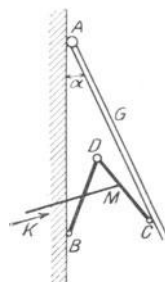


**\*596.** Ein homogener schwerer Stab von der Länge  $2l$  stützt sich in  $A$  an eine lotrechte glatte Wand und wird in  $B$  von einem Faden gehalten, der in  $C$  befestigt ist. In welcher Beziehung müssen die Winkel  $\varphi$  und  $\psi$  stehen, wenn der Stab im Gleichgewicht ist? (St. Germain.)

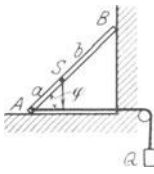


Aufg. 596.

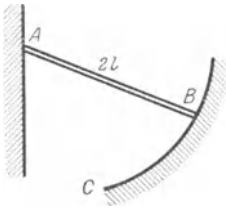
**\*597.** Ein Fensterflügel  $AC$  vom Gewicht  $G$  ist durch zwei gleiche Stangen  $BD$  und  $CD$  mit der Wand verbunden. Es ist  $\overline{AB} = \overline{AC} = a$ . An einer beliebigen Stelle  $M$  der Stange  $CD$  soll eine Kraft  $K$  angreifen, die den Flügel öffnet. Man soll die kleinste hierzu nötige Kraft nach Größe und Richtung bestimmen.



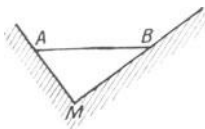
Aufg. 597.



**\*598.** Ein Stab  $AB$  vom Gewicht  $G$  stützt sich an den Boden und an die lotrechte Wand; beide sind glatt. Das Ende  $A$  wird von einem Seil gehalten, an dem das Gewicht  $Q$  hängt. Unter welchem Winkel  $\varphi$  bleibt der Stab im Gleichgewicht? Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $B$ ?

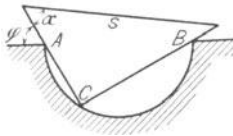


**599.** Ein Stab  $AB$  stützt sich in  $A$  an eine glatte lotrechte Wand, in  $B$  an eine glatte Zylinderfläche mit Erzeugenden senkrecht zur Bildebene. Welchem Gesetze gehorcht der Schnitt  $c$  des Zylinders mit der Bildebene, wenn der Stab in jeder Lage im Gleichgewicht sein soll?

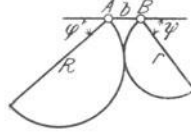


**600.** Auf den Schenkeln eines rechten Winkels gleiten zwei Ecken eines Dreiecks  $ABC$ . Man soll den dritten Eckpunkt  $C$  derart annehmen, daß die homogene schwere Dreiecksfläche  $ABC$  bei jeder Verschiebung im Gleichgewicht bleibt.

**\*601.** Ein homogenes rechtwinkliges Dreieck liegt in einer hohlen Halbkugel vom Durchmesser  $d$  in nebenstehender Art. Welche Beziehung besteht zwischen den Winkeln  $\varphi$  und  $\alpha$  für Gleichgewicht? Wie groß sind die Drücke in  $A, B, C$ ?



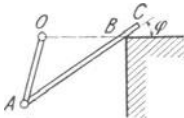
Aufg. 601.



Aufg. 602.

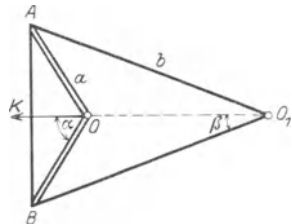
aufgehängt und berühren einander. Man suche eine Beziehung für die Winkel  $\varphi$  und  $\psi$  für Gleichgewicht.

**\*603.** Zwei schwere Stäbe  $\overline{OA}$  und  $\overline{AC}$ , von denen  $\overline{AC}$  doppelt so lang und doppelt so schwer ist wie  $\overline{OA}$ , sind in  $A$  gelenkig verbunden. Der Stab  $\overline{OA} = r$  ist in  $O$  drehbar gelagert, der Stab  $\overline{AC}$  stützt sich an die Ecke  $B$ ,



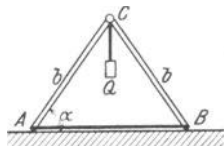
wobei  $\overline{OB} = r$  waagrecht ist. Wie groß wird der Winkel  $\varphi$  für Gleichgewicht?

**\*604.** Zwei gleiche Stangen  $OA$  und  $OB$  haben in  $O$  ein bewegliches Gelenk; ihre Enden  $A$  und  $B$  sind durch Stangen von der Länge  $b$  um ein festes Gelenk  $O_1$

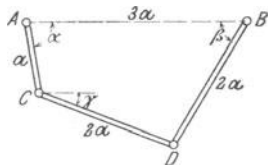


drehbar und untereinander durch ein Seil  $AB$  verbunden. Wenn das Gelenk  $O$  durch die Kraft  $K$  nach links gezogen wird, welche Spannung  $S$  entsteht in dem Seil?

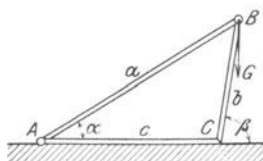
\*605. Zwei gleich lange, gewichtlose Stäbe  $\overline{AC} = \overline{BC} = b$  sind in  $C$  gelenkig verbunden und mit  $Q$  belastet. Ihre Enden  $A$  und  $B$  sind durch ein elastisches Band verbunden, dessen Länge im ungespannten Zustand  $l_0$  und dessen Zugkraft der Längenänderung proportional ist. Wie groß muß  $Q$  sein, damit für Gleichgewicht der Winkel  $ACB$  ein rechter ist?



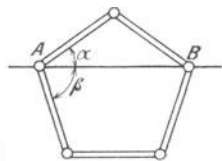
\*606. Drei gleich dicke Stäbe aus demselben Material sind gelenkig miteinander verbunden; ihre Enden  $A$  und  $B$  liegen in derselben Wagrechten. Die Längen der Stäbe und der Linie  $AB$  sind in die Abbildung eingeschrieben. Welche Beziehung muß zwischen den Winkeln  $\alpha$ ,  $\beta$  und  $\gamma$  bestehen, wenn die Stäbe im Gleichgewicht sind?



\*607. Drei gewichtlose Stangen  $a$ ,  $b$  und  $c$  sind in  $A$  und  $B$  gelenkig verbunden, in  $C$  stoßen sie frei aneinander. In  $B$  hängt ein Gewicht  $G$ . Wie groß ist der Druck  $D$  in der Stange  $AC$ ?



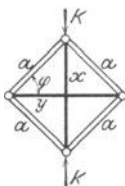
Aufg. 607.



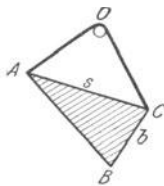
Aufg. 608.

\*608. Fünf gleich lange, gleich schwere Stäbe sind gelenkig miteinander verbunden. Zwei von diesen Gelenken können auf einer glatten, wagrechten Geraden gleiten. In welcher Beziehung stehen die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$ , wenn die fünf Stäbe im Gleichgewicht bleiben? (Walton.)

\*609. Vier gleich lange Stäbe  $a$  sind gelenkig miteinander verbunden; zwischen den Gelenken sind elastische Fäden gespannt, die im ungespannten Zustand die Länge  $a$  besitzen; ihre Spannung ist der Längenänderung proportional. Überdies wirken an zwei gegenüberliegenden Gelenken zwei gleiche Kräfte  $K$ ; wie groß wird der Winkel  $\varphi$ , sobald Gleichgewicht eingetreten ist?

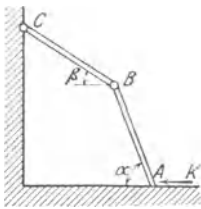


Aufg. 609.



Aufg. 610.

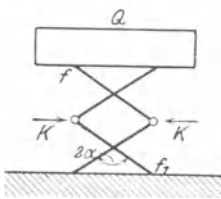
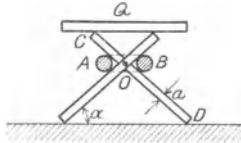
\*610. Ein homogenes, gleichschenkliges Dreieck  $ABC$  ist in  $A$  und  $C$  an einer biegsamen Schnur von der Länge  $l$  befestigt, die über eine kleine glatte Rolle in  $O$  läuft. Man bestimme die



Differenz  $x$  der Längen der Schnurstücke  $\overline{OC}$  und  $\overline{AO}$  für Gleichgewicht.

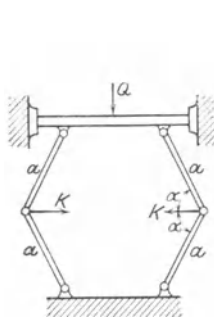
\*611. Zwei gleich lange, gleich schwere, gelenkig verbundene Stäbe sind in  $C$  gelenkig gelagert und stützen sich in  $A$  an den glatten Boden. Welche Kraft  $K$  ist in  $A$  in wagrechter Richtung anzubringen, um Gleichgewicht zu erhalten?

\*612. Zwei in  $O$  drehbare Stangen von der Länge  $\overline{CD} = l$  und der Dicke  $a$  werden mittels zweier wagrechter Walzen  $A$  und  $B$  vom Halbmesser  $r$ , um die ein Seil geschlungen wird, im Gleichgewicht erhalten. Wenn die Belastung  $Q$  dieser Holzkonstruktion gegeben ist, wie groß wird die Seilspannung sein, wenn von allen Reibungen abgesehen wird?

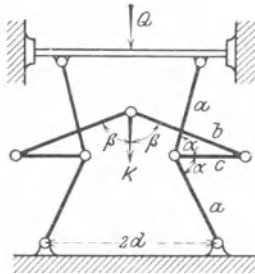


\*613. Eine Platte vom Gewicht  $Q$  ruht auf einem beweglichen Gestell vom Gewicht  $G$ , das aus vier gleichen Stangen von der Länge  $a$  besteht. Welche Kräfte  $K$  werden das Gestell im Gleichgewicht erhalten, wenn die Reibungszahlen  $f$  und  $f_1$  unter der Platte und an dem Boden berücksichtigt werden?

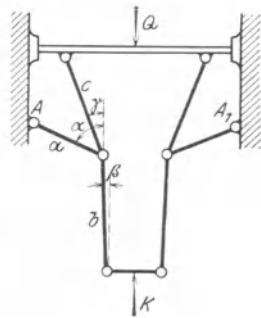
\*614. Es ist an der einfachen Kniehebelpresse das Verhältnis zwischen der Kraft  $K$  und der Last  $Q$  zu ermitteln.



Aufg. 614.



Aufg. 615.

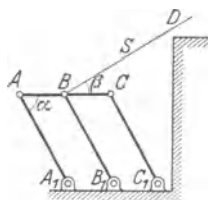


Aufg. 616.

\*615. Man soll an der doppelten Kniehebelpresse das Verhältnis zwischen der Kraft  $K$  und der Last  $Q$  ermitteln.

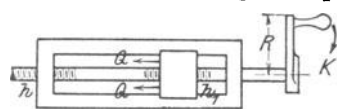
\*616. Es ist an der Baumwollpresse von Baldwin das Verhältnis der Kraft  $K$  zur Last  $Q$  durch die drei Winkel  $\alpha, \beta, \gamma$  auszudrücken.

**\*617.** Bei der Schützensteuerung zum selbsttätigen Anlassen von elektrischen Motoren wird das nebenstehende Kniegelenk verwendet. Durch eine in  $A$  wirkende magnetische Zugkraft  $Z$  wird  $D$  nach  $E$  gedrückt und der Kontakt hergestellt. Wenn  $OA = AB$ ,  $CD = 3BC$  und die Größe des Winkels  $OAB$  im Augenblicke des Kontaktes  $2\beta$  ist, wie groß ist der Druck  $D$  in  $E$ ? (H. Cruse, Z. V. D. I. Bd. 57, 1913, S. 743.)



Aufg. 618.

**\*618.** Ein niederlegbares Wehr hat die Form eines Doppelparallelogramms, das um die Punkte  $A_1, B_1, C_1$  drehbar ist und mit Hilfe eines Seilzuges  $BD$  gehoben und gesenkt werden kann. Die Stangen  $AA_1, BB_1, CC_1$  haben jede das Gewicht  $G$ , der Steg  $AC$  die Belastung  $Q$ . Wenn die Winkel  $\alpha$  und  $\beta$  gegeben sind,

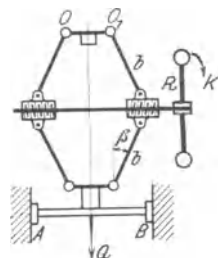


Aufg. 619.

wie groß ist die Spannung  $S$  des Seiles für Gleichgewicht?

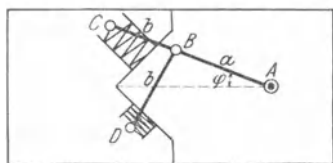
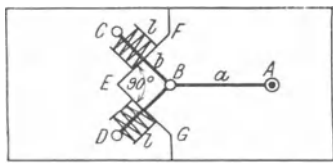
**619.** Es soll das Verhältnis von Kraft  $K$  und Last  $Q$  bei einer Differentialschraube bestimmt werden, wenn  $R$  die Länge der Kurbel und  $h, h_1$  die Ganghöhen der beiden Schraubengewinde auf derselben Spindel sind. (Ohne Rücksicht auf Reibungen.)

**\*620.** Bei der Kniehebelpresse von Marsth wird auf die Preßplatte  $AB$  dadurch ein Druck  $Q$  ausgeübt, daß ein Handrädchen vom Halbmesser  $R$  eine Schraubenspindel dreht, welche bei festgehaltenen Punkten  $O$  und  $O_1$  das Getriebe hinabdrückt. Wie groß muß die Kraft  $K$  am Handrädchen sein, wenn auf die Reibung in den Schraubengewinden Rücksicht genommen wird?



Aufg. 620.

**\*621.** Die beiden Abbildungen zeigen das verdrehbare Rahmengestell einer Lokomotive in der Draufsicht, und zwar in normalem Zustand und nach einer Verdrehung um den Winkel  $\varphi$ .  $A$  ist ein



im Gestell fester Drehpunkt,  $\overline{AB} = a$  eine drehbare Kurbel; die Stäbe  $\overline{BC} = \overline{BD} = b$  sind in  $C$  und  $D$  an Federn drehbar befestigt, die im normalen Zustand ungespannt sind und eine Länge  $l$

haben. Wenn die Verdrehung der Kurbel  $\varphi$  gegeben ist, sollen berechnet werden: a) die Verdrehungen  $\gamma$  und  $\varepsilon$  von  $BC$  und  $BD$ ; b) die entstehenden Federdrücke in  $C$  und  $D$ , wenn  $k$  die Federkraft für die Einheit der Längenänderung ist; c) die aufzuwendende Verdrehungskraft  $K$  in  $B$ . (E. Brückmann, Z.V. D. I. Bd. 41, 1897, S. 96.)

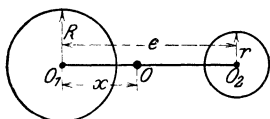
## 28. Polare Trägheitsmomente ebener Flächen.

**622.** Man berechne das (geometrische) polare Trägheitsmoment eines gleichschenkligen Dreiecks von der Grundlinie  $b$  und der Höhe  $h$  in bezug auf die Spitze.

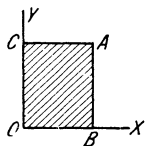
**623.** Suche das polare Trägheitsmoment einer regelmäßigen Vieleckfläche in bezug auf den Mittelpunkt.

**624.** Suche das polare Trägheitsmoment einer Dreiecksfläche  $F$ , deren Seiten  $a, b, c$  sind, in bezug auf den Schnittpunkt von  $b$  und  $c$ .

**625.** Wie groß ist das polare Trägheitsmoment einer Kreisfläche in bezug auf einen Punkt des Umfanges?



**626.** Die Mittelpunkte zweier Kreise von den Halbmessern  $R, r$  besitzen die Entfernung  $e$  voneinander. Welche Entfernung  $x$  besitzt  $O$  von  $O_1$ , wenn beide Kreisflächen in bezug auf  $O$  gleiches polares Trägheitsmoment haben sollen?

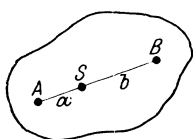


**627.** Ein Rechteck  $OBAC$  von veränderlicher Größe steckt in der Ecke  $O$  eines Koordinatenkreuzes. Welches ist der Ort der Punkte  $A$  für alle Rechtecke, die in bezug auf  $O$  gleiches polares Trägheitsmoment haben?

**628.** Man ermittle das polare Trägheitsmoment eines Kreisbogens vom Halbmesser  $r$  und dem Zentriwinkel  $2\alpha$  in bezug auf seinen Halbierungspunkt.

**629.** Wie groß ist das polare Trägheitsmoment einer Ellipsenfläche  $F$  in bezug auf ihren Mittelpunkt und in bezug auf die Endpunkte der Achsen  $2a$  und  $2b$ ?

**630.** Verteile die Masse  $M$  eines dünnen prismatischen Stabes derart, daß  $2M/3$  in den Schwerpunkt  $S$ ,  $M/6$  an jedes Ende kommt. Beweise, daß in bezug auf jeden beliebigen Punkt das polare Trägheitsmoment dieser drei Punkte mit dem polaren Trägheitsmoment des Stabes übereinstimmt.



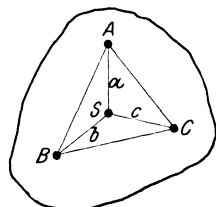
**631.** Die Masse  $M$  einer ebenen Fläche wird derart verteilt, daß in den Punkten  $A$  und  $B$  die Massen  $m_1 = J_s/al$ ,  $m_2 = J_s/bl$  und in dem Schwerpunkt  $S$  der Rest auf  $M$ , nämlich  $m_s = M - (m_1 + m_2)$  vereinigt wird. Hierin ist

$l = a + b$  und  $J_s$  das polare Trägheitsmoment der Fläche in bezug auf den Schwerpunkt. Man beweise, daß die drei so verteilten Punktmassen  $m_1, m_2, m_3$  in bezug auf jeden Punkt  $O$  der Ebene das gleiche Trägheitsmoment haben wie die Fläche selbst.

**632.** Die Masse  $M$  einer ebenen Fläche wird in drei beliebig angenommene Punkte  $A, B, C$  und in den Schwerpunkt  $S$  verteilt. In die ersten kommen die Massen:

$$m_1 = \frac{J_s \sin \alpha}{al}, \quad m_2 = \frac{J_s \sin \beta}{bl},$$

$$m_3 = \frac{J_s \sin \gamma}{cl}.$$



Hierin ist  $J_s$  das polare Trägheitsmoment der Fläche in bezug auf den Schwerpunkt, ferner

$$\alpha = \sphericalangle CSB, \quad \beta = \sphericalangle ASC, \quad \gamma = \sphericalangle BSA$$

und

$$l = a \sin \alpha + b \sin \beta + c \sin \gamma.$$

In den Schwerpunkt kommt die Restmasse

$$m_s = M - (m_1 + m_2 + m_3).$$

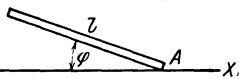
Man beweise, daß diese vier Punktmassen  $m_1, m_2, m_3, m_s$  in bezug auf jeden Punkt  $O$  der Ebene das gleiche Trägheitsmoment haben wie die Fläche selbst.

(Beachte, daß in den letzten drei Beispielen die Ersatzpunkte auch denselben Schwerpunkt haben wie die gegebenen Massen.)

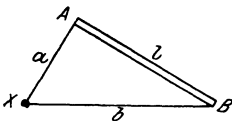
## 29. Trägheitsmomente von Körpern.

**633.** Eine Stange vom Gewicht  $G$  und der Länge  $l$  hat in bezug auf zwei Achsen, die senkrecht zu ihr sind und durch ihre Endpunkte  $A$  und  $B$  gehen, die Trägheitsmomente  $J_1$  und  $J_2$ . Welche Entfernung  $x$  hat der Schwerpunkt der Stange von ihrem Mittelpunkt?

**\*634.** Berechne das Trägheitsmoment eines dünnen Stabes von der Masse  $M$  und der Länge  $l$  für eine Achse  $x$ , die unter  $\varphi$  geneigt ist.



**\*635.** Suche das Trägheitsmoment desselben Stabes für eine Achse  $x$ , die zum Stab senkrecht steht und von den Enden des Stabes die Abstände  $a$  und  $b$  hat.



**636.** Ein rechtwinkliges Vierflach (Parallelepiped) von den Kanten  $a, b, c$  hat das Einheitsgewicht  $\gamma$ . Suche sein Trägheitsmoment bezüglich der Kante  $c$ .

**637.** Berechne das Trägheitsmoment eines geraden, regelmäßigen  $n$ -seitigen Prismas in bezug auf die geometrische Achse ( $J_0$ ) und sodann in bezug auf eine beliebige, zu den Grundflächen parallele Schwerlinie ( $J_1$ ).

**\*638.** Die Trägheitsmomente einer geraden Pyramide mit rechteckiger Grundfläche  $a \cdot b$  und der Höhe  $h$  sind zu berechnen in bezug auf folgende Achsen: a) geometrische Achse der Pyramide ( $J_0$ ); b) Schwerlinie parallel zur Kante  $a$  ( $J_1$ ); c) Kante  $a$  ( $J_2$ ); d) Parallele zur Kante  $a$  durch die Spitze ( $J_3$ ).

**\*639.** Man berechne die Trägheitsmomente eines geraden Kreiskegels von der Höhe  $h$  und dem Halbmesser  $r$  der Grundfläche in bezug auf folgende Achsen: a) geometrische Achse des Kegels ( $J_1$ ); b) Gerade durch die Spitze, senkrecht zur geometrischen Achse ( $J_2$ ); c) Gerade durch den Schwerpunkt, senkrecht zur geometrischen Achse ( $J_0$ ).

**\*640.** Wie groß ist das Trägheitsmoment  $J$  eines regelmäßigen Tetraeders von der Kante  $a$  in bezug auf diese? (Dichte =  $\mu$ .)

**\*641.** Welches Trägheitsmoment hat die Mantelfläche eines geraden Kegelstutzes ( $R$ ,  $r$ , Halbmesser der Grundflächen), wenn auf ihr die Masse  $M$  gleichförmig ausgebreitet ist, für die Achse des Kegelstutzes?

**\*642.** Suche das Trägheitsmoment einer homogenen Kugeloberfläche bezüglich eines Durchmessers (Masse  $M$ , Halbmesser  $r$ ).

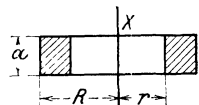
**643.** Eine Halbkugeloberfläche ist gleichförmig mit der Masse  $M$  belegt. Welche Gestalt besitzt das Trägheitsellipsoid dieser Masse für den Kugelmittelpunkt? (Kugelhalbmesser  $r$ .)

**\*644.** Berechne das Trägheitsmoment eines homogenen, geraden Kegelstutzes in bezug auf die Achse (Masse  $M$ , Halbmesser  $R$  und  $r$ ).

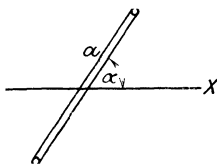
**\*645.** Wie groß sind die Hauptträgheitsmomente eines Drehparaboloides (Höhe  $h$ , Grundfläche  $a^2 \pi$ ) für den Scheitel?

**\*646.** Suche die Hauptträgheitsmomente eines Drehellipsoides in bezug auf den Mittelpunkt. ( $2a =$  Drehungsachse.)

**647.**  $J_x, J_y, J_z$  seien die Trägheitsmomente eines Körpers für drei senkrechte Achsen. Beweise, daß jedes kleiner ist wie die Summe der zwei anderen. (Routh.)



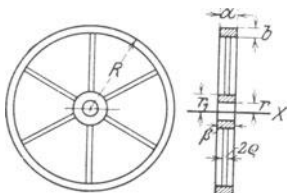
**648.** Ein Ring von rechteckigem Querschnitt besitzt die aus der Abbildung ersichtlichen Abmessungen  $R, r, a$ . Das Trägheitsmoment dieses Ringes um die Achse  $x$  soll durch Vergrößerung von  $R$  auf  $R_1$  auf das Doppelte gebracht werden. Wie groß muß  $R_1$  gemacht werden?



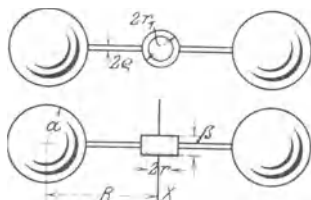
**649.** Es soll das Trägheitsmoment eines sehr dünnen Ringes vom Halbmesser  $a$  und der Masse  $M$  in bezug auf eine Achse  $x$  gesucht werden, die unter  $\alpha$  gegen die Ebene des Ringes geneigt ist.



**650.** Es soll das Trägheitsmoment eines Schwungrades von folgenden Abmessungen in bezug auf die Achse  $x$  ermittelt werden:  $R = 2$  m,  $a = 0,4$  m,  $b = 0,2$  m,  $\rho = 8$  cm,  $r_1 = 0,4$  m,  $r = 0,2$  m,  $\beta = 0,4$  m; Einheitsgewicht  $\gamma = 7,5$ .



**651.** Berechne das Trägheitsmoment zweier eiserner Schwungkugeln, ihrer hölzernen Arme und der hölzernen ringförmigen Nabe um die Mittelachse  $x$ . Die Arme sind zylindrisch. Die Abmessungen sind:  $R = 58$  cm,  $a = 10$  cm,  $\beta = 10$  cm,  $r_1 = 8$  cm,  $r = 5$  cm,  $\rho = 1$  cm; die Einheitsgewichte sind:  $\gamma = 7,6$  für Eisen,  $\gamma_1 = 0,5$  für Holz.



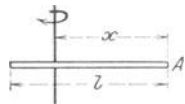
**\*652.** Bestimme das Trägheitsmoment eines dreiaxigen Ellipsoides von den Halbachsen  $a, b, c$  in bezug auf die Achse  $2a$ .

**\*653.** Ermittle das Trägheitsmoment einer unendlich dünnen elliptischen Schale, die zwischen zwei ähnlichen Ellipsoiden eingeschlossen ist, bezüglich der Achse  $2a$ . (Routh.)

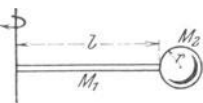
**654.** Man suche ein Ellipsoid, welches bezüglich aller seiner Durchmesser dieselben Trägheitsmomente hat, wie ein massengleicher Körper bezüglich derselben Geraden. (Legendre.)

**655.** Die Dichte eines Ellipsoides von den Halbachsen  $A, B, C$  nimmt dem Abstand vom Mittelpunkt proportional ab; die Schalen gleicher Dichte sind ähnliche Ellipsoide. Wie groß ist das Trägheitsmoment bezüglich der Hauptachse  $2A$ ?

**\*656.** Die Masse eines Stabes, der um eine senkrechte Achse rotiert, soll an das Ende  $A$  reduziert werden. Wo muß die Achse gewählt werden ( $x = ?$ ), wenn die reduzierte Masse des Stabes ein Minimum werden soll, und wie groß ist dieses?



**657.** Eine Kugel ist durch einen Arm mit einer Achse verbunden, um die sie rotiert. Man reduziert die Massen  $M_1$  und  $M_2$  von Arm und Kugel nach dem Mittelpunkt der Kugel und findet die reduzierte Masse  $\mathfrak{M} = M_1 + M_2$ . In welchem Verhältnis müssen  $l$  und  $r$  stehen?



### 30. Bewegungsenergie.

658. Welche Bewegungsenergie hat ein Geschöß von 600 kg mit 400 m/sek Geschwindigkeit?

659. Zwei Eisenbahnzüge stoßen zusammen. Ihre Gewichte sind 120 t und 300 t, ihre Geschwindigkeiten 25 m/sek bzw. 15 m/sek. Welche Arbeit wird bei der Zertrümmerung geleistet?

660. Die Drehzahl einer zylindrischen Welle vom Gewicht  $G$  und dem Halbmesser  $r$  ist  $n$  in der Minute; welche Energie  $T$  besitzt die Welle?

661. Um wieviel ändert sich die Drehzahl  $n$  der Welle in voriger Aufgabe, wenn die Drehungsachse der Welle während der Bewegung um den zehnten Teil des Halbmessers von der Mittellinie abrückt?

662. Ein zylindrischer Körper macht um seine Achse eine Schraubenbewegung;  $\alpha$  ist deren Steigungswinkel in der Mantelfläche des Zylinders. Wie muß  $\alpha$  abgeändert werden ( $\alpha_1 = ?$ ), wenn die Energie der Schraubenbewegung auf  $1/n$  ihres Wertes herabsinken, an der Winkelgeschwindigkeit aber nichts geändert werden soll?

663. Eine Kugel von 50 cm Halbmesser und dem Einheitsgewicht  $\gamma = 7,8$  macht  $n = 120$  Umdrehungen in der Minute um eine durch ihren Mittelpunkt gehende Achse. Sie gibt von ihrer Energie 2464 kgm nach außen ab; wieviel ( $x$ ) Umdrehungen in der Minute wird sie noch besitzen?

664. Eine Kugel vom Halbmesser  $r$  macht  $n$  Umdrehungen in der Minute. Wie groß ( $x$ ) wird die Drehzahl werden, wenn der Halbmesser um  $\delta$  kleiner wird, ohne daß das Gewicht der Kugel sich ändert?

665. Eine dünnwandige Kugelschale, deren Wandstärke  $\delta = r/100$  des äußeren Halbmessers ist, dreht sich mit der Drehzahl  $n$  um ihren Durchmesser. Das Innere der Hohlkugel wird mit Sand gefüllt, dessen Einheitsgewicht halb so groß wie jenes der Schale ist. Wie ändert sich hierdurch die Drehzahl?

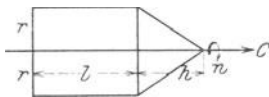
666. Eine Welle von  $l = 4$  m Länge und  $d = 10$  cm Durchmesser macht  $n = 20$  Umdrehungen in der Minute. Sie wird mit einer anderen Welle aus gleichem Material, welche die Abmessungen  $l_1 = 6$  m,  $d_1 = 8$  cm besitzt und ruht, ohne Stoß gekuppelt. Wieviel ( $x$ ) Umdrehungen machen die gekuppelten Wellen in der Minute?

667. Wie groß ist die Bewegungsenergie eines Kreiszyinders mit dem Halbmesser  $r$  und dem Gewicht  $G$ , wenn er sich um eine Erzeugende dreht, und zwar in der Sekunde einmal herum?

668. Ein Holzprisma besitzt drei aufeinander senkrecht stehende Kanten:  $a = 30$  cm,  $b = 20$  cm,  $c = 10$  cm; es dreht sich um die

Kante  $a$  mit  $n = 100$  Umdrehungen in der Minute. Wie groß ist die Bewegungsenergie  $T$  des Prismas? (Einheitsgewicht  $\gamma = 0,5$ .)

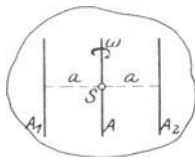
669. Ein Geschöß hat die Gestalt eines Rotationskörpers von nebengezeichnetem Meridian. Es besitzt eine Geschwindigkeit  $c$ , ferner macht es  $n$  Umdrehungen in der Sekunde.  $\gamma$  ist sein Einheitsgewicht. Wie groß ist seine Bewegungsenergie  $T$ ?



670. Ein gerades Vierflach (Parallelepiped) mit den Kanten  $a, b, c$  und dem Einheitsgewicht  $\gamma$  dreht sich gleichzeitig um seine vier parallelen Kanten  $c$ , um jede mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . Welche Bewegungsenergie  $T$  besitzt es?

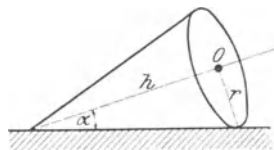
671. Um wieviel ändert sich die Bewegungsenergie in der vorigen Aufgabe, wenn die Drehung um eine der Kanten  $c$  aufhört?

672. Die Drehung eines Körpers um seine Schwerlinie  $A$  wird ersetzt durch zwei Drehungen um gleich weit von  $A$  entfernte Achsen  $A_1$  und  $A_2$ . Wie groß muß  $a$  gemacht werden, wenn die Bewegungsenergie des Körpers durch diese Zerlegung keine Änderung erfahren soll?

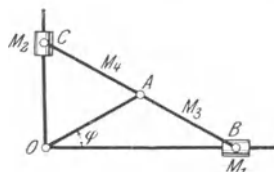


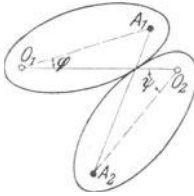
673. Ein gerader Kreiskegel (Masse  $M$ , Höhe  $h$ , Halbmesser der Grundfläche  $r$ ) macht um eine seiner Erzeugenden  $n$  Umdrehungen in der Minute. Wie groß ist die Bewegungsenergie des Kegels?

674. Ein gerader Kreiskegel (Masse  $M$ , Höhe  $h$ , Halbmesser der Grundfläche  $r$ ) rollt sich auf einer wagrechten Ebene gleichförmig ab. Er braucht  $\tau$  Sekunden, um seine Anfangslage wieder zu erreichen. Wie groß ist die Bewegungsenergie dieses Kegels?



\*675. Die gekoppelte gleichschenklige Schubkurbel besteht aus der Kurbel  $OA$  und der Stange  $BC$ , deren Mitte  $A$  mit der Kurbel drehbar verbunden ist; die Enden  $B$  und  $C$  schleifen auf einem rechtwinkligen Achsenkreuz. Es ist  $\overline{OA} = \overline{AB} = \overline{AC}$ . Man soll die vier Massen  $M_1, M_2, M_3, M_4$  der beiden Schieber und der Stange nach  $A$  reduzieren. In welcher Beziehung müssen diese vier Massen stehen, wenn die reduzierte Masse in  $A$  unveränderlich sein soll?





**\*676.** Die Abbildung zeigt zwei kongruente elliptische Scheiben, die sich um ihre Brennpunkte  $O_1, O_2$  drehen und hierbei immer in Berührung bleiben. Man soll die Masse  $M_2$  der zweiten Scheibe nach dem Brennpunkt  $A_1$  der ersten Scheibe reduzieren.

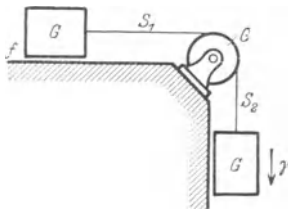
### 31. Das Prinzip d'Alemberts.

**677.** Eine ebene Platte fällt mit der Beschleunigung  $b = 4 \text{ m/sek}^2$  lotrecht nach abwärts. Auf ihr ruht ein Gewicht von 10 kg. Welchen Druck wird es während der Bewegung auf die Platte ausüben?

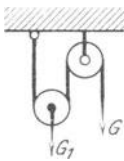


**678.** Auf zwei schiefen Ebenen liegen zwei schwere Körper, welche durch einen absolut biegsamen Faden miteinander verbunden sind.

Mit welcher Beschleunigung  $b$  wird die Abwärtsbewegung erfolgen, wenn die Reibung an beiden Ebenen berücksichtigt wird? ( $f = \text{Reibungszahl.}$ )



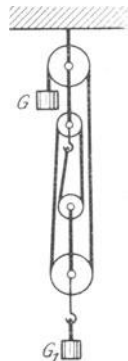
**679.** Zwei gleiche Gewichte  $G$  sind an den Enden einer Schnur befestigt, die über einen rauhen, drehbaren Kreiszyylinder vom Halbmesser  $r$  und gleichem Gewicht  $G$  läuft. Man berechne mit Berücksichtigung der Reibungszahl  $f$  der wagrechten Ebene die Beschleunigung  $b$  der Bewegung und die Spannungen  $S_1$  und  $S_2$  in der Schnur.



Aufg. 680.

**680.** An einem Flaschenzug hängen zwei Gewichte  $G$  und  $G_1$ . Welche Beschleunigung  $b$  wird  $G$  bei seiner Bewegung besitzen? (Auf die Masse der Rollen ist keine Rücksicht zu nehmen.)

**681.** Mit welcher Beschleunigung  $b$  sinkt bei nebenstehendem Flaschenzug das Gewicht  $G$ , wenn hierbei das Gewicht  $G_1$  gehoben wird?



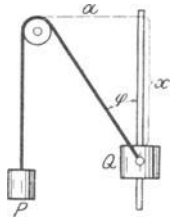
Aufg. 681.



Aufg. 682.

**682.** Man rechne die Spannung  $S$  in Richtung des Aufhängefadens eines Pendels von der Länge  $l$ , wenn  $G$  das Gewicht des Pendels,  $v$  seine augenblickliche Geschwindigkeit und  $\varphi$  der Ausschlagwinkel ist. Auf die Masse des Fadens ist keine Rücksicht zu nehmen.

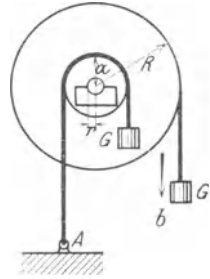
**\*683.** Ein biegsames Seil, das über eine Rolle läuft, trägt an den Enden zwei Gewichte  $P$  und  $Q$ ; das zweite gleitet an einer glatten Stange. Man soll die Geschwindigkeit des Gewichtes  $Q$  als Funktion des Weges  $x$  darstellen, wenn angenommen wird, daß anfangs  $x = 0$  und  $Q$  in Ruhe war. Die Rolle ist als sehr klein anzusehen.



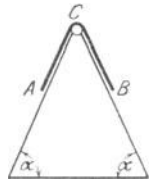
**684.** Zwei schwere Punkte  $G$  und  $G_1$  sind durch zwei undeformbare Fäden  $a$  und  $b$  miteinander und an einem festen Punkt  $O$  befestigt. Sie rotieren um eine durch  $O$  gehende Lotrechte mit gleichbleibender Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . Wie groß sind die Winkel  $\varphi$  und  $\psi$ ? Wie groß sind die Spannungen  $S_a$  und  $S_b$  in den zwei Fadenstücken  $a$  und  $b$ ?



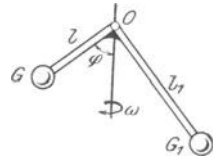
**685.** Die Bewegung einer Rolle  $R$ , um die ein biegsamer Faden mit dem Gewicht  $G$  geschlungen ist, wird durch eine Scheibe vom Halbmesser  $a$  gebremst, um deren rauhen Umfang (Reibungszahl  $f$ ) ebenfalls ein Faden geschlungen wird; dieser ist in  $A$  befestigt und wird am anderen Ende mit  $G$  belastet. Welche Beschleunigung  $b$  erhält das abwärts fallende Gewicht  $G$ , wenn  $a = R/4$ ,  $r$  (Zapfenhalbmesser)  $= R/10$ ,  $f_1$  (Zapfenreibungszahl)  $= 0,1$  ist?

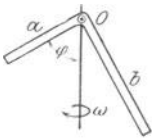


**\*686.** Eine schwere, vollkommen biegsame Kette von der Länge  $ACB = l$  wird über zwei gleich geneigte schiefe Ebenen gelegt, deren Spitze  $C$  eine kleine Rolle trägt. Die Kette ist anfänglich im Gleichgewicht. Durch eine kleine Erschütterung gleitet sie rechts hinab. Welche Geschwindigkeit besitzt die Kette, wenn ihr Ende  $A$  nach  $C$  gelangt ist? (Poisson.)

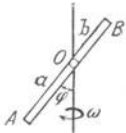


**687.** Zwei Stäbe  $l$  und  $l_1$  sind rechtwinklig miteinander verbunden und tragen an den Enden zwei kleine Kugeln mit den Gewichten  $G$  und  $G_1$ . Die Stäbe sind in  $O$  aufgehängt und drehen sich mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um eine lotrechte Achse durch  $O$ . Man berechne den Ausschlagwinkel  $\varphi$  und das Moment, das bei  $O$  den rechten Winkel zu brechen sucht unter der Voraussetzung, daß  $l_1 = 2l$ ,  $G_1 = G/2$  ist. (Auf die Masse der Stangen ist keine Rücksicht zu nehmen.)



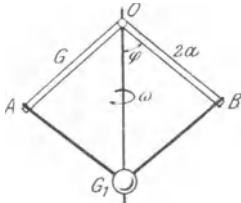


\*688. Zwei schwere Stangen von den Längen  $a$  und  $b$  und den Gewichten  $G$  und  $G_1$  sind zu einem rechten Winkel verbunden. Sie sind in  $O$  aufgehängt und drehen sich um eine durch  $O$  gehende lotrechte Achse mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . Welche Beziehung besteht zwischen  $\omega$  und dem Ausschlagwinkel  $\varphi$ ?

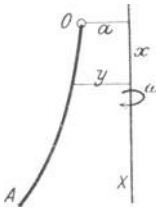


\*689. Ein Stab  $AB$  ist in  $O$  drehbar gelagert und rotiert um eine durch  $O$  gehende lotrechte Achse mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ ; dabei ist  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OB} = b$ . Welchen Winkel  $\varphi$  wird er dabei mit der Achse einschließen?

\*690. Welchen Winkel  $\psi$  schließt der in der vorigen Aufgabe in  $O$  auftretende Gelenkdruck  $D$  mit der Lotrechten ein?

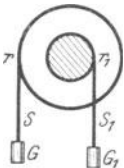


\*691. Zwei gleiche Stäbe von der Länge  $2a$  und dem Gewicht  $G$  sind in einer lotrechten Spindel drehbar gelagert. An den Enden  $A$  und  $B$  wird ein Faden von der Länge  $4a$  befestigt, der ein Gewicht  $G_1$  trägt. Wenn die Spindel in Drehung versetzt wird, welche Beziehung besteht zwischen der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  und dem Winkel  $\varphi$ ? (Routh.)



\*692. Eine homogene, leicht biegsame Kette  $OA$  ist in  $O$  aufgehängt. Sie liegt dicht zwischen zwei glatten, lotrechten ebenen Platten, die auch die  $x$ -Achse einschließen und um sie mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  rotieren. Man bestimme die Gleichung der Kurve, welche die Kette bildet.

693. An den Enden zweier gewichtloser Seile, welche um Rad und Welle eines Wellrades mit den Halbmessern  $r$  und  $r_1$  geschlungen sind, hängen zwei Gewichte  $G$  und  $G_1$ .

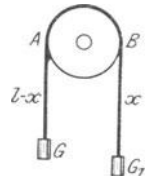


Das Wellrad würde sich unter ihrer Einwirkung nach rechts zu drehen beginnen. Welche Winkelbeschleunigung  $\lambda$  entsteht bei dieser Drehung? Welche Zeit  $t$  verfließt, bis  $G_1$  durch die Höhe  $h$  herabgesunken ist? Welche Spannungen,  $S_1$  besitzen die beiden Seile? (Ohne Rücksicht auf die Masse des Wellrades.)

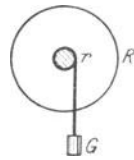
\*694. Wie ändern sich die Resultate der vorigen Aufgabe, wenn auf die Masse des Wellrades Rücksicht genommen wird?

\*695. Über eine Rolle vom Halbmesser  $r$  wird ein biegsamer Faden von der Länge  $l + r\pi$  gelegt; er wiegt  $q$  für die Längen-

einheit. An den Enden des Fadens hängen zwei Gewichte  $G$  und  $G_1$ . Das größere  $G_1$  befindet sich anfangs in seiner höchsten Lage ( $x = 0$ ) und sinkt sodann bis zu seiner tiefsten ( $x = l$ ) herab, wo es mit der Geschwindigkeit  $v_1$  ankommt. Wie groß ist die Beschleunigung  $b$  dieser Bewegung mit Rücksicht auf das Gewicht des Fadens, aber ohne Rücksicht auf die Masse der Rolle; wie groß ist  $v_1$ ? Wie groß sind die Seilspannungen bei  $A$  und  $B$  für eine beliebige Stellung  $x$  des Fadens?



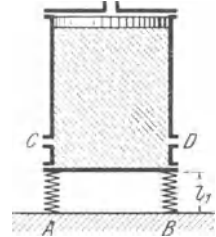
\*696. Um eine zylindrische Welle vom Halbmesser  $r = 5$  cm und dem Gewicht  $G_1 = 2$  kg ist ein Seil von der Länge  $l = 10$  m und dem Gewicht  $q = 0,14$  kg für 1 m Länge gewickelt. Auf der Welle sitzt ein Rad vom Halbmesser  $R = 40$  cm und dem Gewicht  $G_2 = 20$  kg. An dem Ende des Seiles hängt ein Gewicht  $G = 10$  kg. Mit welcher Geschwindigkeit  $v_1$  erreicht dieses seine tiefste Lage bei der Abwicklung des Seiles?



\*697. Ein Zylinder vom Gewicht  $G$  ist bei  $A$  und  $B$  auf gleichen Federn gelagert, für deren Widerstand die Gleichung gilt:

$$F_1 = k(l_0 - l_1),$$

worin  $l_1$  die Länge der Federn im belasteten,  $l_0$  die Länge in unbelastetem Zustand und  $k$  eine Konstante bedeutet. Ein Kolben vom Gewicht  $G_1$  befindet sich anfangs in seiner höchsten Stellung und wird durch die darunter befindliche abgesperrte Luft getragen. Nun werden bei  $C$  und  $D$  Hähne geöffnet, die Luft im Zylinder entweicht, der Kolben sinkt mit einer Beschleunigung  $b_1$ , die gemessen wird. Um wieviel hebt sich der Zylinder?



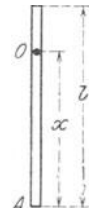
### 32. Drehung um eine feste Achse.

698. Von einem Kugelpendel ist bekannt:  $\overline{OS} = a = 40$  cm,  $r = 5$  cm. Wie lang muß  $\overline{OS} = x$  gemacht werden, wenn die Dauer einer kleinen Schwingung sich verdoppeln soll? (Auf die Masse der Stange ist keine Rücksicht zu nehmen.)

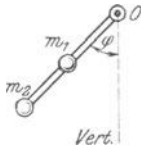


Aufg. 698.

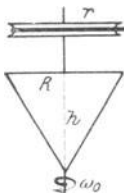
\*699. Eine schwere Stange von der Länge  $l$ , die lotrecht herabhängt, soll um eine wagrechte Achse  $O$  kleine Schwingungen machen. Wie groß muß  $\overline{AO} = x$  gemacht werden, damit die Schwingungsdauer den kleinsten Wert erhält?



Aufg. 699.

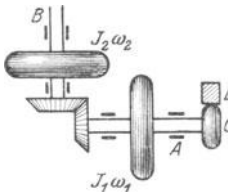


**700.** Auf einem gewichtlosen Stab, der um  $O$  drehbar ist, liegen zwei schwere Massenpunkte  $m_1$ ,  $m_2$  in den Entfernungen  $l_1$ ,  $l_2$  von  $O$ . Der Stab pendelt um  $O$ . Bestimme die Winkelbeschleunigung  $\lambda$  des Stabes und die Länge  $l$  des Punktpendels von gleicher Schwingungsdauer.

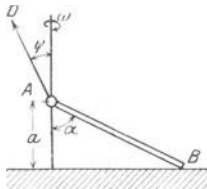


**701.** Ein Kegel vom Einheitsgewicht  $\gamma$  rotiert mit der anfänglichen Winkelgeschwindigkeit  $\omega_0$  um seine lotrechte Achse. Die Drehung wird durch einen Faden behindert, an dem mit der gleichbleibenden Kraft  $K$  am Umfang der Rolle  $r$  gezogen wird. Nach welcher Zeit  $t$  kommt der Kegel zur Ruhe (ohne Rücksicht auf die Masse der Rolle  $r$ )?

**702.** Auf den Wellen  $A$  und  $B$  sind zwei Schwungmassen aufgebracht; die Wellen drehen sich mit den Winkelgeschwindigkeiten  $\omega_1$  und  $\omega_2$  und übertragen die Bewegung durch ein Paar Kegelräder. Auf der Welle  $A$  ist ferner bei  $C$  eine Bremsscheibe aufgebracht, auf die durch Anpressen des Bremsklotzes  $D$  ein verzögerndes Moment  $\mathfrak{M}$  ausgeübt wird. Man ermittle die Winkelverzögerung  $\lambda_1$  der Welle  $A$ , wenn  $J_1$  und  $J_2$  die Trägheitsmomente der beiden Schwungmassen samt den Wellen sind.



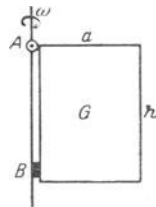
**\*703.** Ein Stab  $AB$  vom Gewicht  $G$  ist in  $A$  gelenkig befestigt und dreht sich um eine durch  $A$  gehende lotrechte Spindel. Wie groß muß die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  sein, wenn der Stab in  $B$



Aufg. 703.

keinen Druck auf den Boden ausüben soll? Wie groß ist dann der Gelenkdruck  $D$  in  $A$  und welchen Winkel  $\psi$  schließt er mit der Lotrechten ein?

**\*704.** Eine rechteckige Platte vom Gewicht  $G$  ist an einer lotrechten Spindel mit einer wagrechten Drehachse in  $A$  befestigt und



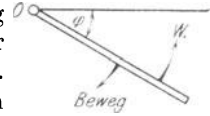
Aufg. 704.

stützt sich in  $B$  frei an die Spindel. Wenn diese mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  gedreht wird, wie groß ist der Druck in  $B$ ? Es ist  $\overline{AB} = h$ .

**\*705.** Ein Stab von quadratischem Querschnitt  $b^2$  und der Länge  $l$  dreht sich um eines seiner Enden in einer wagrechten Ebene und erleidet dabei durch den Widerstand der Luft eine Verzögerung, welche an jeder Stelle dem Quadrat der Geschwindigkeit



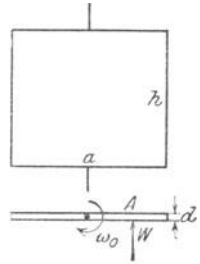
proportional sei. Die Größe dieser Verzögerung ist  $k$  für die Einheit der Geschwindigkeit und für die Einheit der der Luft entgegenstehenden Fläche. Die anfängliche Winkelgeschwindigkeit ist  $\omega_0$ . Man suche die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  als Funktion von  $\varphi$  und den Winkel  $\varphi$  als Funktion der Zeit. ( $\gamma =$  Einheitsgewicht.)



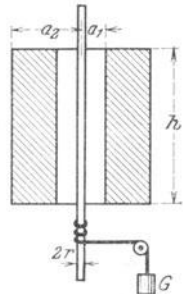
\*706. Ein Türflügel  $AC$  mit lotrechter Achse  $A$  von der Breite  $a$ , der Höhe  $h$  und der sehr geringen Dicke  $d$  (Einheitsgewicht  $\gamma$ ) wird von einem Luftzug in wagerechter Richtung getroffen, der senkrecht zu  $AB$  streicht und mit  $q$  kg auf die Flächeneinheit drückt. Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  kommt  $C$  nach  $B$ , wenn der Türflügel anfänglich in Ruhe ist und nahezu senkrecht zu  $AB$  steht?



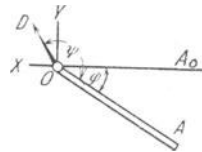
\*707. Um eine lotrechte Achse dreht sich eine dünne Platte mit den Abmessungen  $a$ ,  $h$ ,  $d$  mit einer anfänglichen Winkelgeschwindigkeit  $\omega_0$ ; ihre Dicke  $d$  ist sehr klein, ihr Einheitsgewicht  $\gamma$ . Der Drehung widersetzt sich der Widerstand  $W$  der Luft, der für jede Stelle  $A$  proportional dem Quadrat der dort herrschenden Geschwindigkeit und der Fläche anzunehmen ist. Nach welcher Zeit  $T$  ist die Winkelgeschwindigkeit auf die Hälfte gesunken?

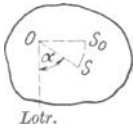


\*708. Man berechne die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  eines anfangs ruhenden Windflügels von nebenstehender Gestalt, der von einem Gewicht  $G$  um die lotrechte Spindel (Durchmesser  $2r$ ) in Drehung versetzt wird, als Funktion der Zeit. Die Größe des Luftwiderstandes ist wie in voriger Aufgabe anzunehmen; die sehr kleine Dicke des Flügels ist  $d$ , seine Dichte  $\mu$ .

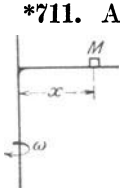


\*709. Ein Stab  $\overline{OA} = l$  vom Gewicht  $G$  ist um  $O$  drehbar und wird aus der Anfangslage  $OA_0$  ohne Geschwindigkeit fallen gelassen. Man suche seine Winkelbeschleunigung  $\lambda$  und seine Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  als Funktionen von  $\varphi$ . Wie groß sind die Teile  $X$  und  $Y$  des Druckes in  $O$  während der Bewegung? Welchen Winkel  $\psi$  schließt der Druck  $D$  mit dem Stab ein?





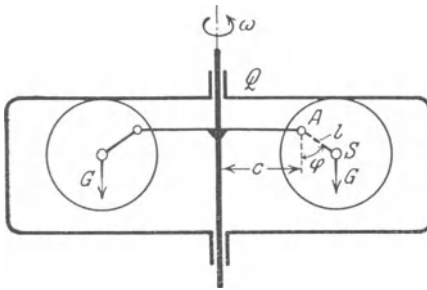
**\*710.** Ein schwerer Körper kann sich um eine wagrechte Hauptachse des Punktes  $O$  drehen. Anfangs ist seine Schwerebene  $OS$  wagrecht, der Körper in Ruhe,  $OS = a$ . Welchen Winkel  $\varphi$  schließt der von den Trägheitskräften und dem Eigengewicht herrührende Achsen-  
druck mit der Ebene  $OS$  während der Bewegung ein? (Routh.)



**\*711.** An einer lotrechten Spindel befindet sich ein wagrechter Arm, an dem eine kleine Masse  $M$  gleiten kann. In welcher Beziehung stehen die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  der Spindel und die Entfernung der Masse  $x$  während der Drehung, wenn die Anfangswerte  $\omega = \omega_0$  und  $x = a$  sind?

**712.** Über eine Rolle wird ein geschlossenes Seil gelegt, das frei herabhängt. Zwei Menschen von gleicher Masse hängen sich an das Seil und verharren im Gleichgewicht. Plötzlich beginnt der eine mit der Geschwindigkeit  $v_0$  an dem Seil emporzuklettern; welche absoluten Geschwindigkeiten werden die beiden Menschen besitzen?

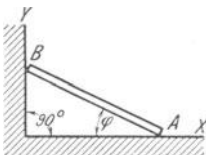
**713.** Der Leistungsregler von Weiß besteht aus zwei im



Abstände  $c$  von der sich, mit der Drehzahl  $n$  (in 1 Minute) drehenden Reglerachse exzentrisch gelagerten zylindrischen Schwungmassen vom Gewicht  $G$ ; auf ihnen ruht als Belastung das Reglergehäuse vom Gewicht  $Q$ , das durch ein Gestänge mit dem Regulierorgan in Verbindung steht. Welche Beziehung besteht zwischen  $\omega$  und  $\varphi$ ?

### 33. Ebene Bewegung von Scheiben.

**714.** Eine schwere Walze vom Halbmesser  $a$ , die eine Winkelgeschwindigkeit  $\omega_0$  um ihre wagrechte Achse besitzt, wird auf wagrechter rauher Unterlage (Reibungsziffer  $f$ ) senkrecht zur Achse derart fortgestoßen, daß ihr Schwerpunkt die anfängliche Geschwindigkeit  $v_0$  besitzt. Nach welcher Zeit  $t_1$  beginnt die Walze zu rollen? Nach welcher Zeit  $t_2$  kommt sie zur Ruhe?



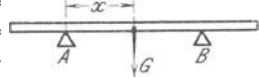
Aufg. 715.

**\*715.** Ein homogener Stab  $AB = a$  vom Gewicht  $G$  gleitet längs des glatten Bodens  $x$  und der glatten Wand  $y$ . Wie groß ist die Winkelbeschleunigung  $\lambda$  und die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$

des Stabes? Wie groß sind die Drücke in  $A$  und  $B$  während der Bewegung? (Alles als Funktionen von  $\varphi$  darzustellen.) (Walton.)

716. Bei welchem Winkel  $\varphi_1$  wird in voriger Aufgabe der herabgleitende Stab die Wand verlassen? (Weston.)

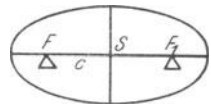
717. Ein homogener Stab von der Länge  $l$  ist auf zwei Stützen  $A$  und  $B$  symmetrisch gelagert. Wenn die Stütze  $B$  entfernt wird, soll sich der anfängliche Druck auf die Stütze  $A$  nicht ändern. Wie groß muß die Entfernung  $2x$  der Stützen gewählt werden? (Walton.)



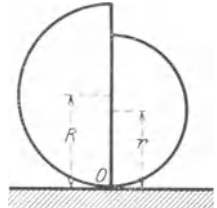
718. Ein homogener Stab vom Gewicht  $G$  ist an seinen Enden gelagert. Wenn eine seiner Stützen plötzlich entfernt wird, wie groß wird der Druck auf die andere Stütze?

719. Eine kreisrunde wagrechte Tischplatte vom Halbmesser  $r$  wird an drei gleich verteilten Punkten  $A, B, C$  ihres Randes gestützt. Wenn eine dieser Stützen plötzlich entfernt wird, wie groß ist der Druck auf jede der beiden anderen Stützen? (Walton.)

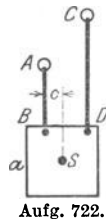
720. Eine homogene elliptische Platte, deren große Achse wagrecht ist, wird in ihren beiden Brennpunkten gelagert. Wenn die Stütze in  $F_1$  plötzlich entfernt wird, wird sich im allgemeinen der Druck in der übrigbleibenden Stütze  $F$  verändern. Welche numerische Exzentrizität ( $\epsilon$ ) muß man der Ellipse geben, damit diese Veränderung des Druckes in  $F$  nicht stattfindet? (Walton.)



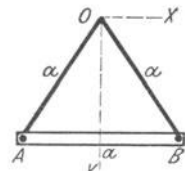
721. Ein homogener Körper von beliebiger Länge und nebenstehendem Querschnitt, der auf wagrechter Ebene ruht, wird der Schwerkraft überlassen. Wie groß ist seine Winkelbeschleunigung zu Beginn der Bewegung?



722. Eine schwere quadratische Platte ist in zwei Punkten  $B$  und  $D$  ihrer wagrechten, oberen Kante an zwei lotrechten Fäden aufgehängt. Der Faden  $CD$  wird zerschnitten. Wie groß ist im ersten Augenblick die Spannung des Fadens  $AB$ ? (Walton.)



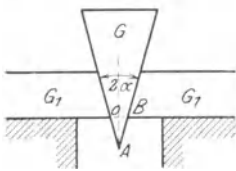
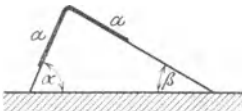
Aufg. 722.



Aufg. 723.

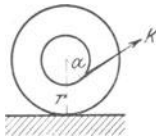
\*723. Ein Balken  $\overline{AB} = a$  vom Gewicht  $G$  ist an zwei gleich langen Seilen in  $O$  aufgehängt. Das eine Seil wird durchgeschnitten; wie groß ist im ersten Augenblick die Spannung des anderen Seiles? (Walton.)

**724.** Auf einem dreieitigen Prisma liegt eine homogene biegsame Kette derart, daß ihre Mitte über der höchsten Kante des Prismas liegt. Das Prisma befindet sich auf einer glatten, wagrechten Ebene. Welche wagrechte Beschleunigung muß dem Prisma mitgeteilt werden, wenn die Kette im Gleichgewicht verharren soll?

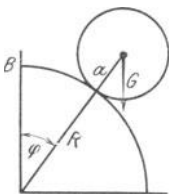
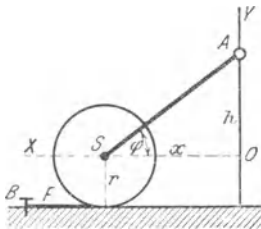


**\*725.** Ein glatter Keil vom Gewicht  $G$ , dessen Winkel  $2\alpha$  ist, schiebt zwei gleich schwere Platten  $G_1$  auseinander, die auf einem glatten, wagrechten Tisch anfangs in Ruhe sind. Welche Bewegung machen der Keil und die Platten, und wie groß ist der Druck  $D$  zwischen ihnen?

**726.** Eine schwere Walze vom Halbmesser  $r$ , die auf wagrecht, rauhem Boden liegt, wird einer gleichbleibenden Zugkraft  $K$  ausgesetzt, die am Umfang einer Welle vom Halbmesser  $a$  wirkt und unter einem gleichbleibenden Winkel  $\alpha$  gegen den Boden geneigt ist. Man ermittle die Bewegung des Mittelpunktes der Walze. Wie groß muß der Reibungswiderstand mindestens sein, damit die Walze rollt? (Budde.)

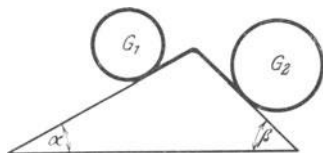


**\*727.** Ein homogener Kreiszyylinder vom Gewicht  $G$  und dem Halbmesser  $r$  ist in der Mitte seiner Achse an einen elastischen Faden  $SA$  geknüpft, dessen Spannung der Länge proportional ist; sie beträgt  $k$  für die Längeneinheit. Um die beiden Enden des Zylinders sind unelastische Fäden gewickelt, die in zwei gleichliegenden Punkten  $B$  des glatten Bodens befestigt sind. Man berechne: a) die Bewegung des Schwerpunktes  $S$ ; b) die Spannung  $F$  in jedem der beiden wagrechten Fäden; c) wie groß muß das Gewicht  $G$  mindestens sein, wenn der Zylinder nicht vom Boden abgehoben werden soll? (Budde.)



**\*728.** Auf einer rauhen festen Kugel vom Halbmesser  $R$  rollt eine andere vom Halbmesser  $a$ , die anfangs sehr nahe bei  $B$  in Ruhe ist, herab. Wie groß ist der Druck  $D$  und die Reibung  $\mathfrak{R}$  zwischen den beiden Kugeln in der gezeichneten Stellung? Wie groß muß die Reibungszahl  $f$  mindestens sein? Bei welchem Winkel  $\varphi_1$  verläßt die kleine Kugel die große? (Routh.)

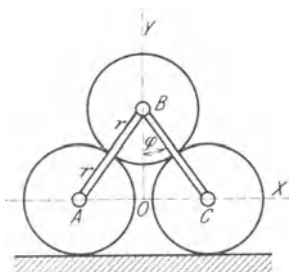
**729.** Zwei zylindrische Walzen, deren Gewichte  $G_1$  und  $G_2$  gegeben sind, rollen zwei schiefe Ebenen hinab. Um die Walzen schlingt sich ein biegsames, undehnbares Band, das über die Spitze der schiefen Ebenen geht und an jeder der Walzen befestigt ist. Wie groß ist die Spannung  $S$  dieses Bandes und mit welcher Beschleunigung  $b$  gleitet es über die schiefen Ebenen? (Walton.)



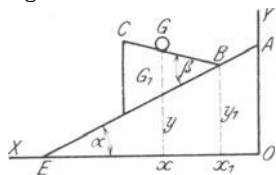
**\*730.** Ein schwerer Stab  $AB$  vom Gewicht  $G$  wird in nebenan gezeichneter Art auf eine rauhe, wagrechte Ebene gestellt und sodann fallen gelassen. Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  erreicht  $B$  die Ebene? Wie groß ist der Druck in  $A$  während der Bewegung? Kann der Stab die Ebene verlassen? (Routh.)



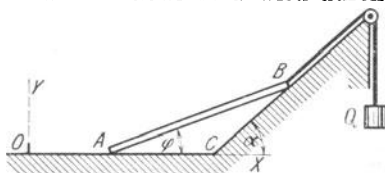
**\*731.** Drei gleiche, glatte Walzen vom Gewicht  $G$  und dem Halbmesser  $r$  ruhen auf einer glatten, wagrechten Ebene derart, daß die unteren Walzen sich anfangs berühren. Durch Stäbe  $AB$  und  $BC$  sind die Walzen miteinander verbunden. Mit welcher Geschwindigkeit erreicht die mittlere Walze die Ebene, wenn sie hinabfällt?



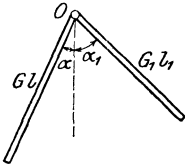
**\*732.** Auf einer festen, glatten, schiefen Ebene, die unter dem Winkel  $\alpha$  gegen die Wagrechte geneigt ist, liegt ein glatter Keil mit dem Winkel  $\beta$  an der Spitze und auf dessen oberer Fläche ein Gewicht  $G$ . Anfangs ist  $B$  in  $A$  und  $G$  in  $C$  in Ruhe. Wenn das Gewicht und der Keil der Schwere überlassen werden, zu suchen: a) die Bewegung des Keiles auf der schiefen Ebene; b) die Bewegung des Gewichtes auf der Keilfläche; c) die absolute Bahn des Punktes  $G$ ; d) den Druck  $D$  zwischen dem Punkt  $G$  und dem Keil; e) den Druck  $D_1$  zwischen dem Keil und der schiefen Ebene. (Euler.)



**\*733.** Ein schwerer Stab  $AB = 2a$  vom Gewicht  $G$  wird durch ein sinkendes Gewicht  $Q$  über eine schiefe Ebene gezogen. Anfänglich ist der Stab in  $OC$  in Ruhe. Man bestimme die Geschwindigkeit  $v$  des fallenden Gewichtes  $Q$  als Funktion des Winkels  $\varphi$ .

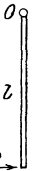


### 34. Das Prinzip der Bewegungsenergie.



**734.** Zwei Stäbe mit den Gewichten  $G$ ,  $G_1$  und den Längen  $l$ ,  $l_1$  sind um denselben Punkt  $O$  drehbar und fallen aus ihren Ruhelagen  $\alpha$ ,  $\alpha_1$  herab. Sie sollen in der tiefsten Lage dieselbe Bewegungsenergie erhalten; in welcher Beziehung müssen  $\alpha$  und  $\alpha_1$  stehen?

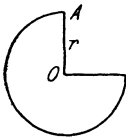
**\*735.** Zwischen zwei festen Punkten  $O_1$ ,  $O_2$ , welche die Entfernung  $a$  voneinander besitzen, liegt ein beweglicher Punkt in der Entfernung  $a/4$  von  $O_1$  anfangs in Ruhe. Er wird von  $O_1$  und  $O_2$  der Entfernung proportional angezogen.  $k$  ist die Anziehung in der Einheit der Entfernung von  $O_1$ ; die Anziehung von  $O_2$  ist doppelt so stark. Man suche die nächste Ruhelage  $M$  des Punktes und die Arbeiten  $\mathbf{A}_1$  und  $\mathbf{A}_2$  der beiden Anziehungskräfte zwischen den beiden Ruhelagen  $M_0$  und  $M$ .



Aufg. 736.

**736.** Ein Stab von der Länge  $l$  ist in  $O$  drehbar aufgehängt. Welche Geschwindigkeit  $v$  muß man seinem unteren Ende erteilen, damit er bis zur wagrechten Lage emporsteigt?

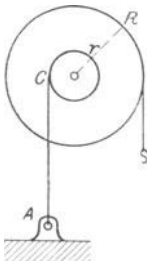
**737.** Zwei Scheiben, die sich an ihren rauhen Umfängen berühren, werden in Drehung versetzt, ohne aneinander zu gleiten. Nachdem  $\mathbf{A} = 67$  kgm Arbeit verbraucht wurden, werden ihre Drehzahlen  $n_1$  und  $n_2$  in der Minute gemessen. Wie groß werden sie sein, wenn die Gewichte der Scheiben  $G_1 = 120$  kg und  $G_2 = 30$  kg, ihre Durchmesser  $d_1 = 2$  m und  $d_2 = 1$  m sind?



**738.** Eine Walze vom Gewicht  $G$ , deren Querschnitt ein Dreiviertelkreis ist, kann sich um die Achse  $O$  drehen. Der Halbmesser  $OA$  ist anfangs lotrecht. Die Walze, die in Ruhe ist, wird ihrem Eigengewicht überlassen; welche größte Geschwindigkeit nimmt der Punkt  $A$  an?

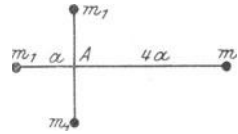
**739.** Ein Gewicht  $G$  wird in  $O$  mit einem elastischen Faden aufgehängt; das Gewicht wird unterstützt, der Faden ist infolgedessen spannungslos. Nun wird die Unterstützung fortgenommen. Man suche: Um wieviel ( $x_1$ ) sinkt das Gewicht? In welcher Tiefe ( $x_2$ ) bleibt das Gewicht im Gleichgewicht? Die Spannung des Fadens ist der Längenänderung proportional;  $k$  ist die Spannung, wenn der Faden sich um die Längeneinheit ausdehnt.





Aufg. 740.

**\*740.** In  $A$  und  $C$  ist ein spannungsloser elastischer Faden befestigt. Wenn an den Haken bei  $B$  ein Gewicht  $G$  gehängt wird, um welchen Winkel  $\varphi$  wird sich die Doppelrolle  $R, r$  drehen, bis sie wieder momentan zur Ruhe kommt? Die elastische Kraft des Fadens ist dessen Längenänderung proportional.

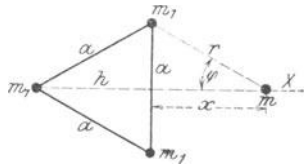


Aufg. 741.

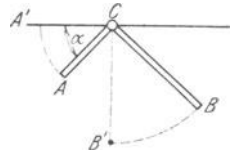
**\*741.** Drei festliegende gleiche Massenpunkte  $m_1$  ziehen den in der Symmetralen

liegenden beweglichen Massenpunkt  $m$  mit Kräften an, die den Massen und ihren Entfernungen direkt proportional sind. Für die Einheit der Entfernung und der Massen ist die Anziehung  $k$ . Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  kommt der Punkt  $m$  nach  $A$ , wenn er anfangs in Ruhe war?

**\*742.** Drei festliegende gleiche Massenpunkte  $m_1$ , die in den Ecken eines gleichseitigen Dreiecks liegen, ziehen einen beweglichen Massenpunkt  $m$  nach dem Newtonschen Gesetz an. Die Anfangslage dieses Punktes ist rechts in der Symmetralen  $x$  in sehr großer Entfernung ( $x = \infty$ ) in Ruhe. Wie groß ist der Abstand  $x$  für die nächste Ruhelage des Punktes  $m$ ?

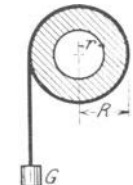


**743.** Ein aus zwei gleich dicken Stäben  $\overline{AC} = 2a, \overline{BC} = 2b$  zusammengesetzter rechter Winkel ist in  $C$  drehbar befestigt. Wie groß ist der Winkel  $\alpha$  für das Gleichgewicht?

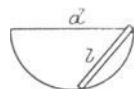


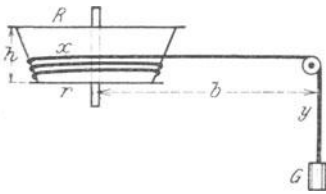
Wenn der Winkel in die Lage  $A'CB'$  gebracht und dann sich überlassen wird, welchen größten Winkel  $\alpha$  legt  $AC$  zurück? (Walton.)

**744.** Welche anfängliche Winkelgeschwindigkeit muß eine hohle schmiedeeiserne Walze von den Halbmessern  $R = 20$  cm,  $r = 10$  cm und der Länge  $l = 3$  m haben, wenn sie imstande ist, ein Gewicht von  $G = 10$  kg auf die Höhe  $h = 5$  m zu heben? (Einheitsgewicht  $\gamma = 7,8$ .)



**745.** In einer festen, glatten Halbkugelfläche vom Durchmesser  $d$  gleitet ein schwerer Stab von der Länge  $l$  aus der gezeichneten Anfangslage hinab. Welche Geschwindigkeiten werden seine Enden haben, wenn der Stab die tiefste Lage erreicht? (Walton.)





Seiles und sein Gewicht Rücksicht genommen wird. (Anfangswerte:  $y = 0$ ,  $v = 0$ .)

\*746. Ein biegsames Seil, das auf einer konischen Trommel aufgewickelt ist, läuft über eine Rolle und trägt ein Gewicht  $G$ . Man soll die Geschwindigkeit  $v$  des Gewichtes als Funktion von  $y$  darstellen, wenn auf die Dicke  $d$  des

### 35. Das Prinzip der Bewegungsenergie mit Widerständen.

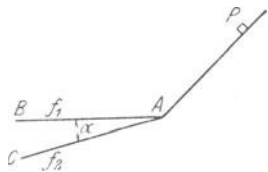
[Das Prinzip der Bewegungsenergie gilt im allgemeinen nur, wenn eine Arbeitsfunktion oder ein Potential existiert; bei Vorhandensein von Reibungen oder anderen Widerständen ist dies i. a. nicht der Fall; nur wenn diese Reibungen konstant sind, ist das Prinzip — wie bei allen konstanten Kräften — anwendbar und führt in diesen Fällen auf einfache Weise zum Ziel.]



747. Ein Schlitten, der anfangs in  $A$  ruht, gleitet eine unter  $\alpha$  geneigte Straße herab. An welcher Stelle  $C$  der wagrechten Strecke wird er zur

Ruhe kommen, wenn  $\overline{AB} = s$  und die Reibungszahl  $f$  gegeben sind?

748. Ein schwerer Körper gleitet von  $P$  eine schiefe Ebene herab. In  $A$  angekommen, zerfällt er in zwei Teile; der eine Teil



geht auf der wagrechten Ebene  $AB$  um  $s_1$  weiter, bis er durch die Reibung zur Ruhe kommt; der andere Teil gleitet die schiefe Ebene  $AC$  um  $s_2$  abwärts, bis er ebenfalls zur Ruhe kommt. Wenn diese Wege  $s_1$  und  $s_2$  gleich sein sollen, in welcher Beziehung müssen die Reibungszahlen  $f_1$  und  $f_2$  stehen?

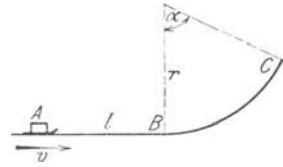
749. Eine Welle vom Gewicht  $G$  und dem Halbmesser  $r$  macht  $n$  Umdrehungen in der Minute. Durch die Reibung in den Lagern sinkt die Drehzahl auf die Hälfte herab. Welche Arbeit ( $A_r$ ) hat die Reibung verbraucht?

750. Eine Welle von  $r = 5$  cm Halbmesser, welche  $n = 40$  Umdrehungen in der Minute macht, wird von einem bestimmten Augenblick an sich selbst überlassen. Wie viele ( $x$ ) Umdrehungen macht sie noch, wenn die Zapfenreibungszahl  $f_1 = 0,08$  beträgt?

751. Ein Gewicht wird mit der Anfangsgeschwindigkeit von  $v = 445$  cm/sek auf einer wagrechten Bahn vorwärts geschleudert. Die Reibungszahl der Bahn ist  $f = 1/20$ . Welchen Weg wird das Gewicht zurückgelegt haben, wenn seine Energie auf die Hälfte herabgesunken ist?

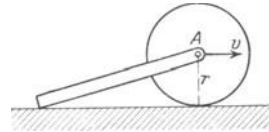


**\*752.** Ein Schlitten soll die geradlinige wagrechte Bahn  $\overline{AB} = l$  und sodann die Kreisbahn  $BC$  (Halbmesser  $r$ , Zentriwinkel  $\alpha$ ) zurücklegen. Die Reibungszahl  $f$  ist gegeben. Mit welcher Geschwindigkeit  $v$  muß die Bewegung begonnen werden, wenn der Schlitten in  $C$  seine Bewegung umkehren soll? (Ohne Rücksicht auf die Fliehkraft des Schlittens.)

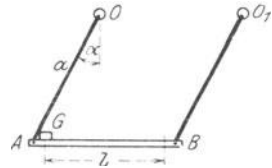


**753.** Ein Eisenbahnwagen, dessen Räder 40 cm Halbmesser und 4 cm Zapfenhalbmesser haben, besitzt auf wagrechter Strecke eine Geschwindigkeit von 9 m/sek. Welche Strecke wird dieser Wagen bergan rollen, bis er zur Ruhe kommt, wenn die Steigung der Bahn  $\sin \alpha = 1/60$  beträgt? (Zapfenreibungszahl 0,06, Zahl der rollenden Reibung 0,5 mm.)

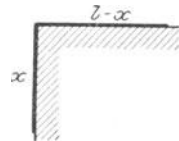
**754.** Eine Kugel vom Halbmesser  $r$ , die auf einer rauhen, wagrechten Ebene rollt und deren Mittelpunkt anfangs die Geschwindigkeit  $v$  besitzt, schleppt eine gleichschwere Stange hinter sich. Welchen Weg  $x$  werden beide bis zum Stillstand zurücklegen, wenn der Zapfen bei  $A$  völlig glatt ist?



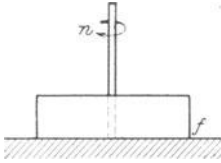
**755.** Eine in  $O$  und  $O_1$  an parallelen Schnüren aufgehängte Stange  $AB$  wird aus der bezeichneten anfänglichen Ruhelage schwingen gelassen. Bei  $A$  liegt ein kleines Gewicht  $G$ . Wenn die Stange in die tiefste Lage kommt, wird sie plötzlich festgehalten; das Gewicht gleitet über die Stange hinweg und kommt in  $B$  zur Ruhe. Wie groß ist die Reibungszahl  $f$  zwischen Gewicht und Stange?



**\*756.** Eine Kette von der Länge  $l$  ruht zum Teil auf einem rauhen, wagrechten Tisch (Reibungszahl  $f$ ) und hängt zum anderen Teil ( $x$ ) frei herab. Sie beginnt ihre Abwärtsbewegung in jener Stellung ( $x_1$ ), wo sich Gewicht und Reibung gerade noch Gleichgewicht halten. Welche Geschwindigkeit  $v$  hat die Kette erreicht, wenn ihr oberes Ende an der Tischkante angelangt ist?



**757.** Eine Kugel vom Halbmesser  $r$  rollt auf wagrechter Ebene; die Rollreibungszahl sei  $f_2$ . Welchen Weg  $x$  wird die Kugel bis zur Ruhe zurücklegen, wenn  $c$  die Anfangsgeschwindigkeit ihres Mittelpunktes ist?



**\*758.** Ein zylindrischer Körper vom Halbmesser  $r$  dreht sich um seine lotrechte Achse mit  $n$  Umdrehungen in der Minute. Er wird so weit gesenkt, daß seine Unterseite eine rauhe, wagrechte Fläche berührt. Wieviel Umdrehungen ( $x$ ) macht er noch, vom Augenblick der Berührung an gezählt?

**\*759.** Bei der Berechnung der Vorspannachse einer Lokomotive kommt folgende Aufgabe vor: In den Dampfzylinder  $Z$ , der mit dem Lokomotivgestell  $AF$  fest verbunden ist, wird Dampf von der Pressung  $p = 12 \text{ kg/cm}^2$  einströmen gelassen, welcher den Kolben  $K$  vom Durchmesser  $d = 412 \text{ mm}$  herabpreßt, die Vorspannachse samt Rad  $V$  um die Strecke  $s = 60 \text{ cm}$  herabschiebt und an die Schiene drückt. Dadurch werden die beiden anderen Achsen bei  $A$  und  $F$ , die auf Federn ruhen, entlastet und das ganze Lokomotivgestell hebt sich um  $x \text{ mm}$ . Kolben  $K$  und Rad  $V$  werden gleichzeitig durch einen Hebelzug  $ACDF$  mit einer Feder in  $B$  nach aufwärts gedrückt. Man berechne die Hebung  $x$ , wenn gegeben sind:

$$\text{Federspannung in } B: F_1 = F_0 + k y_1,$$

$$\text{Federspannung in } A \text{ und } F: F = G/2 - k y,$$

$$F_0 = 5420 \text{ kg}, k = 531 \text{ kg für } 1 \text{ cm Zusammendrückung,}$$

$$y \text{ bzw. } y_1 \text{ Ausdehnung bzw. Zusammendrückung der Federn,}$$

$$G = \text{Lokomotivgewicht,}$$

$$\overline{AB} = a = 300 \text{ mm}, \quad \overline{BC} = e = 500 \text{ mm,}$$

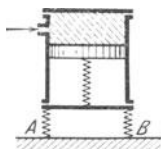
$$\overline{DE} = c = 445 \text{ mm}, \quad \overline{EF} = d = 364 \text{ mm.}$$

(E. Brückmann, Z. V. D. I. 47. Bd., 1897, S. 96.)

### 36. Das Prinzip der Bewegung des Schwerpunkts.

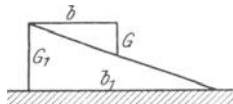
**760.** Aus einem Kahn, der das Gewicht  $G_1$  hat, springt ein Mann vom Gewicht  $G$  ein Stück  $s$  weit ans Ufer. Um wieviel ( $s_1$ ) weicht in derselben Zeit der Kahn zurück, wenn der Widerstand des Wassers vernachlässigt wird?

**761.** Ein Zylinder ist in  $A$  und  $B$  auf Federn gelagert, sein Kolben wird durch eine Feder nach oben gepreßt. Über dem Kolben strömt Luft von bekannter Pressung ( $p$  für die Flächeneinheit) ein. Um wieviel ( $x$ ) ändert sich die Höhenlage des Zylinders?



**762.** Eine Kanone steht auf einer rauhen, wagrechten Ebene (Reibungszahl  $f$ ); das Geschöß verläßt die Kanone mit der relativen (wagrechten) Geschwindigkeit  $v$ . Um welches Stück ( $x$ ) läuft die Kanone zurück, wenn  $M$  die Masse der Kanone,  $m$  jene des Geschosses ist?

**763.** Auf glatter Unterlage liegen zwei glatte Prismen von den Gewichten  $G$  und  $G_1$ , den Breiten  $b$  und  $b_1$ . Wenn das kleinere Prisma mit seiner lotrechten Kante bis zum Fuß des großen Prismas herabgeglitten ist, um wieviel hat sich dieses verschoben und wohin?

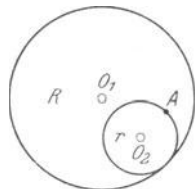


**\*764.** Zwei schwere Punkte mit den Gewichten  $G$  und  $G_1$  befinden sich in der Entfernung  $h$  lotrecht übereinander.  $G$ , das höher liegende Gewicht, wird ohne Anfangsgeschwindigkeit frei fallen gelassen,  $G_1$  wird gleichzeitig mit der Geschwindigkeit  $c$  aufwärts geschleudert. Welche Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  besitzt der Schwerpunkt beider Punkte? Nach welcher Zeit ( $T$ ) erreicht er die Anfangslage von  $G_1$ ?

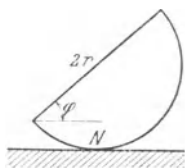
**765.** Ein Turner vom Gewicht  $G$ , der ein Gewicht  $G_1$  bei sich trägt, springt unter dem Winkel  $\alpha$  mit der Geschwindigkeit  $c$  schief aufwärts. Sobald er die größte Höhe erreicht hat, wirft er das Gewicht  $G_1$  mit der relativen Geschwindigkeit  $c_1$  wagrecht nach rückwärts. Welche Geschwindigkeit  $v$  hat der Turner, sobald er das Gewicht fortgeschleudert, und um wieviel ( $x$ ) vergrößert er dadurch seine wagrechte Sprungweite?

**\*766.** Aus einem Kahn, der das Gewicht  $G_1$  hat, springt ein Mann vom Gewicht  $G$  ans Ufer, indem er sich durch Abstoßen eine Geschwindigkeit  $c$  erteilt. Der Kahn weicht zurück, findet aber den Widerstand des Wassers  $W = av^2$ , worin  $a$  eine Konstante,  $v$  die veränderliche Geschwindigkeit des Kahnens ist. Welche Anfangsgeschwindigkeit  $v_0$  hat der Kahn und welche Geschwindigkeit hat er nach einer Zeit  $t$ ?

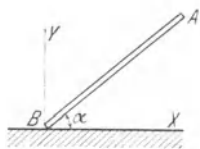
**767.** In einem festen Kreis vom Halbmesser  $R$  befindet sich eine kleinere, schwere Kreisscheibe vom Halbmesser  $r$  berührend festgehalten. Reibung ist nicht vorhanden. Man ermittle ohne jede Rechnung die Bahn, welche der Punkt  $A$



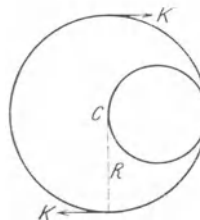
beschreibt, wenn die kleine Scheibe in der lotrecht stehenden Ebene der beiden Kreise losgelassen wird.



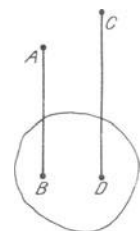
**768.** Eine homogene schwere Halbkugel wird in gezeichneter Stellung auf eine vollkommen glatte, wagrechte Ebene gelegt. Wo befindet sich die Momentanachse ihrer ersten Bewegung? (Routh.)



**769.** Ein homogener Stab  $AB$  von der Länge  $2l$  stützt sich unter einem Winkel  $\alpha$  gegen eine vollkommen glatte, wagrechte Ebene. Das andere Ende  $A$  des Stabes ist frei; der Stab fällt auf die Ebene herab. Man bestimme die Gleichung der Bahn des Punktes  $A$  in bezug auf das feste Koordinatenkreuz  $xBy$  und konstruiere die Bewegungsrichtung von  $A$ .

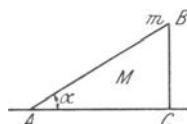


**770.** Auf einer wagrechten, vollkommen glatten Tischfläche liegt eine glatte Scheibe vom Halbmesser  $R$  vollkommen frei; auf ihr ist eine halb so kleine Scheibe befestigt, deren Gewicht ein Viertel des Gewichtes  $G$  der großen Scheibe ist. Diese wird am Umfang von einem Kraftpaar  $2KR$  angeregt; welche Winkelbeschleunigung  $\lambda$  nimmt sie an und um welchen Punkt?



Aufg. 771.

**771.** Eine schwere ebene Platte von beliebiger Form ist in zwei Punkten  $B$  und  $D$  mit lotrechten Fäden an zwei festen Punkten  $A$  und  $C$  aufgehängt. Der Faden  $CD$  wird zerschnitten. Welche Bewegung macht die Platte im ersten Augenblick?



**\*772.** Ein völlig glatter, dreiseitiger Keil  $ABC$  von der Masse  $M$  ruht auf einer glatten, wagrechten Ebene. Von dessen Spitze  $B$  wird eine Punktmasse  $m$  herabgleiten gelassen. Man ermittle:

a) die Beschleunigung  $b$ , mit welcher der Keil nach rechts ausweicht; b) die absolute Beschleunigung  $b_1$  der Punktmasse und ihre relative Beschleunigung  $b_r$  gegen den Keil; c) die absolute Bahn der Punktmasse; d) den Druck  $D$  zwischen Keil und Punkt; e) den Druck  $D_1$  zwischen Keil und wagrechter Ebene. (Joh. Bernoulli, Euler.)

## 37. Stoß.

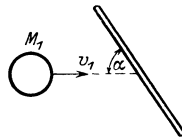
773. Eine Kugel von der Masse  $M_1$  stößt eine ruhende von der Masse  $M_2$  zentral. Nach dem Stoß bleibt  $M_1$  in Ruhe. In welchem Verhältnis stehen die Massen  $M_1$  und  $M_2$ ?

774. Zwei elastische Kugeln laufen mit gleicher Geschwindigkeit gegeneinander; nach dem Stoß bleibt eine der Kugeln in Ruhe. In welchem Verhältnis stehen ihre Massen? (Walton.)

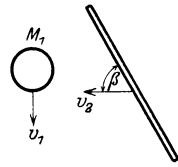
775. Die Mittelpunkte zweier gleich großer Kugeln bewegen sich in derselben Geraden. Die Geschwindigkeit der stoßenden Kugel hat nach dem Stoß dieselbe Größe, jedoch entgegengesetzte Richtung, wie vor dem Stoß. In welchem Verhältnis mußten die Geschwindigkeiten  $v_1$  und  $v_2$  der stoßenden und der gestoßenen Kugel vor dem Stoß gestanden haben?

776. Eine Kugel stößt eine zweite ruhende von doppelter Masse zentral. Die Bewegungsenergie beider Kugeln sinkt nach dem Stoß auf die Hälfte herab. Wie groß ist die Stoßzahl? Welche Geschwindigkeit besitzt die stoßende Kugel nach dem Stoß?

777. Eine Kugel von der Masse  $M_1$  stößt auf eine schiefstehende, große, in Ruhe befindliche Platte. Der Stoß ist vollkommen elastisch. Wie groß ist er?



Aufg. 777.



Aufg. 778.

778. Gegen eine mit der Geschwindigkeit  $v_1$  fallende Masse  $M_1$  stößt eine schiefstehende große Platte, die sich waagrecht mit der Geschwindigkeit  $v_2$  bewegt. Der Stoß ist vollkommen elastisch. Wie groß ist er?

779. Die Mittelpunkte von drei elastischen Kugeln liegen in einer Geraden; ihre Massen sind  $M_1$ ,  $M_2$  und  $M_3$ . Die erste Kugel stößt mit der Geschwindigkeit  $v_1$ , die beiden anderen ruhen. Es ist  $M_1 = 5 M_2$ . Nach dem Stoß bewegt sich die zweite Kugel mit der Geschwindigkeit  $-v_1$ . Wie groß ist die Masse  $M_3$  der dritten Kugel?

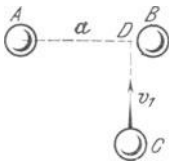
780. Vier gleiche Kugeln berühren einander; ihre Mittelpunkte sind durch unelastische Fäden von beliebiger Länge miteinander verbunden. Der ersten Kugel wird eine Geschwindigkeit  $v_1$  erteilt; sie nimmt der Reihe nach die anderen Kugeln mit. Mit welchen Geschwindigkeiten werden nach und nach die vier Kugeln laufen?

781. Auf zwei gleiche Wagschalen vom Gewicht  $G$  werden zwei ungleiche Gewichte  $G_1$  und  $G_2$  aus den Höhen  $h_1$  und  $h_2$  herabfallen gelassen. Mit welcher Geschwindigkeit  $w$  bewegen sich

die Schalen nach dem gleichzeitigen Auftreffen der beiden Gewichte? Der Stoß sei unelastisch.

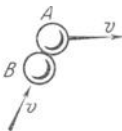
**782.** Zwischen zwei parallelen Wänden, deren Abstand  $a$  ist, stößt ein Ball vom Durchmesser  $d$  normal hin und her. Man beobachtet, daß in der Zeit  $t$  der Ball  $n$ -mal anschlägt. Welche Geschwindigkeit hat der Ball zuerst gehabt, wenn die Stoßzahl  $k$  beträgt?

**\*783.** Eine Kugel von der Masse  $M_1$  wird gegen zwei ruhende Kugeln von den Massen  $M_2, M_3$  gestoßen; die Mittelpunkte aller drei Kugeln liegen in einer Geraden. In welcher Beziehung müssen die drei Massen stehen, wenn die letzte Kugel  $M_3$  die größte Geschwindigkeit erhalten soll? (Huyghens.)



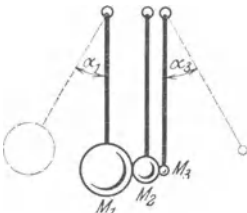
**784.** Zwei gleiche Kugeln  $A$  und  $B$  haben die Entfernung  $a$  voneinander und sind in Ruhe. Eine dritte gleiche Kugel  $C$  wird in normaler Richtung zu  $AB$  derart auf  $B$  gestoßen, daß sie nach dem Abprallen  $A$  zentral trifft. Nach welchem Punkt  $D$  auf der Verbindungslinie der Mittelpunkte von  $AB$  muß der Stoß gerichtet sein?

**785.** Auf eine in Ruhe befindliche Kugel stößt schief eine gleich große. In welcher Richtung muß der Stoß erfolgen, wenn die Geschwindigkeit  $v_1$  der stoßenden Kugel nach dem Stoß auf  $v_1/n$  herabsinken soll?



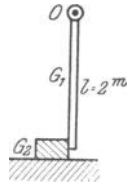
**786.** Auf einen Ball  $A$ , der mit der Geschwindigkeit  $v$  läuft, wird ein zweiter  $B$  mit gleicher Masse und Geschwindigkeit zentral gestoßen. Welchen Winkel  $\alpha$  müssen die beiden Geschwindigkeiten miteinander bilden, wenn der Ball  $A$  durch den Stoß um  $90^\circ$  aus seiner Richtung gebracht wird?

**787.** In einer geraden Rinne befinden sich  $r$  gleich große elastische Kugeln hintereinander, von denen jede  $n$ -mal soviel Masse hat wie die nachfolgende. Die erste dieser Kugeln stößt mit der Geschwindigkeit  $v_1$  an die Reihe der anderen; welche Geschwindigkeit erhält die letzte Kugel? (A. Ritter.)

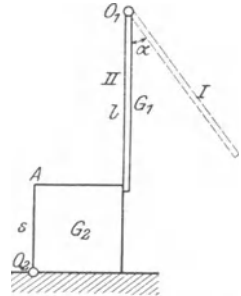


**788.** Drei Kugeln, die sich in einer Wagerechten berühren, werden in gleicher Höhe aufgehängt. Ihr Massenverhältnis ist  $M_1 = 2 M_2 = 6 M_3$ . Die Kugel  $M_1$  wird um den Winkel  $\alpha_1 = 20^\circ$  erhoben und fallen gelassen; um welche Winkel  $\alpha_2$  und  $\alpha_3$  erheben sich die Kugeln  $M_2$  und  $M_3$ , wenn die Stoßzahl  $k = 0,9$  ist?

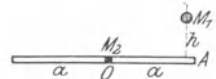
789. Ein Eisenstab von 2 m Länge und 1 cm<sup>2</sup> Querschnitt (Einheitsgewicht 7,8) ist an einem Ende  $O$  drehbar befestigt und schwingt aus wagrechter Anfangslage ohne Anfangsgeschwindigkeit in die lotrechte Lage, wo er ein Gewicht  $G_2 = 300$  g stößt und auf wagrechter, rauher Bahn (Reibungszahl  $f = 0,08$ ) fortschleudert. Welche Strecke  $x$  wird das Gewicht zurücklegen, wenn der Stoß unelastisch ist?



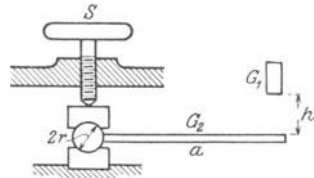
790. Ein Stab vom Gewicht  $G_1$  und der Länge  $l$  ist in  $O_1$  drehbar aufgehängt. Man läßt ihn aus der ruhenden Anfangslage  $I$  schwingen und in der lotrechten Lage  $II$  an den Rand eines Würfels stoßen, der das Gewicht  $G_2$ , die Kantenlänge  $s$  besitzt und in  $O_2$  drehbar gelagert ist. Die Stoßzahl ist  $k = 1/2$ . Wenn der Würfel durch den Stoß zum Kippen um  $O_2$  gebracht werden soll, wie groß muß  $\alpha$  gewählt werden?



791. Auf einen Balken, der um seine wagrechte Schwerlinie  $O$  schwingen kann und anfangs in Ruhe ist, fällt am Ende bei  $A$  eine Masse  $M_1$  durch die Höhe  $h$  herab. Der Stoß ist elastisch. Welche Geschwindigkeit  $c_1$  besitzt die Masse  $M_1$  nach dem Stoß und welche Winkelgeschwindigkeit  $\omega_2$  der Balken? (Routh.)

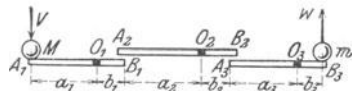


792. Auf eine Welle vom Halbmesser  $r$ , die zwischen zwei Reibungsklötzen gelagert ist, wird mittels der Schraube  $S$  ein Druck  $D$  ausgeübt. An der Welle befindet sich ein anfangs wagrecht liegender Arm von der Länge  $a$  und dem Gewicht  $G_2$ . Auf das Ende der Welle wird aus der Höhe  $h$  ein Gewicht  $G_1$  fallen gelassen; der Stoß, den es auf die Stange ausübt, ist als unelastisch anzusehen. Man berechne den Verdrehungsbogen  $\varphi$  der Welle, der als klein anzunehmen ist.

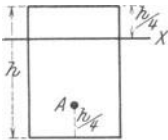
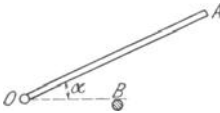


793. Drei Stäbe mit den Massen  $M_1, M_2, M_3$  sind in  $O_1, O_2, O_3$  drehbar gelagert und stützen sich in der nebengezeichneten Art.

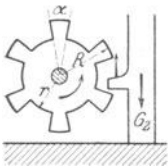
Auf das Ende des ersten Stabes stößt eine Kugel mit der Masse  $M$  und der Geschwindigkeit  $V$ ; welche Geschwindigkeit  $w$  wird eine Kugel von der Masse  $m$  auf dem Ende des letzten Stabes erhalten, wenn die Stoßzahl  $k$  gegeben ist?



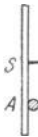
**794.** Ein Stab  $OA$ , der um sein Ende  $O$  drehbar ist, fällt aus seiner anfänglichen Ruhelage durch den Winkel  $\alpha$  herab und stößt auf einen festen, wagrechten Stab  $B$ . Er prallt von diesem ab und erhebt sich wieder um den Winkel  $\beta$ . Wie groß ist die Stoßzahl  $k$ ?



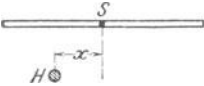
**795.** Eine dünne rechteckige Platte, die um die Achse  $x$  schwingen kann, wird in  $A$  von einer Masse gestoßen, die  $\frac{1}{10}$  von jener der Platte ist. Diese schwingt infolge des Stoßes bis zur wagrechten Lage. Mit welcher Stärke erfolgte der Stoß, wenn er als völlig elastisch vorausgesetzt wird?



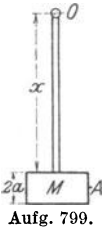
**796.** Eine gußeiserne Daumenwelle von  $d = 10$  cm Dicke, den Halbmessern  $R = 30$  cm,  $r = 20$  cm, mit sechs Daumen von  $\alpha = 10^\circ$  Winkel, macht  $n = 10$  Umdrehungen in der Minute und hebt hierbei eine Stampfe von  $G_2 = 15$  kg ruckweise. Welche Geschwindigkeit  $v_2$  wird der Stampfe im Augenblick des Anhebens erteilt? Der Stoß tritt in der Mitte des Daumens ein. (Einheitsgewicht des Gußeisens  $\gamma = 7,5$ .)



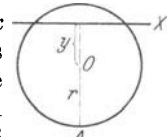
**797.** Ein in Translation mit der Geschwindigkeit  $v_1$  begriffener Stab stößt an irgendeiner Stelle  $A$  an ein festes Hindernis. Es ist die Geschwindigkeit der Stoßstelle  $A$  des Stabes nach dem Stoß zu ermitteln, wenn die Stoßzahl  $k$  gegeben ist.



**\*798.** Eine ebene Platte von beliebiger Form fällt in wagrechter Lage herab und stößt bei  $H$  auf eine feste, wagrechte Querstange. Wie groß muß der Abstand  $x$  gemacht werden, wenn die Platte durch den Stoß die größte Winkelgeschwindigkeit erhalten soll? Wie groß ist diese?



**799.** Die Masse  $M$  eines Hammers ist durch einen Stiel von unbekannter Länge  $x$  in  $O$  drehbar aufgehängt. Die Masse des Stieles ist  $\mu$  für die Längeneinheit. Wie lang muß  $x$  gemacht werden, wenn ein in der Mitte  $A$  von  $M$  eintretender Stoß in  $O$  keine Druckwirkung hervorruft?



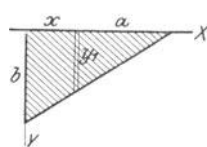
**800.** Eine Kreisscheibe ist um die wagrechte Gerade  $x$  drehbar. Ein im tiefsten Punkt  $A$  ausgeübter Stoß soll in der Achse  $x$  keine Druckwirkung hervorrufen. In welcher Entfernung  $y$  von  $O$  muß die Achse angenommen werden?

Aufg. 799.

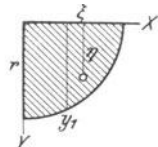
Aufg. 800.



\*801. Man ermittle die Koordinaten  $\xi$ ,  $\eta$  des Stoßmittelpunktes eines rechtwinkligen Dreiecks, das sich um die wagrechte Seite  $a$  drehen kann.



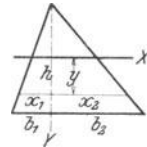
Aufg. 801.



Aufg. 802.

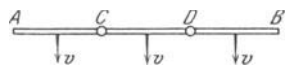
\*802. Es sollen die Koordinaten  $\xi$ ,  $\eta$  des Stoßmittelpunktes eines Viertelkreises gerechnet werden, der um die Achse  $x$  drehbar ist.

\*803. Eine Dreiecksfläche kann sich um eine Achse  $x$  drehen, die zur Grundlinie  $b = b_1 + b_2$  parallel ist und die Höhe  $h$  halbiert. Wo liegt der Stoßmittelpunkt ( $\xi$ ,  $\eta$ ) dieses Dreiecks?



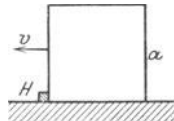
804. Eine quadratische Scheibe dreht sich in einer wagrechten Ebene um ihren Eckpunkt  $A$  mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ . Plötzlich wird der benachbarte Eckpunkt  $B$  des Quadrates festgehalten und  $A$  freigegeben; mit welcher Winkelgeschwindigkeit  $\omega'$  dreht sich jetzt die Scheibe um  $B$ ?

805. Drei gleiche Stäbe von der Länge  $a$  sind gelenkig verbunden und bewegen sich in geradliniger Translation mit der Geschwindigkeit  $v$ . Plötzlich wird der Mittelpunkt von  $CD$  festgehalten. Nach welcher Zeit treffen sich  $A$  und  $B$ , wenn die Bewegung in einer glatten wagrechten Ebene vor sich geht? (Routh.)

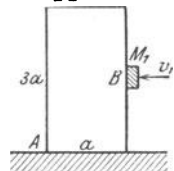


806. Eine quadratische Scheibe dreht sich mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  um ihre Diagonale  $AC$ . Plötzlich wird die Ecke  $B$  des Quadrates festgehalten und die Diagonale  $AC$  freigegeben. Welcher Stoß wird hierdurch in  $B$  ausgeübt und mit welcher Winkelgeschwindigkeit  $\omega'$  dreht sich nach dem Stoß das Quadrat um  $B$ ? (Routh.)

807. Ein Würfel gleitet mit der Geschwindigkeit  $v$  auf wagrechtem Boden und stößt auf ein Hindernis  $H$ . Welche Geschwindigkeit  $w_s$  nimmt sein Schwerpunkt nach dem Stoß an? Wie groß muß  $v$  mindestens sein, wenn der Würfel überkippen soll?



808. Eine Masse  $M_1$  wird in  $B$  an ein Prisma geworfen, das auf rauher Unterlage steht, trifft es in halber Höhe und bleibt haften. Wie groß muß die Geschwindigkeit  $v_1$  der Masse sein, damit das Prisma, dessen Masse dreimal so groß ist, umkippt? (Routh.)



#### IV. Das Rechnen mit verschiedenen Einheiten und Dimensionen.

**809.** Die Geschwindigkeit eines Eisenbahnzuges beträgt 60 km in der Stunde; wie groß ist diese Geschwindigkeit in m/sek?

**810.** Wie groß ( $g'$ ) wäre die Beschleunigung der Schwere  $g = 9,81 \text{ m/sek}^2$ , wenn man sie auf das Kilometer und die Stunde beziehen würde?

**811.** Eine Beschleunigung hat die Größe  $80 \text{ m/sek}^2$ ; in einem anderen Maßsystem, in dem die Längeneinheit 1 km ist, hätte sie die Größe 288; wie groß ist in diesem System die Zeiteinheit?

**812.** Wie groß ( $g'$ ) würde der Zahlwert der Beschleunigung der Schwere  $g = 9,81 \text{ m/sek}^2$  werden, wenn als Zeiteinheit die Neusekunde eingeführt würde? (1 Tag = 20 Stunden, 1 Stunde = 100 Minuten, 1 Minute = 100 Sekunden.)

**813.** Wie muß das System der Grundeinheiten des technischen Maßsystems: Kraft, Länge, Zeit verändert werden, damit der Zahlwert einer Winkelbeschleunigung sich verhundertfachen soll?

**814.** Rechne den Wert einer Pferdestärke in englische Sekunden-Fuß-Pfund um, wenn 1 engl. Fuß = 0,305 m, 1 engl. Pfund = 0,454 kg (Krafteinheit) ist.

**815.** Wieviel Dyn enthält 1 engl. Pfund? (Vgl. vorhergehende Aufgabe.)

**816.** Die Krafteinheit des englischen Maßsystems ist 1 engl. Pfund  $\times \frac{1 \text{ engl. Fuß}}{1 \text{ sek}^2}$ . Wieviel Dyn enthält sie? (Vgl. Aufgabe 814.)

**817.** Wieviel mkg/sek wäre eine Pferdestärke, wenn das Kilogramm die Masseneinheit wäre, und nicht die Krafteinheit?

**818.** Das Trägheitsmoment eines Körpers ist  $J$  in einem Maßsystem, in dem das Kilogramm die Krafteinheit und das Meter die Längeneinheit ist; wie groß ist dasselbe Trägheitsmoment im C.G.S.-System?

**819.** Die Bewegungsenergie eines Körpers beträgt 64 285,71 Einheiten im Fuß-Pfund-Minuten-System; wie groß ( $x$ ) ist sie im Meter-Kilogramm-Sekunden-System? (1 Fuß = 0,316 m, 1 Pfund = 0,56 kg.)

**820.** Eine Spannung beträgt  $600 \text{ kg/cm}^2$ ; wie groß ( $x$ ) ist sie in  $\text{Pfund/Zoll}^2$ ? (1 Zoll = 2,63 cm, 1 Pfund = 0,56 kg.)

**821.** Die Anziehungskraft zweier Massenpunkte  $m_1$ ,  $m_2$  hat nach dem Newtonschen Gesetz den Ausdruck:

$$K = k \cdot \frac{m_1 m_2}{r^2},$$

worin  $r$  die Entfernung der beiden Punkte ist. Man ermittle die Dimension der Konstanten  $k$  a) im technischen, b) im physikalischen (absoluten) Maßsystem.

**822.** Die Steifheit eines Seiles ist nach der Angabe Grashofs  $S = \left(a \frac{Q}{R} + b\right) d^2$ , worin  $Q$  die Last am Seil,  $R$  der Krümmungshalbmesser,  $d$  die Stärke des Seiles,  $S$  der Widerstand ist. Welche Dimensionen haben  $a$  und  $b$ ?

**823.** Für Hanfseil ist in voriger Aufgabe:  $a = 0,038$ ,  $b = 0,054$ , wenn  $Q$  in kg,  $R$  und  $d$  in cm eingesetzt werden. Wie groß werden  $a$  und  $b$  sein, wenn  $Q$  in Wiener Pfund,  $R$  und  $b$  in Wiener Zoll eingesetzt werden? (1 Zoll = 2,63 cm, 1 Pfund = 0,56 kg.)

**824.** Wenn eine Kugel vom Halbmesser  $r$  mit der Kraft  $K$  gegen eine ebene Platte aus gleichem Material gedrückt wird, so ist die größte Druckspannung, die zwischen beiden entsteht, nach H. Hertz:

$$\sigma = 0,388 \sqrt[3]{\frac{KE^2}{r^2}},$$

worin  $E$ , die Elastizitätszahl, die Dimension einer Spannung hat. Welche Dimension hat die Zahl vor der Wurzel?

**825.** Der Reibungswiderstand einer Rohrleitung wird nach de Saint-Venant durch die Gleichung gefunden:  $W = \alpha \pi d l v^n$ , worin  $\alpha$  eine Konstante,  $d$  der Durchmesser,  $l$  die Länge der Leitung,  $v$  die Geschwindigkeit des Wassers,  $n$  eine Zahl bedeuten. Welche Dimension besitzt  $\alpha$  a) im technischen, b) im physikalischen Maßsystem?

**826.** Weisbach gibt für den Reibungswiderstand in einer Rohrleitung die Gleichung:  $W = \left(\alpha + \frac{\beta}{\sqrt{v}}\right) \pi d l v^2$ , worin  $\alpha$  und  $\beta$  Konstante sind,  $d$ ,  $l$ ,  $v$  dieselbe Bedeutung wie in Aufgabe 825 haben. Welche Dimensionen besitzen  $\alpha$  und  $\beta$  a) im technischen, b) im physikalischen Maßsystem?

827. Baumgarten hat vorgeschlagen, die Geschwindigkeit eines Flusses nach der Gleichung zu rechnen:  $v = \alpha u + \sqrt{\beta + \gamma u^2}$ , worin  $u$  die Anzahl der Umdrehungen eines Flügelrädchens in einer Sekunde,  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  Konstante sind. Welche Dimensionen besitzen diese?

828. Die Geschwindigkeit eines Flusses wird nach Bazin durch die Formel gegeben:  $v[\text{m/sek}] = \sqrt{\frac{RJ}{\alpha + \beta/R}}$ , worin  $R$  eine Länge,  $J$  eine Verhältniszahl, und zwar das Gefälle des Flusses,  $\alpha$  und  $\beta$  Konstante sind. Für Metermaß seien diese:  $\alpha = 0,00028$ ,  $\beta = 0,00035$ ; wie groß müssen  $\alpha$  und  $\beta$  sein, wenn  $v$  in Wiener Fuß gerechnet werden soll? (1 Fuß = 0,316 m.)

829. Harder empfiehlt zur Berechnung der Geschwindigkeit eines Flusses die Gleichung:  $v[\text{m/sek}] = (\alpha + \beta \sqrt{R}) \sqrt{RJ}$ , worin die Buchstaben dieselbe Bedeutung haben wie in der vorigen Aufgabe. Für Meter ist  $\alpha = 36,27$ ,  $\beta = 7,254$ ; wie ändern sich diese Zahlen für Pariser Fuß? (1 m = 3,0784 Pariser Fuß.)

830. Die vielbenützte Formel der Schweizer Ingenieure Gan-guillet und Kutter zur Berechnung der mittleren Geschwindigkeit eines Flusses lautet:

$$v[\text{m/sek}] = \frac{a + c/n + b/J}{1 + (a_1 + b_1/J) n/\sqrt{R}} \cdot \sqrt{RJ},$$

worin  $R$  eine Länge,  $J$  eine Verhältniszahl (Gefälle des Flusses),  $n$  eine Zahl und  $a$ ,  $b$ ,  $c$ ,  $a_1$ ,  $b_1$  konstante Werte sind. Für Metermaß sind sie:

$$a = a_1 = 23, \quad b = b_1 = 0,00155, \quad c = 1.$$

Wie groß sind sie, wenn  $v$  in Wiener Fuß/sek angegeben werden soll? (1 Fuß = 0,316 m.)

831. Für die Anzahl  $A$  der zu einer Seiltransmission nötigen Seile gilt die Regel (vgl. K. Keller, Z. V. D. I. Bd. 25, 1885):

$$A = 1250 \cdot N/vd^2,$$

worin  $N$  die Anzahl der zu übertragenden Pferdestärken,  $v$  die Geschwindigkeit des Seiles,  $d$  seinen Durchmesser bedeutet. Man ermittle die Dimension der Zahl 1250.

832. Die Höhe eines Dampfkesselschornsteins wird nach H. v. Reiche (Anlage und Betrieb der Dampfkessel, 2 Bde., Leipzig, 1888) nach der Gleichung bestimmt:

$$h[\text{m}] = 0,00277 (B/R)^2 + 6d.$$

Hierin ist  $B$  die Menge des verbrauchten Brennstoffes in kg/Stde;  $R$  die Rostfläche der Kesselanlage in  $m^2$ ;  $d$  der Durchmesser des Schornsteins in m. Wie muß diese Gleichung geändert werden, wenn Wiener Pfund und Fuß der Rechnung zugrunde gelegt sind? (1 Wiener Pfund = 0,56 kg, 1 Wiener Fuß = 0,316 m.)

833. Eine überschlägige Formel für die Höhe eines Dampfkessel-schornsteins lautet:

$$h [m] = \left( \frac{7B}{40 + B} \right)^2$$

und eine andere für den Durchmesser

$$d [m] = 0,06 \sqrt{B},$$

worin  $B$  die verzehrte Brennstoffmenge in kg/Stde bedeutet. Wie ändern sich diese empirischen Gleichungen, wenn englische Pfund und Fuß der Rechnung zugrunde gelegt sind? (1 engl. Pfund = 0,454 kg, 1 engl. Fuß = 0,305 m.)

834. Nach den Hamburger Normen für Dampfkessel (1902) rechnet man den Durchmesser des Schraubenkerns nach der empirischen Gleichung

$$d [cm] = 0,045 \sqrt{P} + 0,5,$$

worin  $P$  den Zug auf den Kern in kg darstellt. Wie ändert sich diese Gleichung, wenn die Rechnung auf englische Zoll und Pfund bezogen wird? (1 engl. Pfund = 0,454 kg, 1 engl. Zoll = 2,54 cm.)

835. Die Geschwindigkeit der Heizgase in den Heizkanälen für Dampfkessel wird nach der Gleichung gerechnet:

$$v [m/sek] = \frac{B}{R} \frac{r}{3600 a}.$$

Hierin ist  $B$  die verbrauchte Kohlenmenge in kg/Stde,  $R$  die Rostfläche in  $m^2$ ,  $r$  die aus 1 kg Kohle gebildete Gasmenge in  $m^3$ ,  $a$  eine Verhältniszahl. Welche Dimension besitzt die Zahl 3600 und wie ändert sie sich, wenn das Wiener Pfund und der Wiener Fuß als Einheiten eingeführt werden?

836. Für die Ermittlung des notwendigen Querschnittes eines Sicherheitsventils dient die Gleichung

$$f = 15 \sqrt{\mathfrak{V}/p_0}.$$

Hier ist:  $f$  der Querschnitt des Ventils in  $mm^2$  für  $1 m^2$  Heizfläche;  $p_0$  der Dampfüberdruck in  $kg/cm^2$ ;  $\mathfrak{V}$  das Volumen von 1 kg Wasserdampf in Litern. Wie wird diese Gleichung zu lauten haben, wenn alle Größen auf Meter, und wie wird sie lauten, wenn alle Größen auf Millimeter bezogen werden?

837. Der Luftwiderstand für die Stirnfläche einer Lokomotive kann nach Versuchen in der folgenden Form angesetzt werden (v. Borries, Z. V. D. I. Bd. 48, 1904):

$$W = 0,0052 v^2,$$

wenn  $W$  den Widerstand für 1 t auf jeder Laufachse und für 1 m<sup>2</sup> Stirnfläche,  $v$  die Geschwindigkeit in km/Stde bezeichnet. Wie ändert sich die Zahl, wenn alle Größen der Gleichung in kg, m und sek ausgedrückt werden?

838. Der Widerstand einer Scheibe, die quer gegen die umgebende Luft bewegt wird, ist, abgesehen von einer Erfahrungszahl  $\xi$ , von der Fläche der Scheibe, der Dichte der Luft und der Geschwindigkeit abhängig. Man ermittle die Potenzen dieser Abhängigkeit.

839. Die Leistung der Luftschraube eines Flugzeuges ist vom Halbmesser der Schraubenflügel, der Winkelgeschwindigkeit der Schraube und der Luftdichte abhängig. Man ermittle die Potenzen dieser Abhängigkeit.

---

Zweiter Teil.

# **Resultate und Lösungen.**

1. Zeichnerisch: Wähle einen Kraftmaßstab (z. B. 2 kg = 1 cm), trage die Kräfte in ihrer Richtung auf und ziehe die Schlußlinie des Kräftecks.

Rechnerisch: Wähle ein beliebiges rechtwinkliges Achsenkreuz (z. B.  $K_1$  als die eine Achse), bilde die Teilkräfte von  $K_1$  bis  $K_5$  nach diesen Achsen und addiere diese. Ihre Summen nach  $x$  und  $y$  sind

$$X = \Sigma X_i = 10 + 15 \cdot \cos 50^\circ + 26 \cdot \cos 160^\circ + 8 \cdot \cos 100^\circ + 12 \cdot \cos 40^\circ = 3,06 \text{ kg,}$$

$$Y = \Sigma Y_i = 15 \cdot \sin 50^\circ + 26 \cdot \sin 160^\circ - 8 \cdot \sin 100^\circ - 12 \cdot \sin 40^\circ = 4,77 \text{ kg,}$$

daher ist

$$K = \sqrt{X^2 + Y^2} = 5,66 \text{ kg,} \quad \text{tg}(KK_1) = \frac{Y}{X}, \quad \sphericalangle(KK_1) = 57^\circ 19' 10''.$$

2. Zeichnerisch: Zeichnen des Kräftecks und seiner Schlußlinie (Kraftmaßstab ist schon durch die Angabe festgelegt!).

Rechnerisch wie in 1.  $K_3$  ist als Achse zu wählen. Die Summe ist  $K = 6 K_1$  in Richtung von  $K_3$ .

3. Aus  $K_1 : K_2 : K = \sin \alpha_3 : \sin \alpha_1 : \sin \alpha$  und  $\alpha_2 = \alpha - \alpha_1$  folgt

$$\text{cotg} \frac{\alpha}{2} = \text{cotg} \alpha_1 - \frac{K_1 - K_2}{K} \cdot \frac{1}{\sin \alpha_1}$$

und mit den angegebenen Zahlenwerten:

$$\alpha = 60^\circ 50' 5''; \quad K_1 = 209,67 \text{ kg}; \quad K_2 = 109,67 \text{ kg.}$$

4. Suche die Mittelkraft der sechs Kräfte mittels Kräfteck, nimm den neuen Angriffspunkt auf der Mittelkraft an und zeichne über ihr als Hypotenuse ein gleichschenkliges, rechtwinkliges Dreieck.

5. Die Grundlinie aller Kräftdreiecke ist  $K$  selbst. Die dritten Ecken erfüllen einen Kreis, dessen Mittelpunkt auf der Verlängerung von  $K$  liegt und der die Strecke  $K$  im inneren und äußeren Verhältnis 1 : 2 teilt.

6. Aus  $K_1 : K_2 : K = \sin \alpha_2 : \sin \alpha_1 : \sin \alpha$  folgt  $4 \sin \alpha_1 = 3 \sin \alpha_2$  und sodann aus  $\alpha_2 = 2 \alpha_1$ :

$$\alpha_1 = \sphericalangle(K_1K) = 48^\circ 11' 22,6'', \quad \alpha_2 = \sphericalangle(K_2K) = 96^\circ 22' 45,2''.$$

Endlich  $\alpha = \alpha_1 + \alpha_2 = 144^\circ 34' 7,8''$  und

$$K_1 = \frac{\sin \alpha_2}{\sin \alpha} K = 1,7143 K,$$

und ebenso  $K_2 = 1,2857 K$ .

7. Aus  $K_1 = K \frac{\sin x}{\sin \alpha}$ ,  $K_2 = K \frac{\sin \alpha_1}{\sin \alpha}$ .  $\alpha = \alpha_1 + x$  folgt:

$$S = K \frac{\cos(\alpha_1 - x)/2}{\cos(\alpha_1 + x)/2}; \quad S_{\text{min}} = K \text{ für } x = 0; \text{ dabei ist } K_1 = 0, \quad K_2 = K;$$

$$S_{\text{max}} = \infty \text{ für } x = 180^\circ - \alpha_1, \quad \alpha = \alpha_1 + x = 180^\circ; \text{ dabei ist } K_1 = K_2 = \infty.$$



8. Aus  $K^2 = K_1^2 + K_2^2 + 2 K_1 K_2 \cos \alpha$  und  $K_2 = n K_1$  folgt:

$$K_1 = \frac{K}{\sqrt{1 + n^2 + 2 n \cos \alpha}} = 6 \text{ kg,}$$

$$K_2 = \frac{n K}{\sqrt{1 + n^2 + 2 n \cos \alpha}} = 15 \text{ kg,}$$

$\alpha_1 = 28^\circ 51' 57''$ ,  $\alpha_2 = 11^\circ 8' 3''$ .

10. Mittelkraft  $= K$  in der Diagonale  $DF$ . [Man füge in  $DF$  zwei sich tilgende Kräfte  $= K$  hinzu.]

11. Mittelkraft  $R = \sqrt{16 h^2 + r^2}$ ,  $h$  = Höhe der Pyramide,  $r$  = Halbmesser des dem Fünfeck umschriebenen Kreises,  $R$ ,  $h$  und  $r$  im Kraftmaßstabe gemessen.  $R$  trifft die Grundfläche in jener Symmetralen, welche die kraftfreie Kante schneidet,  $5 r/4$  von der Ecke entfernt. [Füge in der kraftfreien Kante zwei sich tilgende Kräfte  $= K = \sqrt{h^2 + r^2}$  hinzu.]

12.  $K = 15,78$ ,

$\sphericalangle(K, x) = 82^\circ 43' 6,5''$ ,  $\sphericalangle(K, y) = 152^\circ 30' 31''$ ,  $\sphericalangle(K, z) = 116^\circ 20' 3,5''$ .

13. Die Teilkräfte liegen in einer Ebene und haben die Größen:

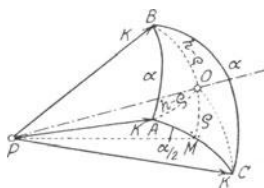
$$K_1 = K/\sqrt{3}, \quad K_2 = 2 K/\sqrt{3}, \quad K_3 = K\sqrt{3};$$

ferner ist  $\sphericalangle(K_1, K) = 150^\circ$ ,  $\sphericalangle(K_2, K) = -90^\circ$ ,  $\sphericalangle(K_3, K) = 30^\circ$ .

14.  $K_1 = 0,2673 K$ ,  $K_2 = 0,5346 K$ ,  $K_3 = 0,8019 K$ ;

$\sphericalangle(K_1, K) = 74^\circ 29' 55''$ ,  $\sphericalangle(K_2, K) = 57^\circ 41' 18''$ ,  $\sphericalangle(K_3, K) = 36^\circ 41' 57''$ .

15.  $K_1 = K \operatorname{ctg} \frac{\alpha}{2} \sqrt{1 + 2 \cos \alpha}$ . [Zeichne das sphärische Dreieck durch die Endpunkte der drei Kräfte  $K$ ; die Mittelkraft geht durch den Mittelpunkt dieses gleichseitigen Dreiecks. Bezeichnet  $h$  die „Höhe“ und  $\rho$  den Halbmesser des Inkreises dieses gleichseitigen sphärischen Dreiecks, so ist nach bekannten Formeln aus der sphärischen Trigonometrie (s. Abb.)



$$\cos h = \frac{\cos \alpha}{\cos \alpha/2}, \quad \sin h = \operatorname{tg} \alpha/2,$$

$$\operatorname{tg} \rho = \sqrt{\frac{\sin^3 \alpha/2}{\sin 3 \alpha/2}} = \frac{\sin \alpha/2}{\sqrt{1 + 2 \cos \alpha}}$$

und aus dem rechtwinkligen Dreieck  $AOM$ :

$$\cos(h - \rho) = \cos \rho \cos \alpha/2.$$

Das Ergebnis folgt sodann aus der Bedingung der Gleichwertigkeit der beiden Kraftgruppen  $K$  und  $K_1$ :

$$3 K \cos(h - \rho) = 3 K_1 \sin \rho.]$$

Für  $\alpha = 120^\circ$  wird  $K_1 = 0$ ; für  $\alpha = 0$ :  $K_1 = \infty$ .

16. Auf  $M$  wirkt eine Kraft  $= 4 k \cdot \overline{MA}$  in der Richtung nach  $A$ , wenn  $k$  die Kraft des elastischen Fadens für die Einheit seiner Länge ist. [Wähle  $M$  als Mittelpunkt eines Koordinatenkreuzes, dessen Achsen den Seiten des Quadrates parallel sind.]

17. Ist  $dM = \mu dz$  ein Massenelement des Stabes,  $\mu$  die Masse für die Längeneinheit,  $z$  der Abstand von  $m$ , so ist die gesuchte Gesamtanziehung

$$K = \int_a^{a+l} \frac{k m dM}{z^2} = k \mu m \int_a^{a+l} \frac{dz}{z^2} = \frac{k M m}{a(a+l)}.$$

Hierin ist  $k$  die Gravitationskonstante, d. i. die Anziehung der Masseneinheiten in der Einheit der Entfernung.

18. Nennt man  $dM = \mu dz$  ein Massenelement des Stabes,  $\mu$  seine Masse für die Längeneinheit,  $\overline{CP} = z$  den Abstand des Massenelementes von der Mitte des Stabes, ferner

$$\sphericalangle C m P = \varphi, \quad \overline{m P} = x,$$

so ist die gesuchte Gesamtanziehung

$$K = \int \frac{k m dM}{x^2} \cos \varphi = k m \mu a \int \frac{dz}{x^3},$$

und da

$$x^2 = a^2 + z^2,$$

so folgt mit Hilfe der Substitution  $z = a \operatorname{tg} \varphi$ :

$$K = 2 k m \mu a \int_0^{l/2} \frac{dz}{(a^2 + z^2)^{3/2}} = \frac{k M m}{a c},$$

wenn  $\overline{m A} = \overline{m B} = c$  gesetzt wird.

19. Ist  $dM = \mu \cdot r d\varphi$  ein Massenelement in  $P$ , die ganze Masse  $M = \mu r \cdot 2\alpha$ , ferner  $\sphericalangle C m P = \varphi$ , so wird die gesuchte Anziehung

$$K = \int \frac{k m dM}{r^2} \cos \varphi = \frac{k m \mu}{r} \int_{-\alpha}^{+\alpha} \cos \varphi d\varphi = \frac{k M m}{r^2} \cdot \frac{\sin \alpha}{\alpha}.$$

20. Lösung ähnlich wie vorher. Ein unendlich dünner Flächenstreifen  $PQ$  der Halbkugel besitzt die Masse

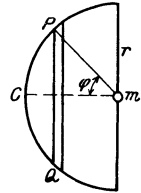
$$dM = \mu \cdot 2 r \sin \varphi \cdot \pi \cdot r d\varphi$$

und erleidet von  $m$  die Anziehung:

$$dK = k \cdot m \cdot \frac{dM}{r^2} \cos \varphi$$

in Richtung  $C m$ . Die gesamte Anziehungskraft liegt in  $C m$  und ist:

$$K = \frac{k m}{r^2} \int_0^{\pi/2} dM \cos \varphi = \frac{k}{2} \frac{M m}{r^2}.$$



21. Wenn  $k$  die elastische Kraft des Fadens für die Einheit der Längenänderung ist, so ist für Gleichgewicht  $k(l_0 - x) = G$  und

$$x = l_0 + G/k.$$

22. 
$$x = \frac{a \sqrt{m_1}}{\sqrt{m_1} + \sqrt{m_2}}.$$

23. Die beiden Gleichgewichtslagen liegen innerhalb von  $\overline{m_1 m_2} = a$  und sind vom Mittelpunkt dieser Strecke um  $\sqrt{\frac{a^2}{4} - \frac{k_1}{k_2}}$  entfernt. Das Gleichgewicht ist unmöglich, wenn  $a < 2\sqrt{k_1/k_2}$ .

25. Betrachte die Summe der Kräfte in Richtung der Dreieckseiten.

26. Es ist  $\operatorname{tg} \varphi = \frac{K}{G} = \frac{l}{p}$  und  $p = l \sin \varphi$ , daher

$$\sin^2 \varphi = \cos \varphi, \quad \text{daraus: } \varphi = 51^\circ 50';$$

$$S = 9/\cos \varphi = G(1 + \cos \varphi) = 1,618 G.$$

27.  $x = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2 + m_3 x_3}{m_1 + m_2 + m_3}$ ,  $y = \frac{m_1 y_1 + m_2 y_2 + m_3 y_3}{m_1 + m_2 + m_3}$ . [Projiziere die drei Anziehungskräfte auf die Koordinatenachsen und setze die Summe der Teilkräfte gleich Null.]

28. Es ist  $\frac{2}{r^2} \frac{x}{r} = \frac{1}{x^2}$  oder  $2x^3 = r^3$  und  $r^2 = a^2 + x^2$ , woraus  $x = 1,30 a$ .

29.  $D = \frac{3S}{\sqrt{8}}$ ,  $D_1 = S \left(1 - \frac{1}{\sqrt{8}}\right)$ . [Schneide das Seil oben und an den Seiten durch und setze jede Walze für sich ins Gleichgewicht.]

30.  $AC:CB = (G^2 + Q^2 - P^2):(G^2 + P^2 - Q^2)$ . [Benutze das aus  $G$  und den beiden Seilspannungen  $P$  und  $Q$  gebildete Kraftdreieck.]

31.  $\frac{P}{Q} = \sqrt{4 - \frac{a^2}{b^2}}$ . [Die Spannung im Seil ist  $Q$ .]

32.  $\operatorname{tg} \alpha/2 = 0,5$ ,  $D = G$ . [Projiziere die Kräfte auf die Richtungen parallel zur schiefen Ebene und senkrecht dazu.] Eine zweite Lösung gibt die wagrechte Lage der Ebene:  $\cos \alpha/2 = 0$ ,  $\alpha = \pi$ .

33.  $K = G \frac{\sin \alpha}{1 + \sin \alpha + \cos \alpha}$ ,  $D = G \frac{1 + \cos \alpha}{1 + \sin \alpha + \cos \alpha}$ . [Lösung wie vorher.]

34. Gleichgewicht findet statt, entweder wenn  $\overline{CM} = \sqrt[3]{\frac{kr}{G}}$  oder wenn  $\overline{CM} = 2r$ ; die entsprechenden Drücke sind  $D = G$  und  $D = \frac{k}{4r^2} - G$ . [Projiziere die Kräfte auf die Tangente und Normale von  $M$ .]

35. An allen Punkten des Halbkreises; überall ist  $D = 2kr$ . [Lösung wie vorher.]

36.  $b:h = \sqrt[3]{4} - 1 = 0,766$ . [Projiziere die drei Kräfte auf die Höhe des Dreiecks.]

37. Ist  $a$  die Dreieckseite, so ist  $r_1 = 0,7265 a$ ,  $r_2 = 0,6009 a$ ,  $r_3 = 0,4410 a$ . [Benutze ein Achsenkreuz  $x, y$  durch eine Ecke des Dreiecks, von dem etwa die  $x$ -Achse mit einer Dreieckseite zusammenfällt, und führe die Koordinaten  $xy$  für die Gleichgewichtsstellung des Punktes als Unbekannte ein.]

38. Bezeichnet  $\varphi$  den Winkel von  $MM_1$  mit der Führungsgeraden, so sind die Kräfte nach  $MM_1$  und  $MM_2$ :  $k \sin^2 \varphi/a^2$  und  $k \cos^2 \varphi/b^2$ ; die

Gleichheit der Teilkräfte nach der Führungsgeraden gibt  $\operatorname{tg} \varphi = a^2/b^2$  und  
 $c = a \operatorname{ctg} \varphi + b \operatorname{tg} \varphi = b^2/a + a^2/b$  oder  $a^3 + b^3 = a b c$ .

Für den Druck findet man durch Projektion auf die Richtung lotrecht zur Führung:

$$D = k/\sqrt{a^4 + b^4}.$$

39. Durch Projektion von  $G$  und  $K$  auf die Tangente der Parabel findet man die Gleichung

$$y(G - k p) = 0;$$

d. h. hat die Parabel den Halbparameter  $p = G/k$ , so ist  $G$  an allen Stellen der Parabel im Gleichgewicht (astatisches Gleichgewicht); sonst nur im tiefsten Punkt.

Die Projektion der Kräfte auf die Normale liefert im ersten Falle

$$D = k\sqrt{p^2 + y^2};$$

im zweiten ist  $D = k p = G$ .

40.  $k = \frac{G h l^3}{4(b^2 - h^2)}$ ,  $D = \frac{G b l}{b^2 - h^2}$ ; Gleichgewicht ist unmöglich, wenn  $b \leq h$ . [Projiziere die Kräfte auf  $AB$  und senkrecht dazu.]

41. Gleichgewicht besteht für  $\overline{MM}_1 = a/2$ ;  $D = k b$ .

42.  $z = x/4$ ; im besonderen folgt für  $z = a$ :  $x = 4 a$ .

43. Die Gleichheit der Fadenspannungen an den beiden Punkten gibt unmittelbar  $G_1 \sin \varphi_1 = G_2 \sin \varphi_2$ , oder  $\sin \varphi_1 : \sin \varphi_2 = G_2 : G_1$ .

Ferner ist  $r(\varphi_1 + \varphi_2) = l$ ,  $\varphi_2 = (l/r) - \varphi_1$  und in Verbindung mit der früheren Gleichung:

$$\operatorname{ctg} \varphi_1 = \frac{G_1 + G_2 \cos(l/r)}{G_2 \sin(l/r)}, \quad \operatorname{ctg} \varphi_2 = \frac{G_2 + G_1 \cos(l/r)}{G_1 \sin(l/r)}.$$

Man beachte, daß  $0 < \varphi_1 \leq \pi/2$ ,  $0 < \varphi_2 \leq \frac{\pi}{2}$  sein muß.

44. Die beiden Gleichgewichtslagen von  $M$  liegen in einer Geraden, die durch den Mittelpunkt des Kreises parallel zu  $M_1 M_4$  gezogen wird. Die Drücke an diesen zwei Stellen sind  $D = 5,071 k a$  und  $D = 9,071 k a$ . [Projiziere die Kräfte des Punktes auf die Kreistangente und Kreisnormale und führe den  $\sphericalangle \varphi$  zwischen  $MM_4$  und der Tangente in  $M$  als unbekannte Koordinate ein; es folgt  $\operatorname{tg} 2 \varphi = 1$ , d. h.  $\varphi = 22,5^\circ$  oder  $= \pi + 22,5^\circ$ .]

45. In den Ecken des Sechsecks und in den Halbierungspunkten seiner Seiten. — Beachte den Unterschied der Gleichgewichtslagen  $M_1, M_2, M_3$  und der drei anderen Ecken des Sechsecks.

46.  $H = G \frac{y}{x}$ ,  $D = \frac{G}{x} \sqrt{x^2 + y^2}$ . [Projiziere die Kräfte auf Tangente und Normale des Hyperbelpunktes  $x, y$ .]

47. Ist  $l$  die Länge des gespannten Fadens für Gleichgewicht und  $k$  die Fadenkonstante, so ist die in ihm auftretende Spannung der Längenänderung proportional, also

$$S = k(l - l_0),$$

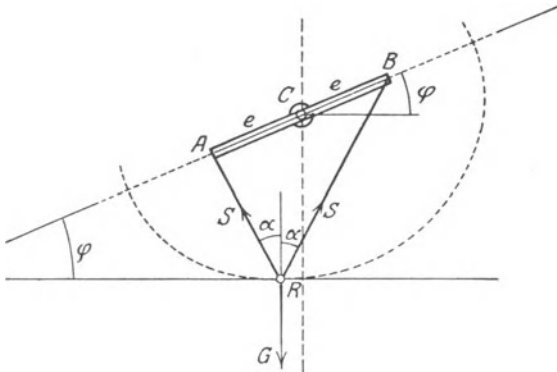
darin ist  $l = 2 r (\operatorname{ctg} \varphi + \varphi + \pi/2)$ ,  $l_0 = 2 r \pi$ ; ferner ist

$$G = 2 S \cos \varphi,$$

woraus

$$\cos \varphi \cdot (\operatorname{ctg} \varphi + \varphi - \pi/2) = G/4 k r.$$

48. Für jeden Winkel  $\varphi$  liegt die Gleichgewichtslage des Ringes  $R$  im tiefsten Punkt der Ellipse, deren Brennpunkte  $A, B$  sind und deren große Achse  $2a$  ist. Die Lotrechte ist die Normale zur Ellipse und halbiert den



Seilwinkel, d. i. den Winkel zwischen  $RA$  und  $RB$  — eine bekannte elementare Eigenschaft der Ellipse. — Mit Benutzung der Ellipsengleichung findet man sodann (s. Abb.)

$$S = \frac{G}{2 \cos \alpha} = \frac{G}{2} \cdot \frac{a}{\sqrt{a^2 - e^2 \cos^2 \varphi}}.$$

49. In den Bezeichnungen der Abbildung ist:

$$S_1 : S_2 : G = \sin \alpha_2 : \sin \alpha_1 : \sin (\alpha_1 + \alpha_2),$$

ferner ist

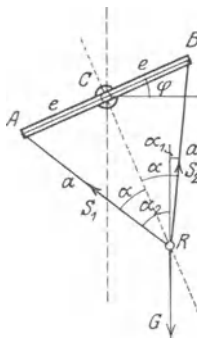
$$\alpha_1 + \alpha_2 = 2\alpha, \quad \sin \alpha = e/a, \quad \cos \alpha = \sqrt{(a^2 - e^2)}/a,$$

$$\alpha_1 = \alpha - \varphi, \quad \alpha_2 = \alpha + \varphi,$$

und damit folgt:

$$S_1 = \frac{Ga}{2} \left[ \frac{\cos \varphi}{\sqrt{a^2 - e^2}} + \frac{\sin \varphi}{e} \right],$$

$$S_2 = \frac{Ga}{2} \left[ \frac{\cos \varphi}{\sqrt{a^2 - e^2}} - \frac{\sin \varphi}{e} \right].$$



Wird der Stab  $AB$  um einen solchen Winkel  $\varphi$  gedreht, für den  $\operatorname{tg} \varphi = e/\sqrt{a^2 - e^2}$  ist, so wird  $S_1 = G$ ,  $S_2 = 0$ , d. h.  $G$  hängt nur an einem Seil. Bei großen Werten von  $\operatorname{tg} \varphi$  würde  $S_2$  negativ, d. h. das betreffende Seilstück schlaff werden.

50.  $m$  wird auf der Höhe des Dreiecks im Gleichgewicht sein. Nennt man  $h_1$  und  $h_2$  die Abstände des Punktes  $m$  von der Grundlinie und Spitze, so ist zunächst nach Aufgabe 18 die Anziehung der Grundlinie

$$K_1 = \frac{k m \mu a}{h_1 c},$$

wenn  $m A = m B = c$  und  $\mu a$  die Masse der Grundlinie ist.

Bezeichnet ferner  $\overline{SP} = z$ ,  $\overline{Pm} = x$ ,  $\sphericalangle PmS = \varphi$ ,  $\sphericalangle PSm = \alpha$ ,  $dM = \mu dz$  das Massenelement in  $P$ , so ist die Anziehung der beiden Seiten  $b$  auf  $m$  in der Richtung der Höhe  $mS$ :

$$K_2 = 2 \int \frac{k m dM}{x^2} \cdot \cos \varphi = 2 k m \mu \int_0^b \frac{(h_2 - z \cos \alpha) \cdot dz}{(h_2^2 + z^2 - 2 h_2 z \cos \alpha)^{3/2}}$$

oder

$$K_2 = \frac{2 k m \mu b}{h_2 c}.$$

Setzt man nun  $K_1 = K_2$ , so erhält man:

$$h_1 : h_2 = a : 2 b.$$

51. Die Mittelkraft ist gleich  $Q$ , rechts von der gegebenen Kraft  $Q$ , ihr parallel und gleichgerichtet, im Abstand  $\frac{K}{Q} p$ . [Drehe das Kraftpaar  $Kp$  und verwandle es nach der Gleichung:  $Kp = Qq$ .]

52. Erstens behandle man die gegebenen neun Kräfte mit Hilfe des Seilecks. Zweitens suche man die Mittelkraft der drei Kräfte und setze sie mit dem resultierenden der drei Kraftpaare zusammen, wie in Aufgabe 51.

54. Suche erst die Wirkungslinien von  $\overline{K}_{12} = \overline{K}_1 + \overline{K}_2$ , und  $\overline{K}_{34} = \overline{K}_3 + \overline{K}_4$  aus den gegebenen Verhältnissen, zerlege sodann  $K$  in diese beiden, endlich  $K_{12}$  in  $K_1$  und  $K_2$ ,  $K_{34}$  in  $K_3$  und  $K_4$ .

55. Suche die Mittelkraft der drei gegebenen Kräfte und zerlege sie in zwei Kräfte in den gegebenen Geraden.

56. Ist  $K_1 = K_2 + K_3 = K/2$ , so kann die Wirkungslinie der Summe von  $K_2$  und  $K_3$  gezeichnet werden. Ihre Größe ist  $K/2$ .

57. Ist z. B. die Lage von  $K_1$  und  $K_2$  gegeben, so ist wegen  $K_1 : K_2 = 1 : 2$  auch die Wirkungslinie ihrer Summe  $K_{12}$  bekannt und wegen  $K_{12} = K_3 = K/2$  auch die Lage von  $K_3$  zu ermitteln.

58. Das Moment des Kraftpaares ist der Fläche des Dreiecks proportional.

59. Ein Kraftpaar, dessen Moment gleich der doppelten Vieleckfläche ist.

60. Alle drei Teilkkräfte sind gleich  $K$ ; ihre Richtungen sind  $BC$ ,  $DC$ ,  $DA$ .

61. Die Mittelkraft ist  $2K$ , lotrecht aufwärts, rechts vom Quadrat, um  $K$  von dessen Mittelpunkt entfernt.

62. Die Mittelkraft hat die Größe 7,14 kg, ihre Gleichung ist:  $y = 3,67x - 5,22$ ; ihr Drehsinn ist gegen den Uhrzeiger.

63. Mittelkraft  $2K$ , Richtung von  $CD$ , außerhalb des Sechsecks, um  $\overline{AC}/2$  von  $CD$  entfernt.

64. Mittelkraft =  $-4$  kg, sie ist 19,25 m von  $K_1$ , 6,25 m von  $K_5$  entfernt und ihnen parallel.

65. Entweder  $\cos \alpha_1 = \cos \alpha_3 = \frac{n^2 + 3}{4n}$ ,  $\cos \alpha_2 = \frac{n^2 - 3}{2n}$  oder  $\cos \alpha_1 = -\cos \alpha_3 = \pm \frac{1}{2} \sqrt{n^2 + 3}$ ,  $\cos \alpha_2 = n$ . [Projiziere die drei Teilkkräfte auf  $K$  und senkrecht zu  $K$  und bilde überdies die Momente um  $A_2$ .]

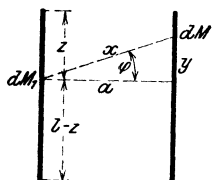
66.  $K : Q = 5,8284$ , Mittelkraft =  $6,8284 Q$ .

67. Ein Kraftpaar mit dem Moment  $\mathfrak{M} = 12,0288 kr^2$ . [Rechne die Länge der Fäden nach der Verdrehung; die Fadenkräfte wirken tangential zur Walze.]

68.  $R = K\sqrt{3}$ , Richtung  $BA$ .

69. Der Mittelpunkt liegt zwischen  $C$  und  $O$ , um  $0,526 a$  von  $C$  entfernt;  $a =$  Fünfeckseite. [Drehe die fünf Kräfte um  $90^\circ$ , suche ihre Mittelkraft und deren Schnitt mit  $OC$ .]

70. Der Mittelpunkt liegt außerhalb des Dreiecks auf  $K_1$ , um  $3,732 a$  von  $A$  entfernt. [Drehe das Kraftsystem nach rechts und nach links, jedesmal um  $60^\circ$ , suche die beiden Mittelkräfte und bringe sie zum Schnitt.]



71. Die Anziehung der rechten Seite auf die Punktmasse  $dM_1$  links in Richtung von  $a$  ist

$$dK = \int \frac{k dM dM_1}{x^2} \cos \varphi = k dM_1 \int \frac{\cos \varphi \cdot dM}{x^2}$$

und mit

$$dM = \mu dy, \quad \cos \varphi = \frac{a}{x}, \quad x^2 = a^2 + y^2:$$

$$dK = a k \mu dM_1 \int_{-z}^{l-z} \frac{dy}{(a^2 + y^2)^{3/2}} = \frac{k \mu dM_1}{a} \left[ \frac{l-z}{\sqrt{a^2 + (l-z)^2}} + \frac{z}{\sqrt{a^2 + z^2}} \right].$$

Setzt man  $dM_1 = \mu dz$  und integriert neuerdings von  $z = 0$  bis  $z = l$ , so erhält man die Gesamtanziehung

$$K = \frac{2 k \mu^2}{a} \int_0^l \frac{z dz}{\sqrt{a^2 + z^2}} = \frac{2 k M^2}{a l^2} (\sqrt{a^2 + l^2} - a),$$

worin  $M = \mu l$  die Masse einer Seite ist.

72.  $\sin \varphi = \frac{a}{b} \cdot \frac{G}{G+Q}$ . [Setze die Summe der Momente um  $O$  gleich Null.] Der Druck  $D$  zwischen dem Zylinder und dem Seil geht durch  $M$  und den Schnittpunkt der beiden Seilstücke, die sich um den Zylinder herumlegen; bezeichnet  $\alpha$  den Winkel bei  $M$  zwischen den Normalen zu den beiden Seilen, so ist

$$D = Q \sin \varphi / \cos(\varphi + \alpha/2).$$

$$73. \text{ Druck in } A = G \cdot \sqrt{1 + \frac{b^2}{a^2} \operatorname{ctg}^2 \alpha},$$

$$\text{Druck in } B = G \frac{b}{a} \operatorname{ctg} \alpha; \quad \operatorname{tg} \varphi = \frac{a}{b} \operatorname{tg} \alpha.$$

[Zerlege den Gelenkdruck in  $A$  in einen lotrechten und einen wagrechten Teil.]

$$74. \operatorname{tg} \varphi = 2 \operatorname{tg} \alpha; \quad D = G \sqrt{1 + \frac{1}{4} \operatorname{ctg}^2 \alpha}. \quad [\text{Lösung wie zuvor.}]$$

$$75. K = G \cdot \frac{b \cos \alpha \sin \beta}{a \cos(\beta - \alpha)},$$

$$A = G \cdot \left[ 1 - \frac{b \cos \alpha \cos \beta}{a \cos(\beta - \alpha)} \right], \quad B = G \frac{b}{a} \cdot \frac{\cos \alpha}{\cos(\beta - \alpha)}.$$

[Bilde die Momente um  $A$  und die Summen der Kräfte nach der Wagrechten und Lotrechten.]

76.  $S = G \frac{\cos \alpha}{2 \sin(\alpha - \omega)}$ . [Zeichne die Drücke in  $A$  und  $B$  und bilde die Momente der Kräfte um deren Schnittpunkt.]

Zeichnerisch ergeben sich  $S, A, B$  durch Zerlegung von  $G$  nach den drei Geraden  $S, A, B$ .

77.  $\cos \varphi = \frac{1}{8r} [a + \sqrt{a^2 + 32r^2}]$ ,  $A = G \operatorname{tg} \varphi$ ,  $C = G \frac{a}{2r}$ .

78.  $K = G \sin \alpha/2$ ,  $A = G \cos \alpha/2$ ,  $\varphi = \alpha/2$ . [Die Spannung im Seilstück  $BC$  ist  $K$ ; bilde die Momente um  $A$ .]

79. Es sind drei Lösungen möglich:

I.  $\varphi = 0$ ,  $A = B = G/\sqrt{2}$ ,

II. und III.  $\cos \varphi = \frac{h}{3a}$ ,  $A = \frac{G}{\sqrt{2}} (\cos \varphi \mp \sin \varphi)$ ,

$B = \frac{G}{\sqrt{2}} (\cos \varphi \pm \sin \varphi)$ .

[Wähle die Druckrichtungen in  $A$  und  $B$  als Achsenkreuz.]

80.  $\cos \frac{\varphi}{2} = \sqrt{\frac{p}{4a}}$ ,  $A = G \frac{\cos \varphi}{\cos \varphi/2}$ ,  $F = G \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2}$ ,  $p =$  Halbparameter. [Bilde die Momente um  $A$  und benutze die Polargleichung der Parabel  $r = \frac{p}{1 + \cos \varphi}$ , worin  $\overline{AF} = r$ ,  $\overline{SF} = p/2$ .]

81.  $S = G \frac{\cos \beta}{\sin \alpha}$ ,  $D = G$ ,  $\varphi = 2\beta$ .

82.  $A = G \frac{\sin \beta}{\sin(\alpha + \beta)}$ ,  $B = G \frac{\sin \alpha}{\sin(\alpha + \beta)}$ .

83.  $\varphi = 30^\circ$ . [Bilde die Momente um  $O$ .]

84.  $\operatorname{tg} \psi = \frac{G_1}{G} \operatorname{ctg} \alpha$ ,  $D = (G + G_1) \cos \alpha$ ,  $D_1 = (G + G_1) \sin \alpha$ ,

$S = \sqrt{G^2 \sin^2 \alpha + G_1^2 \cos^2 \alpha}$ . [Wähle  $AOB$  als Achsenkreuz.]

85. Man erhält für  $z$  die Gleichung (mit  $k = l/r$ ):

$$z^4 - 2z^3(k \sin \varphi + \cos \varphi) + z^2[(k^2 - 1) \sin^2 \varphi + k \sin 2\varphi] + 2z \cos \varphi(k \sin \varphi \cos \varphi + 1) - \cos^2 \varphi(k^2 \sin^2 \varphi + 1 + k \sin 2\varphi) = 0.$$

[Bilde die Momente um den Mittelpunkt der Walze und projiziere die Kräfte auf die Stabrichtung.]

86. Der Druck in  $B$  ist senkrecht zum Stab und hat die Größe  $G \cos^2 \alpha \cdot l/a$ . Der Druck in  $O$  besteht aus einem wagrechten Teil:  $G \sin \alpha \cos^2 \alpha \cdot l/a$  und aus einem lotrechten Teil:  $G [1 - \cos^2 \alpha \cdot l/a]$ .

87. Die Kräfte  $A$  und  $G, B$  und  $C$  bilden zwei Kraftpaare, deren Momente sich tilgen. Hieraus folgt unmittelbar:

$$A = G, \quad B = C = G \cos \alpha \cdot a/b.$$

88.  $x = \frac{Ga}{2Q}$ . Der Druck in  $C$  ist  $N = G/2$ .

89. Es sind zwei Lösungen möglich:

I.  $\varphi = 0$ ,  $N = 0$ . II.  $\cos \varphi = \frac{Gb}{4Pa}$ ,  $N = \sqrt{4P^2 - \frac{b^2}{4a^2} G^2}$ .

[Bringe in  $A$  den Druck  $N$  nach beiden Seiten normal zu  $EC$  an und bilde für den Stab  $AB$  die Momente um  $O$  und für den Stab  $CE$  die Momente um  $C$ .]



90.  $x = \frac{a\sqrt{G_2} + b\sqrt{G_1}}{\sqrt{G_1 + G_2}}$ . [Das Fußende  $A$  jedes der beiden Stäbe erhält einen wagrechten und einen lotrechten Druck; die wagrechten Teile müssen einander gleich sein.]

91.  $\cos \varphi = \sqrt[3]{a/2l}$ . [Aus Symmetriegründen sind die in  $C$  auftretenden Gelenkdrücke, die die beiden Stäbe aufeinander ausüben, wagrecht gerichtet.] Es muß  $a \leq 2l$  sein.

$$92. S = G \frac{ar(c^2 - 2r^2)}{c^3 \sqrt{c^2 - r^2}}.$$

$$93. \operatorname{ctg} \varphi = \frac{G b^2}{Q a r} + \sqrt{\frac{b^2}{r^2} - 1}.$$

$$94. \operatorname{tg} \varphi = \frac{G_2 \operatorname{ctg} \alpha - G_1 \operatorname{ctg} \beta}{G_2 + G_1}.$$

$$95. \operatorname{ctg} \varphi = \frac{G_1 r_1 \cos \alpha_1 + G_2 r_2 + G_3 r_3 \cos \alpha_3}{G_1 r_1 \sin \alpha_1 - G_3 r_3 \sin \alpha_3}. \quad [\text{Bilde die Momente um } O.]$$

96.  $S = \frac{Qr}{2a \sin^2 \alpha} + \left(G + \frac{Q}{2}\right) \operatorname{tg} \alpha$ . [Jeder Stab ist fünf Kräfte ausgesetzt: der Fadenspannung, dem Druck der Walze, dem Eigengewicht, dem Druck des Bodens und dem wagrechten Gelenkdruck in  $O$ .]

97.  $Q \cong 2G \left(1 - \frac{r}{R}\right)$ . [Bringe die Drücke zwischen den Kugeln und dem Zylinder an und bilde die Momente um den rechten Fußpunkt des Zylinders.]

98.  $x = l \frac{G_2}{G_1 + G_2}$ ,  $S = l \sqrt{\frac{G_1 G_2}{l^2 - (r_1 + r_2)^2}}$ . [Bilde die Momente um  $O$ .]

99.  $\frac{\sin^3 \varphi}{\cos \varphi} = \frac{r}{l} \left(\frac{P}{2Q} + 1\right)$ . [Die Richtung der Gelenkdrücke, die die beiden Stäbe in  $O$  aufeinander ausüben, ist wagrecht.]

100.  $\frac{G}{G_1} = \frac{lr}{a\sqrt{4r^2 - l^2}}$ ;  $A = 0$ ,  $C = G_1$ ,  $D = G + G_1$ . [Der Schwerpunkt der Stange muß in  $C$  sein.] Die Bildung der Momente um  $O$  liefert die Gleichung:

$$\operatorname{tg} \varphi = G a / G_1 r.$$

101.  $\cos \frac{\psi}{2} = \frac{G a}{Q r} \sin \varphi - \cos \varphi = \frac{G_1}{Q} \cos \alpha \cdot \cos(\alpha + \psi - \varphi)$ ; dabei ist  $\overline{OC} = r$ ,  $\sphericalangle AOB = 2\alpha$ . [Die Spannung in  $BC$  ist  $Q$ . Bilde für Stab und Halbzylinder die Momente um  $O$ .]

$$102. \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2} = \frac{Q r}{G a}, \quad G_1 = \frac{Q}{\cos \alpha \cdot \cos(\alpha + \varphi)},$$

$$A = Q \frac{\operatorname{tg}(\alpha + \varphi)}{2 \cos^2 \alpha}, \quad B = Q \left[ \frac{\operatorname{tg}(\alpha + \varphi)}{2 \cos^2 \alpha} - \operatorname{tg} \alpha \right],$$

$$D = G + G_1 + Q.$$

$$103. \cos \varphi = \frac{G_1 r}{G a} \sin \varphi + \frac{2 r}{l} \cos 2 \varphi, \quad \operatorname{ctg} \psi = \frac{2 a G}{G_1 l \cos \varphi} - \operatorname{tg} \varphi,$$

$$A = G_1 \frac{\sin(\varphi - \psi)}{\cos \varphi}, \quad C = G_1 \frac{\cos(2 \varphi - \psi)}{\cos \varphi}, \quad D = G + G_1.$$

$$104. \operatorname{tg} \varphi_1 = \frac{1}{2} \cdot \frac{Q r_1}{G_1 a_1}, \quad \operatorname{tg} \varphi_2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{Q r_2}{G_2 a_2},$$

$$\sin \psi = \frac{1}{l} [r_1(1 - \sin \varphi_1) - r_2(1 - \sin \varphi_2)].$$

$$105. \text{ Bezeichnet } \sphericalangle BOC = \varphi, \quad \sphericalangle B_1OC_1 = \varphi_1, \text{ so ist}$$

$$a = h(\operatorname{ctg} \varphi + \operatorname{ctg} \varphi_1),$$

und aus der Gleichheit der wagrechten Drücke in  $O$  folgt:

$$G l \sin 2 \varphi \cdot \sin \varphi = G_1 l_1 \sin 2 \varphi_1 \cdot \sin \varphi_1.$$

Aus diesen beiden Gleichungen können  $\varphi$  und  $\varphi_1$  gerechnet werden; es ist dann

$$x = h \operatorname{ctg} \varphi, \quad x_1 = h \operatorname{ctg} \varphi_1.$$

$$106. \operatorname{tg} \beta = \operatorname{tg} \alpha \left( 1 + \frac{2 G}{Q} \right).$$

107. Zunächst ist aus den in Aufgabe 86 angeführten Gründen:

$$A_1 = G_1, \quad A_2 = G_2, \quad B_1 = C_1, \quad B_2 = C_2.$$

Bildet man die Momente der Kräfte, welche den Zylinder beanspruchen (Eigen-  
gewicht, Drücke der Stäbe und der Unterlage), um seinen Mittelpunkt, so ergibt  
sich überdies

$$B_1 = C_1 = B_2 = C_2.$$

Bildet man die Momente der Kräfte des Stabes  $A_1C_1$  um  $A_1$ , so folgt

$$G_1 \cdot l_1 \cos \varphi = C_1 \cdot 2 r \quad (\text{Moment des Kraftpaares})$$

und für den Stab  $A_2C_2$ :

$$G_2 \cdot l_2 \sin \varphi = C_2 \cdot 2 r,$$

woraus

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{G_1 l_1}{G_2 l_2}$$

und jeder der vier Drücke

$$B_1 = C_1 = B_2 = C_2 = \frac{1}{2 r} \frac{G_1 G_2 l_1 l_2}{\sqrt{G_1 l_1^2 + G_2 l_2^2}}.$$

108. Die Mittelkraft geht durch den Mittelpunkt der Kugel und ist gleich dem Durchmesser.

109. Die eine Kante ist die Summe der beiden anderen. [Nimm eine Ecke des Parallelepipedes als rechtwinkliges Achsenkreuz an und bilde die Summen  $X$ ,  $Y$ ,  $Z$  der Teilkraft nach den drei Achsen und die Summen der Momente  $\mathfrak{M}_x$ ,  $\mathfrak{M}_y$ ,  $\mathfrak{M}_z$  um diese Achsen. Wenn eine Einzelkraft übrig-  
bleiben soll, so muß die Bedingung bestehen:

$$X \mathfrak{M}_x + Y \mathfrak{M}_y + Z \mathfrak{M}_z = 0.]$$

$$111. K = \sqrt{K_1^2 + K_2^2} = 14,422 \text{ kg.}$$

$$\mathfrak{M} = \frac{K_1 \cdot K_2}{K} \cdot p \sin \alpha = 8,653 \text{ kgm.}$$

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \frac{K_2}{K_1} = \frac{3}{2}, \quad \operatorname{tg} \alpha_2 = \frac{K_1}{K_2} = \frac{2}{3}.$$

Nennt man  $\overline{AC} = p_1$ ,  $\overline{BC} = p_2$ , so ist

$$p_1 : p_2 = \operatorname{tg} \alpha_1 : \operatorname{tg} \alpha_2 = 9 : 4, \quad p_1 + p_2 = p = 1,3 \text{ m.}$$

woraus  $p_1 = 0,9 \text{ m}$ ,  $p_2 = 0,4 \text{ m}$ .

112. Beide Kraftpaare haben das Moment

$$\mathfrak{M} = K \cdot \sqrt{h^2 + \frac{a^2}{4}}.$$

113. Die Zentralachse der Kraftgruppe geht durch  $A$  und steht senkrecht zur gegenüberliegenden Fläche. Ihre Einzelkraft ist  $R = K \sqrt{6}$  (Mittelkraft der in  $A$  zusammenstoßenden Kräfte  $K$ ), ihr Moment  $\mathfrak{M} = K a \sqrt{3}/2$ . (Summe der Momente der drei übrigen Kräfte  $K$ .)

114. Alle vier Kräfte sind gleich  $\mathfrak{M}/a$ .

115.  $K = 5,385 \text{ kg}$ ,  $\mathfrak{M} = 47,538 \text{ mkg}$ ;  $\alpha = 68^\circ 12'$ ,  $\beta = 90^\circ$ ,  $\gamma = 158^\circ 12'$ ;  $p = 14,054 \text{ m}$ .

116. Ein Kraftpaar vom Moment  $44,721 \text{ kgm}$ ; seine Achse liegt in einer zu  $AB$  parallelen, zur Bildfläche senkrechten Ebene und schließt mit  $AB$  einen Winkel ein, dessen Tangente gleich  $1/2$  ist.

117. Es ist  $Pp = Qq$  und  $\operatorname{tg} \alpha = \frac{3}{2} \frac{pq}{p^2 + q^2}$ .

118. Ein Kraftpaar vom Moment  $\mathfrak{M} = 2 K a \sqrt{3}$  in einer zu  $ABC$  parallelen Ebene. [Gruppieren die zwölf Kräfte nach den drei Quadranten des Oktaeders; die Kräfte jedes dieser Quadrate bilden je zwei Kraftpaare vom Moment  $K a$ ; die Achsen dieser Paare sind die Achsen des Oktaeders.]

119.  $Q_2^2 = P_1^2 + 3 P_2^2 + Q_1^2$ ; die Richtung von  $Q_2$  geht durch  $C$ , liegt in der Ebene  $ACD$  und schließt mit  $P_2$  einen Winkel ein, dessen Kosinus gleich  $2 P_2/Q_2$  ist. [ $Q_2$  muß die Mittelkraft von  $P_1$ ,  $P_2$  und  $-Q_1$  sein; um deren Größe zu finden, wähle in  $A$  ein rechtwinkliges Koordinatenkreuz; die Teilkräfte nach den drei Achsen sind:  $P_1 \cos \alpha$ ,  $-Q_1$  und  $P_2 + P_1 \sin \alpha = 2 P_2$ . Dann ist  $Q_2^2$  die Quadratsumme dieser drei Größen.]

120. Vergleiche die Bezeichnungen in Aufgabe 109. Aus

$$X \mathfrak{M}_x + Y \mathfrak{M}_y + Z \mathfrak{M}_z = 0 \quad \text{folgt} \quad a + b - c = 0;$$

$$R = \sqrt{X^2 + Y^2 + Z^2} = K \sqrt{3};$$

$$\cos(Rx) = \cos(Ry) = \cos(Rz) = 1/\sqrt{3};$$

das Moment der drei Kräfte  $K$  in bezug auf  $O$  ist:

$$\mathfrak{M} = \sqrt{\mathfrak{M}_x^2 + \mathfrak{M}_y^2 + \mathfrak{M}_z^2} = K \sqrt{a^2 + b^2 + c^2};$$

$$p = \mathfrak{M}/R = \sqrt{(a^2 + b^2 + c^2)}/3.$$

121. Vergleiche die Bezeichnungen in Aufgabe 109. Soll die Dynam durch  $O$  gehen, so muß  $X : Y : Z = \mathfrak{M}_x : \mathfrak{M}_y : \mathfrak{M}_z$  sein; nun ist  $X = K_1$ ,  $Y = K_2$ ,  $Z = K_3$ ;  $\mathfrak{M}_x = K_3 b$ ,  $\mathfrak{M}_y = K_1 c$ ,  $\mathfrak{M}_z = K_2 a$ , woraus

$$K_1 : K_2 : K_3 = \sqrt[3]{a b^2} : \sqrt[3]{b c^2} : \sqrt[3]{c a^2}.$$

122.  $R = 2 K \sqrt{6}$ ,  $\mathfrak{M} = \frac{2}{3} \sqrt{6} K a$ . Die Achse trifft die Linie  $BD$  im ersten Drittel von  $B$  entfernt; sie ist der Ebene  $ACGE$  parallel und schließt mit  $BF$  und  $AC$  Winkel  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$  ein, für die

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = 1/\sqrt{2}, \quad \operatorname{tg} \alpha_2 = \sqrt{2}$$

ist.

123.  $a : b : c = K_1 l : K_2 m : K_3 n$ . [Bilde die Summe der Momente um die  $x$ -Achse:  $\Sigma(Zy - Yz) = K_2 cm - K_3 bn = 0$  und ähnlich für die anderen Achsen.]

124. Das Kraftpaar in jeder Seitenfläche des Vielflachs kann man durch Kräfte ersetzen, die in den Kanten wirken, durch die halbe Kantenlänge gemessen werden und positiven Umfassungssinn der Seitenfläche geben. (Vergleiche Aufgabe 59.) Wenn man dies für jede Seitenfläche durchführt, wirken in jeder Kante zwei sich tiltende Kräfte.

$$125. K = G \frac{a \sin \varphi}{2 \sqrt{b^2 + a^2 \sin^2 \varphi/2}};$$

$$K_{\max} \text{ tritt für } \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2} = \sqrt{\frac{b^2}{a^2 + b^2}} \text{ auf.}$$

[Die Projektion der Fadenspannung auf die wagrechte Ebene, die  $B$  zurückziehen sucht, hat die Richtung der Sehne  $BB_0$ .]

126.  $D = \frac{G}{\sqrt{6}}$ ,  $H = \frac{G}{3\sqrt{2}}$ . [Behandle jede Kugel für sich; die obere ist drei Kräften  $D$  und dem Gewicht  $G$  ausgesetzt; jede untere erleidet den Druck  $D$ , den Druck der Tischfläche  $D_1$ , das Gewicht  $G$  und die Kraft  $H$ .]

127.  $S_1 = \frac{-Ka}{\sqrt{9a^2 - 3b^2}}$  (Druck);  $S_2 = \frac{Kb}{3\sqrt{9a^2 - 3b^2}}$  (Zug). [Behandle die Spitze der Pyramide und eine Ecke für sich wie in der vorhergehenden Aufgabe.]

128.  $r = 2a/\sqrt{3}$ . [Die Auflagerdrücke des Randes wirken in den Verbindungslinien der Randpunkte mit dem Kugelmittelpunkt; nennt man deren Neigung gegen die Lotrechte  $\alpha$  und bezeichnet ihre skalare Summe mit  $D$ , so ist

$$D \cos \alpha = G = \frac{4}{3} \gamma r^3 \pi,$$

woraus

$$D = \frac{4\gamma\pi}{3} \frac{r^4}{\sqrt{r^2 - a^2}},$$

welcher Ausdruck zu einem Minimum zu machen ist.]

129.  $\operatorname{tg} \varphi = \frac{b^2 - a^2}{3\sqrt{r^2(4a^2 - b^2) - a^4}}$ . [Der Schwerpunkt des Dreiecks muß unter dem Kugelmittelpunkt, die Enden der Grundlinie  $b$  in derselben Horizontalebene liegen. Lege eine lotrechte Ebene durch die Halbierungslinie des Dreiecks.]

130. Wählt man das Achsenkreuz  $x, y, z$  wie in der Abbildung angegeben, so haben die fünf Kräfte  $H, G, A, B, C$  folgende Teilkräfte:

$$H \begin{cases} H \\ 0 \\ 0 \end{cases} \quad B \begin{cases} 0 \\ Y \\ Z \end{cases} \quad G \begin{cases} 0 \\ 0 \\ -G \end{cases} \quad A \begin{cases} 0 \\ - \\ 0 \end{cases} \quad C \begin{cases} -C \cos \alpha \\ 0 \\ C \sin \alpha \end{cases}$$

Ihre Angriffspunkte haben folgende Koordinaten:

$$B \begin{cases} 0 \\ 0 \\ 0 \end{cases} \quad S \begin{cases} x_A/2 \\ y_A/2 \\ z_A/2 \end{cases} \quad A \begin{cases} x_A = \frac{\sqrt{a(a+2r)}}{a+r} \sqrt{l^2 - e^2} \\ y_A = e \\ z_A = \frac{r}{a+r} \sqrt{l^2 - e^2} \end{cases}$$

$$C \begin{cases} x_C = a \frac{a+2r}{a+r} = a+r - r \cos \alpha \\ y_C = e \frac{\sqrt{a(a+2r)}}{\sqrt{l^2 - e^2}} \\ z_C = r \sin \alpha, \end{cases}$$

worin  $\cos \alpha = \frac{r}{a+r}$ , ferner  $l^2 = x_A^2 + e^2 + z_A^2$ ,

$$x_A : y_A : z_A = x_C : y_C : z_C.$$

Die sechs Gleichgewichtsbedingungen lauten:

$$\Sigma X = H - C \cos \alpha = 0, \quad \Sigma Y = -A + Y = 0,$$

$$\Sigma Z = -G + Z + C \sin \alpha = 0,$$

$$\Sigma (yZ - zY) = -Ge/2 + Cy_C \sin \alpha + Az_A = 0,$$

$$\Sigma (zX - xZ) = Gx_A/2 - Cr \cos \alpha \sin \alpha - C \sin \alpha \cdot (a+r - r \cos \alpha) = 0,$$

$$\Sigma (xY - yX) = Cy_C \cos \alpha - Ax_A = 0,$$

woraus sich ergeben:

$$H = \frac{G}{2} \cdot \frac{r \sqrt{l^2 - e^2}}{(a+r)^2}, \quad A = \frac{G}{2} \cdot \frac{er}{(a+r) \sqrt{l^2 - e^2}}$$

$$B \begin{cases} Y = A \\ Z = \frac{G}{2} \left[ 2 - \frac{\sqrt{a(a+2r)} \cdot \sqrt{l^2 - e^2}}{(a+r)^2} \right] \end{cases}$$

$$C = \frac{G}{2} \cdot \frac{\sqrt{l^2 - e^2}}{a+r}.$$

131. Das Achsenkreuz  $xz$  wird in einer lotrechten Ebene,  $y$  ist wagrecht angenommen. Die Kräfte  $K$  und  $Q$  und die Auflagerdrücke in  $A$  und  $B$  haben folgende Teilkräfte:

$$K \begin{cases} 0 \\ K \\ 0 \end{cases} \quad Q \begin{cases} -Q \sin \alpha \\ 0 \\ -Q \cos \alpha \end{cases} \quad A \begin{cases} X_1 \\ Y_1 \\ Z_1 \end{cases} \quad B \begin{cases} X_2 \\ Y_2 \\ 0 \end{cases}.$$

Ihre Angriffspunkte haben folgende Koordinaten:

$$K \begin{cases} -a \\ 0 \\ b \end{cases} \quad Q \begin{cases} 0 \\ r \\ q - \varepsilon \end{cases} \quad A \begin{cases} 0 \\ 0 \\ 0 \end{cases} \quad B \begin{cases} 0 \\ 0 \\ l \end{cases},$$

worin  $\varepsilon$  eine kleine Strecke bedeutet, die von der Neigung des Seiles gegen die Achse des Wellrades herrührt und vernachlässigt werden kann, wenn  $\alpha$  nicht viel von  $90^\circ$  verschieden ist.

Die sechs Gleichgewichtsbedingungen lauten:

$$\begin{aligned}\Sigma X &= -Q \sin \alpha + X_1 + X_2 = 0, \\ \Sigma Y &= K + Y_1 + Y_2 = 0, \\ \Sigma Z &= -Q \cos \alpha + Z_1 = 0, \\ \Sigma(yZ - zY) &= -Kb - Qr \cos \alpha - Y_2 l = 0, \\ \Sigma(zX - xZ) &= -Qq \sin \alpha + X_2 l = 0, \\ \Sigma(xY - yX) &= -Ka + Qr \sin \alpha = 0,\end{aligned}$$

woraus sich ergeben:

$$K = Q \frac{r}{a} \sin \alpha,$$

$$A \begin{cases} X_1 = Q \frac{l-q}{l} \sin \alpha \\ Y_1 = Q \frac{r}{l} \left( \cos \alpha - \frac{l-b}{a} \sin \alpha \right), \\ Z_1 = Q \cos \alpha, \end{cases} \quad B \begin{cases} X_2 = Q \frac{q}{l} \sin \alpha \\ Y_2 = -Q \frac{r}{l} \left( \frac{b}{a} \sin \alpha + \cos \alpha \right) \\ Z_2 = 0. \end{cases}$$

$$132. S = \frac{G}{2\sqrt{3}} \frac{a}{\sqrt{3l^2 - a^2}}; \quad \delta S = \frac{G\sqrt{3}l^2}{2} \frac{\delta a}{(3l^2 - a^2)^{3/2}}. \quad [\text{Die beiden}$$

Spannungen  $S$  in  $A$  haben eine Mittelkraft  $S_1 = 2S \cos 30^\circ$ , die in der Ebene der drei Fäden liegt; bilde von  $S_1$  und  $G$  die Momente um  $O$  und setze ihre Summe gleich Null.]

133. Nimm die Ebene der Platte als  $x, y$ -Ebene an, die Normale in  $A$  nach aufwärts als  $z$ -Achse, dann ergeben die Gleichgewichtsbedingungen, wenn man  $X, Y, Z$  die Teilkräfte des Gelenkdruckes in  $A$  nennt:

$$\begin{aligned}X &= 0, \quad Y + Q \cos \alpha = 0, \quad Z - Q \sin \alpha - K + D = 0, \\ &\quad -Ql \sin \alpha + Dy = 0, \quad Kb - Dx = 0,\end{aligned}$$

woraus wegen  $x^2 + y^2 = e^2$ :

$$D = \frac{1}{e} \sqrt{P^2 b^2 + Q^2 l^2 \sin^2 \alpha} = 4,27 \text{ kg.}$$

$$x = \frac{Pb}{D} = 1,87 \text{ m}, \quad y = \frac{Ql \sin \alpha}{D} = 2,34 \text{ m.}$$

$$A \begin{cases} X = 0 \\ Y = -Q \cos \alpha = -4,33 \text{ kg} \\ Z = K + Q \sin \alpha - D = 2,23 \text{ kg} \\ A = \sqrt{Y^2 + Z^2} = 4,87 \text{ kg.} \end{cases}$$

134. Im Verhältnis 2:3. [Die Spannungen im Faden sind oben und unten die gleichen; rechne daraus die Neigung des oberen und des unteren Fadenstückes gegen die Kegelachse.]

135. Bildet man die Momente aller Kräfte der Platte um die Gerade  $BC$ , so wird für Gleichgewicht

$$Q = G \frac{\sqrt{R^2 - s^2}}{R - \sqrt{R^2 - s^2}},$$

wenn  $s$  die halbe Sehne  $\overline{BC}$  ist.

$$\text{Ferner ist} \quad x = R + r - \sqrt{R^2 - s^2} - \sqrt{r^2 - s^2}.$$

$Q$  erhält den kleinsten Wert, wenn  $s = r$  wird, also für

$$x = R + r - \sqrt{R^2 - r^2},$$

und es ist:

$$Q_{\min} = G \frac{\sqrt{R^2 - r^2}}{R - \sqrt{R^2 - r^2}}.$$

136. Denkt man sich die Seifenblase längs einer Durchmessersebene aufgeschnitten, so ist die Summe der längs dieser Schnittlinie auftretenden Kräfte in der Richtung der Normalen zu dieser Ebene  $S \cdot 2r\pi$ , während die Belastung jeder Hälfte  $(p - p_0)r^2\pi$  ist; die Gleichsetzung beider Ausdrücke gibt

$$S = (p - p_0)r/2.$$

137.  $x = \frac{6}{11}a$ ,  $y = \frac{1}{11}a$ ,  $C = \frac{11}{20}G$ . [Bilde die Momente der Drucke  $A$ ,  $B$ ,  $C$  und des Gewichtes  $G$  um  $AB$  und  $AD$ .]

138.  $\sin \alpha : \sin \beta : \sin \gamma = a : b : c$ . [Bilde die Momente um die durch  $A$  und  $B$  gehenden Halbmesser der Scheibe.]

139.  $\xi = \frac{3}{5}h$ . [Ist  $v$  die Geschwindigkeit eines Punktes des Dreiecks, der den Abstand  $x$  von der Achse hat, und  $\omega$  die Winkelgeschwindigkeit, so ist  $v = x\omega$ ; ist ferner  $y$  die Breite des Dreiecks im Abstand  $x$  von der Achse, so ist der gesamte Luftwiderstand  $W = k \cdot \int_0^h v^2 y dx$ ; der Angriffspunkt von  $W$  ergibt sich durch Bildung der Momente:  $W\xi = k \cdot \int_0^h v^2 xy dx$ ; darin ist nun  $y = \frac{b}{h}(h - x)$ .]

$$140. P = \frac{k a^{n+2}}{n+1}, \quad \xi = \frac{n+1}{n+2}a \quad \eta = \frac{a}{2}.$$

141. Ist  $d$  der Durchmesser des Kolbens, so ist

$$p \frac{\pi d^2}{4} = 2k \cdot \Delta l = k_1 \cdot \Delta l_1.$$

Der Kolben senkt sich also um

$$\Delta l_1 = \frac{p}{k_1} \frac{\pi d^2}{4},$$

während sich der Zylinder um

$$\Delta l = \frac{p}{2k} \frac{\pi d^2}{4}$$

hebt.

$$142. \eta = \frac{b^2}{a + 2b}.$$

$$143. \eta = 0,369a.$$

$$144. \xi = \frac{a(a + 2c)}{2(a + b + c)}, \quad \eta = \frac{b^2 + c^2}{2(a + b + c)}.$$

$$145. \eta = 0,789a.$$

$$146. \eta = \frac{2b^2 + ab\pi + a^2}{4b + 2a + a\pi}.$$

$$147. \eta = \frac{2b(b \sin \alpha + a\alpha) + a^2(1 - \alpha \operatorname{ctg} \alpha)}{4(b+c) \sin \alpha + 2a\alpha}.$$

$$148. \eta = \frac{a}{4(\alpha + \sin^2 \alpha)}.$$

$$149. \xi = \frac{a^2 + b^2 - c^2 + 2bc}{2(a+b+c)}, \quad \eta = \frac{a^2 - b^2 + c^2}{\pi(a+b+c)}.$$

$$150. \xi = \frac{1}{2}(a-b), \quad \eta = \frac{1}{2}(a-b) \left( \frac{1}{\alpha} - \operatorname{ctg} \alpha \right).$$

$$151. \xi = 0, \quad \eta = \frac{2r}{\pi}.$$

$$152. \begin{cases} \xi = r \frac{\sin 2\alpha(1 + 2\cos \alpha) - \pi \sin^2 \alpha + 2\alpha}{2N \cos \alpha}, \\ \eta = r \frac{\sin 2\alpha(1 + 2\sin \alpha) + \pi \sin^2 \alpha - 2\alpha}{2N \sin \alpha}, \end{cases}$$

darin ist:

$$N = \pi \sin \alpha(1 + \cos \alpha) + 2\alpha(\cos \alpha - \sin \alpha).$$

153. Sei  $\rho$  der Halbmesser des Inkreises des Dreiecks  $LMN$ , so ist der Abstand seines Mittelpunktes von der Seite  $a$  des gegebenen Dreiecks  $ABC$ :

$$\eta = \frac{b^2 \sin \gamma + c^2 \sin \beta}{2(a+b+c)} = \frac{b \sin \gamma \cdot (b+c)}{2(a+b+c)} = \frac{b}{2} \sin \gamma - \rho$$

und ähnlich für die Abstände von  $b$  und  $c$ .

154. Rechne die Abstände des Schnittpunktes  $S$  von den drei Seiten des Dreiecks.

155.  $x^2 + \frac{4}{3}x = 2 + \frac{8\pi}{27}$ . [Der Halbmesser des kleinen Kreises ergibt sich gleich  $R/3$ .]

$$156. \xi = \eta = \frac{5}{12}a.$$

$$157. \eta = \frac{7}{18}a.$$

$$158. \eta = \frac{3}{26}a(4 - \sqrt{3}).$$

$$159. \eta = 5,95.$$

$$160. \eta = 8,89.$$

$$161. \eta = 14,88.$$

$$162. \eta = 6,19.$$

$$163. \eta = 19,8.$$

$$164. \xi = 9,87, \quad \eta = 50,15.$$

$$165. \xi = 2,21, \quad \eta = 3,88.$$

$$166. \xi = 4,86, \quad \eta = 4,46.$$

$$167. \eta = 11,99.$$



$$168. \quad \xi = -\frac{e r^2}{R^2 - r^2}, \quad \eta = 0.$$

$$169. \quad \xi = \eta = a \frac{10 - 3\pi}{12 - 3\pi}.$$

$$170. \quad \xi = \frac{4}{3} \frac{R^3 - r^3}{R^2 - r^2} \frac{\sin \alpha / 2}{\alpha}, \quad \eta = 0.$$

$$171. \quad \eta = 23,8.$$

$$172. \quad \xi = a \frac{\sin^2 \alpha \operatorname{ctg} \beta \cdot (2\beta - \sin 2\beta) - \sin^2 \beta \operatorname{ctg} \alpha \cdot (2\alpha - \sin 2\alpha)}{\sin^2 \beta \cdot (2\alpha - \sin 2\alpha) - \sin^2 \alpha \cdot (2\beta - \sin 2\beta)}.$$

$$173. \quad \xi = \eta = \frac{4r(r + \delta) + 2(a - \delta)(2r + a) + 4\delta^2/3}{\pi(2r + \delta) + 8(a - \delta)}.$$

[Angenähert, wenn man die Ansätze als Rechtecke behandelt.]

$$174. \quad \xi = 2,14, \quad \eta = 1,18.$$

$$175. \quad \xi = \frac{5}{6} r, \quad \eta = \frac{14}{9\pi} r.$$

$$176. \quad \xi = r \left( \frac{16}{3\pi} - 1 \right), \quad \eta = \frac{4r}{\pi}.$$

$$177. \quad \xi = \frac{3}{5} r, \quad \eta = \frac{4r}{\pi}.$$

$$178. \quad \xi = 0, \quad \eta = \frac{6R^3 - 8Rr^2\pi + 8r^3}{9\sqrt{3}R^2 - 12r^2\pi}.$$

$$179. \quad \xi = \frac{\pi(R-r)(R+r-a)}{2b + \pi(R+r-a)}, \quad \eta = \frac{(R-r)[\pi b + 4(R+r-a)]}{2b + \pi(R+r-a)}.$$

$$180. \quad \xi = 9,76, \quad \eta = 2,54.$$

181. Zunächst ist das Viereck  $A_1B_1C_1D_1 \sim ABCD$ ; ferner ist  $C_1$  der Schwerpunkt des Dreiecks  $ABC$ ,  $D_1$  der des Dreiecks  $ABD$ . Die Parallelen zu  $BC$  durch  $C_1$  und zu  $AC$  durch  $D_1$  sind daher Schwerlinien des Vierecks und schneiden sich in dem gesuchten Schwerpunkt  $S$ .

$$183. \quad \eta = \frac{2a}{3} \cdot \frac{\sin^2 \alpha (1 + 2 \cos^2 \alpha)}{4\alpha - \sin 4\alpha}.$$

$$184. \quad x = \frac{a}{2} (3 - \sqrt{3}).$$

$$185. \quad \xi = \eta = \frac{1}{2} \frac{(a-c)(b-c)}{a+b-c}.$$

$$186. \quad \text{Es ist } OS_2 : OS_1 = 2 : 3.$$

$$187. \quad \text{Es ist } ASO \sim AND; \text{ daraus folgt } OS = \frac{rc}{AM}, \text{ wenn } \overline{AB} = c \text{ ist.}$$

Die Fläche des Kreisabschnittes ist  $f = \frac{1}{2} \overline{AM} \cdot c \sin \alpha$ , woraus  $\overline{AM} = \frac{4f}{c^2}$  und  $\overline{OS} = \frac{c^3}{12f}$ .

$$188. \quad \text{Parabelsegment: } \xi = \frac{3}{5} a, \quad \eta = \frac{3}{8} b.$$

$$\text{Ergänzungsfäche: } \xi = \frac{3}{10} a, \quad \eta = \frac{3}{4} b.$$

189. Mache  $\overline{OA} = \overline{AM}$ ,  $AB \parallel OX$ , dann ist  $A\bar{S} = \frac{2}{5} \overline{AB}$ .

190.  $\xi = \frac{4a}{3\pi}$ ,  $\eta = \frac{4b}{3\pi}$ ;  $a, b$  Halbachsen der Ellipse.

191.  $\xi = \frac{4}{3\pi} \cdot \frac{a^2 b - a_1^2 b_1}{ab - a_1 b_1} = 11,51 \text{ cm}$ .

192.  $\xi = \frac{2}{3} \frac{a}{\pi - 2}$ ,  $\eta = \frac{2}{3} \frac{b}{\pi - 2}$ .

193.  $\xi = \eta = \frac{256}{315} \cdot \frac{a}{\pi}$ .

194.  $\xi = a/\sqrt{5}$ ,  $\eta = b/\sqrt{5}$ .

195.  $\xi = \frac{a\pi}{2} + \frac{8a}{9\pi}$ ,  $\eta = \frac{5}{6} a$ .

196.  $\xi = \frac{5}{6} a$ ,  $\eta = 0$ .

197.  $\xi = a/4$ ,  $\eta = 0$ .

198.  $\xi = \pi/2$ ,  $\eta = \pi/8$ .

199. Lege durch  $O$  eine beliebige Ebene; sind  $x$  die Abstände der gleichen Gewichte von ihr, so müßte  $\sum x = 0$  sein, was für Gleichgewicht aller Kräfte in  $O$  tatsächlich zutrifft.

201.  $\xi = \frac{3}{8} (1 + \cos \alpha) \frac{R^4 - r^4}{R^3 - r^3}$ .

202. Verbinde die Spitzen  $S_1$  und  $S_2$  der beiden Kegelflächen und suche auf dieser Geraden einen Punkt  $P$ , der die Strecke  $S_1 S_2$  innen im Verhältnis  $h_2 : h_1$  teilt. Verbinde  $P$  mit dem Schwerpunkt  $S$  der Grundfläche; der gesuchte Schwerpunkt liegt auf  $SP$ , im ersten Viertelpunkt von  $SP$ , von  $S$  aus gezählt.

203. Schneide senkrecht zur  $x$ -Achse eine unendlich dünne Scheibe im Abstand  $x$  von  $O$  heraus; sind  $x, y, z$  die Koordinaten ihres Schwerpunktes, so ist der Inhalt der Scheibe

$$dV = 4z \sqrt{r^2 - x^2} dx,$$

$$z = \frac{a}{2} + \frac{x}{2} \operatorname{tg} \varphi, \quad V = \int_{-r}^{+r} dV = a r^2 \pi;$$

für die Koordinaten  $\xi, \eta, \zeta$  des Schwerpunktes gilt dann

$$V\xi = \int_{-r}^{+r} x \cdot dV, \quad V\eta = \int_{-r}^{+r} y \cdot dV, \quad V\zeta = \int_{-r}^{+r} z \cdot dV,$$

woraus

$$\xi = \frac{r^2}{4a} \operatorname{tg} \varphi, \quad \eta = \frac{1}{8a} (4a^2 + r^2 \operatorname{tg}^2 \varphi), \quad \zeta = 0.$$

204. Schneide den Keil in rechteckige Scheiben parallel der Grundfläche; eine solche Scheibe in der Entfernung  $z$  von der Grundfläche hat parallel zu  $a$  und  $b$  die Abmessungen:

$$x = a + \frac{a_1 - a}{h} z \quad \text{und} \quad y = \frac{b}{h} (h - z).$$

Der Rauminhalt des Keiles hat daher die Größe

$$V = \int_0^h xy \cdot dz = \frac{b h}{6} (a_1 + 2 a),$$

und der Schwerpunktsabstand  $\zeta$  von der Grundfläche ergibt sich aus

$$V \zeta = \int_0^h z \cdot dV \quad \text{mit} \quad \zeta = \frac{h}{2} \frac{a + a_1}{2a + a_1}.$$

**205.** Der Schwerpunkt halbiert die Höhe. [Rauminhalt des Paraboloides:  $\pi r^2 h/2$ ,  $r$  = Halbmesser der Grundfläche,  $h$  = Höhe des Paraboloides. Schwerpunktsabstand des Paraboloides vom Scheitel:  $2h/3$ .]

**206.** Schneide den Obelisken in rechteckige Scheiben parallel den Grundflächen; eine solche Scheibe in der Entfernung  $z$  von der oberen Grundfläche hat parallel zu  $a$  und  $b$  die Abmessungen:

$$x = a_1 + \frac{a - a_1}{h} z \quad \text{und} \quad y = b_1 + \frac{b - b_1}{h} z.$$

Der Rauminhalt des Obelisken hat dann die Größe

$$V = \int_0^h xy \cdot dz = \frac{h}{6} [ab + a_1 b_1 + (a + a_1)(b + b_1)],$$

und der Schwerpunktsabstand  $\zeta_1$  von der oberen Grundfläche ergibt sich aus

$$V \zeta_1 = \int_0^h z \cdot dV$$

mit

$$\zeta_1 = \frac{h}{2} \frac{2ab + (a + a_1)(b + b_1)}{ab + a_1 b_1 + (a + a_1)(b + b_1)}.$$

$$\mathbf{207.} \quad \xi = \frac{a}{3} \frac{p_1 + 2 p_2}{p_1 + p_2}.$$

$$\mathbf{208.} \quad \eta = \frac{5}{12} b.$$

$$\mathbf{209.} \quad \xi = \eta = \zeta = 3r/8.$$

$$\mathbf{210.} \quad \text{Abstand vom Mittelpunkt} \quad \xi = 3a/8.$$

$$\mathbf{211.} \quad \xi = \frac{h}{3} \frac{a^2 + 2b^2}{a^2 + b^2}.$$

$$\mathbf{212.} \quad e = \frac{l}{n} - \frac{b}{2} + \frac{r^2 l^2}{b(R^2 - r^2)} \left( \frac{1}{n} - \frac{1}{2} \right).$$

$$\mathbf{213.} \quad \xi = \frac{1}{4} \frac{3R_1^2 h^2 + 6r^2 l(2h + l) + 8R_2^3(h + l) - 3R_2^4}{R_1^2 h + 3r^2 l + 2R_2^3}.$$

**214.** Der Schwerpunkt liegt im ersten Drittelpunkt der Verbindungslinie des Kreismittelpunktes mit dem Mittelpunkt der Geraden  $CD$ .

**215.** Für  $z$  ergibt sich die Gleichung vierten Grades:

$$z^4 - 4n z^3 + 6n^2 z^2 - 4z + 1 = 0.$$

$$216. \quad x = \frac{3V}{r^2 \pi} \left( \frac{2a}{r} - 1 \right), \quad y = \frac{6V}{r^2 \pi} \left( 2 - \frac{3a}{r} \right),$$

$$\eta = \frac{3V}{r^2 \pi} \left[ \frac{3}{2} - \frac{4a}{r} + \frac{3a^2}{r^2} \right].$$

217. Für  $\operatorname{tg} \varphi$  ergibt sich die Gleichung  $\operatorname{tg}^3 \varphi - \frac{9}{8} \operatorname{tg}^2 \varphi + \operatorname{tg} \varphi - \frac{3}{8} = 0$ ,  
woraus  $\varphi = 28^\circ 44' 28''$ ; ferner ist

$$\begin{cases} \xi = r - \frac{r}{4} \frac{\cos 2\varphi \cdot \sin 2\varphi}{2 - \sin 2\varphi}, \\ \eta = \frac{r}{4} \frac{3 - \sin^2 2\varphi}{2 - \sin 2\varphi}. \end{cases}$$

[Verbinde die Schwerpunkte der Halbkugel und des Kegels; der Schnitt dieser Verbindungslinie mit  $OS$  ist der gesuchte Schwerpunkt.]

218.  $\varphi = 56^\circ 39\frac{1}{2}'$ . [Der Schwerpunkt der Fläche muß lotrecht unter  $A$  liegen.]

219.  $\operatorname{tg} \varphi = 2,172 \frac{r}{l}$ . [Der Schwerpunkt des Zylinders muß in der Lotrechten durch  $O$  liegen.]

220.  $\operatorname{tg} \varphi/2 = 1/\sqrt{2}$ . [Der Schwerpunkt des Kegels muß in den Kugelmittelpunkt fallen.]

221.  $\frac{\sin \alpha/2}{\sin \beta/2} = \sqrt[3]{\left(\frac{r}{R}\right)^4}$ . [Sind  $V_1, V_2$  die Rauminhalte,  $\xi_1, \xi_2$  die Schwerpunktsabstände der Kugelausschnitte von der Lotrechten durch  $O$ , so muß  $V_1 \xi_1 = V_2 \xi_2$  sein.]

$$222. \quad S = \frac{G\sqrt{2}}{4} \left( 1 - \frac{4}{3\pi} \right) = 0,203 G, \quad B = 0,868 G,$$

$$\operatorname{tg} \varphi = -\frac{9\pi + 4}{3\pi - 4}.$$

[Zerlege den Druck in  $B$  in einen wagrechten und lotrechten Teil.]

223.  $a^2 + 3\alpha^2 = b^2 + 3\beta^2 = c^2 + 3\gamma^2$ . [Fälle von  $O$  das Lot auf das Dreieck und berechne es; der Fußpunkt ist der Schwerpunkt des Dreiecks.]

224.  $K = \frac{5}{6} \gamma l r^2 \operatorname{tg} \varphi$ . [Bilde die Momente um  $O$ .]

225.  $\pi \sin^2 \alpha = (1 + 3 \operatorname{ctg} \alpha) (2\alpha - \sin 2\alpha)$ . [Bilde die Momente um eine durch  $O$  gehende, zu  $AB$  parallele Gerade. Nennt man  $\xi$  den Abstand des Schwerpunktes der Platte von dieser Geraden, so ist

$$\left( \pi - \frac{2\alpha - \sin 2\alpha}{\sin^2 \alpha} \right) \xi = r \pi \operatorname{ctg} \alpha;$$

aus der Gleichheit der Auflagerdrücke ergibt sich außerdem:

$$\xi = \frac{r}{3} (1 + 3 \operatorname{ctg} \alpha).$$

Entferne  $r$  und  $\xi$  aus diesen zwei Gleichungen.]

226.  $x = a/3$  oder  $2a/3$ . [Der Schwerpunkt der Platte hat die Entfernung  $\frac{1}{2} \frac{a^3 - x^3}{a^2 - x^2}$  von der oberen Kante. Bilde die Momente um diese.]

227. Für  $x$  ergibt sich die Gleichung  $x^2 - \left(\frac{3\pi}{8} - 1\right) x r = \left(\frac{3\pi}{8} - 1\right) r^2$ ;  
aus ihr folgt  $x = 0,288 r$ . [Bilde die Momente um  $AB$ .]

228. a)  $A = 29,5$  kg,  $B = 31,5$  kg.  
b)  $A = 155,5$  kg,  $B = 189,5$  kg.  
c)  $A = 2200$  kg,  $B = 2800$  kg.

$$229. x = \frac{n l}{m + n} - \frac{K_2 a + K_3 (a + b)}{K_1 + K_2 + K_3}.$$

230. Die Auflagerdrücke sind:

$$\text{in } A \text{ und } B: K \frac{l}{l_1}, \quad \text{in } C \text{ und } D: K \frac{l}{\sqrt{a^2 + d_1^2} - d^2}.$$

[Sowohl erste wie letzte bilden je ein Kraftpaar, dessen Arm sich aus der Zeichnung ergibt.]

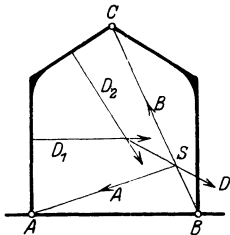
$$231. B = G \frac{a}{b} \frac{\cos \gamma}{\sin \alpha}, \quad \eta_1 = \alpha;$$

$$C = G \sqrt{1 - \frac{2a}{b} \cos \gamma + \frac{a^2 \cos^2 \gamma}{b^2 \sin^2 \alpha}}, \quad \text{tg } \eta_2 = \frac{b - a \cos \gamma}{a \cos \gamma \text{ ctg } \alpha}.$$

$$232. V = G/2 + q \sqrt{b^2 + h^2} = 325 \text{ kg},$$

$$H = \frac{b}{2h} [G + q \sqrt{b^2 + h^2}] = 366,7 \text{ kg}, \quad R = \sqrt{H^2 + \frac{G^2}{4}} = 430,2 \text{ kg},$$

Neigung von  $R$  gegen die Wand:  $\alpha = 58^\circ 30'$ . [Betrachte  $A$ ,  $B$  und  $C$  als Gelenke, bringe die wagrechten und lotrechten Drücke in ihnen an und benutze die Gleichgewichtsbedingungen für  $AB$  und  $BC$ .]



Lösung 233.

233. Es sind  $D_1 = a b q$ ,  $D_2 = b c q \sin \gamma$  die Normaldrücke des Windes auf die Teile  $a$  und  $c$  der Zeltwand  $AC$ . Ihre Summe sei  $D$ . Da der Auflagerdruck in  $B$  die Richtung nach  $C$  haben muß, ist der Schnittpunkt  $S$  für die Gleichgewichtsgruppe  $A$ ,  $B$  und  $D$  gegeben, und das Kraftdreieck kann gezeichnet werden.

234. Suche aus  $P$  zuerst den Gelenkdruck in  $C$ , sodann aus  $C$  die Belastung  $Q$ .

235. Wenn der Druck in  $E$  Null sein soll, muß die Lotrechte durch  $S$  durch den Schnitt der Stangen  $AC$  und  $BD$  gehen. Überdies muß das Gewicht  $G$  der mittleren Stange durch die Gelenkdrücke  $W$ ,  $W$  (sie sind einander gleich, da  $\alpha$  rechts und links gleich!) in  $C$  und  $D$  allein getragen werden; es ist daher

$$G = 2 W \sin \alpha;$$

außerdem gibt die Gleichung der Momente um  $D$  für die mittlere Stange:

$$W \cdot \overline{CD} \cdot \sin \alpha = G \cdot \overline{SD} \cdot \sin(2\alpha - 90^\circ),$$

woraus

$$\sin \alpha = \sqrt{2/3}.$$

236. Man bringe  $AD$  zum Schnitte  $S$  mit  $BC$  und ziehe durch  $S$  die Lotrechte, die  $CD$  in dem gesuchten Punkt  $E$  schneidet. Damit der Wagen

nicht umkippt, muß das Moment von  $K$  um  $O$  kleiner bleiben als das Moment des Gegengewichts in der Lage 2, vermehrt um das Moment des Wagen-  
gewichts um  $O$ .

237. Nennt man  $A$  und  $B$  die an den Enden der Hebel ausgeübten Bremskräfte,  $C$  die Spannung des kleinen Verbindungsstückes, so bestehen die Gleichungen

$$A a = C c = B b, \quad A(a - c) = S_1 c, \quad B(b - c) = S_2 c,$$

woraus

$$\frac{S_2}{S_1} = \frac{a(b - c)}{b(a - c)}.$$

238. Suche den Schnitt von  $AC$  und  $BD$ ; lotrecht darunter muß die Last  $K$  angebracht werden. Das Biegemoment in  $O$  ist:

$$\mathfrak{M} = Kl \frac{\cos \alpha \cos \beta}{\sin(\alpha + \beta)}.$$

239.  $P : Q = 9 : 2$ ;  $B = P$ ,  $D = Q$ . [Bilde die Momente um  $C$ .]

240.  $\operatorname{tg} \varphi = \frac{4}{3}$ ,  $Q_{\min} = \frac{2}{15} P$ . [Zerlege  $Q$  in zwei Teile  $X$  in Richtung  $DH$  und  $Y$  in Richtung  $DF$ , bilde die Momente um  $C$ , woraus zunächst  $2P = 12X + 9Y$ ; sodann mache  $Q^2 = X^2 + Y^2$  zu einem Minimum, d. h.  $X dX + Y dY = 0$ ; es wird  $X = 8P/75$ ,  $Y = 2P/25$ , woraus  $\operatorname{tg} \varphi = X/Y$  und  $Q$  zu rechnen sind.]

241. Der Druck  $D$  zwischen Bockgerüst und Stange ist zu letzterer senkrecht; er muß durch  $B$  gehen, wenn in  $A$  kein Druck entstehen soll. Dann ist  $OCB$  ein bei  $C$  rechtwinkliges Dreieck, daher  $x = \overline{OA} = a$ . Das Gleichgewicht der Stange verlangt dann, daß  $G l \cos 30^\circ = D \cdot 2a \cos 30^\circ$ , das Gleichgewicht der Kräfte in  $B$  gibt  $K = D \cos 60^\circ$ ; daraus folgt

$$K = G/4 a.$$

242.  $\overline{AO_1} : \overline{O_1 C} = 5 : 2$ . [Bringe die Drücke in  $A$ ,  $B$ ,  $C$  an und bilde die Momente um  $O_1$  und  $O_2$ ; man findet zunächst  $A = B = G/\sqrt{3}$ ,  $C = G \frac{5\sqrt{3}}{6}$ , woraus obiges Verhältnis folgt.]

243.  $A = \frac{6}{5} G$ ,  $B = G$ ,  $C = -\frac{14}{25} G$  (der Stab  $BC$  drückt nicht auf die Walze, sondern sucht sich von ihr zu entfernen und muß an der Walze festgehalten werden);  $\sin \psi = 24/25$ . [Zerlege  $B$  in einen wagrechten und lotrechten Teil und wende auf die Stäbe  $AB$  und  $BD$  die Gleichgewichtsbedingungen an.]

$$244. x = \frac{25}{18} r, \quad B = \frac{5}{3} G, \quad S = \frac{4}{3} G.$$

245.  $\operatorname{tg} \alpha = \left(1 + \frac{G_1}{G_2}\right) \operatorname{tg} \beta$ . [Benutze die Gleichgewichtsbedingungen der Knoten  $G_1$  und  $G_2$  nach Anbringung der unbekanntenen Stabspannungen und entferne diese aus der Rechnung.]

246. Da die Kennzeichnung einer Kraft in der Ebene drei Bestimmungsstücke verlangt, so sind, wie in der Angabe ausgeführt, drei Messungen nötig. Sei  $K$  die unbekanntene Luftkraft in der ersten Lage von  $P$  und  $a$ ,  $b$  ihre gleichfalls unbekanntenen Abstände von  $A$ ,  $B$ . In der umgekehrten Lage

ist die Luftkraft  $K'$  offenbar symmetrisch zu  $K$  und gleich  $K$ , so daß die Momente um  $A, B, A$  für die drei Messungen die Gleichungen geben:

$$K a = G_1 l, \quad K b = G_2 m, \quad K a' = G_3 l;$$

worin  $G_1, G_2, G_3$  die an  $C$  wirkenden Stangenkräfte bedeuten, die den Gewichten  $Q_1, Q_2, Q_3$  in der Wagschale entsprechen. — Aus diesen Gleichungen erhält man:

$$\frac{a}{b} = \frac{G_1}{G_2} \cdot \frac{l}{m}, \quad \frac{a}{a'} = \frac{G_1}{G_3},$$

wodurch die Punkte  $M$  und  $M'$  und damit auch  $K$  bestimmt sind.

247.  $R = \sqrt{r^2 + K/2\pi r \gamma}$ .

248.  $x = r\sqrt{2}$ . [Der Schwerpunkt des Körpers muß in  $O$  sein.]

249.  $x = r\sqrt{3}$ . [Wie zuvor.]

250.  $x = r/\sqrt{2}$ . [Der Gesamtschwerpunkt des Körpers muß in den Kugelmittelpunkt fallen.]

251.  $x^3 = 4 \frac{\gamma}{\gamma_1} (R - r) [3h^2 - 2(R^2 + Rr + r^2)]$ . [Beachte, daß der untere Teil des Körpers sowie die Flüssigkeit ein Zylinder ist.]

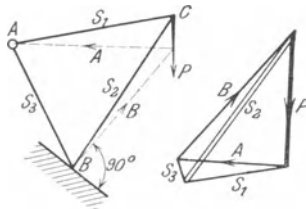
252.  $\frac{l}{2} + \frac{G}{G_1} \frac{a}{2} > x > \frac{l}{2} - \frac{G}{G_1} \frac{a}{2} - a$ . [Bilde die Momente um die beiden möglichen Kippunkte des Achtecks am Boden.]

253.  $\frac{G}{Q} + 3 > n > \frac{1}{3} \left(1 - \frac{G}{Q}\right)$ . [Bilde die Momente um die beiden möglichen Kippunkte des Sechsecks am Boden.]

254.  $\frac{x}{y} = \frac{(b+c)(3a+b-c)}{(b+a)(3c+b-a)}$ . [Der Schwerpunkt der Mauer muß über der Mitte von  $a+b+c$  liegen.]

255.  $x_1 = l, x_2 = \frac{l}{2}, x_3 = \frac{l}{3}$ , allgemein  $x_n = \frac{l}{n}$ . [Beginne mit dem Gleichgewicht des obersten Brettes.]

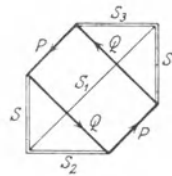
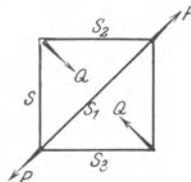
256.



257.  $S = S_2 = S_3$

$$= -\frac{Q}{\sqrt{2}}$$

$$S_{1.} = P + Q.$$



258. Gleichung der Geraden  $S_1$  in bezug auf das Achsenkreuz  $xy$ :

$$\frac{x}{n} + \frac{2y}{b} = 1.$$

Gleichung der Geraden  $S_2$ :

$$\frac{x}{m} + \frac{2y}{b} = -1.$$

Schnittpunkt  $M$  beider Geraden:

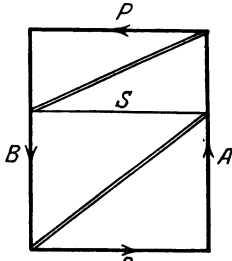
$$x_1 = -\frac{2mn}{n-m}, \quad y_1 = \frac{b}{2} \cdot \frac{n+m}{n-m}.$$

Momentengleichung um  $M$ :

$$P y_1 + (S - Q) \cdot (-x_1) + S_1 \cdot 0 + S_2 \cdot 0 = 0,$$

woraus

$$S = Q - P \frac{b}{4} \left( \frac{1}{m} + \frac{1}{n} \right).$$

259.  $Q = 2P/\sqrt{3}, \quad D = P\sqrt{13}/3, \quad \operatorname{tg} \varphi = 2/\sqrt{3};$  

$$S_1 = -P/\sqrt{3}, \quad S_2 = S_4 = 2P/\sqrt{3},$$

$$S_3 = S_5 = -2P/\sqrt{3}.$$

260.  $P = 2Q, \quad D = Q\sqrt{5}, \quad \operatorname{tg} \varphi = 3;$

$$S_1 = Q, \quad S_2 = Q/\sqrt{2}, \quad S_3 = S_5 = -Q/\sqrt{2},$$

$$S_4 = -3Q/\sqrt{2}.$$

Lösung 261.

261.  $A = B = P \frac{a+b}{l}, \quad S' = P.$

262.  $S_1 = +P,$

$$S_2 = +P,$$

$$S_3 = -P\sqrt{3}/2,$$

$$S_4 = +P/2,$$

$$S_5 = -P/2,$$

$$S_6 = +P/2,$$

$$S_7 = +P\sqrt{3}/2, \quad S_8 = 0, \quad S_9 = 0.$$

263. Setzt man  $\overline{AB} = y$ , so ist:

$$y^2 = a^2 + \frac{b^2}{2} + ab.$$

$$Q = P \frac{b(a+b)}{2ay}.$$

$$S_1 = S_9 = -\frac{P}{\sqrt{2}} \cdot \frac{a+b}{y}.$$

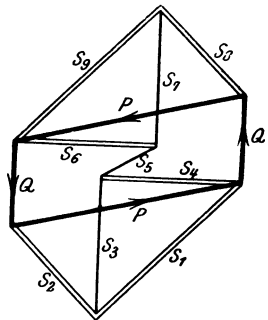
$$S_2 = S_8 = -\frac{P}{\sqrt{2}} \cdot \frac{a}{y}.$$

$$S_3 = S_7 = +\frac{P}{2} \cdot \frac{a+b}{y}.$$

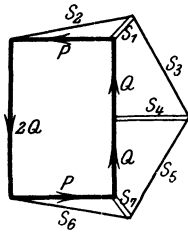
$$S_4 = S_6 = -\frac{P}{2} \cdot \frac{a+b}{y}.$$

$$S_5 = +P \frac{b\sqrt{a^2+b^2}}{2ay}.$$

Lösung 262.







$$\begin{aligned}
 264. \quad S_1 = S_7 &= -P \frac{\sin(\alpha - 60)}{\sin 2\alpha} \\
 &= -\frac{3}{4} P \left(1 - \sqrt{\frac{3}{8}}\right) = -5814 \text{ kg.} \\
 S_2 = S_8 &= +P \frac{\sin(\alpha + 60)}{\sin 2\alpha} \\
 &= +\frac{3}{4} P \left(1 + \sqrt{\frac{3}{8}}\right) = +24\,186 \text{ kg.}
 \end{aligned}$$

$$S_3 = S_5 = \frac{2}{\sqrt{3}} \left[ Q + P \frac{\sin(\alpha - 60) \sin(\alpha + 60)}{\sin 2\alpha} \right]$$

$$= \frac{2}{\sqrt{3}} \left[ Q + P \frac{5}{8\sqrt{8}} \right] = +22\,424 \text{ kg.}$$

$$S_4 = -\frac{1}{\sqrt{3}} \left[ Q + 2P \frac{b}{a} \sin(\alpha - 60) \right]$$

$$= -\frac{1}{\sqrt{3}} \left[ Q + \frac{P}{2} (\sqrt{8} - \sqrt{3}) \right] = -14\,990 \text{ kg.}$$

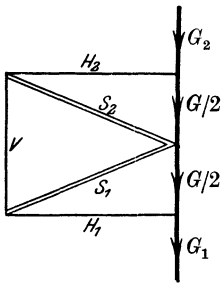
265. Auflagerdrucke:

$$A = B = 600 \text{ kg.}$$

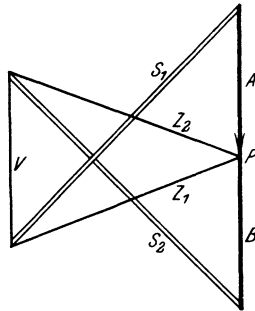
$$S_1 = S_2 = -808 \text{ kg.}$$

$$H_1 = H_2 = +750 \text{ kg.}$$

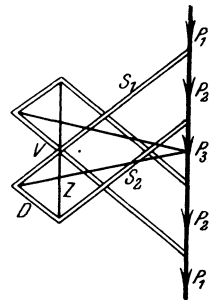
$$V = P = +600 \text{ kg.}$$



Losung 265



Losung 266.



Losung 267

266.  $A = B = 325 \text{ kg,}$

$$S_1 = S_2 = -689 \text{ kg,}$$

$$Z_1 = Z_2 = +514 \text{ kg,}$$

$$V = +325 \text{ kg.}$$

267.  $A = B = 5000 \text{ kg,}$

$$S_1 = -7467 \text{ kg,}$$

$$S_2 = -5333 \text{ kg,}$$

$$Z = +5950 \text{ kg,}$$

$$D = -2033 \text{ kg,}$$

$$V = +4666 \text{ kg.}$$

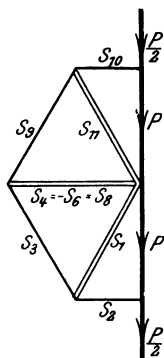
268.  $A = B = \frac{3}{2} P.$

$$S_1 = S_4 = S_8 = S_{11} = -\frac{2P}{\sqrt{3}}.$$

$$S_2 = S_{10} = +\frac{P}{\sqrt{3}}.$$

$$S_3 = S_6 = S_9 = +\frac{2P}{\sqrt{3}}.$$

$$S_5 = S_7 = 0.$$



269.  $A = B = 2P.$

$$S_1 = S_{13} = -\frac{3P}{2 \sin \alpha}.$$

$$S_2 = S_{10} = S_{12} = +\frac{3P}{2} \operatorname{ctg} \alpha.$$

$$S_3 = +\frac{3P}{2}.$$

$$S_4 = -\frac{3P}{2} \operatorname{ctg} \alpha.$$

$$S_5 = -\frac{P}{2 \sin \alpha}.$$

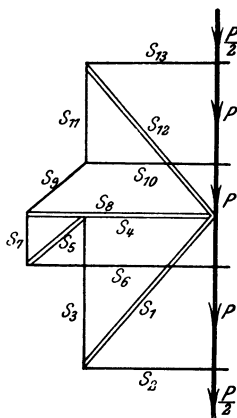
$$S_6 = +2P \operatorname{ctg} \alpha.$$

$$S_7 = +P/2.$$

$$S_8 = -2P \operatorname{ctg} \alpha.$$

$$S_9 = +\frac{P}{2 \sin \alpha}.$$

$$S_{11} = +P.$$



270.  $A = B = 2P.$

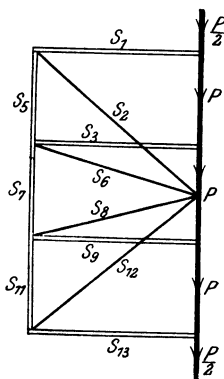
$$S_1 = S_5 = S_9 = S_{13} = -2P \frac{a}{h},$$

$$S_2 = S_{12} = +2P \frac{l}{h}.$$

$$S_4 = S_{10} = 0.$$

$$S_6 = S_7 = S_{11} = -P.$$

$$S_8 = S_{12} = +2P \frac{l_1}{h}.$$



271.  $A = B = P/2 = 5 \text{ t.}$

$$S_1 = -3,1623 \text{ t.}$$

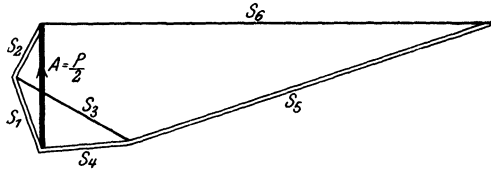
$$S_2 = -2,2361 \text{ t.}$$

$$S_3 = +5,5903 \text{ t.}$$

$$S_4 = -4,0312 \text{ t.}$$

$$S_5 = -14,2304 \text{ t.}$$

$$S_6 = +17,5 \text{ t.}$$



272.  $A = B = Q = 10 \text{ t.}$

$$S_1 = -\frac{7\sqrt{5}}{19} Q = -8,238 \text{ t.}$$

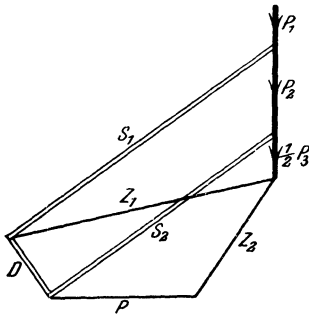
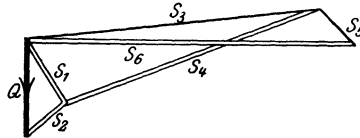
$$S_4 = -\frac{147\sqrt{73}}{418} Q = -30,046 \text{ t.}$$

$$S_2 = -\frac{\sqrt{74}}{19} Q = -4,526 \text{ t.}$$

$$S_5 = +\frac{7\sqrt{2}}{22} Q = +4,50 \text{ t.}$$

$$S_3 = +\frac{7\sqrt{101}}{22} Q = +31,976 \text{ t.}$$

$$S_6 = -3,5 Q = -35 \text{ t.}$$



273.  $A = B = 7,2 \text{ t.}$

$$S_1 = -13,915 \text{ t.}$$

$$S_2 = -11,666 \text{ t.}$$

$$D = -2,811 \text{ t.}$$

$$Z_1 = +11,354 \text{ t.}$$

$$Z_2 = +6,308 \text{ t.}$$

$$P = +6,000 \text{ t.}$$

274. Rechnung: Für die Winkel findet man:

$$\alpha = 67^\circ 30', \quad \beta = 33^\circ 41' 24''.$$

Auflagerdrücke:

$$A = 6232 \text{ kg,} \quad B = 9768 \text{ kg.}$$

Spannungen:

$$S_1 = -A \frac{\cos \beta}{\sin(\alpha - \beta)} = -9320 \text{ kg.}$$

$$S_2 = +A \frac{\cos \alpha}{\sin(\alpha - \beta)} = +4286 \text{ kg.}$$

$$S_3 = -2 S_4 \cos \alpha - P_1 (\sqrt{2} - 1) = +4133 \text{ kg.}$$

$$S_4 = -\frac{1}{\sin \alpha} \left[ A \frac{r-h}{r-h\sqrt{2}} - \frac{P_1 \sqrt{2}}{2} \right] = -7023 \text{ kg.}$$

$$S_5 = S_2 - S_6 \frac{r-h\sqrt{2}}{2\sqrt{2}r \cos \alpha \sin(\alpha - \beta)} = -655 \text{ kg.}$$

$$S_6 = \frac{r}{r-h} \left[ A - \frac{P_1 \sqrt{2}}{2} \right] = +6852 \text{ kg.}$$

$$S_7 = S_{11} - S_6 \frac{r-h\sqrt{2}}{2\sqrt{2}r \cos \alpha \sin(\alpha - \beta)} = +1777 \text{ kg.}$$

$$S_8 = -\frac{1}{\sin \alpha} \left[ B \frac{r-h}{r-h\sqrt{2}} - \frac{P_3 \sqrt{2}}{2} \right] = -8483 \text{ kg.}$$

$$S_9 = -2 S_8 \cos \alpha - P_3 (\sqrt{2} - 1) = +3179 \text{ kg.}$$

$$S_{10} = -B \frac{\cos \beta}{\sin(\alpha - \beta)} = -14606 \text{ kg.}$$

$$S_{11} = +B \frac{\cos \alpha}{\sin(\alpha - \beta)} = +6718 \text{ kg.}$$

275.  $A = 13,049 \text{ t.}$

$B = 9,049 \text{ t.}$

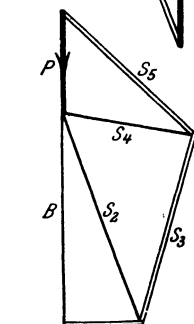
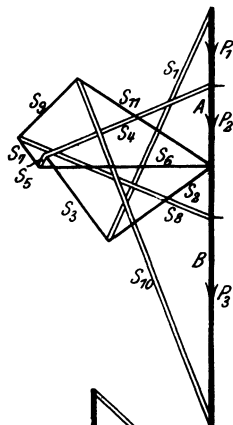
$S_1 = -3,016 \text{ t.}$

$S_2 = +9,538 \text{ t.}$

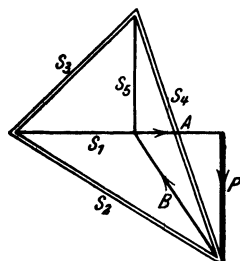
$S_3 = -7,176 \text{ t.}$

$S_4 = +5,742 \text{ t.}$

$S_5 = -8,179 \text{ t.}$



Lösung 275.  $S_7$



276.  $A = 3,33 \text{ t.}$

$B = 6,0 \text{ t.}$

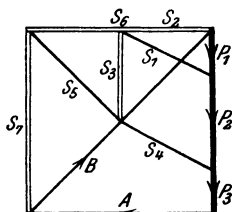
$S_1 = +9,14 \text{ t.}$

$S_2 = -10,42 \text{ t.}$

$S_3 = -8,22 \text{ t.}$

$S_4 = -11,30 \text{ t.}$

$S_5 = +5,81 \text{ t.}$



277.  $A = 8 \text{ t.}$

$B = 11,314 \text{ t.}$

$S_1 = +4,472 \text{ t.}$

$S_2 = -4 \text{ t.}$

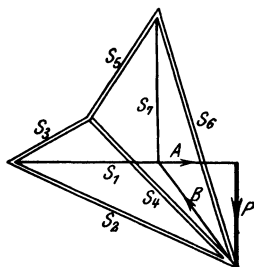
$S_3 = -4 \text{ t.}$

$S_4 = +4,472 \text{ t.}$

$S_5 = +5,657 \text{ t.}$

$S_6 = -8 \text{ t.}$

$S_7 = -8 \text{ t.}$



278.  $A = 6 \text{ t.}$

$B = 10 \text{ t.}$

$S_1 = +18,144 \text{ t.}$

$S_2 = -19,829 \text{ t.}$

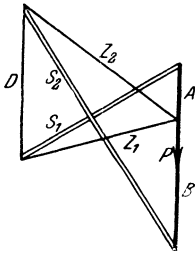
$S_3 = -7,453 \text{ t.}$

$S_4 = -16,564 \text{ t.}$

$S_5 = -9,792 \text{ t.}$

$S_6 = -22,400 \text{ t.}$

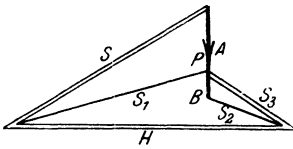
$S_7 = +13,581 \text{ t.}$



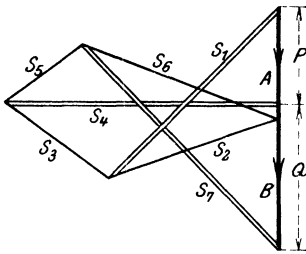
279.  $A = 600 \text{ kg}$ .  $B = 1400 \text{ kg}$ .  
 $S_1 = -A \frac{\cos \beta_1}{\sin(\alpha_1 - \beta_1)} = -2419 \text{ kg}$ .  
 $S_2 = -B \frac{\cos \beta_2}{\sin(\alpha_2 - \beta_2)} = -3500 \text{ t}$ .  
 $Z_1 = +A \frac{\cos \alpha_1}{\sin(\alpha_1 - \beta_1)} = +2184 \text{ kg}$ .  
 $Z_2 = +B \frac{\cos \alpha_2}{\sin(\alpha_2 - \beta_2)} = +2524 \text{ kg}$ .  
 $D = Z_1 \sin \beta_1 + Z_2 \sin \beta_2 = P = 2000 \text{ kg}$ .

280.  $A = P \frac{a+b}{L} = 5,6 \text{ t}$ .  $B = P \frac{a}{L} = 2,4 \text{ t}$ .

$S = -\frac{P(a+b)^2}{l \cdot l_1 \sin \alpha} = -17,667 \text{ t}$ .



$S_1 = \frac{Pa(a+b)}{Ll \sin \alpha} = +15,288 \text{ t}$ .  
 $S_2 = \frac{Pa^2}{Ll \sin \alpha} = +6,552 \text{ t}$ .  
 $S_3 = -\frac{Pa(a+b)}{Ll_1 \sin \alpha} = -7,571 \text{ t}$ .  
 $H = -\frac{Pa(a+b)}{b \cdot h} = -21 \text{ t}$ .



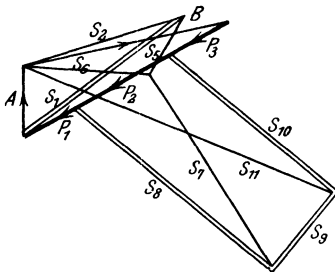
281.  $A = 9,25 \text{ t}$ .  
 $B = 10,75 \text{ t}$ .  
 $S_1 = -20,930 \text{ t}$ .  
 $S_2 = +15,806 \text{ t}$ .  
 $S_3 = +12,259 \text{ t}$ .  
 $S_4 = -25 \text{ t}$ .  
 $S_5 = +9,375 \text{ t}$ .  
 $S_6 = +18,370 \text{ t}$ .  
 $S_7 = -24,324 \text{ t}$ .

282. Rechnung. Für die Winkel findet man:

$\alpha = 37^\circ 52' 30''$ .  
 $\beta = 19^\circ 26' 24''$ .  
 $\varphi = 13^\circ 25' 11''$ .

Auflagerdrücke:

$A = R \frac{\sin(\alpha + 30)}{4 \cos \alpha} = 235 \text{ kg}$ .  
 $B = \frac{R}{\sin \alpha} \left[ \sin 30 - \frac{\sin(\alpha + 30)}{4 \cos \alpha} \right] = 712 \text{ kg}$ .  
 worin:  $R = P_1 + P_2 + P_3 = 800 \text{ kg}$ .



Spannungen:

Schnitt I. Drehpol  $D$ :  $S_1 = -A \frac{\cos \beta}{\sin(\alpha - \beta)} = -700 \text{ kg.}$

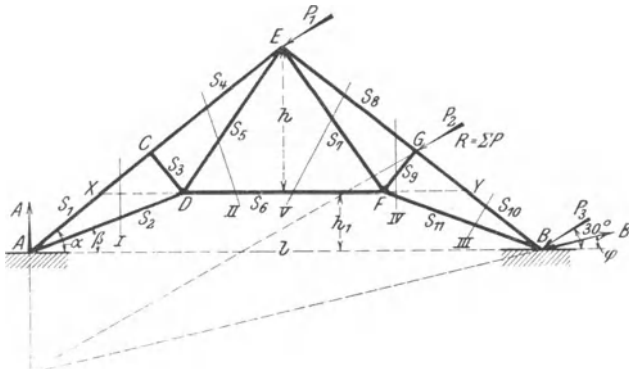
Drehpol  $C$ :  $S_2 = A \frac{\cos \alpha}{\sin(\alpha - \beta)} = +586 \text{ kg.}$

$S_3 = 0.$

$S_4 = S_1 = -700 \text{ kg.}$

Schnitt II. Drehpol  $X$ :  $S_5 = \frac{h_1}{h} S_2 = +234 \text{ kg.}$

Drehpol  $E$ :  $S_6 = A \frac{l}{2h} = +422 \text{ kg.}$



Schnitt III. Drehpol  $F$ :

$$S_{10} = -\frac{1}{\sin(\alpha - \beta)} [B \sin(\beta + \varphi) - P_3 \sin(\beta + 30)] = -741 \text{ kg.}$$

Drehpol  $G$ :

$$S_{11} = +\frac{1}{\sin(\alpha - \beta)} [B \sin(\alpha + \varphi) - P_3 \sin(\alpha + 30)] = +117 \text{ kg.}$$

Schnitt IV. Drehpol  $B$ :  $S_9 = -P_2 \sin(\alpha + 30) = -371 \text{ kg.}$

Drehpol  $F$ :  $S_8 = S_{10} - P_2 \cos(\alpha + 30) = -892 \text{ kg.}$

Schnitt V. Drehpol  $Y$ :

$$S_7 = \frac{1}{\sin(\alpha - \beta)} \left[ \sin(\alpha + 30) \left( P_2 \frac{h - h_1}{2h} - P_3 \frac{h_1}{h} \right) + B \frac{h_1}{h} \sin(\alpha + \varphi) \right] = +815 \text{ kg.}$$

283. Rechnung. Für die Winkel ergibt die Rechnung folgende Werte:

$\alpha = 52^\circ 17' 48''$

$\psi = 12^\circ 59' 27''$

$\beta = 46^\circ 13' 0''$

$\eta = 60^\circ$

$\delta = 28^\circ 57' 18''$

$\xi = 75^\circ 31' 21''$

$\delta = 12^\circ 58' 58''$

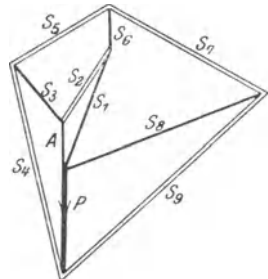
$\varphi = 50^\circ 28' 44''$

$\epsilon = 24^\circ 1' 35''$

$\lambda = 109^\circ 28' 16''$

$\mu = 39^\circ 50' 5''$

$\zeta = 70^\circ 12' 55''.$



Auflagerdrücke:  $A = P \frac{p}{l} = 1945 \text{ kg}$ ,  $p = 4,86 \text{ m}$ .

$$B = P \frac{p+l}{l} = 5945 \text{ kg}.$$

Spannungen:

Schnitt I. Drehpol C:  $S_1 = A \frac{\cos \alpha}{\sin \delta} = +5296 \text{ kg}$ .

Drehpol D:  $S_2 = -A \frac{\cos(\alpha + \delta)}{\sin \delta} = -3621 \text{ kg}$ .

Schnitt II. Drehpol E:  $S_3 = B \frac{\cos(\beta + \gamma)}{\sin \gamma} = +3143 \text{ kg}$ .

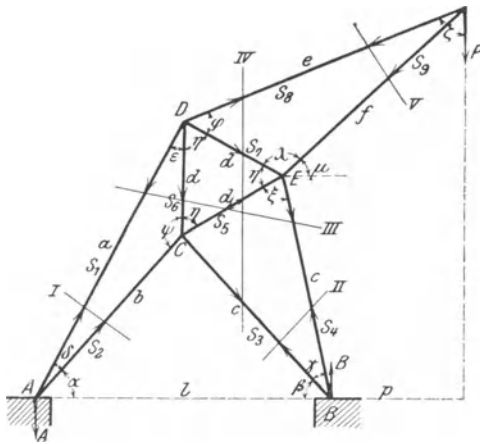
Drehpol C:  $S_4 = -B \frac{\cos \beta}{\sin \gamma} = -8498 \text{ kg}$ .

Schnitt III. Drehpol D:

$$S_5 = -P \frac{e \sin \zeta}{d \sin \eta} - S_4 \frac{\sin(\eta + \xi)}{\sin \eta} = -5077 \text{ kg}.$$

Drehpol E:

$$S_6 = P \frac{f \cos \mu}{d \sin \eta} - S_1 \frac{\sin(\eta + \varepsilon)}{\sin \eta} = +1898 \text{ kg}.$$



Schnitt IV. Drehpol E:

$$S_8 = A \frac{l - c \cos(\beta + \gamma)}{d \sin \varphi} + S_3 \frac{c \sin \gamma}{d \sin \varphi} = +8959 \text{ kg}.$$

Drehpol C:

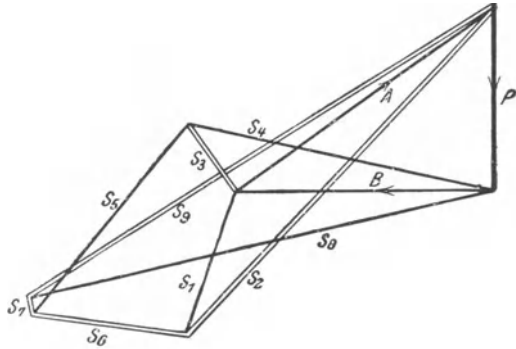
$$S_7 = A \frac{b \cos \alpha}{d \sin \eta} - S_8 \frac{\sin(\eta + \varphi)}{\sin \eta} = -7184 \text{ kg}.$$

Schnitt V. Drehpol D:

$$S_9 = -P \frac{e \sin \zeta}{d \sin \lambda} = -10978 \text{ kg}.$$

284.

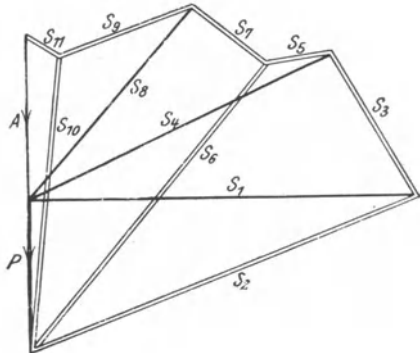
- $A = 13,628 \text{ t.}$   
 $B = 11,033 \text{ t.}$   
 $S_1 = + 6,932 \text{ t.}$   
 $S_2 = - 19,641 \text{ t.}$   
 $S_3 = - 3,612 \text{ t.}$   
 $S_4 = + 13,166 \text{ t.}$   
 $S_5 = + 11,236 \text{ t.}$   
 $S_6 = - 6,541 \text{ t.}$   
 $S_7 = - 1,241 \text{ t.}$   
 $S_8 = + 20,618 \text{ t.}$   
 $S_9 = - 23,723 \text{ t.}$



285.  $A = 21,244 \text{ t.}$

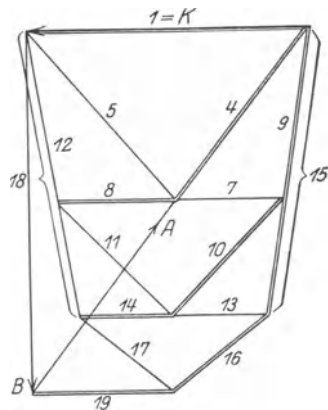
$B = 41,244 \text{ t.}$

- $S_1 = + 50,118 \text{ t.}$   
 $S_2 = - 53,886 \text{ t.}$   
 $S_3 = - 22,162 \text{ t.}$   
 $S_4 = + 43,502 \text{ t.}$   
 $S_5 = - 8,535 \text{ t.}$   
 $S_6 = - 48,548 \text{ t.}$   
 $S_7 = - 12,059 \text{ t.}$   
 $S_8 = + 33,063 \text{ t.}$   
 $S_9 = - 18,624 \text{ t.}$   
 $S_{10} = - 39,128 \text{ t.}$   
 $S_{11} = - 4,475 \text{ t.}$



286.  $A = 9,9 \text{ t.}$     $B = 7,8 \text{ t.}$

- $S_1 = K = 6 \text{ t.}$   
 $S_2 = S_3 = 0.$   
 $S_4 = S_5 = 4,8 \text{ t.}$   
 $S_6 = 0.$   
 $S_7 = - S_8 = 2,4 \text{ t.}$   
 $S_9 = - S_{12} = 3,7 \text{ t.}$   
 $S_{10} = S_{11} = - 3,5 \text{ t.}$   
 $S_{13} = - S_{14} = 2 \text{ t.}$   
 $S_{15} = - S_{18} = 6,3 \text{ t.}$   
 $S_{16} = - S_{17} = 2,5 \text{ t.}$   
 $S_{19} = 3 \text{ t.}$





287.  $f \leq 0,577$ ,  $N = 3kr\sqrt{3}/2$ . [D ergibt sich, wenn man die drei Anziehungskräfte auf die Normale in  $m$  projiziert und addiert. Ist  $m\bar{m}_3 = x$ , so wird die Kraft, welche  $m$  nach  $m_3$  treibt:  $K = 3k(x - r/2)$ ; sie ist am größten für  $x = r$ ,  $K = 3kr/2$ . Nun setze man die Reibung  $fN \leq K$ .]

288. Für alle Werte von  $\operatorname{tg} \varphi$  zwischen 1 und 1,5. [Sind  $r_1, r_2$  die Entfernungen  $m\bar{m}_1$  und  $m\bar{m}_2$ , so ist der Normaldruck des Kreises

$$N = k_1 r_1 \cos^2 \varphi + k_2 r_2 \sin \varphi$$

und die den Punkt  $m$  bewegende Kraft in Richtung der Tangente

$$K = k_1 r_1 \sin \varphi - k_2 r_2 \cos \varphi.$$

Man setze  $K \leq fN$ , woraus

$$\operatorname{tg} \varphi \leq 0,6 + 0,4 \operatorname{tg}^2 \varphi.$$

Nun löse man die Gleichung nach  $\operatorname{tg} \varphi$  auf; ihre Wurzeln sind die verlangten Grenzen.]

289.  $S = G \frac{\sin(\varphi + \varrho)}{\cos(45 - \varphi/2 - \varrho)}$ ;  $S_{\min}$  für jenen Winkel  $\varphi$ , welcher der Gleichung  $\operatorname{tg}(45 - \varphi/2 - \varrho) \cdot \operatorname{tg}(\varphi + \varrho) = 2$  genügt. [Bilde die Projektionen der vier Kräfte  $G, S, N, fN$  in  $B$  auf Tangente und Normale und entferne den Druck aus den Gleichungen.]

$$290. f = \frac{a}{a+b} \operatorname{ctg} \beta + \frac{b}{a+b} \operatorname{ctg} \alpha, \quad S = P \cdot \frac{a \sin \alpha}{b \sin \beta}.$$

[Um  $S$  zu finden, bilde die Momente der Kräfte um  $C$ . Ferner ist der Druck in  $C$ :  $N = S \sin \beta + P \sin \alpha$ , die Reibung  $R = S \cos \beta + P \cos \alpha$ ; setze  $R = fN$  und bestimme daraus  $f$ .]

$$291. f = \operatorname{tg} \alpha, \quad A = G(1 - \sin \alpha), \quad B = G(1 + \sin \alpha),$$

$$D = G \sin \alpha \cos \alpha, \quad x = r \left( \frac{1}{\sin \alpha} - \frac{4}{3\pi} \frac{1}{\cos \alpha} \right).$$

[Auf jeden der beiden Halbzylinder wirkt der Druck der Unterlage, das Gewicht, der Druck und die Reibung in der Schnittfläche. Man bilde für jeden Halbzylinder die Gleichgewichtsbedingungen (Momente um  $A$ ) und erhält:

$$G \cos \alpha - A \cos \alpha - D = 0, \quad G \sin \alpha - A \sin \alpha - fD = 0,$$

$$G \cos \alpha - B \cos \alpha + D = 0, \quad G \sin \alpha - B \sin \alpha + fD = 0,$$

$$Dx = Gr \left( \cos \alpha - \frac{4}{3\pi} \sin \alpha \right) = Br \operatorname{ctg} \alpha - Gr \left( \operatorname{ctg} \alpha + \frac{4}{3\pi} \sin \alpha \right).$$

292. Nennt man  $D$  den Druck zwischen Stab und Halbkugel und  $\psi$  den Winkel der Stange gegen die Wagrechte und projiziert die Kräfte der Stange auf die Wagrechte, so folgt:

$$D \sin \psi - fD \cos \psi = 0,$$

also ist die Neigung des Stabes gegeben durch:

$$\operatorname{tg} \psi = f.$$

Setzt man  $x$  die Entfernung des Druckes  $D$  vom Punkt  $O$  und bildet die Momente der Kräfte der Halbkugel um  $O$ , so ist

$$Ga \sin \psi - Dx = 0.$$

Ebenso folgt durch Bildung der Momente der Kräfte des Stabes um  $A$ :

$$G_1 l \cos \psi - D \left( \frac{r}{\sin \psi} - x \right) = 0,$$

woraus:

$$x = \frac{G a r}{G_1 l \cos \psi + G a \sin \psi}.$$

Soll nun die Druckrichtung  $D$  durch  $S_1$  gehen, so muß  $x = \frac{r}{\sin \psi} - l$  sein, woraus:

$$l = r \frac{\sqrt{1+f^2}}{f} - \frac{G}{G_1} a f.$$

293.  $f \geq \operatorname{tg}(\beta - \alpha)/2$ . [Projiziere die auf das Prisma wirkenden Kräfte parallel und senkrecht zur Berührungsebene,  $K$  und  $N$ , und setze  $K \leq fN$ .]

294.  $f = \frac{G}{G\sqrt{3} + 2G_1(1+\sqrt{3})}$ . [Bilde für den Würfel die Momente um  $O$  und für die Platte die Kräfte nach der Wagrechten.]

295.  $\sin \varphi$  schwankt zwischen  $\frac{a}{b}$  und  $\frac{a}{b} \cos \varrho$ , letzterer Wert entspricht den äußersten Gleichgewichtslagen des Ringes. Für diese ist

$$S = G \frac{l \cos \varphi}{b \cos(\varphi \pm \varrho)}, \quad D = G \frac{l \cos \varphi \cos \varrho}{b \cos(\varphi \pm \varrho)}.$$

[ $S$  ist die Summe aus Reibung und Normaldruck in  $D$ . Bilde für den Stab die Momente um  $B$ .]

296.  $f = \frac{l \sin^2 \beta \cos \alpha}{2a - l \sin \alpha \cos^2 \alpha}$ . [Bilde die Momente der Kräfte um  $A$  und die Summen der wagrechten und lotrechten Teilkräfte.]

297. Wenn  $\operatorname{tg} \varphi < \frac{a - b f_1 f_2}{(a + b) f_1}$ . [Führe an den Stützpunkten die Drücke  $A, B$  und die Reibungen  $f_1 A$  (nach rechts),  $f_2 B$  (nach aufwärts) ein und bilde die wagrechten und lotrechten Teilkräfte und die Momente um  $a$ .]

298.  $f = \varepsilon^2/2$ ,  $\varepsilon = e/a =$  numerische Exzentrizität der Ellipse.

299.  $\operatorname{tg} \psi = 2 \operatorname{tg} \alpha + \frac{1}{f}$ ,  $A = \frac{G}{2(1 + f \operatorname{tg} \alpha)}$ . [Bilde die Momente um  $B$  und die Summen der wagrechten und lotrechten Teilkräfte.]

$$300. x = \frac{a}{2} \left( \frac{\operatorname{tg} \alpha}{f} - 1 \right).$$

301.  $f = \frac{3\pi}{4} \cdot \frac{(r - r_1)r_1^2 \gamma_1}{r^3 \gamma - r_1^3 \gamma_1}$ . [Bilde die Momente um den Mittelpunkt des größeren Halbkreises mit dem Halbmesser  $r$  und die Summen der wagrechten und lotrechten Teilkräfte; führe den Abstand des Druckes der beiden Zylinder gegeneinander als Unbekannte  $x$  ein.]

302.  $x = \frac{2f(r + r_1)(G + 2G_1)}{\sqrt{G^2 + f^2(G + 2G_1)^2}} - 2r_1$ . [Setze den oberen und unteren

Halbzylinder für sich ins Gleichgewicht und suche den Winkel  $\varphi$ , den die Verbindungslinie der Kreismittelpunkte mit der Lotrechten einschließt; man findet

$$\operatorname{tg} \varphi = f(1 + 2G_1/G) \quad \text{und} \quad x = 2(r + r_1) \sin \varphi - 2r_1' .]$$

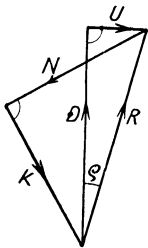
$$303. D = G_2 \frac{1 + \sin \varphi}{1 + \sin \varphi + \cos \varphi}, \quad D_1 = G_1 + D,$$

$$D_2 = G_2 \frac{\cos \varphi}{1 + \sin \varphi + \cos \varphi}, \quad f = \frac{\cos \varphi}{1 + \sin \varphi},$$

$$f_1 = \frac{G_2 \cos \varphi}{G_1(1 + \sin \varphi + \cos \varphi) + G_2(1 + \sin \varphi)}, \quad f_2 = 1.$$

[Aus den Momenten um die Mittelpunkte der Walzen folgt zunächst  $fD = f_1 D_1 = f_2 D_2$ . Das übrige ergibt sich, wenn man die Summen der wagrechten und lotrechten Teilkräfte für jede Walze gleich Null setzt.]

304.  $K = G(2 + \sin 2\varrho)$ . [Der linke Würfel erleidet zwei Reibungen: links  $fD$  nach abwärts gerichtet, rechts  $fD_1$  nach aufwärts gerichtet;  $D$  und  $D_1$  sind nicht gleich.]



305. Man trage maßstäblich die Kraft  $K$  in ihrer Richtung auf, ziehe die Normale  $D$  an der Berührungsstelle von  $L$  und  $Z$  und trage an dieser den Reibungswinkel  $\varrho$  an; ist  $N$  der zu  $K$  senkrechte Führungsdruck,  $R$  der gesamte zwischen  $F$  und  $Z$  auftretende Druck, so müssen die Kräfte  $K$ ,  $R$ ,  $N$  im Gleichgewicht sein. Damit sind  $N$  und  $R$  gefunden und durch Zerlegung in  $D$  und  $U \perp D$  auch die Umfangskraft  $U$ .

306.  $\operatorname{ctg} \varphi = \pm \left[ \frac{b^2}{a^2} \frac{1 + f^2}{f} - f \right]$ . [Bilde die Momente um  $O$ .]

$$307. \sin \frac{\varphi}{2} \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2} \sin \left( \frac{\varphi}{2} \pm \varrho \right) = \frac{2r}{l} \cos \varrho,$$

$$D = G - \frac{\cos \varrho}{\sin(\varphi/2 \pm \varrho)}, \quad \varrho = \text{Reibungswinkel.}$$

[Bilde die Momente um  $O$  und projiziere die Kräfte eines Stabes auf die Lotrechte. Der Gelenkdruck in  $O$  ist wagrecht.]

308. Bringe in den Endpunkten des Stabes die Normaldrücke  $A$ ,  $B$  und die (maximalen) Reibungen  $fA$ ,  $fB$  mit den aus der Abbildung ersichtlichen Pfeilen an. Die Aufstellung der drei Gleichgewichtsbedingungen und die Entfernung von  $A$ ,  $B$  liefert sodann unmittelbar das gesuchte Ergebnis.

309.  $\cos(\varphi \pm \varrho_2) = \frac{G_1 \cos \varrho_2}{G_2 \cos \varrho_1} \sin(\alpha \pm \varrho_1)$ . [Führe auf beiden Seiten die Fadenspannung ein und stelle für jedes der beiden Gewichte die zwei Gleichgewichtsbedingungen auf.]

310.  $\varphi = 90^\circ - \alpha \pm 2\varrho$ , wenn  $\varrho$  der Reibungswinkel bei  $R$  ist. Wenn  $\alpha \cong 45^\circ + \varrho$  angenommen wird, ist die obere Grenzlage des Fadens  $OR$  wagrecht. [Setze die Seilspannung, die gleich  $G$  ist, den Normaldruck der Stange und die Reibung in Richtung der Stange ins Gleichgewicht.]

$$311. \varphi = 90 \pm \varrho, \quad S_1 = \frac{G}{\cos(\alpha \mp \varrho)}, \quad S_2 = G \operatorname{tg}(\alpha \mp \varrho).$$

312.  $f = 1 - 1/\sqrt{2}$ ,  $D = 2G$ . [Der Gelenkdruck in  $H$  muß wagrecht gerichtet sein. Bilde die Momente um  $O$  und die Projektionen der Kräfte auf die Lotrechte.]

313.  $Q = G \frac{l}{b} \sin \alpha \cos \alpha (f \cos \alpha - \sin \alpha)$ .  $Q_{\max}$  tritt ein für  $\operatorname{tg} 2 \alpha = 2 \operatorname{tg} (\varrho - \alpha)$ . Hierin ist  $f = \operatorname{tg} \varrho$  die Reibungszahl bei  $B$ . [Aus dem Moment um  $A$  ergibt sich zunächst der Druck in  $B$ :  $G \frac{l}{2a} \sin \alpha \cos \alpha$ . Sodann nimmt die Momente der Kräfte des Prismas um  $O$ .]

314. Die drei entstehenden Reibungen  $fP$ ,  $fQ$ ,  $fR$  in  $A$ ,  $B$ ,  $C$  stehen senkrecht zu  $OA$ ,  $OB$ ,  $OC$  und bilden untereinander ein Kraftpaar, da sie durch ein Kraftpaar hervorgebracht werden. Ihre Projektionssumme muß somit verschwinden, auch nachdem man sie um  $90^\circ$  gedreht hat, d. h. denkt man sich die Kräfte  $P$ ,  $Q$ ,  $R$  in den Richtungen  $OA$ ,  $OB$ ,  $OC$  wirken, so müssen sie Gleichgewicht halten.  $O$  muß also derart liegen, daß

$$\sin(BOC) : \sin(COA) : \sin(AOB) = P : Q : R.$$

315. Die Stange wird von vier Kräften beansprucht, deren Teilkräfte nach dem gewählten Achsenkreuz  $x$ ,  $y$ ,  $z$  sind:

$$\begin{array}{ll} \text{Gelenkdruck in } O: & W \begin{cases} X \\ Y \\ Z \end{cases}, & \text{Druck in } A: & D \begin{cases} 0 \\ 0 \\ D \end{cases} \\ \text{Reibung in } A: & \mathfrak{R} \begin{cases} \mathfrak{R} \sin \varphi \\ -\mathfrak{R} \cos \varphi \\ 0 \end{cases}, & \text{Gewicht:} & G \begin{cases} -G \sin \alpha \\ 0 \\ -G \cos \alpha \end{cases}. \end{array}$$

Die Angriffspunkte dieser Kräfte haben die Koordinaten:

$$O \begin{cases} 0 \\ 0 \\ a \end{cases} \quad A \begin{cases} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ 0 \end{cases} \quad S \begin{cases} (r \cos \varphi)/2 \\ (r \sin \varphi)/2 \\ a/2 \end{cases}$$

Die Gleichgewichtsbedingungen lauten:

$$\Sigma X = X + \mathfrak{R} \sin \varphi - G \sin \alpha = 0,$$

$$\Sigma Y = Y - \mathfrak{R} \cos \varphi = 0,$$

$$\Sigma Z = Z + D - G \cos \alpha = 0,$$

$$\Sigma (yZ - zY) = -Ya + Dr \sin \varphi - (Gr/2) \cos \alpha \sin \varphi = 0,$$

$$\Sigma (zX - xZ) = Xa - Dr \cos \varphi - (Ga/2) \sin \alpha + (Gr/2) \cos \alpha \cos \varphi = 0,$$

$$\Sigma (xY - yX) = -\mathfrak{R} r \cos^2 \varphi - \mathfrak{R} r \sin^2 \varphi + (Gr/2) \sin \alpha \sin \varphi = 0.$$

Hierzu kommt die Reibungsgleichung für die äußerste Gleichgewichtslage:

$$\mathfrak{R} = fD.$$

Die Auflösung dieser Gleichungen liefert:

$$\begin{aligned} r \sin \varphi - a f \cos \varphi &= r f \operatorname{ctg} \alpha, \\ D &= G \sin \alpha \sin \varphi / 2 f, \\ X &= G \sin \alpha (2 - \sin^2 \varphi) / 2, \\ Y &= G \sin \alpha \sin \varphi \cos \varphi / 2, \\ Z &= G (2 f \cos \alpha - \sin \alpha \sin \varphi) / 2 f. \end{aligned}$$

$$316. \operatorname{tg} \varphi = \frac{a \sqrt{r^2 - x^2}}{f r (a - x)},$$

worin

$$\begin{aligned} x &= \overline{OP} = (a^2 + r^2 - l^2) / 2a, \\ D &= G \cos \varphi / 2 f, \\ \left. \begin{array}{l} X = -G x \cos \varphi / 2 f r, \\ Y = G x \sin \varphi \cos \varphi / 2 a, \\ Z = G \left( 1 + \frac{x}{a} \sin^2 \varphi \right) / 2. \end{array} \right\} A \end{aligned}$$

$$317. P = (p - 1) \frac{\pi d^2}{4} \cdot \frac{b - f_1 r}{a - f_1 r} - G \frac{s - f_1 r}{a - f_1 r} = 30,2 \text{ kg.}$$

$$319. K = \frac{2a(b+c)}{b(d-e)} Q,$$

worin

$$\overline{JA} = a, \quad \overline{KH} = b, \quad \overline{HG} = c, \quad \overline{CF} = d, \quad \overline{DE} = e \text{ ist.}$$

320. Hat  $Q$  von  $A$  die Entfernung  $x$ , von  $H$  die Entfernung  $y$ , so erzeugt es in  $A$  den Druck  $Q \frac{y}{x+y}$ , in  $H$  den Zug  $Q \frac{x}{x+y}$ ; in  $E$  und  $F$  wirken also die Lasten  $Q \frac{y}{x+y} \cdot \frac{a}{b}$  und  $Q \frac{x}{x+y}$ , deren Momentensumme um  $O_1$  gleich  $Qf$  ist.

321. Nennt man  $\mathfrak{R}_1$  und  $\mathfrak{R}_2$  die Reibungen an der Innenseite und an der Außenseite der Hohlwelle  $B$ , so ist der Annahme gemäß

$$\mathfrak{R}_1 = c f_1 p \cdot r(\omega_0 - \omega_1), \quad \mathfrak{R}_2 = c f_2 p \cdot R \omega_1,$$

worin  $f_1 = 2r\pi \cdot l$ ,  $f_2 = 2R\pi \cdot l$  die Reibungsflächen und  $r(\omega_0 - \omega_1)$  die relative Geschwindigkeit an der Innenseite,  $R\omega_1$  an der Außenseite ist. Für das Gleichgewicht der Hohlwelle (d. h. hier: für Umlauf mit gleichbleibender Geschwindigkeit) ist

$$\mathfrak{R}_1 r = \mathfrak{R}_2 R,$$

woraus  $\omega_1 = \omega_0 \cdot r^3 / (R^3 + r^3)$ .

$$322. Q = 6703 \text{ kg. [Aus } 280 \text{ kg} \cdot 7 \text{ m} \cdot \sin 20^\circ = Q \cdot 0,1 \text{ m.]}$$

$$323. P = p \left( 1 - \frac{ad}{bc} \right), \quad G = p \left( \frac{b}{a} - \frac{d}{c} \right),$$

worin

$$a = \sin(\alpha + \beta - \varrho), \quad b = \sin(\alpha - \varrho),$$

$$c = \sin(\alpha + \beta - \gamma - \varrho), \quad d = \sin(\alpha - \gamma - \varrho).$$

Es folgt:

$$P = 73,8 \text{ kg}, \quad G = 100,8 \text{ kg.}$$

324.  $f = \frac{1}{3\pi} \lg n \left( \frac{P}{Q} \right) = 0,244$ . [Ist  $S$  die Spannung des wagrechten Seilstückes, so ist  $P = S e^{f\alpha}$ ,  $S = Q e^{f\alpha}$ , worin  $\alpha = 3\pi/2$  der umspannte Bogen ist.]

325.  $P = Gb/a$ . [Die Umfangskraft ist die Differenz der in  $A$  und  $B$  angreifenden Bandspannungen  $S_1$  und  $S_2$ ; es wird also  $P = S_1 - S_2$  direkt abgewogen.]

326. Setzt man  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OB} = b$ ,  $\overline{OC} = c$  und nennt  $f$  die Reibungszahl zwischen Band und Rad, so ist die Spannung in  $A$ :

$$S_1 = Q \frac{c e^{f\pi}}{a e^{f\pi} + b}$$

und in  $B$ :

$$S_2 = Q \frac{c}{a e^{f\pi} + b}.$$

Der Druck ( $D = S_1 + S_2 - Q$ ) in  $O$  wird Null, wenn

$$c = \frac{a e^{f\pi} + b}{e^{f\pi} + 1}.$$

327. Wenn der Träger mit gleichbleibender Geschwindigkeit herabsinken soll, so muß der Überschuß an Triebkraft gerade hinreichen, um die Reibung an den Walzen zu überwinden. Man erhält

$$R = 3 Q e^{-f\pi}, \quad x : y = 7 : 5.$$

328. Zwischen den Grenzen  $Q \cdot \frac{1}{1+\zeta} e^{-f\pi}$  und  $Q \frac{\zeta}{1+\zeta} e^{f\pi}$ . Darin ist  $f$  die Reibungszahl zwischen dem Seil und der Walze und  $\zeta$  die sogenannte Rollenziffer, d. i. das Verhältnis von Kraft und Last an der festen Rolle; infolge der Zapfenreibung und Seilsteiheit ist  $\zeta > 1$ .

329. a) Bezeichnet man mit  $S_1$  bis  $S_5$  die in den Seilstücken 1 bis 5 herrschenden Spannungen, so bestehen die Gleichungen

$$\begin{aligned} S_1 + S_2 + S_3 &= Q, & P &= \zeta S_1, \\ S_4 &= P + S_1 = \zeta S_2, & S_5 &= S_4 + S_2 = \zeta S_3. \end{aligned}$$

Aus diesen Gleichungen erhält man:

$$\left. \begin{aligned} P &= Q \frac{\zeta^3}{(1+\zeta)^3 - \zeta^3}, & \eta &= \frac{(1+\zeta)^3 - \zeta^3}{7\zeta^3}. \\ \text{b) } \eta &= \frac{3}{4} \left( \frac{1+\zeta}{\zeta} \right)^2 \frac{1}{2+\zeta}. \\ \text{c) } \eta &= \frac{3}{4} \frac{[1+\zeta]^2}{\zeta^2(1+\zeta+\zeta^2)}. \\ \text{d) } P &= \frac{\zeta^4}{(1+\zeta)^3} Q; & \eta &= \frac{(1+\zeta)^3}{8\zeta^4}. \end{aligned} \right\} \text{Bezüglich } \zeta \text{ siehe Lösung zu 328.}$$

330.  $P = \zeta^2 Q$ ;  $b/a = \zeta^3$ .

331.  $P = \frac{\zeta^2}{1+\zeta} Q$ ;  $\zeta = \sqrt{2}$ .

332. Zwischen  $\frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}} P \zeta^3$  und  $\frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}} P \zeta^{-3}$ .

333.  $P = \zeta^2 Q$ ,  $Z = Q(1+\zeta^2) \cos \alpha$ .

334.  $Q = P \frac{a}{r} \frac{1}{\operatorname{tg}(\alpha + \varrho) [\operatorname{tg}(\beta + \varrho_1) + f_1]} = 3110 \text{ kg.}$

$\eta = 0,24$ , worin  $\operatorname{tg} \varrho = f$ ,  $\operatorname{tg} \varrho_1 = f_1$ .

Ist  $K$  die Kraft, die ein Keil in wagrechter Richtung ausübt, so ist

$$P a = 2 K r \operatorname{tg}(\alpha + \varrho);$$

ferner ist zum Heben von  $Q$  notwendig, daß

$$K = \frac{Q}{2} [\operatorname{tg}(\beta + \varrho_1) + f_1].$$

335.  $Q = P \frac{\operatorname{ctg}(\alpha + \varrho) - \operatorname{tg} \varrho_2}{\operatorname{ctg}(\beta - \varrho_1) + \operatorname{tg} \varrho_2}$ . [Der linke Keil übt auf das Mittelstück  $M$  eine Kraft  $K = \frac{P}{2} \operatorname{ctg}(\alpha + \varrho)$  aus; diese, um die Reibung  $\left(\frac{P}{2} + \frac{Q}{2}\right) \operatorname{tg} \varrho_2$  verkleinert, drückt den rechten Keil nach aufwärts.]

**336.** Nach der Zeit  $t = \sqrt{\frac{(a-b)M}{P}}$ , worin  $P = Q [\operatorname{tg}(\alpha - \varrho) - \operatorname{tg} \varrho_1]$ ,

$M$  die Masse des halben Prismas und  $\operatorname{tg} \alpha = h/a$  bedeutet. Die Verschiebung unterbleibt für  $\alpha < \varrho + \varrho_1$ . [Suche aus dem Gleichgewicht der auf die Keile wirkenden Kräfte die wagrechte Kraft  $P$ ; jeder Keil wird durch  $P$  gleichförmig beschleunigt, der Weg ist  $(a-b)/2$ .]

**337.** Für den Antrieb des Keiles  $B$  ist

$$Q_1 = D_1 [\sin(\alpha + \beta) - f \cos(\alpha + \beta)],$$

$$P_1 = D_1 [\sin \alpha - f \cos \alpha] = 0,$$

wenn  $D_1$  der Keildruck ist. Das Keilgetriebe ist selbstperrend.

Für den Antrieb des Keiles  $A$  ist auf ähnliche Weise zu finden:

$$Q_2 = P_2 \frac{\sin(\alpha + \beta + \varrho)}{\sin(\alpha + \varrho)}, \quad f = \operatorname{tg} \varrho.$$

Mit den gegebenen Zahlwerten wird  $Q_2 = 1,297 P_2$ ,

$$Q_0 = P_2 \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\sin \alpha} = 1,60 P_2, \quad \eta = \frac{Q_2}{Q_0} = 0,81.$$

**338.** Mit Rücksicht auf Zapfenreibung und Seilsteiheit ist zunächst

$$4 PR = Q' (R_1 + f_1 \varrho_1 + \xi),$$

weil sich das Seil an der Trommel nur aufwickelt, ferner

$$Q' = Q \left( 1 + 2 f_1 \frac{\varrho_2}{r} \cos 45^\circ + \frac{2\xi}{r} \right),$$

weil sich das Seil an  $L$  auf- und abwickelt. Für Hanfseil kann  $\xi = 0,06 d$  gesetzt werden. Es folgt:

$$Q = 504 \text{ kg}, \quad Q_0 \text{ (ohne Widerstände)} = 4 PR/R_1 = 600 \text{ kg},$$

$$\text{Güteverhältnis } \eta = Q/Q_0 = 0,84.$$

**339.** a) In wagrechter Stellung:

$$\max S_2 = G \sqrt{l^2 + a^2} / 2 a = 250 \text{ kg},$$

$$\text{b) } \max K = \zeta_1 S_1 = \zeta_1 \zeta_2 S_2 = 325,5 \text{ kg}.$$

Die Widerstandszahlen der Rollen sind:

$$\zeta_1 = 1 + 2 f_1 \cos \left( \frac{CDP}{2} \right) \cdot \frac{\varrho}{R} + \frac{2\xi}{R} = 1,136 \quad (\sphericalangle CDP = 90^\circ),$$

$$\zeta_2 = 1 + 2 f_1 \cos \left( \frac{DCB}{2} \right) \cdot \frac{\varrho}{R} + \frac{2\xi}{R} = 1,146 \quad (\sphericalangle DCB = 36^\circ 50'),$$

$\xi$  wie in Lösung **338**.

**340.** Es ist  $(1 - 0,04) KR = Q(r + \xi)$ . Hierin ist  $K = 4 \times 8 \text{ kg}$  und  $\xi = 0,06 d^2$  (vgl. Lösung **338**), woraus  $Q = 149,1 \text{ kg}$ ; ohne Widerstände ist  $Q_0 = KR/r = 160 \text{ kg}$ ; daher das Güteverhältnis  $\eta = Q/Q_0 = 0,93$ .

**341.** Nennt man  $Q'$  die Spannung im wagrechten Seil, so ist

$$Q' = Q \left( 1 + 2 f_1 \frac{\varrho_1}{r_1} \cos 45^\circ + \frac{2\xi}{r_1} \right) = 1,065 Q,$$

worin  $\xi = 0,06 d^2$  (vgl. Lösung **338**); ferner

$$P = \frac{r}{R} Q' \left( 1 + \frac{\xi}{r} \right) + f_1 D \frac{\varrho}{R}.$$

Zapfendruck  $D = P + Q'$  im ungünstigsten Falle, woraus  $P = 13,82$  kg, ferner ohne Widerstände:  $P_0 = Q r/R = 12,5$  kg;

$$\text{Güterehältnis } \eta = P_0/P = 0,90.$$

342. Es ist wegen Seilsteifheit und Reibung der Walze

$$P = \frac{r}{R} Q \left(1 + \frac{\xi}{r}\right) + D \frac{r}{R} \frac{\sin 2\varrho}{2 \sin \alpha},$$

worin  $\xi = 0,06 d^2$  (vgl. Lösung 338),  $D$  der gesamte Druck auf die Walze in lotrechter Richtung  $\varrho$  der Reibungswinkel an den schiefen Ebenen ist. Im ungünstigsten Falle wird

$$D_{\max} = P + Q;$$

setzt man

$$\frac{\sin 2\varrho}{2 \sin \alpha} = f_1,$$

so wird

$$P = Q \frac{r(1 + f_1) + \xi}{R - f_1 r}.$$

343. Es ist nach Aufgabe 289 für das Heben von  $G$ :

$$S = G \frac{\sin(\varphi + \varrho)}{\cos(45 - \varphi/2 - \varrho)} = 84,8 \text{ kg,}$$

daher

$$K = S \zeta = S \left[1 + 2 f_1 \frac{\varrho}{R} \cos\left(\frac{PCB}{2}\right) + \frac{2 \xi}{R}\right] = 89,7 \text{ kg,}$$

worin  $\xi = 0,06 d^2$  (Seilsteifheit für Hanf) und  $\zeta = 1,058$  (Rollenziffer); ferner ist für das Halten von  $G$ :

$$S' = G \frac{\sin(\varphi - \varrho)}{\cos(45 - \varphi/2 + \varrho)} = 66,8 \text{ kg,}$$

und

$$K' = S' \cdot \frac{1}{\zeta} = 63,1 \text{ kg.}$$

344. Es ist  $K_1 = K_2 e^{f\pi}$ , wenn  $f$  die Reibungszahl zwischen Zapfen und Faden ist. Die Reibung beträgt  $\Re = K_1 - K_2$ . Soll  $Q$  gehoben werden, so muß  $\Re r \geq QR$  sein; daraus folgt:

$$K_1 \geq \frac{R}{r} Q \frac{e^{f\pi}}{e^{f\pi} - 1}, \quad K_2 \geq \frac{R}{r} Q \frac{1}{e^{f\pi} - 1}.$$

345. Es muß  $\Re r \geq QR + f_1(K_1 + K_2 + Q)r$  sein; daraus wird

$$K_2 \geq \left(\frac{R}{r} + f_1\right) Q \frac{1}{e^{f\pi}(1 - f_1) - (1 + f_1)}, \quad K_1 = K_2 e^{f\pi}.$$

346. Sind  $r_1$  und  $r_2$  die Halbmesser von  $A$  und  $B$ ,  $f_2$  die Reibungszahl der Rollreibung (Dimension der Länge), so ist für Gleichgewicht

$$K(r_1 + r_2) = \Re r_1,$$

ferner

$$K = \frac{f_2}{r_2} D, \quad \text{somit } \Re = f_2 D \left(\frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2}\right).$$

347. Ist  $S_1$  die obere,  $S_2$  die untere Spannung im Bremsband, so ist das Bremsmoment

$$\Re = (S_1 - S_2) R = S_2 (e^{f\alpha} - 1) \cdot R,$$

wenn  $\alpha$  der umspannte Bogen,  $f$  die Reibungszahl zwischen Rad und Bremsband ist.



Nennt man ferner  $Z$  den Zahndruck der Schraube in Richtung der Schraubenspindel, so ist

$$P = Z \operatorname{tg}(\beta + \varrho) \cdot r/k,$$

wenn  $r$  der Halbmesser der Spindel,  $\beta$  der Steigungs- und  $\varrho$  der Reibungswinkel der Schraube ist.

Endlich ist  $S_2 \cdot a = Z \cdot b$ . Daraus wird das Bremsmoment:

$$\mathfrak{M} = \frac{PRbk}{ar \operatorname{tg}(\beta + \varrho)} (e^{f\alpha} - 1).$$

**348.** Ist  $S$  die Spannung in dem bei  $A$  befestigten Ende des Bremsbandes,  $S_2$  in dem bei  $B$  befestigten Ende und  $S_1$  in dem Bremsbandstück zwischen den beiden Rädern, so ist

$$S_1 = S e^{f(\alpha + 3\pi/2)}, \quad S_2 = S_1 e^{f(\alpha + 3\pi/2)} = S e^{f(3\pi + 2\alpha)}$$

und somit die Reibung an allen vier Rädern

$$\mathfrak{R} = 2[S_1 - S + (S_2 - S_1)] = 2S(e^{f(3\pi + 2\alpha)} - 1).$$

Wenn vorausgesetzt wird, daß der Hebel  $ACB$  sich nur so in der Laufkatze verschieben kann, daß er wagrecht bleibt, so wird, wenn  $S_3$  die Spannung in  $CD$  bezeichnet:

$$S_3 \cos \beta = (S + S_2) \cos \alpha.$$

Ist endlich  $Z$  die Spannung in  $DD_1$ , so ist

$$S_3 \sin(\gamma - \beta) = Z \cos \gamma$$

und endlich für das Gleichgewicht des in  $O_1$  drehbaren Winkelhebels:

$$K a = 2 Z r \cos \gamma.$$

Man erhält schließlich

$$\mathfrak{R} = K \frac{a \cos \beta}{r \cos \alpha \sin(\gamma - \beta)} \cdot \frac{e^{f(3\pi + 2\alpha)} - 1}{e^{f(3\pi + 2\alpha)} + 1}.$$

**349.** Zum Heben:  $K = 184$  kg, zum Halten:  $K' = 117$  kg. [Es ist worin

$$K = \zeta Q (\sin \alpha + \varkappa \cos \alpha),$$

$$\varkappa = \frac{f_1 \cdot r + f_2}{R} = \frac{0,08 \cdot 2,5 \text{ cm} + 0,05 \text{ cm}}{25 \text{ cm}} = 0,01$$

die Widerstandszahl der Zapfen- und Rollreibung der Räder ist,

$$\zeta = 1 + 2 \cdot 0,08 \cdot \frac{6 \text{ cm}}{50 \text{ cm}} \cdot \cos\left(\frac{90 - \alpha}{2}\right) + \frac{2 \xi}{50 \text{ cm}} = 1,024$$

die Widerstandszahl der Rolle,  $\xi = 0,06 d^2$  für Hanfseil. (Siehe Lösung zu Aufgabe **338**.) Ebenso ist

$$K' = \frac{1}{\zeta} Q (\sin \alpha - \varkappa \cos \alpha).]$$

**350.** Nennt man  $Q$  die Seilspannung, so wird

$$Q = G(\sin \alpha + \varkappa \cos \alpha),$$

$\varkappa =$  Widerstandszahl beim Transport auf Walzen  $= \frac{0,1 \text{ cm}}{2 R_1} = 0,01$ , woraus

$$Q = 0,351 G.$$

Ferner wird

$$K = \frac{r}{R} Q \left(1 + \frac{\xi}{r}\right) + f_1 D \frac{\varrho}{R},$$

$\xi = 0,06 d^2$  (Seilsteiheit für Hanf),  $D = P + Q$  (im ungünstigsten Fall) woraus mit  $K = 20$  kg folgt:  $Q = 77$  kg und  $G = 219$  kg.

**351.** In der Lotrechten durch  $S$ . [Das Gewicht und die Spannungen in  $A$  und  $B$  bilden eine Gleichgewichtsgruppe.]

**352.** Im umgekehrten Verhältnis der Abstände der Spannungen von  $O$ . [Bringe die Spannungen  $S$  und  $S_1$  an den Enden eines beliebigen Kettenstückes an und bilde die Momente aller an dem Kettenstück angreifenden Kräfte um  $O$ .]

**353.** Ist  $q$  das Gewicht des Seiles für die Längeneinheit, so ist die Spannung  $S_1$  in  $B$ :

$$S_1 = l_1 q \sin \beta = \frac{a q}{\cos \beta}.$$

Nennt man  $a$  den Parameter der Kettenlinie,  $K$  ihren Scheitel, so ist ferner

$$\text{Bogen } AK = a \operatorname{tg} \alpha, \quad \text{Bogen } BK = a \operatorname{tg} \beta$$

und

$$AB = l - l_1 = AK - BK = a(\operatorname{tg} \alpha - \operatorname{tg} \beta),$$

woraus mit  $a = l_1 \sin \beta \cos \beta$  durch Entfernung von  $a$  folgt:

$$l_1 = \frac{l \cos \alpha}{\cos \beta \cos(\alpha - \beta)}.$$

**354.** Nennt man  $A$  und  $B$  die Aufhängepunkte,  $K$  den Scheitel der Kettenlinie,  $a$  ihren Parameter,  $s$  den Bogen  $AK$ , so ist

$$2 q s = q \sqrt{a^2 + s^2},$$

woraus

$$3 s^2 = a^2, \quad s = a/\sqrt{3}$$

und

$$\operatorname{tg} \varphi = s/a = 1/\sqrt{3}.$$

Nennt man ferner  $\overline{AB} = 2x$ , so ist

$$s = \frac{a}{2} (e^{x/a} - e^{-x/a}) = a \mathfrak{C} \operatorname{in} \frac{x}{a},$$

und wegen  $y^2 = a^2 + s^2 = 4 s^2$ :

$$s = \frac{y}{2} = \frac{a}{4} (e^{x/a} + e^{-x/a}) = \frac{a}{2} \mathfrak{C} \operatorname{of} \frac{x}{a},$$

woraus durch Gleichsetzung:  $2x = a \operatorname{I} \operatorname{gn} 3$ ,  $\mathfrak{C} \operatorname{of} x/a = 2/\sqrt{3}$  und das gesuchte Verhältnis

$$\frac{2s}{2x} = \frac{2}{\sqrt{3} \operatorname{I} \operatorname{gn} 3}.$$

**355.** Ist  $a$  die Höhe von  $B$  über der  $x$ -Achse der Kettenlinie, so gilt für den Punkt  $C$  der Kettenlinie

$$y^2 = (a + h)^2 = a^2 + l^2,$$

woraus

$$a = \frac{l^2 - h^2}{2h}$$

und die Spannung in  $C$

$$S = q y = q(a + h) = q \frac{l^2 + h^2}{2h}.$$

Da die Länge der neuen Kettenlinie und die Entfernung  $DC$  selbst halb so groß sind wie bei der ursprünglichen, so sind die beiden Kettenlinien

kongruent; es tritt  $e/2$ ,  $h/2$ ,  $a/2$  an die Stelle von  $l$ ,  $h$ ,  $a$ , und die neue Spannung in  $C$  ist

$$S_1 = S/2.$$

Die Richtung der Spannung in  $A$  und  $C$  ändert sich nicht, da

$$\operatorname{tg} \alpha = b/a = \frac{b}{2} \Big/ \frac{a}{2}.$$

**356.** Soll das Kettenglied in  $C'$  im Gleichgewicht sein, so müssen beide Kettenlinien gleichen Horizontalzug ausüben, also

$$H = a_1 q = a_2 q, \quad a_1 = a_2 = a$$

sein, d. h. beide Kettenlinien besitzen denselben Parameter  $a$  und somit gleiche Gestalt.

Nennt man  $y_1$ ,  $y_2$  die Abstände von  $C'$  von den  $x$ -Achsen der beiden Kettenlinien, ferner  $\overline{AC'} = 2b_1$ ,  $\overline{C'B} = 2b_2$ ,  $\overline{AB} = 2b$ , so ist

$$y_1^2 = a^2 + l_1^2, \quad y_1 + l_1 = a e^{b_1/a},$$

$$y_2^2 = a^2 + l_2^2, \quad y_2 + l_2 = a e^{b_2/a},$$

woraus die Gleichung

$$(l_1 + \sqrt{l_1^2 + a^2})(l_2 + \sqrt{l_2^2 + a^2}) = a^2 e^{b/a}$$

zur Bestimmung von  $a$  folgt.

Das Beispiel **355** ist ein Sonderfall dieses Beispiels.

**357.**  $B$  ist der tiefste Punkt der Kettenlinie. Ist  $a$  die Höhe von  $B$  über der  $x$ -Achse, so ist

$$l^2 + a^2 = (\eta + a)^2,$$

$$l = \frac{a}{2} (e^{\xi/a} - e^{-\xi/a}) = a \mathfrak{C} \operatorname{in} \xi/a,$$

ferner ist

$$H = a q, \quad G = l q \quad (\text{Gewicht der Kette}).$$

Daraus folgt:

$$\left\{ \begin{array}{l} \eta = l \left[ \sqrt{\frac{H^2}{G^2} + 1} - \frac{H}{G} \right], \\ \xi = \frac{Hl}{G} \operatorname{lg} \left[ \sqrt{\frac{H^2}{G^2} + 1} + \frac{H}{G} \right]. \end{array} \right.$$

**358.** Die Wagrechte, welche die freien Enden der Kette verbindet, ist die  $x$ -Achse der Kettenlinie;  $a$  sei ihre Entfernung vom tiefsten Punkt derselben. Dann ist:

$$a^2 + l^2 = h^2, \quad H = a q = 2 q l,$$

woraus

$$a = 2l, \quad h = l\sqrt{5}, \quad a = 2h/\sqrt{5}.$$

Ferner ist

$$h + l = a (\mathfrak{C} \circ] b/a + \mathfrak{C} \operatorname{in} b/a) = a e^{b/a},$$

woraus

$$h = \frac{b\sqrt{5}}{2 \operatorname{lg} [(1 + \sqrt{5})/2]}.$$

**359.** Bezeichnet man

$$BC = s, \quad \overline{CD} = x,$$

so ist  $C$  der Scheitel der Kettenlinie, ihr Parameter  $a = z - h$ ; ferner

$$z^2 = a^2 + s^2$$

und für Gleichgewicht zwischen Horizontalzug und Reibung

$$H = a q = f x q \quad \text{oder} \quad a = f x.$$

Endlich ist die Länge der Kette

$$l = z + s + x.$$

Hieraus erhält man durch Entfernung von  $s$ ,  $x$  und  $a$ :

$$z^2(1+f)^2 - 2z[(1+f)(h+fl) + hf^2] + (h+fl)^2 + f^2h^2 = 0.$$

360. Da die Spannung in einer Kettenlinie  $S = qy$  ist und die beiden Kettenlinien bei  $A$  gleiche Spannung haben müssen, so ist  $y = y_1$ , d. h. die  $x$ -Achse für beide Linien ist die gleiche, und für ihre Parameter gilt die Gleichung:  $a - a_1 = b$ . Nun sind die Horizontalzüge in  $B$  und  $C$ :

$$H = aq = fqx, \quad H_1 = a_1q = fqx_1,$$

woraus

$$x - x_1 = \frac{a - a_1}{f} = \frac{b}{f}.$$

361. Ersetzt man  $Q$  durch ein Kettenstück von der Länge  $m = Q/q$ , so reicht die Kette bis zur  $x$ -Achse der Kettenlinie hinab, und es ist

$$y = z + m;$$

ist  $2s$  die Länge der Kette zwischen  $A$  und  $B$ , so gilt weiters

$$y^2 = a^2 + s^2, \quad 2s + z = l, \quad y + s = ae^{x/2a},$$

wenn  $a$  der Parameter der Kettenlinie und  $\overline{AB} = x$  ist. Entfernt man aus diesen Gleichungen  $y$ ,  $s$  und  $a$ , so bleibt für den Ort von  $C$  die Gleichung

$$x = \sqrt{(z+l+2m)(3z-l+2m)} \operatorname{lg} n \sqrt{\frac{z+l+2m}{3z-l+2m}}.$$

362. Nennt man  $V$  und  $H$  die Vertikal- und Horizontalspannung der Kette in  $M$ , so ist

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{V}{H} = \frac{l}{H} \int_C^M q \, ds$$

oder

$$q \, ds = H \cdot d \operatorname{tg} \varphi = H \cdot \frac{d\varphi}{\cos^2 \varphi}, \quad \text{und da} \quad \frac{d\varphi}{ds} = \frac{1}{r},$$

so folgt

$$q = \frac{H}{r \cos^2 \varphi};$$

und wenn man  $q_0$  das Gewicht der Längeneinheit der Kette bei  $C$  nennt:

$$q = \frac{q_0}{\cos^2 \varphi}.$$

Aus  $S^2 = V^2 + H^2$  folgt die Spannung der Kette in  $M$ :

$$S = \frac{r q_0}{\cos \varphi}.$$

363. Setzt man  $q = k \cos \varphi$ , so folgt für die Vertikalspannung an irgendeiner Stelle  $x$ ,  $y$ :

$$V = \int q \, ds = k \int ds \cos \varphi = kx$$

und

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{dy}{dx} = \frac{V}{H} = \frac{kx}{H},$$

woraus (wenn für  $x = 0 : y = 0$ )

$$y = \frac{k}{2H} x^2,$$

und wenn  $2b$  und  $h$  bekannt sind:

$$h = k/2H \cdot b^2, \quad k/2H = \frac{h}{b^2}$$

und

$$x^2 = \frac{b^2}{h} y.$$

Die Kettenlinie ist eine Parabel.

364. Es ist

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{h\pi}{2b} \sin \frac{\pi x}{2b},$$

$$\frac{V}{H} = \frac{\int q dx}{H} = \frac{h\pi}{2b} \sin \frac{\pi x}{2b},$$

woraus durch Differenzieren:

$$q = H \left( \frac{\pi}{2b} \right)^2 y,$$

und wenn  $q_0$  die Belastung in der Mitte von  $\overline{CD}$  ist:

$$q = q_0 \frac{y}{h}.$$

365. Für die Kettenlinie des Feldes  $b_2$  ist:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{V}{H} = \frac{B - q_2 x}{H}, \quad B = \text{Vertikalspannung in } B,$$

woraus

$$Hy = Bx - \frac{1}{2} q_2 x^2.$$

Für die größte Einsenkung ist

$$\frac{dy}{dx} = 0, \quad x_1 = \frac{B}{q_2}$$

und

$$Hy_{\max} = \frac{B^2}{2q_2} = Hh_m.$$

Sucht man noch die lotrechte Teilspannung  $B$  (nach der Regel der Auflagerdrücke), so wird

$$H = \frac{[q_1 b_1^2 + q_2 b_2 (2b_1 + b_2)]^2}{32 q_2 b^2 h_m}.$$

366. Nennt man  $A$  die lotrechte Teilspannung am linken Auflager, so ist (nach der Regel der Auflagerdrücke):

$$A = qb + Q \frac{b_2}{2b},$$

ferner

$$\frac{dy}{dx} = \frac{V}{H} = \frac{A - qx}{H},$$

woraus

$$Hy = Ax - qx^2/2;$$

und für  $x = b_1, y = h$ .

$$Hh = Ab_1 - qb_1^2/2,$$

somit

$$H = \frac{b_1 b_2}{2h} \left( q + \frac{Q}{b} \right).$$

367. Solange  $z \leq \frac{2qb^2}{Q+2qb}$  ist, wird die größte Einsenkung der Kette:

$$h_{\max} = \frac{h_1}{4qb^2} \frac{(Qz + 2qb^2)^2}{Qz + qb^2}$$

und ihre Entfernung von A:  $x_1 = b - \frac{Qz}{2qb}$ .

Wenn hingegen  $z > \frac{2qb^2}{Q+2qb}$  wird, so ist:

$$h_{\max} = h_1 \left( q + \frac{Q}{b} \right) \frac{z(2b-z)}{Qz + qb^2}$$

und  $x_1 = z$ .

Die Spannungen in A sind:

$$\left. \begin{aligned} H &= \frac{Qz + qb^2}{2h_1} \text{ wagrecht} \\ A &= qb + Q \frac{2b-z}{2b} \text{ lotrecht} \end{aligned} \right\} \text{Gesamtspannung } S = \sqrt{H^2 + A^2}.$$

368.  $T = \frac{a}{c_1 - c_2}$ .

369.  $T = a/v_0, \quad x = ga^2/2v_0^2$ .

370.  $x = \frac{c}{g} [c + gt - \sqrt{c^2 + 2cgt}]$ .

371.  $s = v_0(t_1 + t_2) - b_1 t_1 \left( \frac{t_1}{2} + t_2 \right) + \frac{1}{2} b_2 (v_0 - b_1 t_1)^2, \quad v_1 = \sqrt{2b_2 s}$ .

(Voraussetzung ist dabei  $2v_0 > b_1 t_1$ , sonst würde der Punkt in seine Anfangslage zurückgekehrt sein, bevor  $b_2$  eingesetzt hätte.)

372.  $t = 0,024 \text{ sek}, \quad s = 0,0346 \text{ m}$ .

373.  $t = 3,4 \text{ sek}, \quad b = -2,941 \text{ m/sek}^2$ .

374.  $v = 2,683 \text{ m/sek}, \quad t = 8,94 \text{ sek}$ .

375.  $K = 2031 \text{ kg}$ . [Es ist  $v = bt$  und

$b = g \frac{K-W}{G}$ , worin  $W = G/200$  ist. Es folgt

$$K = G \left[ \frac{b}{g} + \frac{1}{200} \right].$$

376. Um  $kt^3/6$ .

377. T ist die positive Wurzel der Gleichung

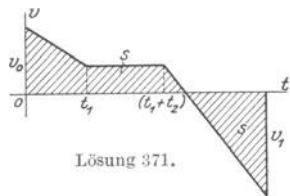
$$T^2(b_1 - b_2) + 2T(v_1 - v_2) = 2a.$$

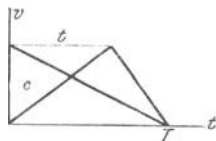
378. Der erste Punkt erreicht in der Zeit  $v_0/g$  die Höhe  $v_0^2/2g$  und sinkt dann in der Zeit  $\tau$  bis zum Zusammentreffen mit dem zweiten um  $g\tau^2/2 = x$ , während der zweite Punkt um  $y = v_0 t_1 - g t_1^2/2$  steigt; es ist

$$\frac{v_0}{g} + \tau = t + t_1, \quad \frac{v_0^2}{2g} = x + y,$$

woraus

$$t_1 = \frac{v_0}{g} - \frac{t}{2}.$$





$$379. T = \frac{c}{b_1}, \quad s = \frac{c^2}{2b_1},$$

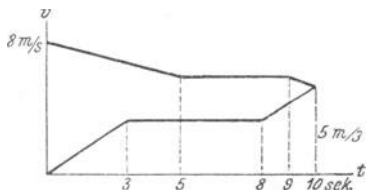
$$t = \frac{c}{b_2}, \quad b = \frac{b_1 b_2}{b_2 - b_1}.$$

380. Man rechne die Wege der drei Punkte von der Anfangsstelle  $O$  aus und setze  $\overline{OA} - \overline{OB} = \overline{OB} - \overline{OC}$ . Man erhält für  $t$  die Gleichung:

$$t^2 (b_1 - b_2) - 2b_2 t (\tau_1 + \tau_2) = b_2 (\tau_1 + \tau_2)^2 + 2v_0 (\tau_1 - \tau_2).$$

Im besonderen folgt:

$$t = 10 \text{ sek.}, \quad \overline{AB} = \overline{AC} = v_0 \tau_1 - \frac{1}{2} b_1 t^2 = 730 \text{ m.}$$



Lösung 381.

$$381. t = 10 \text{ sek.}, \\ v = 5 \text{ m/sek.}$$

$$382. n = 3/2.$$

$$383. b = - \frac{a}{e} e^{v/a}.$$

$$\left[ \text{Aus } b = \frac{dv}{dt} = - \frac{a}{t} \right]$$

$$384. s = a [1 - e^{-v^2/2k}], \quad b = \frac{k}{a} e^{v^2/2k}. \quad \left[ \text{Aus } v dv = b ds = \frac{k ds}{a - s} \right]$$

$$385. \text{ Nach der Zeit } a^2/\sqrt{m_1}.$$

$$386. \text{ Nach der Zeit } \frac{3\pi}{8k} a^{3/4}.$$

387. Die anfängliche Geschwindigkeit ist (für  $s = 0$ ):

$$v_0 = \sqrt[3]{a/k}.$$

Aus  $dt = ds/v$  folgt:

$$dt = 3k v dv$$

und nach Integration:

$$t = 3k v^2/2 + C.$$

Für  $t = 0$  ist  $v = v_0$ , somit

$$t = 3k(v^2 - v_0^2)/2.$$

Setzt man nun  $v = 2v_0$ , so bleibt

$$t = \frac{9}{2} \sqrt[3]{k a^2}.$$

388. Ist  $M$  die bewegte Masse, so ist die Beschleunigung:

$$b = \frac{K}{M} = \frac{a - kv}{M}.$$

Setzt man  $b = \frac{dv}{dt}$ , so erhält man die Differentialgleichung:

$$dt = M \frac{dv}{a - kv},$$

woraus nach Integration

$$t = - \frac{M}{b} \lg(a - kv) + C.$$

Für  $t = 0$  sei  $v = v_0$ , woraus

$$t = \frac{M}{b} \operatorname{Ign} \frac{a - kv_0}{a - kv}$$

und somit

$$K = K_0 e^{-kt/M}.$$

**389.**  $v^2 = v_0^2 + 4k m_1/3 a$ . [Ist  $x$  die Entfernung des Punktes  $m$  von der Anfangslage und  $k$  die Anziehungskonstante, so ist seine Beschleunigung

$$b = \frac{km_1}{(a-x)^2} - \frac{km_1}{(a+x)^2}.$$

Aus  $v dv = b dx$  folgt

$$v^2 = v_0^2 + 4k m_1 a \left( \frac{1}{a^2 - x^2} - \frac{1}{a^2} \right)$$

und für  $x = a/2$  obiger Wert.]

**390.**  $k_2/k_1 = 3$ .

**391.**  $v_1 = v/\cos \varphi$ ,  $b_1 = b/\cos \varphi + v^2 \cdot \operatorname{tg}^3 \varphi/a$ . [Sind  $M'$  und  $M_1'$  die Nachbarlagen von  $M$  und  $M_1$  und nennt man  $\overline{MM'} = ds$ ,  $\overline{M_1M_1'} = ds_1$ , so ist  $ds_1 = ds/\cos \varphi$  und  $v_1 = v/\cos \varphi$ . Differenziere diese Gleichung nach  $t$  und benutze die Beziehung  $l = \overline{OM} + \overline{M_1O} = s + a/\sin \varphi$ , woraus:

$$0 = v - \frac{a \cos \varphi}{\sin^2 \varphi} \cdot \frac{d\varphi}{dt}.]$$

**392.**  $v = v'/\sin \varphi$ ,  $b = b'/\sin \varphi$ . [Zeichne die Nachbarlage von  $g$ ; ist  $ds'$  die Verrückung von  $g$ ,  $ds$  jene von  $M$ , so ist  $ds' = ds \sin \varphi$ .]

**393.**  $b = 2s\omega^2 \left( 1 + \frac{s^2}{a^2} \right)$ . [Es ist  $s = a \operatorname{tg} \varphi$ ,  $\frac{d\varphi}{dt} = \omega$ ; differenziere die erste Gleichung zweimal nach  $t$ .]

**394.** Der Punkt  $M$  macht eine schwingende Bewegung um  $O$ . Es ist  $v = \omega \sqrt{4r^2 - s^2}$ ,  $b = -\omega^2 s$ . [Aus  $s = 2r \cos \varphi$  durch Differenzieren nach  $t$ ; dabei ist  $-\frac{d\varphi}{dt} = \omega$ .]

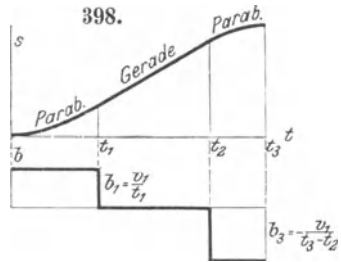
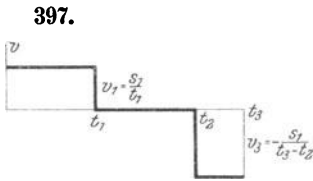
**395.**  $v = \omega \frac{a - r \cos \varphi}{\sin^2 \varphi}$ ,  $b = \omega^2 \frac{2a \cos \varphi - r(1 + \cos^2 \varphi)}{\sin^3 \varphi}$ . [Aus  $s = a \operatorname{ctg} \varphi - \frac{r}{\sin \varphi}$  durch Differenzieren nach  $t$ ; dabei ist  $-d\varphi/dt = \omega$ .]

**396.**  $v = \frac{\omega x \sqrt{4a^2 x^2 - (x^2 + a^2 - b^2)^2}}{x^2 + b^2 - a^2}$ ;  
im besonderen ist für  $x = b$ :

$$v = \frac{ab\omega \sqrt{4b^2 - a^2}}{2b^2 - a^2}.$$

[Es ist  $b^2 = x^2 + a^2 - 2ax \cos \varphi$ ; differenziere nach  $t$  und setze  $dx/dt = v$ ,  $-d\varphi/dt = \omega$ .]





399. Der Weg des Punktes ist die Fläche zwischen der  $v-t$ -Linie und der Zeitachse. Daher ist

$$s = v_0 t_1 - \pi v_0 t_1/4 = c t_1 \quad \text{und} \quad c = v_0(1 - \pi/4).$$

400. Die Gleichung der Weg-Zeit-Linie ist

$$s^2 = s_1^2 (2 t t_1 - t^2) / t_1^2.$$

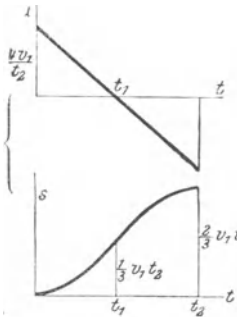
Man erhält durch Differenzieren

$$v = \frac{ds}{dt} = \frac{s_1}{t_1} \frac{t_1 - t}{\sqrt{2 t t_1 - t^2}}$$

$$b = \frac{dv}{dt} = -\frac{s_1 t_1}{\sqrt{(2 t t_1 - t^2)^3}}.$$

Versuche diese beiden Linien zu zeichnen.

Für  $t = 0$  ist  $b_{\min} = -\infty$ , für  $t = t_1$  ist  $b_{\max} = -s_1/t_1^2$ .



Lösung 401.

401. Die Gleichung der Geschwindigkeit-Zeit-Linie ist

$$v = 4 v_1 (1 - t/t_2) / t_2,$$

woraus durch Differenzieren nach  $t$ :

$$b = \frac{dv}{dt} = -\frac{4 v_1}{t_2} \left(1 - 2 \frac{t}{t_2}\right),$$

während aus  $s = \int v \cdot dt$ :

$$s = \frac{2 v_1}{t_2} \left(1 - \frac{2}{3} \frac{t}{t_2}\right) t^2$$

folgt.

402. Setzt man die Flächen zwischen der  $v-t$ -Linie und der Zeitachse für die Bewegungen beider Punkte einander gleich, so ist der Weg der Punkte

$$s = v_1 t_1 (1 - \pi/4) = v_0 t_1 + b t_1^2/2,$$

woraus

$$b = -\frac{v_1}{t_1} \left(\frac{\pi}{2} - 1\right).$$

403. Lösung ähnlich wie vorher.

$$s = v_1 t_1/2 + v_1(t - t_1) = (V_0 + V_1) T_1/2 + V_1(t - T_1),$$

woraus

$$t = 7 t_3/12.$$

Versuche die Lösung mit Hilfe der Weg-Zeit-Linien.

404. Lösung wie in 402. Nennt man  $\alpha$  und  $\beta$  die Neigungen der beiden Geraden, so ist

$$s = \frac{1}{2} t^2 \operatorname{tg} \alpha = \frac{1}{2} (t - t_1)^2 \operatorname{tg} \beta \quad \text{und} \quad t_2 \operatorname{tg} \alpha = (t_2 - t_1) \operatorname{tg} \beta,$$

woraus 
$$t = t_2 + \sqrt{t_2(t_2 - t_1)}.$$

405. a) Aus dem Dreieck  $OMP$  folgt:

$$\cos \alpha = v/v_0, \quad \sin \alpha = t/t_2,$$

weil  $\overline{OM}$  ebensowohl durch  $v_0$  wie durch  $t_2$  ersetzt werden kann. Also ist:

$$\frac{v^2}{v_0^2} + \frac{t^2}{t_2^2} = 1,$$

woraus die Geschwindigkeit der zweiten Bewegung als Funktion von  $t$ :

$$v = v_0 \cdot \sqrt{t_2^2 - t^2}/t_2.$$

Die Beschleunigung dieser Bewegung ist

$$b = -\operatorname{tg} \alpha = -v/t_1,$$

wenn  $PQ = t_1$  bezeichnet wird. Da  $\overline{OQ} : \overline{OM} = \overline{OM} : \overline{OP}$  oder  $t + t_1 : t_2 = t_2 : t$ , so ist:

$$t_1 = \frac{t_2^2 - t^2}{t}$$

und

$$b = -\frac{v}{t_1} = -\frac{v t}{t_2^2 - t^2} = -\frac{v_0 t}{t_2 \sqrt{t_2^2 - t^2}}.$$

b) Der zweite Punkt kommt zur Ruhe, wenn  $v = 0$  ist oder  $t = t_2$ . Der zurückgelegte Weg wird durch die Fläche des Viertelkreises gemessen, also ist

$$s = \frac{\pi}{4} OM \cdot OM = \frac{\pi}{4} v_0 t_2$$

(mit Rücksicht auf die Dimensionen).

Der erste Punkt bewegt sich gleichförmig beschleunigt, sein Weg in der Zeit  $t_2$  ist also:  $b t_2^2/2$ . Setzt man

$$\pi v_0 t_2/4 = b t_2^2/2,$$

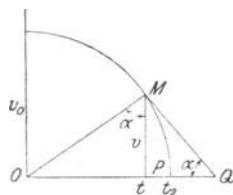
so folgt

$$b = \frac{\pi}{2} \frac{v_0}{t_2}$$

für die (gleichbleibende) Beschleunigung des ersten Punktes.

c) Die Geschwindigkeit des ersten Punktes ist  $b t$  oder  $\frac{\pi}{2} \frac{v_0}{t_2} \cdot t$ ; die des zweiten Punktes wurde mit  $v_0 \sqrt{t_2^2 - t^2}/t_2$  ermittelt. Setzt man die beiden gleich, so folgt für die fragliche Zeit  $2 t_2/\sqrt{4 + \pi^2}$ .

406. a) Nach  $t_2/2$ , d. h. im Schnittpunkt der beiden  $v$ - $t$ -Linien; denn hier haben die Tangenten der Kreisbögen gleiche Neigung gegen die Achse (vom Vorzeichen abgesehen), daher haben die Beschleunigungen die gleiche absolute Größe. Für die Beschleunigung des zweiten Punktes wurde in der vorhergehenden Aufgabe gefunden:  $b = -\frac{v_0 t}{t_2 \sqrt{t_2^2 - t^2}}$ ; für  $t = \frac{t_2}{2}$  ist also  $\frac{v_0}{t_2 \sqrt{3}}$  die absolute Größe der Beschleunigungen beider Punkte.



b) Die Punkte treffen sich wieder, wenn ihr Weg der gleiche geworden ist. Da die Fläche der  $v$ - $t$ -Linie den Weg darstellt, so treffen sich die Punkte nach der Zeit  $t_2$ ; der Weg, d. h. die Fläche der  $v$ - $t$ -Linie ist dann  $\pi v_0 t_2/4$ .

407. Lösung ähnlich wie für Aufgabe 405.

$$v = \frac{v_2}{t_2} \sqrt{2 t t_2 - t^2}, \quad b = \frac{v_2(t_2 - t)}{t_2 \sqrt{2 t t_2 - t^2}}.$$

408.  $x = \frac{g}{2} \frac{t_1^2}{\sqrt{t_1^2 - 2 t^2}}$ . [Sind  $v_0, V_0$  die Anfangsgeschwindigkeiten,

so setze für  $B$ :

$$\begin{cases} x = v_0 \cos \alpha \cdot t = V_0 \cos 2 \alpha \cdot t_1, \\ y = v_0 \sin \alpha \cdot t - g t^2/2 = V_0 \sin 2 \alpha \cdot t_1 - g t_1^2/2 = 0 \end{cases}$$

und entferne  $v_0, V_0$  aus den Gleichungen.]

409. Flugzeit von  $O$  nach  $A$ :  $T = \tau \cdot \cos \beta / \cos \alpha$ .

410. Zeitdifferenz  $T$ :  $T = \frac{2}{g} \cdot \frac{c_1 c_2 \sin(\alpha_1 - \alpha_2)}{c_1 \cos \alpha_1 + c_2 \cos \alpha_2}$ .

411.  $\overline{OA} = \frac{2 v_0^2}{g} \cdot \frac{\sin(\alpha - \beta) \cos \alpha}{\cos^2 \beta}$ ,  $T = \frac{2 v_0}{g} \cdot \frac{\sin(\alpha - \beta)}{\cos \beta}$ .

$$\alpha_1 = \beta/2 + 45^\circ.$$

412.  $\operatorname{tg} \alpha_2 = 2 \operatorname{tg} \beta + \operatorname{ctg} \beta$ ,  $\overline{OA} = \frac{2 v_0^2}{g} \cdot \frac{\sin \beta}{1 + 3 \sin^2 \beta}$ .

413.  $H = \frac{2 v_0^2}{g} \cdot \frac{\cos \alpha_1 \cos \alpha_2 \cos(\alpha_1 + \alpha_2)}{\sin^2(\alpha_1 + \alpha_2)}$ .

414.  $-c$ . [Nimm  $Oy$  senkrecht zu  $OA$  an und bilde  $b_y = -g \cos \beta$ ,  $v_y = c - g \cos \beta \cdot t$ ,  $y = c t - \frac{1}{2} g t^2 \cos \beta$ ; setze für  $A$ :  $y = 0$ , rechne daraus  $t$ , so folgt  $v_y = -c$ .]

415. Für den geworfenen Punkt gilt:

$$x = v_0 \cos \alpha \cdot t, \quad y = v_0 \sin \alpha \cdot t - g t^2/2,$$

wenn  $v_0$  die Anfangsgeschwindigkeit ist. Die Gleichung der Geraden  $g$  kann in der Form angesetzt werden:

$$y = a - x \operatorname{tg} \beta.$$

Entfernt man aus diesen Gleichungen  $x$  und  $y$ , so bleibt

$$v_0 t(\sin \alpha + \cos \alpha \operatorname{tg} \beta) - g t^2/2 - a = 0.$$

Bildet man hier  $dt/d\alpha$  und setzt diesen Differentialquotienten gleich Null, so bleibt

$$\operatorname{tg} \alpha \operatorname{tg} \beta = 1$$

oder

$$\alpha = 90 - \beta.$$

416.  $x = \frac{\tau^2 g v_0 \cos \alpha}{2(\tau g - v_0 \sin \alpha)}$ ,  $y = -\frac{\tau^2 g}{8} \left( \frac{2 v_0 \sin \alpha - \tau g}{\tau g - v_0 \sin \alpha} \right)^2$ .

$$417. \quad t = \frac{r}{v_0} \frac{\pi + 2}{2}, \quad b_t = \frac{v_0^2}{r} \cdot \frac{4(\pi - 2)}{(\pi + 2)^2}, \quad v_1 = v_0 \frac{3\pi - 2}{\pi + 2}$$

$$b = \sqrt{b_t^2 + \frac{v_1^2}{r^2}} = \frac{v_0^2}{r} \cdot \frac{1}{(\pi + 2)^2} \sqrt{16(\pi - 2)^3 + (3\pi - 2)^4},$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{(3\pi - 2)^2}{4(\pi - 2)}.$$

418.  $b_t = \frac{v_0^2}{r\pi}$ ,  $\operatorname{tg} \varphi = 4\pi$ . [Die gesamte Beschleunigung des zweiten Punktes an der Stelle  $M$  hat die Richtung der Tangente, weil die Normalbeschleunigung verschwindet.]

$$419. \quad t = \frac{r\pi}{v_0}; \quad 4\pi \operatorname{ctg} \varphi = 1 + \pi^2 \left[ \frac{v_0^2}{b_t r \pi} - \frac{b_t r \pi}{v_0^2} \right]^2.$$

420. Zeichne den bewegten Punkt  $M$  in einer beliebigen Lage und suche die Summe seiner beiden Kräfte. Sie ist parallel zu  $\overline{C_1 C_2}$  und hat die Größe  $k \cdot \overline{C_1 C_2}$ , ist also konstant. Die Bahn ist somit eine Parabel, die in  $A$  ihren Scheitel hat und deren Achse parallel zu  $\overline{C_1 C_2}$  ist. Führt man die Bedingung ein, daß  $H$  ein Punkt dieser Parabel sein muß, so folgt

$$v_0 = a \sqrt{k/m},$$

wenn  $m$  die Masse des Punktes ist.

421.  $b_x - 2a\omega v_x + (1 + a^2)\omega^2 x = 0$ . [Man differenziere  $x = r \cos \varphi$  zweimal nach der Zeit, setze  $d\varphi/dt = \omega$ ,  $d^2\varphi/dt^2 = d\omega/dt = 0$  und entferne  $r$  und  $\varphi$  aus den Gleichungen.]

422.  $b_y = \frac{c^2 a^2}{y^3}$ . [Es ist  $\frac{dx}{dt} = c \sin \varphi$ ,  $\frac{dy}{dt} = c \cos \varphi$ ,  $\frac{d^2 y}{dt^2} = -\operatorname{tg} \varphi \frac{d^2 x}{dt^2}$  und durch Differentiation der Gleichung der Kettenlinie

$$\frac{dy}{dx} = \operatorname{ctg} \varphi = \frac{\sin x}{a}, \quad \frac{dy}{dt} = \frac{\sin x}{a} \cdot \frac{dx}{dt},$$

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = \frac{y c^2}{a^2} \sin^2 \varphi - \operatorname{ctg}^2 \varphi \frac{d^2 x}{dt^2},$$

woraus  $b_y = \frac{d^2 y}{dt^2} = \frac{y c^2}{a^2} \sin^4 \varphi$ , und wegen  $\sin \varphi = \frac{a}{y}$  der oben angegebene Ausdruck.]

423. Vgl. Aufgabe 422. Durch Differenzieren der Gleichung der Kettenlinie nach der Zeit erhält man mit  $\sin \varphi = a/y$ :

$$v_x = \frac{ac}{y}, \quad v_y = c \frac{e^{x/a} - e^{-x/a}}{e^{x/a} + e^{-x/a}},$$

$$\begin{cases} b_x = -\frac{a^2 c^2}{2y^3} (e^{x/a} - e^{-x/a}), \\ b_y = \frac{a^2 c^2}{y^3}, \quad b = \sqrt{b_x^2 + b_y^2} = \frac{ac^2}{y^2}. \end{cases}$$

Die Beschleunigung ist nach dem Krümmungsmittelpunkt gerichtet. Der Ausdruck für  $b$  kann auch direkt aus  $b = c^2/\rho$  gefunden werden, da der Krümmungshalbmesser der Kettenlinie  $\rho = y^2/a$  ist.

424.  $v = \frac{c}{\sin \varphi}$ ;  $b = \frac{c^2}{r} \cdot \frac{1}{\sin^3 \varphi}$ , senkrecht zu  $AB$ . [Die Tangentialbeschleunigung ist

$$b_t = \frac{dv}{dt} = -\frac{c \cos \varphi}{\sin^2 \varphi} \cdot \frac{d\varphi}{dt}$$

und wegen

$$v = r \frac{d\varphi}{dt} = \frac{c}{\sin \varphi},$$

$$b_t = -\frac{c^2}{r} \cdot \frac{\cos \varphi}{\sin^3 \varphi}.$$

Die Normalbeschleunigung ist

$$b_n = \frac{v^2}{r} = \frac{c^2}{r} \cdot \frac{1}{\sin^2 \varphi},$$

daraus die Gesamtbeschleunigung

$$b = \sqrt{b_t^2 + b_n^2} = \frac{c^2}{r} \cdot \frac{1}{\sin^2 \varphi}$$

und

$$\cos(b, b_n) = \frac{b_n}{b} = \sin \varphi.]$$

425. Differenziere die Gleichung der Ellipse zweimal nach  $t$  und setze

$$b_x = \frac{d^2 x}{dt^2} = 0, \quad \frac{dx}{dt} = v_0;$$

es wird

$$\frac{dy}{dt} = -v_0 \frac{c^2 x}{a^2 y} \quad \text{und} \quad b = b_y = -\frac{v_0^2 c^4}{a^2 y^3}.$$

426. Aus  $v_y \cdot dv_y = b_y \cdot dy = -k^2 y \cdot dy$  folgt

$$v_y = -k \sqrt{c^2 - y^2} = dy/dt$$

und

$$y = c \cos kt.$$

Sodann aus der Parabelgleichung

$$x = a \cos^2 kt$$

und

$$v_x = dx/dt = -2ak \sin 2kt,$$

ferner

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = k \sin kt \sqrt{c^2 + 4a^2 \cos^2 kt},$$

$$b_x = dv_x/dt = -2ak^2 \cos 2kt = -2k^2(2x - a).$$

Die nächste Ruhelage folgt aus  $v = 0$ :

$$\sin kt = 0, \quad T = \pi/k, \quad x = a, \quad y = -c.$$

Zwischen den beiden symmetrisch zur  $x$ -Achse gelegenen Ruhelagen macht der Punkt eine schwingende Bewegung.

427.  $y = b \cos \frac{kx}{v_0}$ ,  $v^2 = v_0^2 + b^2 k^2 \sin^2 kt$ . Die Bahn schneidet die  $x$ -Achse unendlich oft, und zwar nach den Zeiten:  $\frac{\pi}{2k}$ ,  $\frac{3\pi}{2k}$ ,  $\frac{5\pi}{2k}$  usf. Der Punkt befindet sich am weitesten von der Achse nach den Zeiten:  $0$ ,  $\frac{\pi}{k}$ ,  $\frac{2\pi}{k}$ ,  $\frac{3\pi}{k}$  usf.

428. Es ist  $v_x = v_0 - p t$ ,  $v_y = p t$ ;

$$x = v_0 t - p t^2/2, \quad y = p t^2/2,$$

woraus die Gleichung der Bahn des Punktes:

$$(x + y)^2 = \frac{2 v_0^2}{p} \cdot y \quad (\text{Parabel})$$

und seine Geschwindigkeit

$$v^2 = v_0^2 + 2 p (y - x).$$

Setzt man  $d v/d t = 0$ , so folgt

$$v_{\min} = \frac{1}{2} v_0 \sqrt{2}$$

an der Stelle

$$x_1 = \frac{3}{8} \frac{v_0^2}{p}, \quad y_1 = \frac{1}{8} \frac{v_0^2}{p}.$$

429. Aus  $b_x = \frac{d v_x}{d t} = \frac{c_1}{v_x}$  wird  $v_x^2 = v_{0x}^2 + 2 c_1 t$ ;

ebenso

$$v_y^2 = v_{0y}^2 + 2 c_2 t$$

und .

$$v^2 = v_0^2 + 2 (c_1 + c_2) t.$$

Aus  $\frac{d x}{d t} = v_x = \sqrt{v_{0x}^2 + 2 c_1 t}$  ergibt sich durch Integration:

$$3 c_1 x + v_{0x}^3 = (v_{0x}^2 + 2 c_1 t)^{3/2},$$

ebenso erhält man:

$$3 c_2 y + v_{0y}^3 = (v_{0y}^2 + 2 c_2 t)^{3/2}$$

und hieraus die Gleichung der Bahn:

$$c_2 (3 c_1 x + v_{0x}^2)^{2/3} - c_1 (3 c_2 y + v_{0y}^2)^{2/3} = c_2 v_0^2 - c_1 v_0^2$$

430. Es ist  $b_x = -(k + m) x$ ,  $b_y = -(k + m) y$ ,

$$v_x^2 = v_0^2 - (k + m) x^2, \quad v_y^2 = (k + m) (a^2 - y^2),$$

woraus

$$v^2 = v_x^2 + v_y^2 = v_0^2 + (k + m) (a^2 - r^2).$$

Die Bahn ist eine Ellipse mit den Halbachsen  $v_0/\sqrt{k + m}$  in  $Ox$  und  $a$  in  $Oy$ .

Die Umlaufzeit ist  $T = 2 \pi/\sqrt{k + m}$ .

431. Der Punkt  $M$  bewegt sich gleichförmig auf dem Kreis mit der Geschwindigkeit  $v = 2 r \omega$ . Seine Beschleunigung ist

$$\mathbf{b} = \mathbf{b}_n = v^2/r = 4 r \omega^2,$$

nach dem Mittelpunkt des Kreises gerichtet. [Bei der Drehung der Geraden um  $d \varphi$  rückt  $M$  um  $d s = 2 r d \varphi$  auf dem Kreis weiter.]

432. Es ist  $v^2 = \left(\frac{d r}{d t}\right)^2 + r^2 \left(\frac{d \varphi}{d t}\right)^2$ ; die Polargleichung der Ellipse lautet:

$$r = \frac{\hat{p}}{1 - \varepsilon \cos \varphi}.$$

Ferner ist:

$$\omega = \frac{d \varphi}{d t} = \text{konst.}$$

Man erhält

$$v = \frac{r \omega}{c} \sqrt{r (2 a - r)}.$$

433. Aus  $v = c/\sin \varphi$  folgt (weil  $v = r \cdot d\varphi/dt$ ,  $d\varphi/dt = c/r \sin \varphi$ ) die Tangentialbeschleunigung

$$b_t = \frac{dv}{dt} = -\frac{c^2}{r} \cdot \frac{\cos \varphi}{\sin^3 \varphi},$$

ferner ist die Normalbeschleunigung

$$b_n = \frac{v^2}{r} = \frac{k^2}{r} \cdot \frac{1}{\sin^2 \varphi},$$

endlich

$$b = \sqrt{b_t^2 + b_n^2} = \frac{k^2}{r} \cdot \frac{1}{\sin^3 \varphi}.$$

Die Beschleunigung  $\bar{b}$  liegt in der Geraden  $g$ .

434. Es ist  $\varphi = 2\varphi$ ,  $v = r \frac{d\varphi}{dt} = 2r\omega$ , konstant; daher ist

$$b = v^2/r = 4r\omega^2,$$

nach dem Mittelpunkt des Kreises gerichtet. Ferner ist

$$\overline{OM} = x = 2r \cos \varphi,$$

$$v_1 = -\frac{dx}{dt} = 2r\omega \sin \varphi = \omega \sqrt{4r^2 - x^2}, \quad b_1 = \frac{dv_1}{dt} = -x\omega^2.$$

435. Nennt man  $\varphi_1, \varphi_2$  die Drehungswinkel der beiden Kreise nach der Zeit  $t$ , so ist

$$v_1 = 2r_1 \frac{d\varphi_1}{dt}, \quad v_2 = 2r_2 \frac{d\varphi_2}{dt},$$

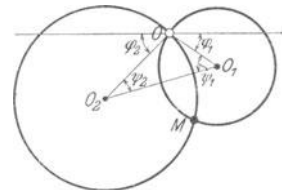
$$\varphi_1 + \varphi_2 = \varphi_1 + \varphi_2,$$

$$\omega_1 = \frac{d\varphi_1}{dt}, \quad \omega_2 = \frac{d\varphi_2}{dt}.$$

$$r_2 \sin \varphi_2 = r_1 \sin \varphi_1,$$

woraus die Gleichungen folgen:

$$\frac{v_1}{r_1} + \frac{v_2}{r_2} = 2(\omega_1 + \omega_2), \quad \frac{v_2}{r_1} = \frac{\cos \varphi_1}{\cos \varphi_2}$$



und somit

$$v_1 = \frac{2r_1 r_2 (\omega_1 + \omega_2)}{r_1^2 + r_2^2 + 2r_1 r_2 \cos \varphi} (r_2 + r_1 \cos \varphi),$$

$$v_2 = \frac{2r_1 r_2 (\omega_1 + \omega_2)}{r_1^2 + r_2^2 + 2r_1 r_2 \cos \varphi} (r_1 + r_2 \cos \varphi),$$

worin

$$\varphi = (\omega_1 + \omega_2)t \text{ ist.}$$

436. Bezeichnet man  $\overline{OM} = r$ ,  $\overline{O_1M} = r_1$ ,  $\sphericalangle xOM = \varphi$ ,  $\sphericalangle xO_1M = \varphi_1$  so wird

$$r \sin \varphi = r_1 \sin \varphi_1,$$

$$r \cos \varphi + a = r_1 \cos \varphi_1,$$

$$r \sin(\varphi - \varphi_1) = a \sin \varphi_1.$$

Differenziert man die letzte Gleichung, setzt

$$d\varphi/dt = \omega, \quad d\varphi_1/dt = \omega_1$$

und entfernt  $\varphi_1$  mit Hilfe der beiden anderen Gleichungen, so ergibt sich für die Differentialgleichung der Bahn:

$$\frac{dr}{d\varphi} a \omega \sin \varphi + (\omega - \omega_1) r (r + a \cos \varphi) = a \omega_1 (a + r \cos \varphi).$$

Wenn beide Gerade gleichzeitig durch  $x$  gehen, so wird

$$\varphi = 0, \quad \frac{dr}{d\varphi} = 0$$

und

$$r = a \frac{\omega_1}{\omega - \omega_1}$$

der Abstand der Schnittpunkte der Bahn mit  $x$  von  $O$ . Außerdem geht die Bahn durch  $O$  und  $O_1$ .

437.  $v_1$  veranlaßt keine Beschleunigung; da  $v_2$  der Größe nach konstant bleibt, erfordert nur seine Richtungsänderung Beschleunigung, die senkrecht zu  $v_2$  sein wird. Die Bewegung ist also eine Zentralbewegung mit dem Zentrum  $C$ .

Die Beschleunigung ergibt sich aus obiger Bemerkung mit

$$b \cdot dt = v_2 \cdot d\varphi;$$

nennt man  $c/2$  die konstante Flächengeschwindigkeit der Zentralbewegung, so ist allgemein

$$c = r^2 \cdot \frac{d\varphi}{dt}$$

und somit das Beschleunigungsgesetz:

$$b = \frac{c v_2}{r^2} = \frac{\text{konst.}}{r^2},$$

d. i. das Newtonsche Anziehungsgesetz.

Um die Bahn des Punktes zu finden, benutze man den Momentensatz; es ist

$$v p = v_1 r \cos \varphi + v_2 r.$$

Nun ist aber die Flächengeschwindigkeit des Punktes

$$c/2 = v p/2,$$

somit

$$r = \frac{c}{v_1 \cos \varphi + v_2}$$

die Gleichung der Bahn; sie ist ein Kegelschnitt. (Vgl. Aufgabe 432.)

438. Die Größen  $v$  und  $b$  folgen aus den Gleichungen für die Geschwindigkeit:

$$v^2 = c^2 \left[ \frac{1}{r} + \left( \frac{d}{d\varphi} \frac{1}{r} \right)^2 \right] \dots \quad c = \text{doppelte Flächengeschwindigkeit,}$$

und für die Beschleunigung für Zentralbewegungen:

$$b = \mp c^2 \frac{1}{r^2} \left[ \frac{1}{r} + \frac{d^2 1/r}{d\varphi^2} \right] \dots \left\{ \begin{array}{l} - \text{Abstoßung} \\ + \text{Anziehung.} \end{array} \right.$$

Es ist hier  $r = 2a \cos \varphi$ , woraus

$$v = \frac{2ac}{r^2}, \quad b = \frac{8a^2c^2}{r^5}.$$



439. Wie in 438, wobei  $r^2 = a^2 - e^2 + 2 r e \cos \varphi$ , wenn  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OC} = e$  bezeichnet wird. Man findet

$$v = v_0 \frac{2 a (a + e)}{r^2 - e^2 + a^2},$$

und für die Geschwindigkeit in B:

$$v_1 = v_0 \frac{a + e}{a - e}.$$

[Die Flächengeschwindigkeit  $c/2$  wird aus der Anfangsbedingung bestimmt.]

440. Wie in 438, wobei  $r = 2 p \frac{\cos \varphi}{\sin^2 \varphi}$ , wenn  $p =$  Halbparameter der Parabel. Man findet:

$$b = \frac{c^2}{4 p^3} \cdot \frac{\sin^4 \varphi}{\cos^5 \varphi}.$$

441. Wie in 438.  $v = \frac{r_0 v_0}{r}$ ,  $b = \frac{r_0^2 v_0^2}{r^3}$ .

442. Wie in 438.  $b = \frac{3 a^4 c^2}{r^7}$ . Ist  $F$  die Fläche der rechten Hälfte der Lemniskate, so ist

$$F = \int_{\pi/4}^{-\pi/4} \frac{1}{2} r^2 \cdot (-d\varphi) = \frac{a^2}{2};$$

die Flächengeschwindigkeit ist  $c/2$ , die Zeit zum Durchlaufen der Hälfte der Fläche  $\frac{2F}{c} = \frac{a^2}{c}$ , und die Umlaufzeit daher  $\frac{2a^2}{c}$ .

443. Setzt man  $v_x = \dot{x}$ ,  $v_y = \dot{y}$ ,  $b_x = \ddot{x}$ ,  $b_y = \ddot{y}$ , so ist für die Zentralbewegung allgemein

$$\dot{x} y - \dot{y} x = c, \quad \ddot{x} y - \ddot{y} x = 0.$$

Differenziert man die gegebene Gleichung der Bahn, so wird

$$x^3 \dot{x} + y^3 \dot{y} = 0,$$

woraus

$$\dot{x} = \frac{c}{a^4} y^3, \quad \dot{y} = -\frac{c}{a^4} x^3;$$

diese geben nochmals differenziert

$$\ddot{x} = -\frac{3c^2}{a^8} y^2 x^3, \quad \ddot{y} = -\frac{3c^2}{a^8} x^2 y^3.$$

Dann wird

$$v = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} = \frac{c}{a^4} \sqrt{x^6 + y^6},$$

$$b = \sqrt{\ddot{x}^2 + \ddot{y}^2} = \frac{3c^2}{2a^8} r(r^4 - a^4);$$

für den Anfangszustand wird  $v_0 = c/a$ , somit  $c = a v_0$  und

$$v = \frac{v_0}{a^3} \sqrt{x^6 + y^6}, \quad b = -\frac{3v_0^2}{2a^6} r(r^4 - a^4).$$

444. Setzt man wie in 438:  $v^2 = c^2 \left[ \frac{1}{r^2} + \left( \frac{d(1/r^2)}{d\varphi} \right)^2 \right]$  und  $v = a/r$ , so wird

$$\frac{d1/r}{d\varphi} = -\frac{\sqrt{a^2 - c^2}}{c} \cdot \frac{1}{r}$$

und daraus

$$r = r_0 \cdot e^{\sqrt{a^2 - c^2} \cdot \varphi / c};$$

die Bahn ist eine logarithmische Spirale.

Aus  $b = c^2 \frac{1}{r^2} \left[ \frac{1}{r} + \frac{d^2 1/r}{d\varphi^2} \right]$  wird  $b = \frac{a^2}{r^3}$ .

Endlich folgt aus der Gleichung für die Flächengeschwindigkeit  $c = r^2 d\varphi/dt$ :

$$\varphi = \frac{c}{2\sqrt{a^2 - c^2}} \operatorname{Ign}(2t \cdot \sqrt{a^2 - c^2}/r_0^2 + 1)$$

und

$$r^2 = 2t \sqrt{a^2 - c^2} + r_0^2 + c^2.$$

445. Es ist  $\frac{d\varphi}{dt} = \omega$  und  $b_x \cos \varphi + b_y \sin \varphi = 0$ , weil  $b \perp r$ ; differenziert man

$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi$$

zweimal nach  $t$  und setzt die Werte für  $b_x$ ,  $b_y$  oben ein, so erhält man

$$\frac{d^2 r}{dt^2} = r \omega^2 \quad \text{oder} \quad r = A e^{\varphi} + B e^{-\varphi}.$$

Für den Anfang ist  $\varphi = 0$ ,  $r = r_0$ , d. h.

$$r_0 = A + B, \quad \frac{dr}{dt} = 0 = A - B,$$

also

$$A = B = r_0/2 \quad \text{und} \quad r = r_0(e^{\varphi} + e^{-\varphi})/2$$

die Gleichung der Bahn. Die Beschleunigung wird

$$b = b_y \cos \varphi - b_x \sin \varphi = 2 \omega dr/dt$$

und mit Hilfe der Bahngleichung

$$b = 2 \omega^2 \sqrt{r^2 - r_0^2}.$$

446.  $(1 - \operatorname{tg}^2 \varphi)^2 = \frac{4 v_0^2}{ag} \operatorname{tg} \varphi$ . [Die Länge eines Dachsparrens ist

$$\frac{a}{2 \cos \varphi} = v_0 t + \frac{1}{2} g \sin \varphi \cdot t^2,$$

wenn  $t$  die Zeit bedeutet, welche das Wasser zum Abfluß braucht. Differenziere die Gleichung nach  $\varphi$ , setze  $\frac{dt}{d\varphi} = 0$  und entferne  $t$  aus den Gleichungen.]

447. Es muß  $\overline{AC} = \overline{BC}$  sein. [Ziehe den Kreis, der in  $A$  und  $B$  berührt, und zeige mit Hilfe der isochronen Kreissehnen, daß  $\overline{AB}$  von allen durch  $A$  gehenden Geraden die kleinste Fallzeit beansprucht.]

448.  $\overline{AB}$  muß durch den tiefsten Punkt  $C$  von  $k$  gehen. [Ziehe den Kreis, der  $k$  berührt und dessen Mittelpunkt lotrecht unter  $A$  liegt; sein Berührungspunkt  $B$  liegt in  $AC$ . Mit Hilfe der isochronen Kreissehnen kann dann gezeigt werden, daß  $\overline{AB}$  die kleinste Fallzeit erfordert.]

$$449. \frac{c}{a} = \frac{4 \sin \alpha \cos \alpha \sin(\beta - \alpha)}{\cos^2 \beta}.$$

450. Der Punkt bewegt sich in einer Kreisevolvente; es ist  $v = v_0$  und  $T = l^2/2r v_0$ . [Als einzige Kraft ist die Spannung des Fadens vorhanden, daher ist die Tangentialbeschleunigung des Punktes  $dv/dt = 0$ .

Für eine beliebige Stelle ist das Wegelement

$$ds = \rho d\varphi = (l - r\varphi) d\varphi,$$

woraus

$$s = \frac{1}{2} \frac{l^2}{r} = v_0 T.]$$

$$451. S = \frac{G v^2}{g r \varphi}, \quad S_1 = 0,1272 \text{ kg.}$$

452.  $h = r(1 + \sqrt{3}/2)$ ,  $\cos \alpha = -1/\sqrt{3}$ . [Die Geschwindigkeit an der Stelle  $M$ , wo der Druck zwischen Punkt und Bahn Null wird, ist  $v_1^2 = 2g(h - r + r \cos \alpha)$ ; wähle  $M$  als Anfangspunkt eines schiefen Wurfes, der mit der Geschwindigkeit  $v_1$  beginnt und durch den Mittelpunkt des Kreises geht.]

453.  $D_\rho = G(p - v_0^2/g) = \text{konst.}$  [Der Druck der Kugel auf das Rohr ist an beliebiger Stelle

$$D = G \cos \psi - \frac{M v^2}{\rho}.$$

$\psi$  ist der Winkel zwischen der Normalen zur Parabel und der Lotrechten; benutze die Gleichung  $v^2 = v_0^2 + 2gx$  für die Geschwindigkeit und  $\rho \cos \psi = p + 2x$  für den Krümmungshalbmesser der Parabel.]

454. Nennt man  $a$  die Dreieckseite, ferner

$$\overline{AM} = x, \quad \overline{CM} = r, \quad \sphericalangle CMB = \varphi,$$

so ist die Mittelkraft  $K$  aller auf  $m$  wirkenden Anziehungskräfte in Richtung von  $AB$ :

$$K = -kx + k(a - x) + kr \cos \varphi$$

oder

$$K = 3k(a - 2x)/2.$$

Setzt man

$$v dv = b dx = \frac{K}{M} dx,$$

so wird

$$v dv = \frac{3k}{2M}(a - 2x) dx$$

und nach Integration

$$v = \sqrt{3k/M} \sqrt{ax - x^2},$$

wenn für den Anfang der Bewegung  $x = 0$  und  $v = 0$  angenommen wird.

Setzt man nun  $v = dx/dt$ , so wird

$$\sqrt{\frac{3k}{M}} \cdot dt = \frac{dx}{\sqrt{ax - x^2}}$$

und

$$t = \sqrt{\frac{M}{3k}} \int \frac{dx}{\sqrt{ax - x^2}} = C - \sqrt{\frac{M}{3k}} \arcsin \frac{a - 2x}{a}$$

oder, wenn für  $t = 0$ :  $x = 0$  gesetzt wird:

$$t = \sqrt{\frac{M}{3k}} \left[ \frac{\pi}{2} - \arcsin \frac{a - 2x}{a} \right]$$

oder

$$t = \sqrt{\frac{M}{3k}} \arccos \frac{a - 2x}{a};$$

für  $x = a$  erhält man dann für die gesuchte Zeit:

$$T = \pi \sqrt{M/3k}.$$

455. Nennt man  $\varphi$  den Zentriwinkel, welcher der Sehne  $\overline{OM} = r$  entspricht, so ist  $r = 2a \sin \varphi/2$ , das Bogenelement des Kreises  $ds = a d\varphi$  und

$$\begin{aligned} v dv &= b_t \cdot ds = k^2 r \cos \frac{\varphi}{2} \cdot a d\varphi \\ &= a^2 k^2 \sin \varphi d\varphi, \end{aligned}$$

woraus mit Rücksicht auf die Anfangsbedingung  $\varphi = \pi$ ,  $v = 0$ :

$$v = 2ak \sin(\varphi/2).$$

Der Bahndruck wird

$$D = M v^2/a + m k^2 r \sin(\varphi/2) = 3M k^2 r^2/2a.$$

Darin ist  $M$  die Masse des Punktes.

456. Denkt man sich einen Punkt  $M$  konstruiert, dessen Koordinaten  $OA, OB$  sind, so sind dessen Projektionsbewegungen die Bewegungen von  $A$  und  $B$ ; seine Beschleunigungen sind

$$b_x = -\frac{a}{r^2} \cos \varphi \quad \text{und} \quad b_y = -\frac{a}{r^2} \sin \varphi,$$

d. h. er bewegt sich in der Geraden  $MO$  mit der nach  $O$  hin gerichteten Beschleunigung  $b = ka/r^2$ . Nennt man  $v$  seine Geschwindigkeit, so wird

$$v dv = \frac{a}{r^2} (-dr),$$

woraus

$$v^2 = 2a \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{r_0} \right).$$

Nun ist

$$v = -\frac{dr}{dt},$$

also wird

$$\sqrt{2a} dt = -\frac{\sqrt{r} \cdot dr}{\sqrt{1 - r/r_0}}$$

und mit  $r/r_0 = x^2$ :

$$\sqrt{2a} T = -\int_{r_0}^0 \frac{\sqrt{r} dr}{\sqrt{1 - r/r_0}} = 2r_0^{3/2} \int_0^1 \frac{x^2 dx}{\sqrt{1 - x^2}},$$

woraus die gesuchte Zeit bis zum Eintreffen der beiden Punkte in  $O$ :

$$T = \frac{\pi}{\sqrt{a}} \left( \frac{r_0}{2} \right)^{3/2}.$$

457. Die Geschwindigkeit des gleitenden Punktes ist, wenn er nach  $M$  kommt:

$$v = \sqrt{2gr \sin \varphi} = ds/dt.$$

Das Bogenelement  $ds$  ergibt sich aus

$$ds^2 = dr^2 + r^2 d\varphi^2$$

mit

$$ds = a d\varphi \sqrt{2/\sin 2\varphi};$$

also ist

$$dt = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{a}{g}} \sin^{-3/4} \varphi \cos^{-3/4} \varphi d\varphi.$$

Zur Integration setze  $\operatorname{ctg} \varphi = x^4$ .

Die gesuchte Fallzeit wird:

$$t = 2 \sqrt{\frac{a}{g}} \sqrt{\operatorname{ctg} \varphi}.$$

Ebenso groß ist die Fallzeit auf der Geraden  $OM$ .

458. Ist  $O$  der Mittelpunkt des Kreises,  $\overline{OA} = a$  und  $\varphi$  der Neigungswinkel der Geraden gegen  $Ox$ , so wird allgemein

$$r^2 = a^2 + s^2 + 2as \cos \varphi.$$

Nennt man  $\psi$  den Winkel zwischen  $s$  und der Lotrechten  $y$ , so ist die Beschleunigung des Falles

$$b = g \cos \psi = g \sin \varphi \sin \alpha,$$

letzteres aus dem sphärischen Dreieck  $sxy$ . Es wird also

$$s = \frac{1}{2} g t^2 \sin \varphi \sin \alpha.$$

Nach Entfernung von  $\varphi$  folgt mit  $1/s^2 = x$ :

$$[(r^2 - a^2)x - 1]^2 - 4a^2x + \frac{16a^2}{g^2 \sin^2 \alpha} \cdot \frac{1}{t^4} = 0.$$

Differenziert man nach  $x$  und setzt  $\frac{dt}{dx} = 0$ , so wird  $x = x_1 = \frac{a^2 + r^2}{(r^2 - a^2)^2}$ , also

$$s_1 = \frac{1}{\sqrt{x_1}} = \frac{r^2 - a^2}{\sqrt{r^2 + a^2}}$$

und damit

$$t_{\min}^2 = \frac{2(r^2 - a^2)}{gr \sin \alpha}, \quad \sin \varphi_1 = \frac{r}{\sqrt{r^2 + a^2}}.$$

$$459. \text{ a) } v = k \cdot \frac{v_0 \cos gt/k - k \sin gt/k}{k \cos gt/k + v_0 \sin gt/k}, \quad s = \frac{k^2}{g} \cdot \operatorname{Ign} \left( \frac{v_0}{k} \sin \frac{gt}{k} + \cos \frac{gt}{k} \right),$$

$$\text{ b) } s = \frac{1}{2a} \cdot \operatorname{Ign} \frac{g + a v_0^2}{g + a v^2}, \quad \text{ c) Steigzeit } T = \frac{1}{\sqrt{ga}} \operatorname{arc} \operatorname{tg} (v_0/k),$$

$$\text{ d) Steighöhe } H = \frac{1}{2a} \operatorname{Ign} \frac{g + a v_0^2}{g}.$$

Darin bedeutet:  $k = \sqrt{g/a}$ , Verzögerung infolge des Widerstandes  $= a v^2$ .

$$460. \text{ Nach der Zeit } T = \frac{2}{k} \sqrt{v_0}, \quad k = \text{Konstante.}$$

$$461. \text{ Nach der Zeit } T = \frac{1}{k} \operatorname{Ign} \frac{v_0}{v_0 - k a}, \quad k = \text{Konstante.}$$

**462.** Das Stück  $BC = s$  des Schleppseiles nimmt die Form einer Kettenlinie mit dem Scheitel in  $C$  an. Es ist dann mit den Bezeichnungen der Aufgabe **359**:

$$l = s + x, \quad z^2 = a^2 + s^2, \quad a = fx, \quad z = h + a,$$

woraus die Länge  $CD = x$  des auf dem Boden schleppenden Seiles:

$$x = l + fh - \sqrt{2fhl + f^2h^2 + \bar{h}^2}.$$

Der Ballon erleidet die Verzögerung des Luftwiderstandes  $k v^2$  und die Verzögerung der Reibung  $g \frac{fxq}{G + lq} = k_1$ , worin  $q$  das Gewicht der Längeneinheit des Seiles und  $G$  das Gewicht des Ballons samt Gondel ist.

Die Beschleunigung des Ballons ist dann:

$$b = - (k v^2 + k_1)$$

und ähnlich wie in Aufgabe **459** ist der Weg bis zum Stillstand:

$$\xi = \frac{1}{2k} \lg n \left( 1 + \frac{k}{k_1} v_0^2 \right)$$

und die Zeit bis dahin:

$$T = \frac{1}{\sqrt{k} k_1} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left( v_0 \sqrt{\frac{k}{k_1}} \right).$$

**463.** Ist  $v = r \omega$  die Umfangsgeschwindigkeit der Welle in der Bremse und sinkt sie während der Drehung mit der Geschwindigkeit  $v_1 = \frac{dx}{dt}$ , so hat ein Punkt am Umfange der Welle die Geschwindigkeit

$$V = \sqrt{v^2 + v_1^2},$$

und die Reibung in der Bremse ist dieser Geschwindigkeit entgegengesetzt; es ist also

$$\mathfrak{R} : \mathfrak{R}_1 = V : v_1,$$

wenn  $\mathfrak{R}_1$  die Reibung der Welle für die Abwärtsbewegung ist. Die Bewegungsgleichung der Welle lautet:

$$\frac{G}{g} \frac{d^2 x}{dt^2} = G - cx - \mathfrak{R}_1,$$

worin  $x$  der Weg der Welle nach abwärts, von der genannten Anfangslage gezählt, und  $cx$  die Federkraft ist. Wenn man  $v_1$  als klein gegen  $v$  vernachlässigt, so bleibt

$$\frac{G}{g} \frac{d^2 x}{dt^2} = G - cx - \frac{\mathfrak{R}}{r \omega} \cdot \frac{dx}{dt}.$$

Setzt man  $x = C e^{\alpha t} + k$  in diese Gleichung ein, so erhält man die Gleichungen:

$$G - ck = 0, \quad \frac{G}{g} \alpha^2 + \frac{\mathfrak{R}}{r \omega} \alpha + c = 0;$$

die Wurzeln dieser quadratischen Gleichung sind:

$$\begin{cases} \alpha_1 = -\frac{\mathfrak{R}g}{2Gr\omega} + \sqrt{\left(\frac{\mathfrak{R}g}{2Gr\omega}\right)^2 - \frac{gc}{G}}, \\ \alpha_2 = -\frac{\mathfrak{R}g}{2Gr\omega} - \sqrt{\left(\frac{\mathfrak{R}g}{2Gr\omega}\right)^2 - \frac{gc}{G}}, \end{cases}$$

und daher ist:

$$x = C_1 e^{\alpha_1 t} + C_2 e^{\alpha_2 t} + G/c.$$

Solange die Reibung  $\Re > 2r\omega \sqrt{G/cg}$ , sind  $\alpha_1$  und  $\alpha_2$  reell und negativ, also nähert sich  $x$  asymptotisch (d. h. für  $t = \infty$ ) dem Werte  $G/c$ .

Die Konstanten  $C_1$  und  $C_2$  erhält man aus der Bedingung, daß anfangs  $t = 0$ ,  $x = 0$ ,  $\frac{dx}{dt} = 0$  ist, somit aus den Gleichungen

$$\begin{cases} 0 = C_1 + C_2 + \frac{G}{c}, \\ 0 = C_1 \alpha_1 + C_2 \alpha_2 \end{cases}$$

mit:

$$C_1 = \frac{G}{c} \cdot \frac{\alpha_2}{\alpha_1 - \alpha_2}, \quad C_2 = -\frac{G}{c} \frac{\alpha_1}{\alpha_1 - \alpha_2}.$$

464. Es ist  $v dv = b ds = -\frac{(a-1)v^2}{c+s} \cdot ds$ , woraus  $\frac{dv}{v} = -\frac{(a-1) ds}{c+s}$  und durch Integration und bei Berücksichtigung, daß anfangs  $v = v_0$ ,  $s = 0$  ist:

$$v = v_0 \left( \frac{c}{c+s} \right)^{a-1}.$$

Setzt man  $v = \frac{ds}{dt}$ , so wird

$$(c+s)^{a-1} ds = v_0 c^{a-1} dt.$$

Nach Integration und Berücksichtigung, daß anfangs  $t = 0$ ,  $s = 0$  ist, folgt:

$$s = b \left[ \left( \frac{a v_0 t}{c} + 1 \right)^{1/a} - 1 \right]$$

und durch Differentiation nach  $t$

$$v = v_0 \left( \frac{a v_0 t}{c} + 1 \right)^{\frac{1-a}{a}},$$

$$b = -\frac{a-1}{c} v_0^2 \left( \frac{a v_0 t}{c} + 1 \right)^{\frac{1}{a}-2}.$$

465. Setzt man die Koordinaten des Punktes

$$x = r \sin \varphi, \quad y = r \cos \varphi,$$

so wird die Normalbeschleunigung

$$b_n = \frac{v^2}{r} = g \cos \varphi,$$

also

$$v^2 = g y,$$

ferner ist die Tangentialbeschleunigung

$$b_t = \frac{dv}{dt} = g \sin \varphi - k \delta v^2;$$

aus der vorhergehenden Gleichung folgt durch Differentiation nach

$$2v \frac{dv}{dt} = g \cdot \frac{dy}{dt},$$

daher

$$v_y = \frac{dy}{dt} = -v \sin \varphi,$$

und schließlich

$$\delta = \frac{3}{2kr} \cdot \frac{x}{y}.$$

466. Es ist die Beschleunigung nach der aufwärts gerichteten  $y$ -Achse

$$b_y = -g - kv \sin \varphi = -(g + kv_y),$$

woraus

$$dt = -\frac{dv_y}{g + kv_y}$$

und

$$t = \frac{1}{k} \operatorname{Ign} \frac{g + kv_0 \sin \alpha}{g + kv_y}.$$

Für die höchste Stelle der Bahn ist  $v_y = 0$ , also

$$T = \frac{1}{k} \operatorname{Ign} \left( 1 + \frac{k}{g} v_0 \sin \alpha \right).$$

$$467. v_0^2 = 2ag(\sin \alpha + f \cos \alpha) + \frac{cg}{\sin 2\alpha},$$

$$v_2^2 = 2ag(\sin \alpha - f \cos \alpha) + \frac{cg}{\sin 2\alpha}.$$

[Nennt man  $v_1$  die Geschwindigkeit, mit welcher der Punkt am Ende von  $a$  ankommt, so ist

$$v_1^2 = v_0^2 - 2ag(\sin \alpha + f \cos \alpha);$$

ferner die Wurfweite

$$h = \frac{v_1^2}{2g} \sin 2\alpha$$

und endlich

$$v_2^2 = v_1^2 - 2ag(\sin \alpha - f \cos \alpha).]$$

468. Auf einem durch  $A$  gehenden Kreis vom Durchmesser  $gt^2/2 \cos \varrho$ ; seine Tangente in  $A$  ist nach rechts um  $\varrho$  gegen die Wagrechte geneigt. [Man beachte, daß nur jenes Stück dieses Kreises als Lösung in Betracht kommt, das auf der Seite der Lotrechten liegt, nach der die geneigten Geraden liegen; für die Lotrechte ist die Reibung null, und daher ist der Weg nach  $t$  sek in der Lotrechten  $gt^2/2$ .]

469. Setzt man  $\overline{AB} = r$ , so wird der Ort

$$r = \frac{1}{a} \operatorname{Ign} \frac{e^{ak} + e^{-ak}}{2} = \frac{1}{a} \operatorname{Ign} \mathfrak{C} \operatorname{of} ak = \frac{1}{a} \operatorname{Ign} \mathfrak{C} \operatorname{of} \sqrt{ag \sin \alpha}.$$

Hierin ist  $a v^2$  die Verzögerung infolge des Luftwiderstandes und

$$k = \sqrt{g \sin \alpha / a}.$$

470. Es ist die Beschleunigung des Punktes

$$b = -g(\sin \alpha + f \cos \alpha) - av^2 = -(k + av^2),$$

woraus

$$dt = -\frac{dv}{k + av^2}$$

und

$$t = \frac{1}{\sqrt{ak}} \left( \operatorname{arc} \operatorname{tg} v_0 \sqrt{\frac{a}{k}} - \operatorname{arc} \operatorname{tg} v \sqrt{\frac{a}{k}} \right);$$

für  $v = 0$  wird:

$$T = \frac{1}{\sqrt{ak}} \operatorname{arc} \operatorname{tg} \left( v_0 \sqrt{\frac{a}{k}} \right).$$



Ferner ergibt sich aus:  $v dv = b ds = -(k + av^2) \cdot ds$ :

$$ds = -\frac{v dv}{k + av^2},$$

$$s = \frac{1}{2a} \operatorname{Ign} \frac{k + av_0^2}{k + av^2}$$

und für  $v = 0$ :

$$L = \frac{1}{2a} \operatorname{Ign} \left( 1 + \frac{a}{k} v_0^2 \right).$$

471. Für irgendeine Zwischenlage  $M$  des Punktes in  $\varphi$  ist der Druck  $D$  zwischen Punkt und Bahn:

$$D = G \cos \varphi + \frac{G}{g} r \omega^2,$$

wenn  $\omega$  die Winkelgeschwindigkeit um  $O$  ist. Die Tangentialbeschleunigung des Punktes wird

$$b_t = r \cdot \frac{d\omega}{dt} = g \sin \varphi - f \frac{D}{M}$$

und die Winkelbeschleunigung

$$\lambda = \frac{d\omega}{dt} = -f\omega^2 + \frac{g}{r} (\sin \varphi - f \cos \varphi).$$

Aus  $\omega d\omega = \lambda \cdot (-d\varphi)$  wird

$$\omega d\omega = \left[ f\omega^2 - \frac{g}{r} (\sin \varphi - f \cos \varphi) \right] d\varphi.$$

Die Integration dieser Differentialgleichung liefert

$$\omega^2 = C e^{2f\varphi} + \frac{2g}{r(1+4f^2)} [3f \sin \varphi + \cos \varphi (1 - 2f^2)].$$

Aus  $\varphi = \pi/2$ ,  $\omega = 0$  folgt für die Integrationskonstante  $C$  der Wert:

$$C = -\frac{6fg}{r(1+4f^3)} e^{-f\pi},$$

und daher ist

$$\omega^2 = \frac{2g}{r(1+4f^2)} [3f \sin \varphi + \cos \varphi (1 - 2f^2) - 3fe^{f(2\varphi - \pi)}].$$

Endlich wird für  $\varphi = 0$ :

$$v_1^2 = r^2 \omega_1^2 = \frac{2gr}{1+4f^2} (1 - 2f^2 - 3fe^{-f\pi}).$$

472. Ist  $G$  das Gewicht der Kugel,  $MR\omega^2$  ihre Fliehkraft, so ist der Druck zwischen Kugel und Rinne

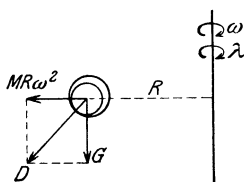
$$D = \sqrt{G^2 + M^2 R^2 \omega^4};$$

ferner ist  $\Re = f_2 D/r$  die Reibung der rollenden Bewegung, worin  $f_2$  eine Konstante ist, und die Winkelbeschleunigung der Kugel um die durch den Mittelpunkt der Rinne gehende Achse:

$$\lambda = -\frac{\Re R}{MR^2} = -\frac{f_2 g}{Rr} \sqrt{1 + \frac{R^2 \omega^4}{g^2}} = \frac{d\omega}{dt}.$$

Die Differentialgleichung lautet, wenn  $R^2 \omega^4/g^2 = z^4$  gesetzt wird:

$$dt = -\frac{r}{f_2} \sqrt{\frac{R}{g}} \cdot \frac{dz}{\sqrt{1+z^4}}.$$



Mit  $z = \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2}$  wird diese Gleichung:

$$dt = -\frac{r}{2f_2} \sqrt{\frac{R}{g}} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - \frac{1}{2} \sin^2 \varphi}};$$

für  $t = 0$  ist  $v_0 = R\omega_0 = \sqrt{Rg}$ ,  $\omega_0 = \sqrt{g/R}$ ,  $z_0 = 1$ ,  $\varphi = \frac{\pi}{2}$ ;  
für  $t = T$  ist  $v = 0$ ,  $\omega = 0$ ,  $z = 0$ ,  $\varphi = 0$ . Es wird somit

$$T = \frac{r}{2f_2} \sqrt{\frac{R}{g}} \int_0^{\pi/2} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - \frac{1}{2} \sin^2 \varphi}},$$

ein elliptisches Integral erster Gattung.

Vergleicht man damit die Schwingungsdauer des mathematischen Pendels:

$$T = 2 \sqrt{\frac{l}{g}} \int_0^{\pi/2} \frac{d\varphi}{\sqrt{1 - e^2 \sin^2 \varphi}}, \quad e = \sin \frac{\alpha}{2},$$

so erkennt man, daß die Zeit bis zum Stillstand der Kugel ebenso groß ist wie die Schwingungsdauer eines Pendels von der Länge  $l = Rr^2/16f_2^2$ , das aus wagrechter Lage zu schwingen beginnt.

473. Der Tropfen kommt an der Oberfläche der Flüssigkeit mit der Geschwindigkeit  $v_0 = \sqrt{2gx}$  an; von hier an ist seine Beschleunigung  $b = g - kv^2$ . Aus der Gleichung

$$v \cdot dv = b dz = (g - kv^2) dz$$

erhält man nach Integration

$$z = \frac{1}{2k} \operatorname{lg} \frac{g - kv_0^2}{g - kv^2};$$

der Kegelmantel wird erreicht mit  $v = 0$ , also

$$z = \frac{1}{2k} \operatorname{lg} \left( 1 - \frac{k}{g} v_0^2 \right) = ar + z_0.$$

Hieraus ergibt sich die Form des Siebes:

$$e^{2\lambda ar} = \frac{1 - 2kr}{1 - 2kc},$$

da für  $r = 0$ ,  $x = c$  sein soll.

474.  $\omega = 16,58 \operatorname{sek}^{-1}$ .

475. Zwischen  $+90^\circ$  und  $-90^\circ$ .

476.  $\operatorname{tg} \delta = 1/at^2$ ;  $t_1 = \sqrt{1/a}$ . [Es ist  $\operatorname{tg} \delta = b_t/b_n$ ,  $b_t = ar$ ,  $b_n = v^2/r = a^2 r t^2$ .]

477. Der gesuchte Ort ist ein Kreis durch  $O$  und  $A$  mit dem Durchmesser  $D = a/\sin \delta = a\sqrt{\lambda^2 + \omega^4/\lambda}$ , wobei  $\overline{OA} = a$ .

478.  $\lambda = \frac{a\omega_0^2}{(1 - a\omega_0 t)^2}$ . [Es ist  $\operatorname{tg} \delta = \frac{b_t}{b_n} = \frac{r^2 \lambda}{v^2} = a$ ,  $v = r\omega$ ,

woraus  $\lambda = \frac{d\omega}{dt} = a\omega^2$ ,  $a dt = \frac{d\omega}{\omega^2}$ , durch Integration folgt:  $\omega = \frac{\omega_0}{1 - a t \omega_0}$ .

woraus durch Differenzieren nach  $t$  obiger Ausdruck hervorgeht.]

479.  $b = r\lambda \operatorname{tg} \sigma$ . [Die Geschwindigkeit in Richtung der Achse ist  $r\omega \operatorname{tg} \sigma$ .]

480.  $x = r\omega t(\operatorname{tg} \sigma - \operatorname{tg} \alpha_1)$ .

481.  $r r_1 = -(c/\omega)^2$ .

$$482. t = \frac{2s}{\sqrt{c^2 - v^2}}.$$

483. Die Zeit, die das Licht benötigt, um von  $A$  aus den Spiegel in  $B'$  zu erreichen, ist

$$t_1 = \frac{s + vt_1}{c};$$

die Zeit, die das Licht für den Rückweg nach  $A'$  benötigt, ist

$$t_2 = \frac{s + vt_1 - vt}{c};$$

hieraus erhält man

$$t = t_1 + t_2 = \frac{2sc}{c^2 - v^2}.$$

484. Die Scheibe *III* dreht sich augenblicklich um den Schwerpunkt  $S$  des Dreiecks  $ABC$ . Der gesuchte Ort ist ein Kreis mit dem Durchmesser  $AS$ .

485.  $\omega_2 = 3(\omega_1 - \omega)$ ,  $\Omega = +\omega_1$ .

486. Der Aufgabe entsprechen zwei Punkte  $A$  und  $B$ , für welche

$$\overline{OA} = \overline{OB} = \sqrt{r_1^2 + a^2 \frac{\omega_1 - \omega}{\omega_1 + \omega}}.$$

Ihre Geschwindigkeit parallel zu  $OO_1$  ist

$$v = \sqrt{r_1^2(\omega + \omega_1)^2 - a^2 \omega^2}.$$

$$487. \omega_1 = \frac{\omega \sin \alpha}{k m}, \quad \omega_2 = \frac{\omega \sin \beta}{k n}, \quad \omega_3 = \frac{\omega \sin \gamma}{k p},$$

worin

$$k = \frac{\sin \alpha}{m} + \frac{\sin \beta}{n} + \frac{\sin \gamma}{p}.$$

[Behandle  $O$  als Schwerpunkt von  $A, B, C$ , wenn in diesen Punkten  $\omega_1, \omega_2, \omega_3$  als Gewichte angebracht werden. Bilde die Momente der Gewichte um  $OA$ , so wird

$$\omega_3 p \sin \beta = \omega_2 n \sin \gamma,$$

woraus

$$\frac{\omega_3 p}{\sin \gamma} = \frac{\omega_2 n}{\sin \beta} = \frac{\omega_1 m}{\sin \alpha}.$$

Überdies ist

$$\omega = \omega_1 + \omega_2 + \omega_3.]$$

488. Eine Drehung mit der Winkelgeschwindigkeit  $\Omega = \omega_1^2 + \omega_2^2 + \omega_3^2 = \omega_1 \sqrt{14}$  um eine Achse durch denselben Punkt, die mit den drei gegebenen die Winkel einschließt:

$$\cos \alpha_1 = 1/\sqrt{14}, \quad \cos \alpha_2 = 2/\sqrt{14}, \quad \cos \alpha_3 = 3/\sqrt{14}.$$

$$489. \omega^2 = \omega_1^2 + \omega_2^2 + \omega_3^2,$$

$$\omega \tau = a \omega_2 \omega_3 + b \omega_3 \omega_1 + c \omega_1 \omega_2.$$

490. Die resultierende Bewegung ist eine Drehung mit der Winkelgeschwindigkeit  $\omega_1$ . Ihre Achse liegt links von der gegebenen  $\omega_1$  und ist ihr im Abstand  $a \frac{\omega}{\omega_1}$  parallel.

491.  $\omega_3 = \omega_3$ ,  $\omega_1 = -\omega_3 \sqrt{2}$ ;  $\tau = a \omega_3$ , senkrecht in die Bildebene hinein.

492. Die Schraubenachse wird parallel bleiben und senkrecht aus der Bildebene heraustreten um die Strecke  $\frac{\tau_1}{\omega} \sin \varphi$ . Die neue Schraubenbewegung hat ungeänderte Winkelgeschwindigkeit  $\omega$ , hingegen die neue Translationsgeschwindigkeit  $\tau + \tau_1 \cos \varphi$ .

493. Eine Schraubenbewegung um die Diagonale  $AB$  mit der Translationsgeschwindigkeit  $2\sqrt{3}\tau$  und der Winkelgeschwindigkeit  $2\sqrt{3}\omega$ .

494. Die zweite Teilbewegung ist eine Schraubenbewegung mit der Translationsgeschwindigkeit  $\sqrt{7}\tau/4$  und der Winkelgeschwindigkeit  $\sqrt{7}\omega/3$ .

Ihre Achse liegt hinter der Bildebene, ihr parallel und um  $\frac{3\sqrt{3}}{4} \cdot \frac{\tau}{\omega}$  von ihr entfernt. Die Neigung  $\alpha$  der resultierenden Achse gegen  $\omega$  ist gegeben durch:  $\sin \alpha = \sqrt{21}/14$ , die Neigung gegen  $\omega_1$  um  $60^\circ$  größer. Die Projektion der Achse auf die Bildebene geht durch  $O$ . [Suche erst die resultierende Translationsgeschwindigkeit  $\tau_2$  aus  $\tau$  und  $-\tau_1$ ; sie ist  $\sqrt{7}\tau/2$  und hat gegen  $\tau$  die Neigung:  $\sin \varphi = 3\sqrt{21}/14$ ; suche ebenso die resultierende Winkelgeschwindigkeit  $\omega_2$  aus  $\omega$  und  $-\omega_1$ ; sie ist  $\sqrt{7}\omega/3$  und hat gegen  $\omega$  die Neigung:  $\sin \psi = \sqrt{21}/14$ ; endlich setze  $\tau_2$  und  $\omega_2$  zu einer Schraubenbewegung zusammen; ihre Neigung ist gegeben durch:  $\cos(\varphi - \psi) = 1/2$ .]

495. Die resultierende Bewegung ist eine Schraubenbewegung mit der Translationsgeschwindigkeit  $\frac{\tau_1}{2} \cdot \frac{4 + 5 \cos \alpha}{\sqrt{5 + 4 \cos \alpha}}$  und der Winkelgeschwindigkeit  $\omega_1 \sqrt{5 + 4 \cos \alpha}$ . Die resultierende Schraubenachse  $A$  ist parallel der Ebene  $A_1 A_2$ ; sie ist hinter ihr gelegen, um  $\frac{\tau_1}{2 \omega_1} \cdot \frac{3 \sin \alpha}{5 + 4 \cos \alpha}$  von ihr entfernt und schneidet die in  $O$  errichtete Senkrechte zu ihr. Ihre Winkel mit  $A_1, A_2$  sind gegeben durch:

$$\operatorname{tg}(A_1 A_2) = \frac{2 \sin \alpha}{1 + 2 \cos \alpha}, \quad \operatorname{tg}(A A_2) = \frac{\sin \alpha}{2 + \cos \alpha}.$$

496. Nennt man  $x$  den Abstand des Punktes  $A$  von der Stange, so ist  $x^2 + y^2 = a^2$ . Differenziert man diese Gleichung zweimal nach der Zeit und setzt

$$\frac{dx}{dt} = c,$$

so kommt

$$v = \frac{dy}{dt} = -c \sqrt{\frac{a^2}{y^2} - 1},$$

$$b = \frac{d^2 y}{dt^2} = -\frac{a^2 c^2}{y^3}.$$

497. Die Winkelgeschwindigkeiten der beiden Stangen  $X$  und  $Y$  sind gleich  $c/2r$ . [Jede von ihnen dreht sich um  $d\varphi/2$ , wenn  $\overline{OM}$  sich um  $d\varphi$  dreht.]

$$v_A = c \sin \varphi/2, \quad v_B = c \cos \varphi/2.$$

[Aus  $s = \overline{AM} = 2r \cos \varphi/2$ ,  $v_A = -ds/dt$ .]

498. Eine Parabel, deren Scheiteltangente  $g$ , deren Brennpunkt  $A$  ist.

499. Die Richtung der Geschwindigkeit von  $M$  geht durch den höchsten Punkt des Kreises; ihre Größe ist  $2c \cos \varphi$ . [Der Berührungspunkt des Kreises ist Drehpol der ebenen Bewegung.]

500.  $M$  liegt im Schnitt von  $Ak$  mit dem kleinen Kreis. Seine Geschwindigkeit hat die Richtung von  $Ak$ ; ihre Größe ist  $v = \frac{2Rr}{\sqrt{R^2 + (2r - R)^2}} \omega$ .

[Der Berührungspunkt beider Kreise ist Drehpol der ebenen Bewegung.]

501. Der Schnittpunkt  $O$  von  $AB$  und  $CD$  ist der Drehpol  $O$  der ebenen Bewegung. Es muß  $OA = OE$  sein, letzteres parallel zu  $CB$ . Man findet:

$$\overline{OA} = \frac{a^2 + b^2}{2a}, \quad \overline{OD} = \frac{a^2 - b^2}{2a},$$

daraus

$$x = \frac{1}{a\sqrt{2}} \sqrt{a^4 + b^4 - 2ab(a^2 - b^2)}, \quad y = \frac{a^2 + b^2}{a\sqrt{2}}.$$

502. Der Drehpol  $O$  der Stange  $AB$  ist der Schnitt von  $AD$  mit  $BC$ . Fälle von  $O$  eine Senkrechte auf  $AB$ ; ihr Fußpunkt ist der gesuchte Punkt  $M$ . Es ist

$$v = \frac{\overline{OM}}{OA} \cdot \overline{AD} \cdot \omega.$$

503. Im Schnitt  $O$  von  $AD$  mit  $BE$  liegt der Drehpol des starren Dreiecks  $ABC$ . Ziehe  $OC$ ; dann ist  $v \perp OC$  und seine Größe

$$v = \frac{\overline{OC}}{OA} \cdot \overline{AD} \cdot \omega.$$

504. Rechne zuerst den Weg des Punktes  $B$  von der äußersten Lage links  $B_0$  an gezählt; es ist

$$\overline{B_0 B} = s = r(1 - \cos \varphi) + l(1 - \cos \psi).$$

Sodann findet man:

$$v = \frac{ds}{dt} = c \frac{\sin(\varphi + \psi)}{\cos \psi},$$

$$b = \frac{dv}{dt} = \frac{c^2}{l} \frac{r \cos^2 \varphi + l \cos^2 \psi \cos(\varphi + \psi)}{r \cos^3 \psi}.$$

Hierbei sind die Beziehungen zu benutzen:

$$\frac{d\varphi}{dt} = \frac{c}{r}; \quad r \sin \varphi = l \sin \psi; \quad \frac{d\psi}{dt} = \frac{c \cos \varphi}{l \cos \psi}.$$

505. Die Rollkurven sind kongruente Ellipsen; ihre große Achse ist  $c$ . Die Brennpunkte der festen Ellipse sind  $C$  und  $D$ ; die der beweglichen  $A$  und  $B$ . Die Ellipsen berühren sich im Schnittpunkt  $O$  von  $AD$  und  $BC$  (Drehpol der ebenen Bewegung von  $AB$ ).

$$506. v_1 = v \frac{c^2 - a^2}{a^2 + b^2 - ac}.$$

507. Die Rollkurven sind kongruente Hyperbeln, deren reelle Achse gleich  $a$  ist. Die Brennpunkte der festen Hyperbel sind  $C$  und  $D$ ; die Brennpunkte der beweglichen  $A$  und  $B$ . Die Hyperbeln berühren sich im Schnittpunkt  $O$  von  $AD$  und  $BC$  (Drehpol der ebenen Bewegung von  $AB$ ).

508. Es ist  $r \sin(\varphi + \psi) = a \sin \psi$ ;  
 differenziert man nach  $t$  und setzt  $r d\varphi/dt = c$ , so wird

$$\omega = \frac{d\psi}{dt} = \frac{c \cos(\varphi + \psi)}{a \cos \psi - r \cos(\varphi + \psi)}$$

und mit Hilfe der obigen Gleichung

$$\omega = \frac{c(a \cos \varphi - r)}{a^2 + r^2 - 2ar \cos \varphi}.$$

Für  $\cos \varphi = r/a$  ist  $\omega = 0$ ,  
 „  $\varphi = 0$  „  $\omega_{\max} = c/(a - r)$ ,  
 „  $\varphi = 180^\circ$  „  $\omega_{\min} = -c/(a + r)$ .

Ferner ist:  $AB = x = \sqrt{a^2 + r^2 - 2ar \cos \varphi}$ ,

$$v = \frac{dx}{dt} = \frac{ac \sin \varphi}{\sqrt{a^2 + r^2 - 2ar \cos \varphi}}.$$

509. Es ist  $\sin \varphi = r/x$ . Differenziere nach der Zeit und setze  $d\varphi/dt = \omega$ ,  
 $dx/dt = v$ ; es wird

$$\omega = -\frac{rv}{x\sqrt{x^2 - r^2}}.$$

510. Die feste Rollkurve ist ein Kreis über  $ABM$ . Die bewegliche Rollkurve ist ein doppelt so großer Kreis mit dem Mittelpunkt  $M$ .

511. Es ist:

$$O \begin{cases} x = a \operatorname{tg} \varphi \\ y = a + x \operatorname{tg} \varphi, \end{cases}$$

woraus

$x^2 = a(y - a)$  . . feste Rollkurve (Parabel).

Ferner:

$$\xi = \frac{x}{\cos \varphi} = \frac{a \sin \varphi}{\cos^2 \varphi}, \quad \eta = \frac{a}{\cos \varphi},$$

woraus

$\eta^4 = a^2(\xi^2 + \eta^2)$  . . bewegliche Rollkurve.

Endlich sind die Koordinaten  $(x_1, y_1)$  von  $C$

$$x_1 = a \operatorname{tg} \varphi - c \sin \varphi, \quad y_1 = c \cos \varphi,$$

woraus

$$x_1^2 + y_1^2 = (a - y_1)^2 + (c^2 - y_1^2)$$

die Gleichung der Bahn von  $C$  (Konchoide).

512. Bezeichnen  $x, y$  die Koordinaten des Drehpols  $O$  (s. Abb.), so ist:

$$y + x \operatorname{ctg} \varphi = a = \overline{CB},$$

$$y \cos \varphi + x/\sin \varphi = a = \overline{AM}.$$

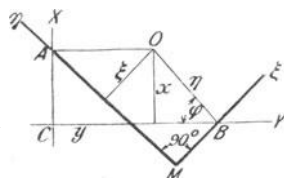
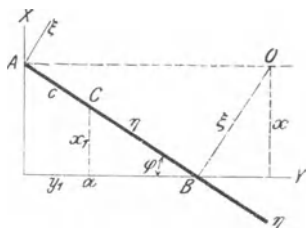
Entfernt man  $\varphi$ , so erhält man die Gleichung der festen Rollkurve:

$$x^2 = a(2y - a),$$

d. i. eine Parabel mit dem Brennpunkt  $B$ . Ebenso ist

$$\eta + \xi \operatorname{ctg} \varphi = a = \overline{AM},$$

$$\eta \cos \varphi + \xi/\sin \varphi = a = \overline{CB}.$$



Entfernt man  $\varphi$  aus diesen beiden Gleichungen, so wird ebenso die Gleichung der beweglichen Rollkurve

$$\xi^2 = a(2\eta - a),$$

d. i. eine Parabel mit dem Brennpunkt  $A$ .

Setzt man endlich  $BM = r$ ,  $\sphericalangle CBM = \psi$  als Polarkoordinaten von  $M$ , so ist

$$a \sin \psi + r \cos \psi = a,$$

woraus

$$\operatorname{tg} \frac{\psi}{2} = \frac{a-r}{a+r}$$

die Polargleichung der Bahn von  $M$  (Strophoide).

513. Um die Polargleichung der festen Rollkurve zu finden, setze man  $\overline{CO} = \varrho$ . Es ist dann

$$2r \cos \psi = (\varrho - r) \sin \varphi,$$

$$2r \sin \psi = r + r \cos \varphi.$$

Durch Entfernung von  $\psi$  folgt

$$\varrho(\varrho - 2r) \cos^2 \frac{\varphi}{2} = r^2 \dots \text{Polarkurve der festen Rollkurve.}$$

Um die Polargleichung der beweglichen Rollkurve zu finden, setze  $\overline{BO} = \varrho$ . Dann ist:

$$\varrho = \varrho_1 + r,$$

also wird die letzte Gleichung

$$\cos^2 \frac{\varphi}{2} = \frac{r^2}{\varrho_1^2 - r^2}.$$

Ferner ist

$$\varphi_1 = 90^\circ + \varphi - \psi;$$

$$\cos \varphi_1 = \sin(\psi - \varphi).$$

Benutzt man die Gleichungen

$$\cos \psi = \frac{\varrho_1 \sin \varphi}{2r}, \quad \sin \psi = \cos^2 \frac{\varphi}{2},$$

so kann aus der Gleichung für  $\cos^2 \frac{\varphi}{2}$  und jener für  $\cos \varphi_1$  die neue gebildet werden:

$$2 \sin^2 \frac{\varphi_1}{2} = \frac{\varrho_1^2 - 2r^2}{(\varrho_1 - r)^2},$$

d. i. die gesuchte Polargleichung der beweglichen Rollkurve.

514. Nennt man  $\overline{AO} = \varrho$ ,  $\sphericalangle BCD = 2\delta$ ,  $\overline{DO} = z$ , so folgt aus dem Dreieck  $AOC$

$$z + c : \varrho = \cos \varphi / 2 : \sin \delta$$

und aus dem Dreieck  $ABC$

$$c : a = \cos \varphi / 2 : \sin \delta,$$

woraus:

$$z = \frac{c}{a} (\varrho - a).$$

Nun ist aus dem Dreieck  $AOD$ :

$$z^2 = \varrho^2 + a^2 - 2a\varrho \cos \varphi$$

und nach Entfernung von  $z$

$$\frac{(\varrho - a)^2}{\varrho} = \frac{4a^3}{c^2 - a^2} \sin^2 \frac{\varphi}{2}$$

die Polargleichung der festen Rollkurve.

Nennt man ferner  $\overline{BO} = \varrho_1$ , so ist

$$\varrho = \varrho_1 - a, \quad z + c = (\varrho_1 - a) \frac{c}{a} \quad \text{nach früher,}$$

ferner aus dem Dreieck  $OBC$ :

$$(z + c)^2 = \varrho_1^2 + c^2 - 2c\varrho_1 \cos \varphi_1$$

und nach Entfernung von  $z + c$ :

$$\varrho_1 = \frac{2ac}{c^2 - a^2} (c - a \cos \varphi_1)$$

die Polargleichung der beweglichen Rollkurve.

**515.** Nennt man  $v_1$  und  $v_2$  die Geschwindigkeiten der Punkte  $B$  und  $C$ , ferner  $\overline{BO} = \varrho_1$ ,  $\overline{CO} = \varrho_2$ , so ist

$$v_1 : v_2 = a \omega_a : c \omega_c = \varrho_1 : \varrho_2,$$

also

$$\frac{\omega_c}{\omega_a} = \frac{a \varrho_2}{c \varrho_1}.$$

Bezeichnet man ferner die Winkel

$$\sphericalangle BAD = 2\alpha, \quad \sphericalangle BCD = 2\delta, \quad \sphericalangle AOD = \psi,$$

so ist

$$\psi = \alpha - \delta, \quad a \sin \alpha = c \sin \delta,$$

$$\begin{aligned} \varrho_2 : \varrho_1 &= \sin(\psi + 2\delta) : \sin 2\delta \\ &= \sin(\alpha + \delta) : \sin 2\delta. \end{aligned}$$

Fallen nun die vier Punkte  $A, B, C, D$  in eine Gerade, so werden die Winkel  $\alpha$  und  $\delta$  unendlich klein; obige Gleichungen werden dann

$$a\alpha = c\delta,$$

$$\varrho_2 : \varrho_1 = \alpha + \delta : 2\delta = a + c : 2a$$

und somit

$$\frac{\omega_c}{\omega_a} = \frac{a \varrho_2}{c \varrho_1} = \frac{a + c}{2c}.$$

**516.** Ist  $\overline{FA} = r$ ,  $\sphericalangle ASF = \psi$ , so ist die Polargleichung der Parabel

$$r = \frac{p}{1 + \cos \psi}.$$

Fällt man in  $F$  das Lot auf  $g$ , so ist sein Schnitt mit der Normalen zur Parabel im Punkt  $A$  der Drehpol  $O$ .

Setzt man  $\overline{FO} = \varrho$ ,  $\sphericalangle OFx = \varphi$ , so wird

$$\varrho = \frac{p \operatorname{tg}(45 - \varphi/2)}{1 + \sin \varphi}$$

die Gleichung der festen Rollkurve.

Setzt man ferner  $\overline{AO} = \varrho_1$ ,  $\sphericalangle OAF = \varphi_1$ , so ist ebenso

$$\varrho_1 = \frac{p}{(1 + \cos 2\varphi_1) \cos \varphi_1}$$

die Polargleichung der beweglichen Rollkurve.



517.  $O$  ist der Drehpol. Setzt man

$\overline{CO} = \varrho$ ,  $\sphericalangle OCA = \varphi$ ,  $\overline{DO} = x$ ,  $\sphericalangle COD = \varepsilon$ ,  $\overline{CD} = a$ ,  
so ist

$$x \cos \varepsilon = \varrho + a \cos \varphi,$$

$$x \sin \varepsilon = a \sin \varphi$$

und

$$\overline{CL} = \overline{CO} + \overline{OM} \cdot \cos \varepsilon + MK$$

oder

$$R = \varrho + (r - x) \cos \varepsilon + 2a.$$

Entfernt man aus diesen Gleichungen  $x$  und  $\varepsilon$ , so bleibt

$$(a^2 + \varrho^2 + 2a\varrho \cos \varphi)(2r - a + a \cos \varphi) = 2a r^2 \cos^2 \frac{\varphi}{2}$$

die Polargleichung der festen Rollkurve.

Setzt man ferner

$$\overline{MO} = \varrho_1, \quad \sphericalangle OMK = \varphi_1,$$

so ist

$$\varphi_1 + \varepsilon = 180^\circ, \quad \varrho_1 + x = r.$$

Entfernt man aus diesen und den obigen Gleichungen  $x$  und  $\varepsilon$ ,  $\varrho$  und  $\varphi$ ,  
so bleibt

$$\varrho_1(2r - \varrho_1) \sin^2 \varphi_1 / 2 = r(r - a),$$

die Polargleichung der beweglichen Rollkurve.

Für die Anfangslage ist  $\varphi = 0$ ,  $\varphi_1 = 180^\circ$  und

$$\varrho = \overline{CO} = \sqrt{a^2 r - a}, \quad \varrho_1 = \overline{MO} = r - \sqrt{a^2 r}.$$

518.  $FCBA$  ist ein Kurbelviereck mit den festen Punkten  $F$  und  $A$ ,  
somit  $O$  der Drehpol von  $BC$ , und da  $D$  mit  $BC$  starr verbunden ist, auch  
von  $D$ . Zieht man  $AG \parallel BD$  bis zum Schnitt  $G$  mit  $OD$  und nimmt  $AB$  als  
Größe der Geschwindigkeit  $v$  von  $B$  an, so  
ist  $GD$  die Größe der Geschwindigkeit  $v_1$  von  
 $D$ , weil

$$v : v_1 = \overline{AB} : \overline{GD} = \overline{BO} : \overline{DO}.$$

Zieht man endlich

$$HE \perp KE \quad \text{und} \quad GH \parallel DE,$$

so ist  $HE$  die Größe der Geschwindigkeit  
 $v_2$  von  $E$  und auch des Kolbens  $K$ . Denn  
die Geraden  $GD$  und  $HE$  schneiden sich im  
Drehpol  $O_1$  von  $ED$ , und es ist

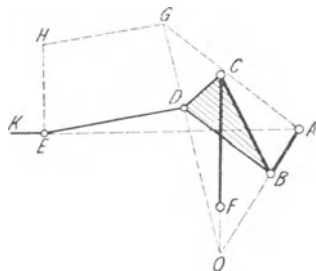
$$v_1 : v_2 = \overline{GD} : \overline{HE} = \overline{DO_1} : \overline{EO_1}.$$

519. Durch eine Drehung um  $120^\circ$  um die Diagonale  $EF$ .

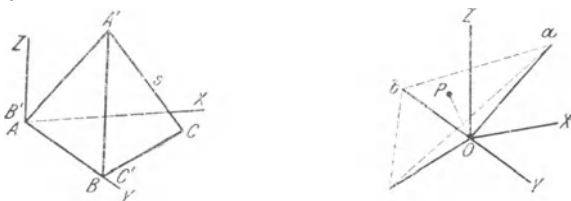
520. Durch eine halbe Umdrehung („Umwendung“) um eine Achse, die  
durch den Mittelpunkt des Quadrates geht und zu  $AB$  parallel ist.

521. Durch eine halbe Umdrehung um eine Achse, die durch den Mittel-  
punkt des Dreiecks geht und zu  $BC$  parallel ist.

522. Eine Schraubenbewegung, deren Achse durch den Mittelpunkt des  
Würfels geht und zu  $BA'$  parallel ist. Die Schiebung (Translation) der Schrau-  
benbewegung hat die Länge der Würfelkante; der Drehwinkel ist  $90^\circ$ .



523. Das Koordinatenkreuz  $xyz$  werde so gewählt, wie es in der Abbildung angedeutet ist.



Zeichnet man nebenan in  $O$  ein gleiches Koordinatenkreuz, macht in diesem

$$Oa \parallel AA', \quad Ob \parallel BB', \quad Oc \parallel CC',$$

so haben  $a, b, c$  die Koordinaten

$$\begin{cases} x_1 = s\sqrt{3}/6, & y_1 = s/2, & z_1 = s\sqrt{2}/\sqrt{3}, \\ x_2 = 0, & y_2 = -s, & z_2 = 0; \\ x_3 = -s\sqrt{3}/2, & y_3 = s/2, & z_3 = 0. \end{cases}$$

Die Ebene  $abc$  hat die Gleichung

$$x\sqrt{3} + y - z\sqrt{6} + s = 0,$$

und das Lot  $OP$  auf diese Ebene von  $O$  aus ist die gesuchte Translation

$$\tau = \overline{OP} = s/\sqrt{10}.$$

Der Punkt  $P$  hat die Koordinaten

$$\xi = -s\sqrt{3}/10, \quad \eta = -s/10, \quad \zeta = s\sqrt{6}/10.$$

Legt man durch den Halbmierungspunkt von  $\overline{AA'}$  eine Ebene, normal zur Verbindungslinie von  $P$  mit  $a$ , so hat sie die Gleichung

$$8\sqrt{3}x + 18y + 7\sqrt{6}z - 27s/2 = 0;$$

legt man ebenso durch den Halbmierungspunkt von  $\overline{BB'}$  eine Ebene, normal zur Verbindungslinie von  $P$  mit  $b$ , so hat sie die Gleichung

$$\sqrt{3}x - 9y - \sqrt{6}z + 9s/2 = 0.$$

Diese beiden Ebenen gehen durch die gesuchte Schraubenachse; ihr Schnitt hat die Gleichungen

$$\begin{cases} x\sqrt{2} + z = 3\sqrt{6}s/20, \\ -x + y\sqrt{3} = 3\sqrt{3}s/5, \end{cases}$$

d. s. die Gleichungen der gesuchten Schraubenachse.

Legt man endlich durch sie zwei Ebenen, welche durch  $B$  und  $B'$  gehen, so haben diese die Gleichungen

$$3\sqrt{6}x + 3\sqrt{2}y + 4\sqrt{3}z - 3\sqrt{2}s = 0,$$

$$11\sqrt{6}x - 9\sqrt{2}y + 8\sqrt{3}z = 0.$$

Der Winkel  $\varphi$  dieser beiden Ebenen ergibt sich mit

$$\cos \varphi = 2/3,$$

$\varphi$  ist der Drehwinkel der gesuchten Schraubenbewegung.

524. Schneidet die Radachse die wagrechte Ebene in  $O$ , so ist  $OC$  die Momentanachse des Rades. Der Mittelpunkt  $M$  des Rades hat die Geschwindigkeit  $v_M = \frac{2\pi r \cos^2 \alpha}{T \sin \alpha}$ . Die Winkelgeschwindigkeit um die Momentanachse ist  $\omega = \frac{v_M}{r \cos \alpha}$ ; daraus ergeben sich die Geschwindigkeiten der Umfangspunkte des Rades:

$$v_A = 2 v_M = \frac{4\pi r \cos^2 \alpha}{T \sin \alpha},$$

$$v_B = \omega \sqrt{r^2 + r^2 \cos^2 \alpha} = \frac{2\pi r}{T} \operatorname{ctg} \alpha \sqrt{1 + \cos^2 \alpha}.$$

525. Der Körper dreht sich um  $O$ ; seine Momentanachse ist der Schnitt der Ebenen  $g_1 O x$  und  $g_2 O z$ . Sind  $0, b_1, c_1$  die Richtungskosinus von  $g_1$ ;  $a_2, b_2, 0$  jene von  $g_2$ , so haben jene zwei Ebenen die Gleichungen

$$b_1 z = c_1 y \quad \text{und} \quad a_2 y = b_2 x;$$

ferner ist

$$b_1^2 + c_1^2 = 1, \quad a_2^2 + b_2^2 = 1$$

und

$$b_1 b_2 = \cos \delta.$$

Entfernt man aus diesen Gleichungen  $a_2, b_1, b_2, c_1$ , so bleibt

$$x^2 y^2 + y^2 z^2 + z^2 x^2 = y^4 \operatorname{tg}^2 \delta$$

die Gleichung der gesuchten festen Rollfläche. (Kegelfläche mit der Spitze in  $O$ .)

526. Der Körper dreht sich um  $O$ ; seine Momentanachse ist der Schnitt der Ebene  $O g x$  und jener Ebene  $E$ , die durch  $G$  hindurchgeht und zur Ebene  $G g$  senkrecht steht.

Die Gleichung der Ebene  $O g x$  ist

$$b_1 z = c_1 y,$$

wenn  $0, b_1, c_1$  die Richtungskonstanten von  $g$  sind; die Gleichung der Ebene  $E$  ist

$$a(b b_1 + c c_1)x + (b c c_1 - a^2 b_1 - c^2 b_1)y + (b c b_1 - b^2 c_1 - a^2 c_1)z = 0.$$

Entfernt man  $b_1 c_1$ , so bleibt

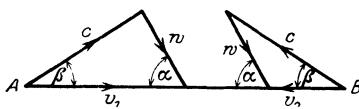
$$(c y - b z)^2 + a y (a y - b x) + a z (a z - c x) = 0$$

die Gleichung der gesuchten festen Rollfläche. (Kegelfläche mit der Spitze in  $O$ .)

527.  $c = v$ . [Erteile den beiden Körpern und dem Boden die Geschwindigkeit  $v$  nach links.]

528.  $v_3 = \frac{b}{a} v_1 + \left(\frac{b}{a} + 1\right) v_2$ . [Erteile allen Schiffen die Geschwindigkeit  $-v_2$ .]

529. Die absolute Geschwindigkeit oder die Geschwindigkeit über Grund der Hinfahrt ist  $v_1 = c \cos \beta + w \cos \alpha$ , die Geschwindigkeit der Rückfahrt  $v_2 = c \cos \beta - w \cos \alpha$ . Nimmt man noch hinzu:



$$w \sin \alpha = c \sin \beta, \quad s = v_1 t_1 = v_2 t_2,$$

so erhält man

$$c = \frac{s(t_1 + t_2)}{2 t_1 t_2 \cos \beta},$$

$$w = \frac{s}{2 t_1 t_2 \cos \beta} \sqrt{t_1^2 + t_2^2 - 2 t_1 t_2 \cos 2 \beta}, \quad \operatorname{tg} \alpha = \operatorname{tg} \beta \frac{t_2 + t_1}{t_2 - t_1}.$$

530. Ist  $\overline{OB} = \overline{OC} = c$  die Eigengeschwindigkeit des Ballons,  $\overline{AO} = w$  die Windgeschwindigkeit, so sind  $v_1$  und  $v_2$  die absoluten Geschwindigkeiten des Ballons für die Hin- und Rückfahrt in irgendeiner Richtung. Sind  $t_1$  und  $t_2$  die zugehörigen Zeiten und entfernt sich hierbei der Ballon in der Richtung  $AB$  um  $r$  von  $O$ , so ist

$$t = t_1 + t_2, \quad r = v_1 t_1 = v_2 t_2.$$

Ferner folgt aus dem Sekantensatz des Kreises

$$v_1 v_2 = (c + w)(c - w)$$

und 
$$v_1 + v_2 = 2\sqrt{c^2 - w^2 \sin^2 \varphi}.$$

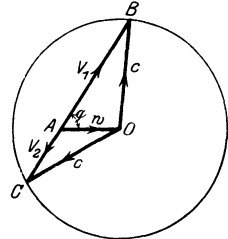
Aus diesen Gleichungen folgt durch Entfernung von  $v_1, v_2, t_1, t_2$

$$4r^2(c^2 - w^2 \sin^2 \varphi) = t^2(c^2 - w^2)^2$$

als Polargleichung des gesuchten Gebietes.

Es ist eine Ellipse mit  $O$  als Mittelpunkt und mit den Halbachsen

$$\begin{cases} a = \frac{t}{2} \frac{c^2 - w^2}{c} & \text{in Richtung von } w, \\ b = \frac{t}{2} \sqrt{c^2 - w^2} & \text{senkrecht zu } w. \end{cases}$$



531. Erteilt man beiden Körpern ußerdem eine gleiche, nach links gerichtete Translationsgeschwindigkeit  $v$ , so kommt  $ABCD$  zur Ruhe; der Schlitten  $S$  wird das Wellental hinabgleiten und auf der anderen Seite hinaufgleiten. Er besitzt an der tiefsten Stelle  $E$  die Geschwindigkeit

$$v_1^2 = v^2 + 2gh = 2gh_1,$$

wird also bis zur Spitze des Wellenberges  $h_1$  emporkommen.

532. Nimmt man  $A$  als Anfangspunkt eines Achsenkreuzes an,  $Ax$  wagrecht,  $Ay$  lotrecht nach abwärts, so ist die relative Geschwindigkeit des Punktes  $v$ ,  $= \sqrt{2gy}$  und die Teile der absoluten Geschwindigkeit

$$\begin{cases} v_x = \frac{dx}{dt} = c + v \cos \alpha, \\ v_y = \frac{dy}{dt} = v \sin \alpha, \end{cases}$$

woraus 
$$dx = \frac{c}{\sqrt{2g \sin \alpha}} \cdot \frac{dy}{\sqrt{y}} + \operatorname{ctg} \alpha \cdot dy$$

und — durch Integration dieser Gleichung — die Gleichung der absoluten Bahn des Punktes:

$$(x \sin \alpha - y \cos \alpha)^2 = \frac{2c^2}{g} y.$$

Sie ist eine Parabel mit lotrechter Achse und hat in  $A$  eine wagrechte Tangente. Die absolute Geschwindigkeit des Punktes ist für  $y = h$ :

$$v^2 = c^2 + 2gh + 2c\sqrt{2gh} \cos \alpha.$$

Sie schließt mit der Wagrechten durch  $C$  den Winkel  $\alpha_1$  ein, für welchen gefunden wird

$$\operatorname{ctg} \alpha_1 = \frac{v_x}{v_y} = \operatorname{ctg} \alpha + \frac{c}{\sqrt{2gh} \cdot \sin \alpha}.$$

533. Die relative Beschleunigung des Punktes gegen die schiefe Ebene ist

$$b_r = g(\sin \alpha - f \cos \alpha),$$

wenn  $f$  die Reibungszahl ist; die relative Geschwindigkeit ist

$$v_r = g(\sin \alpha - f \cos \alpha) t.$$

Wählt man  $A$  als Anfangspunkt eines (ruhenden) Achsenkreuzes.  $Ax$  wagrecht,  $Ay$  lotrecht nach abwärts, so sind die Teile der absoluten Geschwindigkeit nach  $x$  und  $y$ :

$$\begin{cases} v_x = \frac{dx}{dt} = b_s t + v_r \cos \alpha, \\ v_y = \frac{dy}{dt} = v_r \sin \alpha, \end{cases}$$

und weiter (mit Rücksicht auf die Anfangsbedingungen):

$$\begin{cases} x = [b_s + g \cos \alpha (\sin \alpha - f \cos \alpha)] t^2 / 2, \\ y = g \sin \alpha (\sin \alpha - f \cos \alpha) t^2 / 2, \end{cases}$$

woraus die Gleichung der absoluten Bahn:

$$x = y \left[ \operatorname{ctg} \alpha + \frac{b_s}{g \sin \alpha (\sin \alpha - f \cos \alpha)} \right].$$

Die absolute Bahn ist eine durch  $A$  gehende Gerade. Die absolute Beschleunigung des Punktes ist

$$b_a^2 = b_s^2 + b_r^2 + 2 b_s b_r \cos \alpha$$

und die Geschwindigkeit, mit der die Wagrechte erreicht wird:

$$v = b_a \sqrt{\frac{2h}{g \sin \alpha (\sin \alpha - f \cos \alpha)}}.$$

534. Die Kreide schreibt auf der Tafel eine wagrechte Gerade mit der unveränderlichen Geschwindigkeit  $c$  an.

535. Eine Zykloide, deren Wälzkreis den Halbmesser  $\varrho = r \cdot \frac{w}{c}$  hat; sein Mittelpunkt bewegt sich mit der Geschwindigkeit  $w$  in der Geraden  $Ox$ . [Ein Punkt des Wälzkreises ist vorübergehend in Ruhe, nämlich der Berührungspunkt mit der Wälzgeraden. Für ihn muß

$$w = \varrho c/r$$

sein, woraus sich  $\varrho$  ergibt.]

536. Es sind die Teile der relativen Beschleunigung

$$\begin{cases} b_{r,x} = b_s + \frac{c^2}{r} \cos \varphi = \frac{dv_{r,x}}{dt}, \\ b_{r,y} = -\frac{c^2}{r} \sin \varphi = \frac{dv_{r,y}}{dt}, \end{cases}$$

woraus die Teile der relativen Geschwindigkeit:

$$\begin{cases} v_{r,x} = b_s t + c \sin \varphi = \frac{dx}{dt}, \\ v_{r,y} = c \cos \varphi = \frac{dy}{dt}, \end{cases}$$

wobei zu berücksichtigen ist, daß

$$c = r \frac{d\varphi}{dt}, \quad \text{also} \quad t = \frac{r}{c} \varphi \quad \text{ist.}$$

Endlich wird 
$$\begin{cases} x = \frac{1}{2} b_s t^2 - r \cos \varphi = \frac{b_s r^2}{2 c^2} \varphi^2 - r \cos \varphi, \\ y = r \sin \varphi \end{cases}$$

und nach Entfernung von  $\varphi$  die Gleichung der relativen Bahn des Punktes

$$x = \frac{b_s r^2}{2 c^2} \left( \arcsin \frac{y}{r} \right)^2 - \sqrt{r^2 - y^2}.$$

537. Gleichung der absoluten Bahn:

$$a e^{\eta} = 2r + \sqrt{4r^2 - a^2}.$$

Relative Geschwindigkeit beim Verlassen des Rohres:

$$v_r = a \omega \sqrt{3}/2.$$

Absolute Geschwindigkeit beim Verlassen des Rohres:

$$v_a = a \omega \sqrt{7}/2.$$

538. Da eine eingeprägte (oder absolute) Beschleunigung nicht vorhanden ist (vom Eigengewicht ist abzusehen), so ist

$$\bar{b}_r = \bar{b}_z - \bar{b}_s - \bar{b}_c,$$

d. h. die relative Beschleunigung  $b_r$  besteht aus den 3 Teilen:

1. der Zwangsbeschleunigung  $\bar{b}_z = D/M$ , die von der Führung im kreisförmigen Rohr herrührt;  $D =$  Führungsdruck,  $M =$  Masse des bewegten Punktes (Kugel);

2. der negativen Systembeschleunigung  $-\bar{b}_s = \varrho \omega^2$  nach auswärts;

3. der negativen Zusatz- (Coriolis-) -Beschleunigung:  $-\bar{b}_c = 2 v_r \omega$  nach auswärts.

Die relative Bahn ist die Mitte des Kreisrohres; der tangentielle Teil von  $b_r$  ist dann

$$b_r^{(t)} = \frac{d v_r}{d t} = -\varrho \omega^2 \sin \varphi,$$

der normale Teil:

$$b_r^{(n)} = v_r^2/r = b_z - 2 v_r \omega - \varrho \omega^2 \cos \varphi.$$

Aus

$$v_r \cdot d v_r = b_r^{(t)} \cdot d s,$$

$$\varrho = 2r \cos \varphi, \quad d s = r \cdot d(2\varphi)$$

folgt mit Rücksicht auf die Anfangslage  $M_0$

$$v_r = r \omega \sqrt{2} \cos 2\varphi$$

und für die Stelle  $M_1$ :

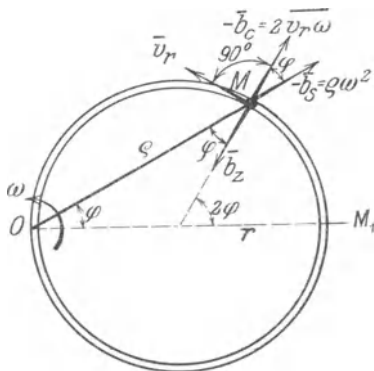
$$\varphi = 0, \quad v_{r,1} = r \omega \sqrt{2}.$$

An dieser Stelle ist die Systemgeschwindigkeit

$$v_{s,1} = 2r\omega,$$

mithin ist die absolute Geschwindigkeit des Punktes

$$v_{a,1} = v_{r,1} + v_{s,1} = r \omega (2 + \sqrt{2}).$$





Bildet man die Teile von  $b_r$  nach  $x$  und  $y$ , so wird:

$$\begin{cases} \bar{b}_{r,x} = r \omega^2 \cos \varphi + 2 \omega v_{r,y} = -x \omega^2, \\ \bar{b}_{r,y} = r \omega^2 \sin \varphi - 2 \omega v_{r,x} = -y \omega^2 - 2 \omega c, \end{cases}$$

woraus

$$\bar{b}_r^2 = \omega^4 \left[ x^2 + \left( y + \frac{2c}{\omega} \right)^2 \right].$$

Macht man  $\overline{OF} = -2c/\omega$ , so ist also

$$b_r = \omega^2 \cdot \overline{FP},$$

d. h. die relative Beschleunigung  $b_r$  geht für alle Punkte  $P$  der Scheibe durch einen festen Punkt  $F$  hindurch und ist  $\overline{FP}$  proportional.

**542.** Die relative Geschwindigkeit  $v_r$  des Punktes  $A$  besteht aus dessen absoluter Geschwindigkeit  $v_a$  und der negativen Geschwindigkeit  $v_s$  des unter  $A$  liegenden Systempunktes in  $I$ , also

$$\bar{v}_r = \bar{v}_a - \bar{v}_s = a \omega_2 - a \omega_1 = a \omega_1,$$

sie ist von  $A$  nach abwärts gerichtet.

Die relative Beschleunigung  $\bar{b}_r$  besteht aus den Teilen

$$\bar{b}_r = \bar{b}_a - \bar{b}_s - \bar{b}_c,$$

worin

$$\begin{aligned} \bar{b}_a &= a \omega_2^2, & \text{Richtung } A O_2, \\ -\bar{b}_s &= a \omega_1^2, & \text{Richtung } A O_2, \\ -\bar{b}_c &= 2 v_r \omega_1, & \text{Richtung } A O_2, \end{aligned}$$

woraus folgt:

$$\bar{b}_r = 7 a \omega_1^2, \quad \text{Richtung } A O_2.$$

**543.** Die absolute Geschwindigkeit des Punktes  $M$  ist

$$\bar{v}_a = \bar{v}_s + \bar{v}_r,$$

worin die Systemgeschwindigkeit  $v_s = a \omega \sqrt{2}$  senkrecht zu  $\overline{OM}$ , die relative Geschwindigkeit  $v_r = \frac{a \omega}{2\pi}$  in Richtung von  $AB$  liegt. Man erhält daraus:

$$\begin{aligned} v_a &= \frac{a \omega}{2\pi} \sqrt{8\pi^2 + 4\pi + 1}, \\ \text{tg } \varphi &= \frac{v_s + v_r \cdot \sin 45^\circ}{v_r \cdot \cos 45^\circ} = 4\pi + 1. \end{aligned}$$

Die absolute Beschleunigung des Punktes  $M$  ist

$$\bar{b}_a = \bar{b}_r + \bar{b}_s + \bar{b}_c,$$

worin  $b_s = a \omega^2 \sqrt{2}$  in Richtung von  $\overline{MO}$ ,  $b_r = 0$  (da sich  $M$  gleichförmig in  $AB$  bewegt) und  $b_c = 2 v_r \omega$  in Richtung von  $AC$  ist. Man erhält daraus:

$$\begin{aligned} \bar{b}_a &= \frac{a \omega^2}{\pi} \sqrt{2\pi^2 + 2\pi + 1}, \\ \text{ctg } \psi &= 2\pi + 1. \end{aligned}$$

**544.** Die relative Beschleunigung des Punktes ist

$$\bar{b}_r = \bar{b}_a + \bar{b}_z - \bar{b}_s - \bar{b}_c.$$

Die absolute Beschleunigung  $b_a$  rührt her vom Gewicht  $G$  des Punktes, die Zwangsbeschleunigung  $b_z = D/M$  von der Führung;  $-b_s$  ist  $r \omega^2$ , in Richtung der sich drehenden Geraden nach außen gerichtet;  $-b_c$  ist  $2 v_r \omega$ , normal zur Geraden nach aufwärts.



Hieraus folgt zunächst die relative Beschleunigung in Richtung der schiefen Ebene

$$b_r = \frac{d v_r}{d t} = g \sin \varphi + r \omega^2,$$

und wegen  $v_r = \frac{d r}{d t}$ ,  $\omega = \frac{d \varphi}{d t}$ ,  $\varphi = \omega t$ :

$$\frac{d^2 r}{d t^2} = g \sin \omega t + r \omega^2.$$

Die Integration dieser Differentialgleichung liefert:

$$r = \frac{g}{4 \omega^2} (e^{\eta} - e^{-\eta} - 2 \sin \varphi)$$

und

$$v_r = \frac{d r}{d t} = \frac{g}{4 \omega} (e^{\eta} + e^{-\eta} - 2 \cos \varphi).$$

Für die Richtung der Normalen zur schiefen Ebene ist

$$D + M b_c = G \cos \varphi,$$

woraus der Druck

$$D = G \left( 2 \cos \varphi - \frac{e^{\eta} + e^{-\eta}}{2} \right).$$

545. Bezeichnet  $r$  die veränderliche Entfernung  $OM$ , so ist

$$\bar{A} M^2 = (l - r)^2 = a^2 + r^2 - 2 a r \cos \psi,$$

woraus sich die Gleichung der von  $M$  durchlaufenen absoluten Bahn in Polarkoordinaten  $(r, \psi)$  ergibt:

$$r (l - a \cos \psi) = \frac{1}{2} (l^2 - a^2).$$

Differenziert man diese Gleichung nach der Zeit und setzt  $\frac{d \psi}{d t} = \frac{\omega}{2}$ , so erhält man die relative Geschwindigkeit des Punktes  $M$  in bezug auf die Stange

$$v_r = - \frac{d r}{d t} = \frac{a \omega}{l^2 - a^2} r^2 \sin \psi$$

und nach nochmaliger Differentiation die relative Beschleunigung

$$b_r = - \frac{d^2 r}{d t^2} = \frac{a \omega^2}{(l^2 - a^2)^2} r^3 [-a(1 + \sin^2 \psi) + l \cos \psi].$$

Die relative Beschleunigung des Punktes  $M$  ist

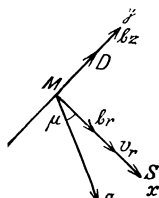
$$\bar{b}_r = \bar{b}_a + \bar{b}_z - \bar{b}_s - \bar{b}_c;$$

die Zwangsbeschleunigung  $b_z = D/M$  rührt von den beiden gleichen Spannungen  $S$  in der Schnur und von der Coriolisbeschleunigung her.

Ferner ist  $b_s = r \omega^2$  von  $M$  nach  $O$  gerichtet und  $b_c = 2 v_r \omega$ . Durch Projizieren auf das rechtwinklige Achsenkreuz  $Mxy$  erhält man

$$b_r = \frac{S}{M} + \frac{S \cos \mu}{M} - r \omega^2,$$

$$0 = \frac{S \sin \mu}{M} - \frac{D}{M} - 2 v_r \omega,$$



woraus sich ergibt:

$$D = \frac{2 M a^2 \omega^2}{(l^2 - a^2)^2} r^4 \sin \psi .$$

Die Fliehkraft der Masse  $M$  ist:

$$M r \omega^2 = \frac{M}{2} (l^2 - a^2) \omega^2 \frac{1}{l - a \cos \psi} .$$

**546.** Die relative Beschleunigung des Punktes ist

$$\bar{b}_r = \bar{b}_a + \bar{b}_z - \bar{b}_s - \bar{b}_c .$$

Die absolute Beschleunigung  $b_a$  besteht aus der Beschleunigung der Schwere.  $b_z = D/M$  rührt von dem wagrecht gerichteten Druck  $D$  der Ebene auf den Punkt her;  $-b_s$  ist  $y \omega^2$  nach auswärts,  $b_c$  ist  $2 v'_r \omega$  und liegt senkrecht zur Ebene, wenn  $v'_r$  die Projektion der relativen Geschwindigkeit  $v$ , auf die Horizontalebene bezeichnet; also ist

$$b_c = 2 \omega \frac{dy}{dt} .$$

Hieraus folgt für die relative Bewegung des Punktes in der sich drehenden Ebene:

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = g, \quad \frac{d^2 y}{dt^2} = y \omega^2 ,$$

woraus mit Rücksicht auf den Anfangszustand

$$v_{r,x} = g t, \quad v_{r,y} \cdot dv_{r,y} = y \omega^2 \cdot dy$$

und daraus

$$v_{r,y} = \frac{dy}{dt} = \sqrt{v_0^2 + y^2 \omega^2}$$

weiter

$$x = \frac{1}{2} g t^2, \quad dt = \frac{dy}{\sqrt{v_0^2 + y^2 \omega^2}},$$

$$\omega t = \operatorname{Ign} [y + \sqrt{y^2 + v_0^2 / \omega^2}] + C .$$

$$v_0 e^{\omega t} = \omega y + \sqrt{v_0^2 + y^2 \omega^2}$$

und die Gleichung der relativen Bahn

$$v_0 e^{\omega \sqrt{2x/g}} = \omega y + \sqrt{v_0^2 + y^2 \omega^2} .$$

Setzt man  $\varphi = \omega t$ , worin  $\varphi$  der Drehungswinkel der Ebene ist, so erhält man die Projektion der absoluten Bahn auf die Horizontalebene in Polarkoordinaten  $r, \varphi (y = r)$

$$v_0 e^{\varphi} = \omega y + \sqrt{v_0^2 + y^2 \omega^2} .$$

Ferner ist die relative Geschwindigkeit

$$v_r^2 = v_{r,x}^2 + v_{r,y}^2 = v_0^2 + g^2 t^2 + y^2 \omega^2$$

und die absolute Geschwindigkeit

$$v_a^2 = v_r^2 + v_s^2 = v_0^2 + g^2 t^2 + 2 y^2 \omega^2 .$$

Endlich der Druck der schiefen Ebene

$$D = M b_z = M b_c = 2 M \omega \frac{dy}{dt} = 2 M \omega \sqrt{v_0^2 + y^2 \omega^2} ,$$

worin  $M$  die Masse des Punktes ist.

547. Die relative Beschleunigung  $\bar{b}_r$  des Punktes  $M$  in bezug auf die sich drehende Ebene ist:

$$\bar{b}_r = \bar{b}_a + \bar{b}_z - \bar{b}_s - \bar{b}_c.$$

Die absolute Beschleunigung  $b_z$  besteht aus der Beschleunigung der Schwere und aus der Beschleunigung  $S/M$ ;  $-b_s$  ist  $y \omega^2$  in Richtung von  $y$  nach auswärts,  $b_c = 2 v_r' \omega$  ist senkrecht zur Ebene  $Oxy$ ,  $v_r' = v_r' \cos \varphi$  die Projektion der Pendelgeschwindigkeit auf die  $y$ -Richtung. Zunächst ist

$$b_z = D/M = b_c = 2 v_r' \omega \cos \varphi.$$

Die Tangentialbeschleunigung der relativen Bewegung ist

$$b_r^{(t)} = \frac{d v_r'}{d t} = l \frac{d^2 \varphi}{d t^2} = l \sin \varphi \cos \varphi \omega^2 - g \sin \varphi,$$

woraus nach Multiplikation mit  $d\varphi$  und Integration folgt:

$$\left( \frac{d\varphi}{d t} \right)^2 = \frac{v_r'^2}{l^2} = \omega^2 \sin^2 \varphi + \frac{2g}{l} \cos \varphi + C.$$

Die Konstante ist aus der Bedingung:  $\varphi = \alpha$ ,  $v_r' = 0$  zu bestimmen. Es ist also die gesuchte relative Pendelgeschwindigkeit:

$$v_r'^2 = l^2 \omega^2 \sin^2 \varphi + 2gl \cos \varphi + Cl^2$$

und der Druck der Ebene:

$$D = M b_z = M b_c = 2 M \omega \cos \varphi \cdot v_r'.$$

Die Normalbeschleunigung der relativen Bewegung ist

$$b_r^{(n)} = \frac{v_r'^2}{l} = \frac{S}{M} - l \omega^2 \sin^2 \varphi - g \cos \varphi,$$

woraus der Zug im Pendelfaden:

$$S = M (2l \omega^2 \sin^2 \varphi + 3g \cos \varphi + Cl).$$

548. Die relative Geschwindigkeit ist:

$$\bar{v}_r = \bar{v}_a - \bar{v}_s.$$

Ihre Teile nach den drei Achsen sind:

$$v_{rx} = -a \omega, \quad v_{ry} = a \omega + v/\sqrt{2}, \quad v_{rz} = v/\sqrt{2} - \tau.$$

Die relative Beschleunigung ist:

$$\bar{b}_r = \bar{b}_a - \bar{b}_s - \bar{b}_c,$$

worin

$$b_r = 2 \omega v_r' \quad \text{und} \quad v_r' = \sqrt{v_{rx}^2 + v_{ry}^2}$$

ist. Ihre Teile nach den drei Achsen sind:

$$b_{rx} = -a \omega^2 - \omega v \sqrt{2}, \quad b_{ry} = -a \omega^2, \quad b_{rz} = 0.$$

549. Man erhalt die augenblickliche relative Bewegung des zweiten Körpers, indem man seine Schraubenbewegung  $c_2$ ,  $\omega_2$  mit der entgegengesetzten Drehung von  $\omega_1$  zusammensetzt. Die relative Bewegung ist eine Schraubenbewegung mit der Winkelgeschwindigkeit

$$\omega_r = \sqrt{\omega_1^2 + \omega_2^2}$$

und der Translationsgeschwindigkeit

$$c_r = \frac{\omega_2}{\omega_r} (c_2 + a \omega_1).$$

Die Achse  $C$  der relativen Schraubenbewegung schneidet  $a$  normal und teilt es im Verhältnis

$$\frac{a \omega_2^2 - c_2 \omega_1}{a \omega_1^2 + c_2 \omega_1}.$$

Ihre Neigungen sind:

$$\cos(CA) = \frac{\omega_1}{\omega_r}, \quad \cos(CB) = -\frac{\omega_2}{\omega_r}.$$

550. Ist  $dM$  ein Element der Ringmasse,  $\varphi$  der Winkel seines Halbmessers  $r$  gegen die  $\eta$ -Achse, so ist die Zusatzbeschleunigung

$$b_c = 2 v' \omega_1, \quad \text{worin} \quad v' = v \sin \varphi, \quad v_r = r \omega,$$

also

$$b_c = 2 r \omega \omega_1 \sin \varphi, \quad \text{in Richtung von } -\xi.$$

Da die relative Bewegung des Ringes senkrecht zur Achse  $\xi$  vor sich geht, hat die Zusatzbeschleunigung  $b_c$  keinen Einfluß auf sie und muß vom festen Gestell  $x y z$  aufgenommen werden. Die Wirkung aller Zusatzkräfte ist also die Summe aller  $dM \cdot b_c$ . Die Summe dieser Kräfte in der Richtung  $\xi$  ergibt sich mit Null, ebenso die Summe ihrer Momente um  $\xi$  und  $\zeta$ ; es bleibt nur das Moment um die  $\eta$ -Achse (Kreismoment oder Deviationswiderstand) von der Größe

$$\mathfrak{M}_\eta = \int_0^{2\pi} dM \cdot b_c \cdot r \sin \varphi = \int_0^{2\pi} \frac{M}{2 r \pi} r d\varphi \cdot 2 r \omega \omega_1 \sin \varphi \cdot r \sin \varphi = M r^2 \omega \omega_1.$$

551.  $K = 28,64 \text{ kg}$ . [Aus  $K v = 2 \cdot 75 \text{ kgm/sek}$ ,  $v = \frac{r n \pi}{30} = \frac{0,5 \text{ m} \cdot 100 \cdot \pi}{30 \text{ sek}}$ .]

552.  $N = 300 \text{ PS}$ . [ $N = 9000 \cdot 2,5/75$ .]

553.  $\eta = 0,6$ . [Aus  $\eta \cdot 26 \cdot 75 \text{ kgm/sek} = \frac{19\,656\,000 \text{ kg} \cdot 36 \text{ m}}{7 \cdot 24 \cdot 60 \cdot 60 \text{ sek}}$ .]

554.  $Q = 0,375 \text{ m}^3$ . [Aus  $10 \cdot 75 \text{ kgm/sek} = (Q \cdot 1000) \text{ kg/sek} \cdot 4 \text{ m} \cdot \frac{50}{100}$ .]

555.  $E = 20,25 \text{ kgm/sek}$ . [Zugeführte Leistung  $E = 10 \text{ kg/sek} \cdot 27 \text{ m} + E/3$ .]

556.  $\eta = 0,7$ . [ $\frac{5940 \text{ kg} \cdot 25 \text{ m}}{60 \text{ sek}} = 0,8 \cdot 15 \cdot 75 \text{ kgm/sek} + \eta \cdot 30 \cdot 75 \text{ kgm/sek}$ .]

557.  $W = 70,05 \text{ t}$ . [ $W \text{ kg} \cdot \frac{12,5 \cdot 1850 \text{ m}}{3600 \text{ sek}} = 6000 \cdot 75 \text{ kgm/sek}$ .]

558.  $Q = 3,125 \text{ m}^3$ . [ $(1000 Q) \text{ kg/sek} \cdot 1,8 \text{ m} \cdot \frac{60}{100} = 45 \cdot 75 \text{ kgm/sek}$ .]

559.  $N = 2,88 \text{ PS}$ . [ $\frac{14\,400 \text{ kg} \cdot 3 \text{ m} \cdot 24}{3600 \text{ sek}} \cdot 0,75 = N \cdot 75 \text{ kgm/sek}$ .]

560.  $N = 1,05 \text{ PS}$ . [ $(1 - 0,4) \cdot N = \frac{800 \text{ kg} \left( 40 \text{ m} + \frac{1}{50} \cdot 30\,000 \text{ m} \right)}{3 \cdot 3600 \text{ sek}}$ .]

561.  $\alpha = 0,013$ . [Aus  $4 \cdot 75 \text{ kgm/sek} = 600 \text{ kg} \cdot 5 \text{ m/sek} (\sin 5^\circ + \alpha \cos 5^\circ)$ .]

562. Die notwendige Leistung ist im ersten Fall:  $N = (\sin \alpha + \alpha \cos \alpha) G v$ , im zweiten Fall:  $N = \alpha (G + G_1) v$ . Setzt man beide gleich, so erhält man

$$G_1 = G \left( \frac{\sin \alpha}{\alpha} + \cos \alpha - 1 \right),$$

und daraus  $\alpha$ .

563. Die Leistung des Uhrwerks ist

$$N = \frac{0,3 \text{ kg} \cdot 1,2 \text{ m}}{24 \cdot 60 \cdot 60 \text{ sek}} = \frac{1}{240000} \frac{\text{kgm}}{\text{sek}}.$$

Die Leistung zum Aufziehen ist:

$$N_1 = \frac{(1 + 1/3) 0,3 \text{ kg} \cdot 1,2 \text{ m}}{30 \text{ sek}} = 0,016 \frac{\text{kgm}}{\text{sek}}.$$

564.  $t = 31,7$  Minuten.

565. Verlust an Leistung: 2 PS;  $\eta = 0,8$ .

566.  $N = 27,9$  PS.  $\left[ N = \frac{1}{75} \cdot (10^2 \cdot \pi \cdot 5) \text{ kg} \cdot 0,4 \text{ m} \cdot 2 \cdot \frac{100}{60 \text{ sek}} \right]$

567.  $n_1 = 13,687$ .  $\left[ \text{Aus } \frac{n_1 \cdot 0,15 \text{ m} \cdot \pi}{30 \text{ sek}} = 0,215 \text{ m/sek.} \right]$   
 $n = 5 n_1 = 68,435$ .

$$N = 51,57 \text{ PS.} \left[ \text{Aus } N = \frac{1}{75} (15^2 \cdot \pi \cdot 4) \text{ kg} \cdot 0,6 \text{ m} \cdot 2 \cdot \frac{n}{60 \text{ sek}} \right]$$

$$Q = 12592 \text{ kg.} \left[ \text{Aus } (N \cdot 75) \text{ kgm/sek} \cdot 0,7 = Q \text{ kg} \cdot 0,215 \text{ m/sek.} \right]$$

568.  $x = 25$  Arbeiter.  $\left[ x \cdot 2 \text{ mkg/sek} = \frac{(600 \cdot 1500) \text{ kg}}{10 \cdot 3600 \text{ sek}} \cdot 2 \text{ m.} \right]$

569.  $G = 288$  t.  $\left[ \text{Aus } 0,8 \cdot 80 \cdot 75 \text{ kgm/sek} = G \text{ kg} \cdot \frac{1 \text{ m}}{60 \text{ sek}} \right]$

570. Nach  $t = 34$  Stunden 43 Minuten.  $[5000 \cdot 1000 \text{ kg} \cdot 3 \text{ m} = 2 \cdot 75 \text{ kgm/sek} \cdot 0,8 \cdot t \text{ sek, woraus die Zeit in sek.}]$

571. Die Umfangsgeschwindigkeit des Göpels am Halbmesser  $R_1$  ist

$$v = \frac{R_1 n \pi}{30} = \frac{3 \text{ m}}{50 \text{ sek}}, \text{ woraus } n = 2,86.$$

Die Last erfordert eine Leistung von  $\frac{400 \text{ kg} \cdot 3 \text{ m}}{50 \text{ sek}} = 24 \text{ kgm/sek}$ ; nach Aufgabe 338 ist  $\eta = 0,84$ , also ist die Leistung für jeden Mann

$$N = \frac{24 \text{ kgm/sek}}{4 \cdot 0,84} = 7,15 \text{ kgm/sek.}$$

572. Damit sich der Bewegungszustand nach jeder Umdrehung wiederholt, muß die Summe der Arbeiten der Kräfte  $Q$  und  $K$  während einer Umdrehung gleich Null sein; hieraus folgt:

$$K = \frac{\pi}{2} \left\{ Q \frac{R}{r} + f_1 D \frac{\varrho}{r} \right\} = 127,7 \text{ kg}$$

und

$$\eta = 0,98.$$

573.  $K = \frac{r}{R} Q \text{ tg}(\alpha + \varrho) = 2,82 \text{ kg, } \text{tg} \alpha = \frac{h}{2 r \pi}, \text{ tg} \varrho = f.$

Arbeit der Kraft: + 429 kgm,

Arbeit der Last: - 200 kgm,

Arbeit der Reibung: - 229 kgm,

Wirkungsgrad  $\eta = 200/429 = 0,47$ .

574. a) Es ist die höchstens zu übertragende Umfangskraft

$$K = S_1 - S_2 = S_1 \frac{e^{f\pi} - 1}{e^{f\pi}} = 73,1 \text{ kg,}$$

worin  $e^{f\pi} = 2,41$ .

b) Die Umfangsgeschwindigkeit der Riemenscheibe ist

$$v = r n \pi / 30 = 2,09 \text{ m/sek}$$

und die größte Leistung  $N = P v / 75 = 2,04 \text{ PS}$ .

c) Die Leistung der Reibung in Pferdestärken ist

$$\frac{1}{75} \cdot f_1 D v \frac{g}{r} = 0,07 \text{ PS.}$$

575.  $N = 10,2 \text{ PS}$ . [Es ist die Arbeit der Reibung in der Sekunde

$$\Re v = 0,05 \cdot G \frac{r n \pi}{30} \text{ kgm/sek.}]$$

576.  $N = 4,8 \text{ kgm/sek}$   $\left[ = 0,3 \cdot 40 \text{ kg} \cdot \frac{10 \cdot 2 \cdot 1,2 \text{ m}}{60 \text{ sek}} \right]$ .

577.  $f_1 = 0,048$ . [Es ist die Leistung der Reibung

$$L_{\Re} = 0,03 \text{ der zugeführten Leistung} \\ = 0,03 \cdot 400 \text{ kg/sek} \cdot 3 \text{ m} = 36 \text{ kgm/sek.}$$

Ferner ist  $L_r = f_1 \cdot 4000 \text{ kg} \cdot \frac{d \pi n}{60} \frac{\text{m}}{\text{sek}}$ , woraus  $f_1$  gerechnet werden kann.]

578.  $x = 6$  Arbeiter.  $\left[ x \cdot 8 \text{ kgm/sek} \cdot 0,9 = \frac{300 \text{ kg} \cdot 8 \text{ m}}{60 \text{ sek}} \right]$ .

579.  $t = 17' 16''$ . [Für die Strecke  $s_1$  ist

$$t_1 = \frac{s_1}{v_1} = \frac{s_1}{75 N} Q(\sin \alpha_1 + \kappa \cos \alpha_1) = 403,4 \text{ sek,}$$

und ebenso für die Strecke  $s_2$

$$t_2 = \frac{s_2}{v_2} = \frac{s_2}{75 N} Q(\sin \alpha_2 + \kappa \cos \alpha_2) = 633,1 \text{ sek.}]$$

580.  $K = \frac{100 G c \sin(\alpha + \beta)}{24 r n \cos \alpha}$ .

$$N = \frac{10 G c \sin(\alpha + \beta)}{36 \cdot 75 \cos \alpha}$$

[Für die gleichförmige Abwärtsbewegung längs der schiefen Ebene  $\alpha$  gilt:

$$G \sin \alpha = W = f_2 \cdot G \cos \alpha, \text{ daher } f_2 = \text{tg } \alpha;$$

für die Aufwärtsbewegung auf der Ebene  $\beta$ :

$$K \cdot 4 r n / 60 = G(\sin \beta + f \cos \beta) \cdot 1000 C / 3600.]$$

581. Für die gezeichnete Stellung der beiden Wagen sind die Seilspannungen in  $A$  und  $B$ :

$$S_1 = G_1(\sin \alpha + \kappa \cos \alpha) + q(l - x) \sin \alpha,$$

$$S_2 = G_2(\sin \alpha - \kappa \cos \alpha) + q x \sin \alpha;$$

hierin ist  $\kappa$  die Widerstandszahl für die Räder.

Nennt man  $K$  die Umfangskraft an der Scheibe, so ist für Gleichgewicht (oder gleichförmige Bewegung)

$$K + S_2 = S_1 \left( 1 + \frac{2\xi}{R} \right) + f_1 \frac{r}{R} D;$$

hierin ist die Zahl der Seilsteifheit  $\xi = 0,06 d^2$ ,  $f_1$  die Zahl der Zapfenreibung und der Zapfendruck  $D = K + S_1 + S_2$ .

Durch Einsetzen wird  $K = C_1 - C_2 x$ , worin

$$\begin{aligned} C_1 = & \frac{1}{1 - f_1 r/R} \left\{ (G_1 - G_2) \left( \sin \alpha + f_1 \frac{r}{R} \cos \alpha \right) \right. \\ & + (G_1 + G_2) \left( \frac{r}{R} \sin \alpha + f_1 \cos \alpha \right) + \frac{2\xi}{R} G_1 (\sin \alpha + \frac{r}{R} \cos \alpha) \\ & \left. + q l \sin \alpha \left( 1 + f_1 \frac{r}{R} + \frac{2\xi}{R} \right) \right\} \end{aligned}$$

und

$$C_2 = 2q \sin \alpha \frac{1 + \xi/R}{1 - f_1 r/R}.$$

Die gesuchte Arbeit ist

$$A = \int_0^1 K dx = C_1 l - C_2 l^2/2.$$

**582.**  $\mathbf{A} = k a^2/2$ ;  $L_{\max} = k \sqrt{\frac{k}{M} \frac{a^2}{2}}$  für  $r = \frac{a}{\sqrt{2}}$ . [Es ist  $\mathbf{A} = \int_a^r K ds$ ,  $s = a - r$ ; ferner folgt aus der Gleichung

$$v dv = b ds = -\frac{k r}{M} \cdot dr \quad \text{durch Integration: } v^2 = \frac{k}{M} (a^2 - r^2)$$

und

$$L = K v = k \sqrt{\frac{k}{M} \sqrt{a^2 r^2 - r^4}}.]$$

**583.** Gleichgewicht tritt ein, wenn  $K = 0$  oder  $v = a/k$  geworden ist. Nach dem Arbeitsprinzip ist dann

$$\mathbf{A} = \frac{M}{2} (v^2 - v_0^2) = \frac{M}{2} \left( \frac{a^2}{k^2} - v_0^2 \right).$$

**584.**  $\mathbf{A} = G r$ . [Es ist  $\mathbf{A} = \int K \cdot ds \cdot \cos \varphi$ ,  $G \sin \psi = K \cos \varphi$ ,  $\psi = \frac{\pi}{2} - 2\varphi$ , woraus  $K = G \frac{\cos 2\varphi}{\cos \varphi}$ ; ferner  $ds = r \cdot d\psi$  und

$$\mathbf{A} = \int_{\pi/4}^{\pi/2} G r \cos 2\varphi \cdot d(2\varphi).]$$

**585.**  $\mathbf{A} = m m_1 \left[ \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2} - \frac{1}{r_3} - \frac{1}{r_4} \right]$ , speziell für  $\varphi = 45^\circ$ :

$$\mathbf{A} = \frac{4 m m_1 a}{s^2 - 2a^2}.$$

Die Arbeit zur Überwindung der Anziehungskraft in  $r_1$  ist

$$A_1 = \int_{r_{01}}^{r_1} \frac{m m_1}{r^2} (-dr) = m m_1 \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_{01}} \right),$$

worin  $r_{01}$  den Wert von  $r_1$  in der Gleichgewichtslage bedeutet; ebenso für die Arbeit zur Überwindung der Anziehungskraft in  $r_4$ :

$$A_4 = \int_{r_{04}}^{r_4} \frac{m m_1}{r^2} \cdot dr = -m m_1 \left( \frac{1}{r_4} - \frac{1}{r_{04}} \right).$$

Nun ist für  $\varphi = 0$ :  $r_{01} = r_{04}$ , also

$$A_1 + A_4 = m m_1 \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_4} \right)$$

und ähnlich für  $A_2 + A_3$ .]

586.  $A = k/a$ .

587. Die Kraft ist  $K = k/r^2$ ; wenn  $r$  und  $\psi$  die Polarkoordinaten eines Kreispunktes in bezug auf  $C$  als Pol und  $CM_0$  als Polarachse sind, so ist  $r = 2a \cos \psi$ ;  $ds$ , das Bahnelement, wird gleich  $2a d\psi$  und der Winkel  $\varphi$  zwischen Kraft und Bewegungsrichtung gleich  $90^\circ - \psi$ . Daraus folgt die Arbeit:

$$A = \int K ds \cos \varphi = \frac{k}{2a} \int_0^{\pi/4} \frac{\sin \psi d\psi}{\cos^2 \psi} = \frac{k}{2a} (\sqrt{2} - 1).$$

588. Bezeichnet man mit  $K = S_1 - S_2$  die Umfangskraft an der Riemenscheibe  $A_1$  und mit  $v = d\pi n/60$  deren Umfangsgeschwindigkeit, so ist die gesuchte Leistung

$$75 N = K v = (S_1 - S_2) d\pi n/60;$$

ferner gibt die Summe der vier Kräfte  $S_1$  und  $S_2$  an  $B$  eine in  $M$  angreifende lotrechte Kraft von der Größe

$$K_1 = 2(S_1 - S_2) \sin \alpha/2;$$

endlich ist

$$K_1 \cdot \frac{a}{b} \cdot c = G \cdot e.$$

Aus diesen Gleichungen folgt

$$N = \frac{1}{60 \cdot 75} \cdot \frac{b e d}{a c} \cdot \frac{\pi}{2 \sin \alpha/2} \cdot G n.$$

589.  $s^2 + 2 a s \cos \alpha = \frac{(Q^2 - P^2) a^2 \cos^2 \alpha}{P^2 - Q^2 \cos^2 \alpha}$ . [Verschiebe  $Q$  auf der schiefen Ebene um  $\delta s$  nach abwärts, dann ist

$$Q \delta(s \cos \alpha) - P \delta x = 0,$$

darin ist zu setzen:  $x^2 = OQ^2 = a^2 + s^2 + 2 a s \cos \alpha$ .]

590.  $x = \frac{P^2 p a}{Q^2 p + 2 a(Q^2 - P^2)}$ . [Verschiebe  $P$  und  $Q$  längs der Parabel; die Verschiebungen sind gleich groß. Benutze den Satz: Die Arbeit eines Gewichtes ist das Produkt aus dem Gewicht in die Änderung seiner Höhe.]



591. Nennt man  $\overline{FP} = r_1$ ,  $\overline{FQ} = r_2$ ,  $\sphericalangle PFS = \varphi$ ,  $\sphericalangle QFS = \varphi_2$ , so liefert das Prinzip die Gleichung

$$P \delta(r_1 \cos \varphi_1) + Q \delta(r_2 \cos \varphi_2) = 0,$$

da  $-r_1 \cos \varphi_1$  und  $-r_2 \cos \varphi_2$  die Entfernungen von  $P$  und  $Q$  von der Wagrechten durch  $F$  sind. Aus der Polargleichung der Parabel ( $p =$  Halbparameter)  $r_1 = \frac{p}{(1 + \cos \varphi_1)}$  folgt:

$$\delta r_1 = \frac{p \sin \varphi_1 \delta \varphi_1}{(1 + \cos \varphi_1)^2},$$

und ähnlich  $\delta r_2$ . Durch Ausführung der Differentiationen in der ersten Gleichung erhält man sodann

$$P \delta r_1 + Q \delta r_2 = 0,$$

und da  $r_1 + r_2 = l$ ,  $\delta r_1 + \delta r_2 = 0$ , so ergibt sich: Wenn  $P = Q$ , so sind die Punkte an allen Stellen der Parabel im Gleichgewicht, sonst an keiner.

592.  $P \frac{\varepsilon + \cos \varphi_1}{\sin \varphi_1} = Q \frac{\varepsilon + \cos \varphi_2}{\sin \varphi_2}$ ,  $\varepsilon =$  numerische Exzentrizität der Ellipse. [Sind  $y_1, y_2$  die Ordinaten von  $P$  und  $Q$ , so muß  $P \delta y_1 + Q \delta y_2 = 0$  sein; darin ist für jedes  $y$  zu setzen

$$y = r \sin \varphi, \quad r = p/(1 + \varepsilon \cos \varphi), \quad r = \text{Fahrstrahl.}]$$

593.  $P:Q = \sin \varphi : \sin \psi$ . [Sind  $h$  und  $h_1$  die Entfernungen der Gewichte von der Wagrechten, so muß bei einer kleinen symmetrischen Verückung  $2P \delta h + Q \delta h_1 = 0$  sein; es ist

$$h = \frac{a}{2} \operatorname{tg} \varphi, \quad h_1 = \frac{b}{2} \operatorname{tg} \psi, \quad \delta h = \frac{a}{2} \cdot \frac{\delta \varphi}{\cos^2 \varphi}, \quad \delta h_1 = \frac{b}{2} \cdot \frac{\delta \psi}{\cos^2 \psi};$$

ferner die unveränderliche Länge des Fadens:  $\frac{l}{2} = \frac{2a}{\cos \varphi} + \frac{b}{\cos \psi}$ , woraus

$$\left. \begin{aligned} \frac{\delta \varphi}{\delta \psi} &= - \frac{b \cos^2 \varphi \sin \psi}{2a \cos^2 \psi \sin \varphi} \end{aligned} \right\}$$

$$594. \frac{\cos \varphi}{\varphi} = \frac{k a^2}{G b}. \quad [G b \cos \varphi \cdot \delta \varphi = k a \varphi \cdot a \delta \varphi.]$$

595. Gleichgewicht besteht bei  $\varphi = 180^\circ$  und bei  $\sin \frac{\varphi}{2} = \frac{Q}{G} \frac{2a}{b}$ . [Drehe  $OB$  um den Winkel  $\delta \varphi$ . Ist  $s = \overline{BC}$  und  $h$  die Höhe von  $A$  über einer durch  $O$  gehenden Wagrechten, so ist  $G \delta h + Q \delta s = 0$ ; hierin ist

$$h = a \cos \varphi, \quad s = 2b \sin \frac{\varphi}{2}. \quad ]$$

596.  $\frac{\operatorname{tg} \varphi}{\operatorname{tg} \psi} = 2$ . [Der Schwerpunkt von  $AB$  darf bei einer kleinen Senkung von  $A$  seine Höhenlage nicht ändern; rechne seine Höhenlage von einer Wagrechten durch  $C$ .]

597. Im Schnitt  $O$  von  $BD$  mit  $AC$  liegt der Drehpol, um den sich die Stange  $CD$  augenblicklich dreht; verbindet man  $M$  mit  $O$  und zieht dazu in  $M$  die Senkrechte, so erhält man die Bewegungsrichtung von  $M$  und mit ihr die Richtung des kleinsten Kraftaufwandes. Ist  $C$  der Druck auf den Fensterflügel in  $C$ , normal zum Flügel, so bestehen die Gleichungen

$$K \cdot \overline{OM} = C \cdot \overline{OC}.$$

Die Momente um  $A$  geben:

$$G \frac{l}{2} \sin \alpha = C \cdot \overline{AC} = C a ;$$

woraus

$$K = \frac{l \sin \alpha}{2 a} \cdot \frac{\overline{OC}}{\overline{OM}} \cdot G .$$

**598.**  $\operatorname{tg} \varphi = \frac{G}{Q} \frac{a}{a+b}$ . [Verschiebe  $A$  nach rechts längs des Bodens,

$B$  nach aufwärts längs der Wand.]

$A = G$ . [Verschiebe den Stab parallel zu sich nach aufwärts.]

$B = Q$ . [Verschiebe den Stab parallel zu sich nach links.]

**599.**  $c$  ist eine Ellipse; ihre lotrechte Halbachse ist  $l$ , ihre wagrechte  $2l$ . [Der Schwerpunkt des Stabes muß bei einer Verschiebung aus jeder Gleichgewichtslage eine wagrechte Gerade beschreiben.]

**600.** Wenn das Dreieck in jeder Lage im Gleichgewicht bleiben soll, muß sein Schwerpunkt bei irgendeiner Verschiebung eine wagrechte Gerade beschreiben. Man muß ihn also im Schnitte einer durch  $M$  gehenden Wagrechten mit dem Kreise über  $ABM$  annehmen (Kreuzschieber!). Aus dem Schwerpunkt des Dreiecks kann dann leicht die dritte Ecke  $C$  ermittelt werden.

**601.**  $s \cos(\alpha + \varphi) = 3 d \cos 2 \varphi$ . [Bestimme die Abstände  $x_1, x_2, x_3$  der Ecken des Dreiecks von der Linie  $AB$ , dann hat der Schwerpunkt des Dreiecks den Abstand  $\xi = \frac{1}{3}(x_1 + x_2 + x_3)$ ; mache  $\delta \xi = 0$ .]

Die Drücke  $A, B, C$  sind unbestimmt, da sie sich in einem Punkt der durch den Dreiecksschwerpunkt gehenden Lotrechten schneiden.

**602.** Sind  $\zeta_1, \zeta_2$  die Schwerpunktsabstände von der Wagrechten  $AB$ , so ist

$$\zeta_1 = R \left( \sin \varphi + \frac{4}{3\pi} \cos \varphi \right),$$

$$\zeta_2 = r \left( \sin \psi + \frac{4}{3\pi} \sin \psi \right),$$

ferner

$$G_1 \delta \zeta_1 + G_2 \delta \zeta_2 = 0 .$$

Aus geometrischen Gründen ist:

$$(R + r)^2 = (b + R \cos \varphi + r \cos \psi)^2 + (R \sin \varphi - r \sin \psi)^2 .$$

Differenziert man und entfernt aus beiden Gleichungen  $\delta \varphi$  und  $\delta \psi$ , so ergibt sich schließlich:

$$\frac{R \sin(\varphi + \psi) + b \sin \psi}{r \sin(\varphi + \psi) + b \sin \varphi} = \frac{G_2}{G_1} \cdot \frac{3\pi \cos \psi - 4 \sin \psi}{3\pi \cos \varphi - 4 \sin \varphi} .$$

**603.**  $\cos^2 \varphi - 0,2 \cos \varphi = 0,5$ . [Der Gesamtschwerpunkt von  $OA$  und  $AC$  ändert bei einer virtuellen Verschiebung längs der Ecke  $B$  und festem  $O$  seine Höhenlage nicht. Es muß also

$$G \cdot \delta \left( \frac{r}{2} \sin 2 \varphi \right) + 2 G \cdot \delta (r \sin 2 \varphi - r \sin \varphi) = 0$$

sein.]

**604.** Aus  $-2 S \cdot \delta(a \sin \alpha) + K \cdot \delta(b \cos \beta - a \cos \alpha) = 0$  und  $\delta(b \sin \beta) = \delta(a \sin \alpha)$  folgt:

$$S = K(\operatorname{tg} \alpha - \operatorname{tg} \beta)/2 .$$

605. Drücke das Gelenk  $C$  etwas hinab. Dann ist die Summe der virtuellen Arbeiten

$$Q \cdot \delta h + k(l - l_0) \cdot \delta l = 0.$$

Darin ist  $h$  die Höhe von  $C$  über  $AB$ ,  $l$  die Länge des elastischen Bandes im gespannten Zustande,  $k$  seine Elastizitätskonstante. Es wird

$$Q = 2k(b\sqrt{2} - l_0).$$

606. Aus dem Prinzip der virtuellen Arbeiten erhält man zunächst die Gleichung:

$$a \cdot \delta \left( \frac{a}{2} \sin \alpha \right) + 2a \cdot \delta(a \sin \alpha + a \sin \gamma) + 2a \cdot \delta(a \sin \beta) = 0$$

oder

$$5 \cos \alpha \cdot \delta \alpha + 4 \cos \beta \cdot \delta \beta + 4 \cos \gamma \cdot \delta \gamma = 0.$$

Verbindet man damit die beiden geometrischen Beziehungen

$$\overline{AB}/a = \cos \alpha + 2 \cos \beta + 2 \cos \gamma = 3,$$

Abstand  $D$  von  $\overline{AB}$ :  $\sin \alpha - 2 \sin \beta + 2 \sin \gamma = 0$ ,

so erhält man:

$$4 \operatorname{tg} \alpha - 3 \operatorname{tg} \beta - 7 \operatorname{tg} \gamma = 0.$$

607. Verschiebt man das Stangenende  $C$  um  $\delta s$  nach rechts, so ist

$$-D \cdot \delta s + G \cdot \delta h = 0,$$

worin

$$s = a \cos \alpha - b \cos \beta,$$

ferner ist der Abstand  $B$  von  $AC = h = a \sin \alpha = b \sin \beta$ ,

woraus

$$D = \frac{G}{\operatorname{tg} \beta - \operatorname{tg} \alpha}.$$

608.  $\operatorname{tg} \beta = 2 \operatorname{tg} \alpha$ . [Bei Festhaltung von  $A$  und Verschiebung von  $B$  nach links wird:

$$-2G \cdot \delta(a \sin \alpha) + 2G \cdot \delta(a \sin \beta) + G \cdot \delta(2a \sin \beta) = 0,$$

wenn  $G$  das Gewicht und  $a$  die Länge eines Stabes ist. Hieraus folgt:

$$-\cos \alpha \cdot \delta \alpha + 2 \cos \beta \cdot \delta \beta = 0.$$

Hierzu kommt die geometrische Gleichung

$$2a \cos \alpha = 2a \cos \beta + a,$$

zufolge welcher die Beziehung gilt:

$$\delta \beta = \frac{\sin \alpha}{\sin \beta} \delta \alpha.]$$

609. Bei einer kleinen Verkürzung des Fadens von der Länge  $2x$  wird die Summe der virtuellen Arbeiten

$$K \cdot (-2 \delta x) + k(2x - a)(-2 \delta x) - k(2y - a) \cdot 2 \delta y = 0,$$

worin  $x = a \sin \varphi$ ,  $y = a \cos \varphi$ ,  $k$  die elastische Fadenspannung für die Einheit der Längenänderung ist. Man erhält

$$\operatorname{tg} \varphi = 1 - K/ka.$$

610.  $x$  ergibt sich aus der Gleichung:

$$4b^2 h^2 x^2 (l^2 - s^2) = (s^2 - x^2) [l(4h^2 - 3s^2) - 3xs^2]^2,$$

worin  $s$  die Seite  $\overline{AC} = \overline{AB}$ ,  $b$  die Grundlinie  $\overline{BC}$ ,  $h$  die Höhe des Dreiecks bedeuten. [Rechne die Tiefe  $z$  des Schwerpunktes  $S$  lotrecht

unter  $O$  aus dem Dreieck  $AOS$  und setze  $\delta z = 0$ ; den hier vorkommenden Winkel  $OAS$  drücke durch  $SAC + CAO$  und letzteren durch die Seiten des Dreiecks  $AOC$  aus.]

611.  $K = G \frac{\cos \alpha \cos \beta}{\sin(\alpha - \beta)}$ ;  $G$  Gewicht eines Stabes. [Verschiebe  $A$  wagrecht nach links und benutze die unveränderte Höhenlage von  $C$ , um eine Beziehung zwischen  $\delta \alpha$  und  $\delta \beta$  zu erhalten.]

612. Man denke sich das Seil oben und unten durchgeschnitten, an den Schnittstellen die Spannung  $S$  angebracht und dann die mit  $Q$  belastete Platte gehoben, wobei alle Beziehungen erhalten bleiben. Es ist  $Q \cdot \delta h + 2S \cdot \delta x = 0$ , wenn  $h = l \sin \alpha + a \cos \alpha$  die Entfernung der Platte vom Boden,  $x = \frac{a + 2r}{\sin \alpha}$  die Entfernung der Mittelpunkte der Walzen ist. Es folgt:

$$S = Q \frac{\sin^2 \alpha (l \cos \alpha - a \sin \alpha)}{2 \cos \alpha (a + 2r)}.$$

613. Ist  $h$  die Höhe des Gestelles,  $x$  seine Breite, so wird, wenn man das Gestell um  $\delta h$  zusammendrückt:

$$-Q \cdot \delta h - 2 \cdot \frac{f_2 Q}{2} \delta x - 2 \cdot \frac{f_1(Q + G)}{2} \delta x - 2K \delta x - G \cdot \frac{\delta h}{2} = 0.$$

Nun ist

$$h = 2a \cos \alpha, \quad x = a \sin \alpha,$$

woraus folgt:

$$K = Q \left[ \operatorname{tg} \alpha - \frac{f + f_1}{2} \right] + \frac{G}{2} [\operatorname{tg} \alpha - f_1].$$

614. Aus  $2K \cdot \delta(a \cos \alpha) + Q \cdot \delta(2a \sin \alpha) = 0$  findet man:

$$K = Q \operatorname{ctg} \alpha.$$

615. Zunächst ist

$$K \cdot \delta(a \sin \alpha + b \cos \beta) + Q \cdot \delta(2a \sin \alpha) = 0,$$

woraus

$$[2Qa \cos \alpha + Pa \cos \alpha] \cdot \delta \alpha - Kb \sin \beta \cdot \delta \beta = 0.$$

Sodann ist

$$a \cos \alpha + b \sin \beta = c + d,$$

woraus

$$a \sin \alpha \cdot \delta \alpha - b \cos \beta \cdot \delta \beta = 0.$$

Durch Entfernen von  $\delta \alpha$  und  $\delta \beta$  folgt:

$$K = \frac{2Q}{\operatorname{tg} \alpha \operatorname{tg} \beta - 1}.$$

616. Legt man durch die festbleibenden Gelenke  $A$  und  $A_1$  eine wagrechte Ebene, nennt  $p$  und  $q$  die Abstände der Angriffsstellen von  $K$  und  $Q$  von dieser Ebene, so ist

$$K \cdot \delta p + Q \cdot \delta q = 0.$$

Aus

$$p = a \cos \alpha + b \cos \beta,$$

$$q = -a \cos \alpha + c \cos \gamma$$

und den geometrischen Beziehungen

$$a \sin \alpha + b \sin \beta = \text{konst.},$$

$$c \sin \gamma + b \sin \beta = \text{konst.}$$

folgt durch Differenzieren und Entfernen von  $\delta \alpha$ ,  $\delta \beta$ ,  $\delta \gamma$ :

$$K = Q \frac{\operatorname{tg} \gamma - \operatorname{tg} \alpha}{\operatorname{tg} \beta - \operatorname{tg} \alpha}.$$

617. Nennt man  $\overline{OA} = \overline{AB} = b$ ,

$$\overline{BC} = a, \quad \sphericalangle DCE = \alpha \text{ (sehr klein),}$$

so ist

$$D \cdot 3a \cdot \delta\alpha + Z \cdot \delta(b \cos \beta) = 0.$$

Außerdem ist der kleine Weg von B:

$$a \cdot \delta\alpha = \delta(2b \sin \beta).$$

Aus diesen beiden Gleichungen ergibt sich nach Entfernung von  $\delta\alpha$  und  $\delta\beta$ :

$$D = \frac{1}{6} Z \operatorname{tg} \beta.$$

618. Bezeichnet man die Stangenlänge  $\overline{A_1A}$  usw. mit  $l$ , so ist bei einer kleinen Hebung des Wehrs die Arbeit des Gewichtes einer Stange  $-G \cdot \frac{l}{2} \sin \alpha \cdot \delta\alpha$ , die Arbeit der Belastung  $Q$ :  $-Q \cdot l \sin \alpha \cdot \delta\alpha$  und die Arbeit der Seilkraft:  $S \cdot l \delta\alpha \cdot \sin(\alpha + \beta)$ . Das Prinzip liefert die Gleichung:

$$-\left[3G \frac{l}{2} \sin \alpha + Q l \sin \alpha\right] \cdot \delta\alpha + S l \cdot \sin(\alpha + \beta) \cdot \delta\alpha = 0,$$

somit:

$$S = \left(Q + \frac{3}{2} G\right) \cdot \frac{\cos \alpha}{\sin(\alpha + \beta)}.$$

619.  $K = \frac{h_1 - h}{2 R \pi} Q$ . [Bei einer Umdrehung rückt die Schraubenspindel um  $h$  nach links, also die Last  $Q$  um  $h_1 - h$  nach rechts.]

620. Nennt man  $Q_1$  den wagrechten Druck in jeder der beiden Schraubennuttern, so ist nach der „Schraubengleichung“

$$K = 2Q_1 \frac{r}{R} \operatorname{tg}(\alpha + \varrho),$$

worin  $r$  der Halbmesser der Schraubenspindel,  $\alpha$  der Steigungswinkel und  $\varrho$  der Reibungswinkel der Schraube ist. Ferner wird nach dem Prinzip der virtuellen Arbeiten

$$\frac{Q}{2} \cdot \delta(2b \cos \beta) + Q_1 \cdot \delta(b \sin \beta) = 0,$$

woraus

$$K = 2Q \frac{r}{R} \operatorname{tg} \beta \operatorname{tg}(\alpha + \varrho).$$

621. Um die Verdrehung  $\gamma$  von  $BC$  zu finden, projiziere den Linienzug  $ABC$  vor und nach der Verdrehung auf die Gerade  $EF$  und setze die Projektionen gleich; man erhält

$$\sin \gamma = \frac{2a}{b} \sin \frac{\varphi}{2} \cos \left(45 - \frac{\varphi}{2}\right)$$

und ebenso durch Projektion des Linienzuges  $ABD$  auf  $EG$ :

$$\sin \varepsilon = \frac{2a}{b} \sin \frac{\varphi}{2} \cos \left(45 + \frac{\varphi}{2}\right).$$

Nennt man  $c$  und  $d$  die Längen der Federn nach der Verdrehung, so ist  $c = l + b(\sin \varepsilon + \cos \gamma - 1)$ ,  $d = l - b(\sin \gamma - \cos \varepsilon + 1)$  und die entstehenden Federdrücke:

$$F_c = k(c - l) = kb(\sin \varepsilon + \cos \gamma - 1),$$

$$F_d = k(l - d) = kb(\sin \gamma - \cos \varepsilon + 1).$$

Nach dem Prinzip der virtuellen Arbeiten ist

$$K a \cdot \delta \varphi - F_c \cdot \delta c + F_D \cdot \delta d = 0$$

und mit

$$\begin{aligned} \delta c &= b(\cos \varepsilon \cdot \delta \varepsilon - \sin \gamma \cdot \delta \gamma), \\ \delta d &= -b(\cos \gamma \cdot \delta \gamma + \sin \varepsilon \cdot \delta \varepsilon), \\ \delta \gamma &= \frac{a \cos(45 - \varphi)}{b \cos \gamma} \delta \varphi, \\ \delta \varepsilon &= \frac{a \cos(45 + \varphi)}{b \cos \varepsilon} \delta \varphi \end{aligned}$$

ergibt sich  $K = kb\{\cos(45 + \varphi)[\cos \gamma - 1 + \operatorname{tg} \varepsilon(1 + \sin \gamma)] + \cos(45 - \varphi)[1 - \cos \varepsilon + \operatorname{tg} \gamma(1 - \sin \varepsilon)]\}$ .

622.  $J_P = \frac{bh}{4} \left( h^2 + \frac{b^2}{12} \right)$ . [Aus  $J_P = J_x + J_y$ , wenn  $x$  die Symmetrale des Dreiecks,  $y$  die dazu Senkrechte durch die Spitze ist.]

623.  $J_P = \frac{F}{2} \left( h^2 + \frac{s^2}{12} \right)$ ,  $F$  = Vieleckfläche,  $s$  = Vieleckseite,  $h$  = Abstand der Seite vom Mittelpunkt.

624.  $J_P = \frac{F}{12} (3b^2 + 3c^2 - a^2)$ .

625.  $J_P = \frac{3}{2} \pi r^4$ .

626.  $x = \frac{1}{R^2 - r^2} \left[ \sqrt{R^2 r^2 e^2 - \frac{1}{2} (R^4 - r^4) (R^2 - r^2) - r^2 e} \right]$ .

627. Nennt man  $\overline{OA} = r$ ,  $\sphericalangle AOX = \varphi$ , so ist  $\overline{OB} = b = r \cos \varphi$ ,  $\overline{OC} = h = r \sin \varphi$  und das polare Trägheitsmoment in bezug auf  $O$ :  $J_P = (bh^3 + b^3h)/3$ . Soll  $J_P$  konstant bleiben, so ist  $r^4 \sin 2\varphi = \text{konst.}$  der Ort von  $A$ .

628. Nennt man  $J_P$  das polare Trägheitsmoment in bezug auf den Halbierungspunkt  $M$  des Kreisbogens,  $J_0$  jenes in bezug auf seinen Schwerpunkt  $S$ ,  $J_1$  jenes in bezug auf den Kreismittelpunkt  $O$ ,  $L$  die Länge des Kreisbogens, so ist mit

$$\overline{OS} = x = \frac{r \sin \alpha}{\alpha}, \quad L = 2r\alpha;$$

$$J_1 = Lr^2, \quad J_0 = J_1 - Lx^2, \quad J_P = J_0 + L(r - x)^2,$$

woraus

$$J_P = 2r^2 L \left( 1 - \frac{\sin \alpha}{\alpha} \right).$$

629.  $\frac{F}{4} (a^2 + b^2)$  und  $\frac{F}{4} (5a^2 + b^2)$  bzw.  $\frac{F}{4} (a^2 + 5b^2)$ .

630. Für den Stab ist das polare Trägheitsmoment in bezug auf den beliebigen Punkt  $P$ :

$$J_P = M(l^2/3 + r^2);$$

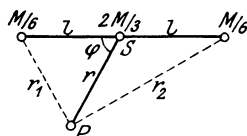
für die drei Punkte:

$$\begin{aligned} J_P &= 2Mr^2/3 + M(r_1^2 + r_2^2)/6 \\ &= 2Mr^2/3 + M(l^2 + r^2)/3 = J_P, \end{aligned}$$

da

$$r_1^2 = l^2 + r^2 + 2lr \cos \varphi, \quad r_2^2 = l^2 + r^2 - 2lr \cos \varphi.$$

631 und 632 ähnlich wie 630.



633. Aus  $J_1 = J_s + M a^2$ ,  $J_2 = J_s + M b^2$ ,  $a + b = l$  folgt

$$x = \frac{a - b}{2} = \frac{(J_1 - J_2) g}{2 G l},$$

darin sind  $a$  und  $b$  die Entfernungen des Schwerpunktes von den Enden  $A$  und  $B$ ,  $J_s$  das Trägheitsmoment für die Schwerlinie.

634. Ist  $dz$  ein kleines Stück des Stabes,  $\mu dz$  seine Masse,  $z$  sein Abstand von  $A$ , so ist  $\mu dz \cdot (z \sin \varphi)^2$  sein Trägheitsmoment in bezug auf  $x$  und das Trägheitsmoment des ganzen Stabes

$$J_x = \mu \sin^2 \varphi \int_0^l z^2 dz = \frac{1}{3} M l^2 \sin^2 \varphi.$$

Oder direkt aus der Formel  $J = J_1 \cos^2 \varphi + J_2 \sin^2 \varphi$ , worin  $J_1 (= 0)$  das Trägheitsmoment des Stabes in bezug auf seine Achse,  $J_2 = M l^2/3$  in bezug auf die Senkrechte hierzu durch  $A$  bedeutet.

635. Nennt man  $\mu dz$  ein Massenelement des Stabes,  $z$  seinen Abstand von  $A$ ,  $x$  seinen Abstand von der Achse  $x$ , so ist

$$J_x = \int_0^l x^2 \mu dz$$

und wegen

$$\begin{aligned} x^2 &= a^2 + z^2 - 2 a z \cos \beta, \\ b^2 &= a^2 + l^2 - 2 a l \cos \beta, \quad \sphericalangle B A x = \beta : \\ J_x &= \frac{M}{6} (3 a^2 + 3 b^2 - l^2). \end{aligned}$$

$$636. \quad J = \frac{1}{3} \frac{\gamma}{g} a b c (a^2 + b^2).$$

$$637. \quad J_0 = \frac{M}{24} s^2 \left( 1 + 3 \operatorname{ctg}^2 \frac{\pi}{n} \right),$$

$$J_1 = \frac{1}{2} J_0 + \frac{1}{12} M l^2.$$

638. a)  $J_0 = \frac{M}{20} (a^2 + b^2)$ . [Zerlege in dünne Scheiben parallel der Grundfläche.]

b)  $J_1 = \frac{M}{80} (4 b^2 + 3 h^2)$ . [Suche zuerst das Trägheitsmoment in bezug auf eine durch den Schwerpunkt der Grundfläche gehende, zu  $a$  parallele Achse, dann in bezug auf die parallele Schwerlinie der Pyramide.]

$$c) \quad J_2 = \frac{M}{10} (3 b^2 + h^2),$$

$$d) \quad J_3 = \frac{M}{20} (b^2 + 12 h^2).$$

639. a)  $J_1 = \frac{3}{10} M r^2$ . [Zerschneide den Kegel in unendlich dünne Scheiben parallel zur Grundfläche. Ist  $x$  der Halbmesser einer Scheibe,  $z$  ihr Abstand von der Spitze,  $dz$  ihre Dicke, so ist ihr Trägheitsmoment für die Kegelachse

$$dJ_1 = \frac{1}{2} \mu \pi x^4 dz$$

und wegen  $z = x \frac{h}{r}$ ,  $dz = dx \cdot \frac{h}{r}$ :

$$J_1 = \frac{1}{10} \mu \pi h r^4,$$

woraus mit  $M = \frac{1}{3} \mu \pi h r^2$  der obige Ausdruck folgt.]

b)  $J_2 = \frac{3}{5} M \left( \frac{r^2}{4} + h^2 \right)$ . [Benutze dieselben dünnen Scheiben. Ihr Trägheitsmoment für eine zur Kegelahse senkrechte Schwerlinie ist

$$di = \frac{1}{4} \mu \pi x^4 dz$$

und um die parallele Achse durch die Kegelspitze

$$dJ_2 = di + dM \cdot z^2, \quad dM = \mu \pi x^2 dz,$$

woraus

$$J_2 = \frac{1}{5} \mu \pi h r^2 \left( \frac{r^2}{4} + h^2 \right).$$

$$\text{c) } J_0 = \frac{3}{20} M \left( r^2 + \frac{h^2}{4} \right). \quad \left[ \text{Aus } J_2 = J_0 + M \left( \frac{3}{4} h \right)^2. \right]$$

**640.**  $J = \frac{7\sqrt{2}}{480} \mu a^5$ . [Suche zuerst das Trägheitsmoment  $J_0$  in bezug auf die Höhe des Tetraeders; es ist  $J_0 = \frac{\sqrt{2}}{240} \mu a^5$ . Dasselbe Trägheitsmoment haben dann alle übrigen Schwerlinien, also auch die zur Kante  $a$  parallele. Die Kante  $a$  und die ihr parallele Schwerlinie haben den Abstand  $e = a/2\sqrt{2}$ ; die Masse des Tetraeders ist  $M = \mu a^3/6\sqrt{2}$ ; endlich ist  $J = J_0 + M e^2$ .]

**641.** Schneidet man die Fläche in unendlich dünne Ringe von der Höhe  $dx$ , so hat einer derselben das Trägheitsmoment  $\frac{2\mu\pi l}{R-r} x^3 dx$ , worin  $\mu$  die Dichte,  $l$  die Länge der Erzeugenden im Mantel ist. Die Masse ist dann

$$M = \mu \pi l(R+r)$$

und das gesuchte Trägheitsmoment

$$J = \frac{M}{2} (R^2 + r^2).$$

**642.**  $J = 2 M r^2/3$ . [Entweder direkt oder aus dem Trägheitsmoment der vollen Kugel  $\frac{8}{15} \mu \pi r^5$  durch Differenzieren nach  $r$ , worauf man  $\mu \cdot 4 r^2 \pi \cdot dr$  gleich der Masse  $M$  zu setzen hat.]

**643.** Für jede durch den Kugelmittelpunkt gehende Gerade ist das Trägheitsmoment der Halbkugeloberfläche  $2 M r^2/3$ , nämlich die Hälfte des Trägheitsmomentes der Kugeloberfläche  $2(2M) \cdot r^2/3$  (vgl. vorige Aufgabe). Das Trägheitsellipsoid ist somit eine Kugel.



644.  $J = \frac{3}{10} M \frac{R^5 - r^5}{R^3 - r^3}$ . [Zerschneide den Kegelstutz in Scheiben parallel den Grundflächen von unendlich kleiner Höhe; dann ist

$$dM = \frac{\mu \pi h}{R - r} x^2 dx, \quad dJ = \frac{\mu \pi h}{2(R - r)} x^4 dx,$$

worin  $\mu$  die Dichte,  $h$  die Höhe des Kegelstutzes,  $x$  den Halbmesser der dünnen Scheibe bezeichnet.]

645.  $J_1 = M a^2/3$  für die Drehachse;  $J_2 = J_3 = M(a^2 + 3h^2)/6$ .

646.  $J_1 = \frac{2}{5} M b^2$ ,  $J_2 = J_3 = \frac{1}{5} M(a^2 + b^2)$ . [Sind  $x$  und  $y$  die Koordinaten eines Meridianpunktes, parallel zu  $a$  und  $b$ , in bezug auf den Mittelpunkt der Ellipse und zerschneidet man das Ellipsoid in dünne Kreisscheiben, senkrecht zur Achse  $2a$ , so ist  $dM = \mu \pi y^2 dx$ ,  $dJ = \mu \pi y^4 dx/2$  und  $y^2 = \frac{b^2}{a^2} (a^2 - x^2)$ .]

647. Es ist nämlich  $J_x + J_y = J_z + 2fz^2 \cdot dm$ .

648.  $R_1 = \sqrt[4]{2R^4 - r^4}$ . [Es ist das Trägheitsmoment des Ringes  $J = \mu \pi a (R^4 - r^4)/2$  und nach der Vergrößerung  $J_1 = \mu \pi a (R_1^4 - r^4)/2$ .]

649. Sind  $J_1, J_2, J_3$  die Hauptträgheitsmomente des Ringes in bezug auf seinen Mittelpunkt, so ist  $J_1 = M a^2$  (in bezug auf die Schwerlinie senkrecht zur Ringebene),  $J_2 = J_3 = M a^2/2$  (in bezug auf die Schwerlinien in der Ringebene). Es bleibt für das gesuchte Trägheitsmoment

$$J = J_1 \sin^2 \alpha + J_2 \cos^2 \alpha = M a^2 (1 + \sin^2 \alpha)/2.$$

650. Trägheitsmoment des Ringes:

$$J_1 = \frac{\pi \gamma}{2g} a [R^4 - (R - b)^4].$$

Trägheitsmoment der Nabe:

$$J_2 = \frac{\pi \gamma}{2g} \beta (r_1^4 - r^4).$$

Trägheitsmoment der Arme:

$$J_3 = \frac{\pi \gamma}{2g} \varrho^2 \{3 \varrho^2 (R - b - r_1) + 4[(R - b)^3 - r_1^3]\}.$$

Zusammen:

$$J = J_1 + J_2 + J_3 = \frac{\pi \gamma}{2g} \cdot 235\,839,28 \text{ dm}^5.$$

Setzt man

$$\gamma = 7,5 \frac{\text{kg}}{\text{dm}^3}, \quad g = 98,1 \text{ dm/sek}^2,$$

so wird

$$J = 28\,322 \text{ kgdmsek}^2 = 2832,2 \text{ kgmsek}^2.$$

[Die Dimension von  $J$  ist  $ML^2$ , oder im techn. Maßsystem  $KLT^2$ , die Maßzahl für  $J$  bezieht sich auf die Einheiten: kg, dm, sek.]

651. Trägheitsmoment der Kugeln:

$$J_1 = \frac{\pi \gamma}{g} \cdot \frac{8}{3} a^3 \left( R^2 + \frac{2}{5} a^2 \right) = \frac{\pi \gamma}{g} \cdot 9\,077\,333 \text{ cm}^5.$$

Trägheitsmoment der Nabe:

$$J_2 = \frac{\pi \gamma_1}{g} \cdot \frac{\beta}{2} (r_1^4 - r^4) = \frac{\pi \gamma_1}{g} \cdot 17\,355 \text{ cm}^5.$$

Trägheitsmoment der Arme:

$$J_3 = \frac{\pi \gamma_1}{g} \cdot \frac{\rho^2}{6} [3 \rho^2 (R - a - r_1) + 4(R - a)^3 - 4r_1^3] = \frac{\pi \gamma_1}{g} \cdot 73407 \text{ cm}^5.$$

Setzt man

$$\gamma = 0,0076 \frac{\text{kg}}{\text{cm}^3}, \quad \gamma_1 = 0,0005 \frac{\text{kg}}{\text{cm}^3}, \quad g = 981 \frac{\text{cm}}{\text{sek}^2},$$

so wird

$$\frac{\pi \gamma}{g} = 0,00002434, \quad \frac{\pi \gamma_1}{g} = 0,0000016$$

und

$$J_1 = 220,942, \quad J_2 + J_3 = 0,145$$

und das ganze Trägheitsmoment

$$J = 221 \text{ [Dimension } ML^2 \text{ bzw. } KLT^2]$$

in einem Maßsystem, in dem das kg als Kräfteinheit, das cm als Längeneinheit, die sek als Zeiteinheit angenommen ist.

**652.** Schneide das Ellipsoid in unendlich dünne Scheiben senkrecht zur Achse  $2a$ . Hat eine Scheibe den Abstand  $x$  vom Mittelpunkt, so ist sie elliptisch mit den Halbachsen

$$n = \frac{b}{a} \sqrt{a^2 - x^2} \quad \text{und} \quad p = \frac{c}{a} \sqrt{a^2 - x^2}.$$

Ihr Trägheitsmoment bezüglich der Achse  $2a$  ist (s. Aufgabe 629)

$$dJ = \frac{\mu \pi}{4} (n p^3 + n^3 p) \cdot dx,$$

woraus

$$J = \frac{\mu \pi}{2} \cdot \frac{b c}{a^4} (b^2 + c^2) \cdot \int_0^a (a^2 - x^2)^2 \cdot dx,$$

$$J = \frac{4}{15} \mu \pi a b c (b^2 + c^2).$$

Die Masse des Ellipsoides ist

$$M = 4 \mu \pi a b c / 3,$$

also

$$J = M (b^2 + c^2) / 5.$$

**653.** Differenziert man das Trägheitsmoment des vollen Ellipsoides aus voriger Aufgabe, so ist

$$dJ = \frac{1}{5} dM (b^2 + c^2) + \frac{1}{5} M (2b db + 2c dc).$$

Für zwei ähnliche Ellipsoide ist

$$da : db : dc = a : b : c,$$

also

$$db = da \cdot \frac{b}{a}, \quad dc = da \cdot \frac{c}{a}$$

und wegen

$$M = \frac{4}{3} \mu \pi a b c:$$

$$dM = \frac{4}{3} \mu \pi [bc \cdot da + ca \cdot db + ab \cdot dc] = 4 \mu \pi b c \cdot da,$$

woraus

$$dJ = \frac{1}{3} dM \cdot (b^2 + c^2).$$

654. Man setze (vgl. Aufgabe 652) das Trägheitsmoment des Körpers für seine Hauptachse  $x$  gleich jenem des Ellipsoides:

$$J_1 = \Sigma m(y^2 + z^2) = M(b^2 + c^2)/5$$

und analog für die anderen Hauptachsen. Man erhält daraus  $a, b, c$ , die Halbachsen des gesuchten Ellipsoides, sowie schließlich dessen Gleichung:

$$\frac{X^2}{\Sigma m x^2} + \frac{Y^2}{\Sigma m y^2} + \frac{Z^2}{\Sigma m z^2} = \frac{5}{M}.$$

Da für jeden anderen Durchmesser von den Richtungswinkeln  $\alpha, \beta, \gamma$

$$J = J_1 \cos^2 \alpha + J_2 \cos^2 \beta + J_3 \cos^2 \gamma$$

ist, so stimmen die Trägheitsmomente  $J$  des Körpers für alle Durchmesser mit jenen des Ellipsoides überein.

655. Nach Aufgabe 653 ist das Trägheitsmoment der elliptischen Schale

$$dJ = \frac{1}{3} dM \cdot (b^2 + c^2)$$

und ihre Masse

$$dM = 4 \mu \pi b c \cdot da.$$

Setzt man  $\mu = k/a$ , so wird mit  $b = a B/A, c = a C/A$ :

$$M = 2 k \pi B C \quad \text{und} \quad J = M (B^2 + C^2)/6.$$

656. Das Trägheitsmoment des Stabes für die Achse ist

$$J = \frac{1}{12} M l^2 + M \left( x - \frac{l}{2} \right)^2,$$

und die reduzierte Masse in  $A$ :  $\mathfrak{M} = J/x^2$ . Setzt man

$$\frac{d\mathfrak{M}}{dx} = 0,$$

so wird

$$x = 2l/3 \quad \text{und} \quad \mathfrak{M}_{\min} = M/4.$$

657. Das Trägheitsmoment für die Drehachse ist

$$J = \frac{1}{3} M_1 l^2 + \frac{2}{5} M_2 r^2 + M_2 (l + r)^2.$$

Setzt man

$$\mathfrak{M} = \frac{J}{(l + r)^2} = M_1 + M_2,$$

so findet man

$$\frac{l}{r} = \sqrt{\frac{3}{4} + \frac{3}{5} \frac{M_2}{M_1}} - \frac{3}{2}.$$

658.  $T = 4,893$  Millionen kgm.

659.  $T = 7263$  tm.

660.  $T = \frac{\pi^2}{3600 g} G r^2 n^2.$

661. Es ist

$$T = \frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{1}{2} J_1 \omega_1^2, \quad J_1 = \frac{1}{2} \frac{G}{g} (r^2 + 2e^2), \quad e = \frac{r}{10};$$

$$r^2 n^2 = (r^2 + 2e^2) n_1^2, \quad n_1 = \frac{n}{\sqrt{1,02}} = 0,990 n.$$

$$662. \operatorname{tg}^2 \alpha_1 = \frac{1}{n} \left( \operatorname{tg}^2 \alpha + \frac{1}{2} \right) - \frac{1}{2}.$$

[Die Energie der Schraubenbewegung ist

$$\mathbf{T} = \frac{1}{2} J \omega^2 + \frac{1}{2} M c^2 = \frac{1}{2} M r^2 \omega^2 \left( \operatorname{tg}^2 \alpha + \frac{1}{2} \right),$$

weil  $c = r \omega \operatorname{tg} \alpha$  die Geschwindigkeit in der Schraubenachse ist.]

663.  $x = 60$ . [Die Energie der Kugel ist

$$\mathbf{T} = \frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{1}{2} \left( \frac{8}{15} r^5 \pi \frac{\gamma}{g} \right) \left( \frac{n \pi}{30} \right)^2 = \frac{13 \pi^3}{180 g} \cdot n^2,$$

wenn  $r = 0,5$  m,  $\gamma = 7800$  kg/m<sup>3</sup> eingesetzt wird. Dann ist

$$\mathbf{T} = 2464 \text{ kgm} + \frac{13 \pi^3}{180 g} \cdot x^2.]$$

664.  $x = n \frac{r}{r - \delta}$ . [Die Energie der Kugel ist

$$\mathbf{T} = \frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{1}{2} \left( \frac{2}{5} \frac{G}{g} r^2 \right) \cdot \left( \frac{n \pi}{30} \right)^2.$$

Ändert sich die Energie nicht, so muß  $r n = (r - \delta) x$  sein.]

665.  $n_1 = n \sqrt{2/21}$ . [Da die Energie sich nicht ändert, muß  $J n^2 = (J + J_1) n_1^2$  sein; hierin ist

$$J = \frac{8 \pi}{15} \frac{\gamma}{g} [r^5 - (r - \delta)^5] = \frac{8 \pi}{3} \frac{\gamma}{g} r^4 \delta$$

das Trägheitsmoment der Kugelschale und

$$J_1 = \frac{8 \pi}{15} \frac{\gamma_1}{g} (r - \delta)^5 = \frac{8 \pi}{15} \frac{\gamma_1}{g} r^4 (r - 5 \delta)$$

jenes der Sandfüllung.]

$$666. x = n \sqrt{\frac{d^4 l}{d^4 l + d_1^4 l_1}} = 15,7.$$

[Die Energie der Welle ist vor der Kuppelung:

$$\mathbf{T} = \frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{\pi \gamma}{64 g} \cdot d^4 l \cdot \left( \frac{n \pi}{30} \right)^2,$$

nach der Kuppelung:

$$\frac{\pi \gamma}{64 g} (d^4 l + d_1^4 l_1) \cdot \left( \frac{x \pi}{30} \right)^2;$$

setze die beiden Werte einander gleich.]

$$667. \mathbf{T} = 3 \pi^2 G r^2 / g.$$

$$668. \mathbf{T} = \frac{1}{5400} \frac{\pi^2}{g} n^2 (b^2 + c^2) a b c \gamma = 0,2794 \text{ kgm}.$$

$$669. \text{ Es ist } \mathbf{T} = \frac{1}{2} M c^2 + \frac{1}{2} J \omega^2$$

darin ist:

$$M = \frac{\gamma}{g} r^2 \pi \left( l + \frac{h}{3} \right), \quad J = \frac{\gamma}{g} \frac{r^4 \pi}{2} \left( l + \frac{h}{5} \right), \quad \omega = 2 n \pi,$$

woraus

$$\mathbf{T} = \frac{\gamma}{g} r^2 \pi \left[ \frac{c^2}{2} \left( l + \frac{h}{3} \right) + \pi^2 r^2 n^2 \left( l + \frac{h}{5} \right) \right].$$

$$670. \quad \mathbf{T} = \frac{2}{3} \frac{\gamma}{g} a b c (a^2 + b^2) \omega^2.$$

$$[\text{Aus } \mathbf{T} = \frac{1}{2} J \Omega^2, \quad J = \frac{1}{12} M (a^2 + b^2), \quad \Omega = 4 \omega.]$$

$$671. \quad \mathbf{T}_1 = \frac{1}{2} \frac{\gamma}{g} a b c (a^2 + b^2) \omega^2.$$

$$[\text{Aus } \mathbf{T}_1 = J_1 \Omega_1^2/2, \quad J_1 = J + M(a^2 + b^2)/36, \quad \Omega_1 = 3 \omega.]$$

Die Änderung der Bewegungsenergie ist

$$\mathbf{T} - \mathbf{T}_1 = \frac{1}{6} \frac{\gamma}{g} a b c (a^2 + b^2) \omega^2.$$

672. Ist  $M$  die Masse des Körpers,  $J = M \varrho^2$  sein Trägheitsmoment für die Schwerlinie  $A$ , so ist die Bewegungsenergie

$$\mathbf{T} = J \omega^2/2.$$

Zerlegt man die Drehung nach den Achsen  $A_1$  und  $A_2$ , so ist die Winkelgeschwindigkeit um jede derselben  $\omega/2$  und das Trägheitsmoment für jede dieser Achsen

$$J + M a^2.$$

Dann ist die Bewegungsenergie des Körpers

$$\mathbf{T} = 2 \cdot \frac{1}{2} (J + M a^2) \left(\frac{\omega}{2}\right)^2.$$

Durch Gleichsetzen erhält man

$$a = \varrho.$$

673. Ist  $J_1$  das Trägheitsmoment des Kegels für seine geometrische Achse,  $J_2$  hingegen für eine durch die Spitze gehende zur Achse senkrechte Gerade,  $2\alpha$  die Öffnung des Kegels, so ist das Trägheitsmoment für eine Erzeugende

$$J = J_1 \cos^2 \alpha + J_2 \sin^2 \alpha$$

und mit Benutzung der Resultate der Aufgabe 639, ferner aus

$$\cos^2 \alpha = \frac{h^2}{h^2 + r^2}, \quad \sin^2 \alpha = \frac{r^2}{h^2 + r^2}$$

folgt

$$J = \frac{3}{20} M r^2 \frac{r^2 + 6 h^2}{r^2 + h^2},$$

woraus die Bewegungsenergie

$$\mathbf{T} = \frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{\pi^2 n^2}{12000} M r^2 \frac{r^2 + 6 h^2}{r^2 + h^2}.$$

674. Bei einer Abwälzung legt der Punkt  $O$  den Weg  $2 h \pi \cos \alpha$  gleichförmig zurück, seine Geschwindigkeit ist also  $\frac{2 h \pi}{\tau} \cos \alpha$  und somit die Winkelgeschwindigkeit um die Berührungserzeugende

$$\omega = \frac{2 \pi}{\tau} \operatorname{ctg} \alpha.$$

Mit Benutzung der früheren Aufgabe wird

$$\mathbf{T} = \frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{3 \pi^2}{10 \tau^2} M h^2 \frac{r^2 + 6 h^2}{r^2 + h^2}.$$

**675.** Die Reduktion einer Masse hat nach dem Grundsatz zu erfolgen, daß die Bewegungsenergie durch die Reduktion nicht verändert wird.

Es ist also allgemein die reduzierte Masse

$$\mathfrak{M} = \frac{1}{v^2} \int u^2 \cdot dM,$$

wenn  $v$  die Geschwindigkeit des Reduktionspunktes,  $dM$  ein Massenelement,  $u$  seine Geschwindigkeit bezeichnet.

Nach diesem Grundsatz liefert die Reduktion von  $M_1, M_2, M_3, M_4$  nach  $A$ :

$$\mathfrak{M}_1 = 4 M_1 \sin^2 \varphi, \quad \mathfrak{M}_2 = 4 M_2 \cos^2 \varphi,$$

$$\mathfrak{M}_3 = M_3 \left( \frac{1}{3} + 2 \sin^2 \varphi \right), \quad \mathfrak{M}_4 = M_4 \left( \frac{1}{3} + 2 \cos^2 \varphi \right),$$

somit

$$\mathfrak{M} = \mathfrak{M}_1 + \mathfrak{M}_2 + \mathfrak{M}_3 + \mathfrak{M}_4$$

$$= \frac{1}{3} (M_3 + M_4) + \sin^2 \varphi (4 M_1 + 2 M_3) + \cos^2 \varphi (4 M_2 + 2 M_4)$$

$\mathfrak{M}$  bleibt unveränderlich, wenn

$$2 M_1 + M_3 = 2 M_2 + M_4,$$

dann wird nämlich

$$\mathfrak{M} = 2 (M_1 + M_2) + \frac{4}{3} (M_3 + M_4).$$

**676.** Hinsichtlich des Grundsatzes der Massenreduktion siehe die Lösung zur vorigen Aufgabe.

Nennt man

$$\overline{O_1 O_2} = \overline{A_1 A_2} = 2 a,$$

$$\overline{O_1 A_1} = \overline{O_2 A_2} = 2 c,$$

ferner  $M_2 \varrho^2$  das Trägheitsmoment der Scheibe  $M_2$  für  $O_2$ , so ergibt zunächst die Massenreduktion von  $M_2$  nach  $A_2$ :

$$m_2 = M_2 \left( \frac{\varrho}{2c} \right)^2.$$

Um  $m_2$  nun nach  $A_1$  zu reduzieren, benutze man die Gleichung

$$\mathfrak{M}_2 \left( 2c \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 = m_2 \left( 2c \frac{d\psi}{dt} \right)^2,$$

aus welcher folgt:

$$\mathfrak{M}_2 = M_2 \frac{\varrho^2}{4c^2} \left( \frac{d\psi}{d\varphi} \right)^2.$$

Nennt man die veränderliche Entfernung  $\overline{A_1 O_2} = x$ , so ist

$$\frac{d\psi}{d\varphi} = - \frac{4b^2}{x^2},$$

worin  $b$  die kleine Halbachse der Ellipse ist; es wird also

$$\mathfrak{M}_2 = M_2 \frac{4\varrho^2 b^4}{c^2 x^4}.$$

**677.** Nach dem d'Alembertschen Prinzip halten die äußeren Kräfte (Gewicht und Druck) mit den Trägheitskräften Gleichgewicht; es ist also

$$D + Mb = G$$

oder

$$D = G(1 - b/g) = 5,923 \text{ kg.}$$

678. Nennt man  $b$  die Beschleunigung von  $G$  nach aufwärts, also auch jene von  $G_1$  nach abwärts,  $\mathfrak{R}$  und  $\mathfrak{R}_1$  die Reibungen,  $M$  und  $M_1$  die Massen, so ist die Fadenspannung links

$$G \sin \alpha + \mathfrak{R} + M b$$

und rechts

$$G_1 \sin \beta - \mathfrak{R}_1 - M_1 b.$$

Setzt man diese Spannungen gleich und überdies

$$\mathfrak{R} = f G \cos \alpha, \quad \mathfrak{R}_1 = f G_1 \cos \beta,$$

so bleibt

$$b = \frac{g}{G + G_1} [G_1(\sin \beta - f \cos \beta) - G(\sin \alpha + f \cos \alpha)].$$

679. Das d'Alembertsche Prinzip, für jeden der drei Körper angeschrieben, gibt die Gleichungen:

$$fG + \frac{G}{g} b = S_1, \quad G = \frac{G}{g} b + S_2,$$

und wenn  $\lambda$  die Winkelbeschleunigung des Zylinders ist:

$$J \cdot \lambda = S_2 r - S_1 r.$$

Setzt man  $\lambda = \frac{b}{r}$ ,  $J = \frac{1}{2} \frac{G}{g} r^2$ , so erhält man:

$$b = \frac{2}{5} g(1 - f), \quad S_1 = \frac{G}{5} (2 + 3f), \quad S_2 = \frac{G}{5} (3 + 2f).$$

680. Ist  $b$  die Beschleunigung von  $G$ , so ist  $b/2$  die Beschleunigung von  $G_1$ . Die Fadenspannung rechts von der festen Rolle ist

$$G - M b,$$

die Fadenspannung links von der festen Rolle ist

$$\frac{1}{2} \left( G_1 + M_1 \frac{b}{2} \right),$$

wenn  $M$  und  $M_1$  die Massen sind. Setzt man die Fadenspannungen gleich, so bleibt

$$b = g \frac{G - G_1/2}{G + G_1/4}.$$

681. Die Seilspannung links von der obersten Rolle ist

$$G - M b,$$

hingegen die Seilspannung rechts

$$(G_1 + M_1 b_1)/4.$$

Die Beschleunigung  $b_1$  von  $G_1$  ist ein Viertel jener von  $G$ , also

$$b_1 = b/4.$$

Setzt man die Seilspannungen gleich, so bleibt

$$b = g \frac{G - G_1/4}{G + G_1/16}.$$

682. In der Richtung der Stange halten Gleichgewicht: die Spannung  $S$ , der Teil  $G \cos \varphi$  des Gewichtes und die Trägheitskraft  $\frac{G}{g} \cdot \frac{v^2}{l}$ ; hieraus ist  $S = G \left( \cos \varphi + \frac{v^2}{g l} \right)$ .

683. Nennt man  $M$  und  $M_1$  die Massen von  $P$  und  $Q$ ,  $S$  und  $S_1$  die Seilspannungen,  $v$  und  $v_1$  die Geschwindigkeiten,  $b$  und  $b_1$  die Beschleunigungen der beiden Gewichte, so ist nach dem d'Alembertschen Prinzip:

$$S = P + M b,$$

$$S_1 \cos \varphi + M_1 b_1 = Q$$

und weil  $S = S_1$ :  $(P + M b) \cos \varphi = Q - M_1 b_1$ . (a)

Gleitet  $Q$  um  $dx$  nach abwärts und hebt sich  $P$  um  $ds$  in die Höhe, so ist

$$ds = dx \cos \varphi,$$

also

$$v = v_1 \cos \varphi = v_1 \frac{x}{\sqrt{a^2 + x^2}}$$

und durch Differentiation

$$b = \frac{dv}{dt} = b_1 \frac{x}{\sqrt{a^2 + x^2}} + v_1^2 \frac{a^2}{\sqrt{(a^2 + x^2)^3}}.$$

Die Gleichung (a) geht nach Einsetzen über in

$$b_1 \left[ M_1 + \frac{M x^2}{a^2 + x^2} \right] + v_1^2 \frac{M a^2 x}{(a^2 + x^2)^2} = Q - P \frac{x}{\sqrt{a^2 + x^2}}$$

oder

$$d \left\{ v_1^2 \left[ M_1 + \frac{M x^2}{a^2 + x^2} \right] \right\} = 2 \left( Q - P \frac{x}{\sqrt{a^2 + x^2}} \right) dx$$

und integriert:

$$v_1^2 \left[ M_1 + \frac{M x^2}{a^2 + x^2} \right] = 2 Q x - 2 P \sqrt{a^2 + x^2} + C,$$

also die gesuchte Geschwindigkeit des fallenden Gewichtes  $Q$ , da für  $x = 0$ ,  $v_1 = 0$ ,  $C = 2 P a$  wird:

$$v_1^2 = 2 g \frac{Q x - P (\sqrt{a^2 + x^2} - a)}{Q + P x^2 / (a^2 + x^2)}.$$

Das gleiche Ergebnis erhält man noch rascher mit Benutzung des Energieprinzips.

684. In  $G_1$  wirken: Gewicht  $G_1$ , Trägheitskraft  $\frac{G_1}{g} (b \sin \psi + a \sin \varphi) \omega^2$  und Fadenspannung  $S_a$ . In  $G$  wirken: Gewicht  $G$ , Trägheitskraft  $\frac{G}{g} a \sin \varphi \cdot \omega^2$ , sowie die Fadenspannungen  $S_a$  und  $S_b$ . Stelle für jeden der beiden Punkte  $G$  und  $G_1$  zwei Gleichgewichtsbedingungen auf. Es ergeben sich für die Winkel  $\varphi$  und  $\psi$  die zwei Gleichungen:

$$\begin{cases} \frac{\omega^2}{g} (a \sin \varphi + b \sin \psi) = \operatorname{tg} \psi, \\ \frac{\omega^2}{g} b \sin \psi = \frac{G + G_1}{G} (\operatorname{tg} \psi - \operatorname{tg} \varphi) \end{cases}$$

und für die Fadenspannungen:

$$S_a = \frac{G + G_1}{\cos \varphi}, \quad S_b = \frac{G_1}{\cos \psi}.$$

685. Die Bremsreibung ist  $\Re = G(e^{f\pi} - 1)$ , die Zapfenreibung  $f_1 D = f_1(e^{f\pi} + 2)G$ . Bilde die Momente dieser Kräfte und der Trägheitskraft  $M b$  um die Drehachse und setze ihre Summe Null. Es folgt:

$$b = (1,23 - 0,26 e^{f\pi}) g.$$



686. Die Bewegung sei so weit vorgeschritten, daß  $A$  von  $C$  den Abstand  $x$  hat; dann ist die Spannung in der Kette links von der kleinen Rolle

$$S = qx \sin \alpha + qx b/g$$

und rechts davon

$$S_1 = q(l - x) \sin \alpha - q(l - x)b/g;$$

hierin bezeichnet  $q$  das Gewicht der Kette für die Längeneinheit,  $b$  ihre Beschleunigung. Setzt man  $S = S_1$ , so folgt:

$$b = g \sin \alpha \cdot \frac{l - 2x}{l} = a - bx$$

und aus  $v dv = b(-dx)$ :

$$v^2 = a(l - 2x) - b \left( \frac{l^2}{4} - x^2 \right)$$

und für  $x = 0$  die verlangte Geschwindigkeit

$$v_1^2 = \frac{1}{2} gl \sin \alpha.$$

687. Bringe in  $G$  und  $G_1$  außer den Gewichten die Trägheitskräfte  $\frac{G}{g} \omega^2 l \sin \varphi$  und  $\frac{G_1}{g} \omega^2 l_1 \cos \varphi$  an und setze die Momente um  $O$  gleich Null. Es wird

$$\frac{1}{\sin \varphi} - \frac{1}{\cos \varphi} = \frac{\omega^2}{g} l.$$

Das Biegemoment um  $O$  wird

$$\mathfrak{M} = Gl(2 \sin \varphi - \cos \varphi).$$

688. Ist  $\mu dx$  ein Massenelement der Stange  $a$ ,  $x$  sein Abstand von  $O$ , so ist  $\mu dx \cdot x \sin \varphi \cdot \omega^2$  seine Trägheitskraft,  $\mu dx \cdot x^2 \sin \varphi \cos \varphi \cdot \omega^2$  ihr

Moment um  $O$ ,  $\mu \omega^2 \sin \varphi \cos \varphi \int_0^a x^2 dx = \frac{1}{3} \frac{G}{g} \omega^2 a^2 \sin \varphi \cos \varphi$  das Moment

der Trägheitskräfte der Stange  $a$  um  $O$ . Setzt man die Summe der Momente der Gewichte und der Trägheitskräfte um  $O$  gleich Null, so wird

$$\omega^2 = \frac{3}{2} g \frac{Ga \sin \varphi - G_1 b \cos \varphi}{(Ga^2 - G_1 b^2) \cos \varphi \sin \varphi}.$$

689. Nimmt man auf  $OA$  ein kleines Stück  $dx$  des Stabes in der Entfernung  $x$  von  $O$  an, so ist  $\mu dx$  dessen Masse,  $\mu dx \cdot x \sin \varphi \cdot \omega^2$  dessen Trägheitskraft und  $\mu dx \cdot x^2 \sin \varphi \cos \varphi \cdot \omega^2$  deren Moment um  $O$ . Die Trägheitskräfte des Stabes  $OA$  geben um  $O$  das Moment

$$\mathfrak{M}_1 = \mu \omega^2 \sin \varphi \cos \varphi \int_0^a x^2 dx.$$

Bildet man ebenso  $\mathfrak{M}_2$  für den Stab  $OB$  und nimmt die Momente der Gewichte hinzu, so ist

$$\mathfrak{M}_1 + \mathfrak{M}_2 - \mu g \sin \varphi \cdot \frac{a^2 - b^2}{2} = 0,$$

woraus (außer der selbstverständlichen Lösung  $\sin \varphi = 0$ ,  $\varphi = 0$ ):

$$\cos \varphi = \frac{3g}{2\omega^2} \frac{a^2 - b^2}{a^3 + b^3}.$$

**690.** Da der Gelenkdruck  $D$  mit dem Gewicht des Stabes und dessen Trägheitskräften eine Gleichgewichtsgruppe bilden muß, so bestehen die Gleichungen:

$$D \sin \varphi + \int_0^b \mu dx \cdot x \sin \varphi \cdot \omega^2 = \int_0^a \mu dx \cdot x \sin \varphi \cdot \omega^2,$$

$$D \cos \varphi = \mu g (a + b),$$

woraus in Verbindung mit dem Werte von  $\cos \varphi$  in der vorigen Aufgabe folgt:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega^2}{2g} (a - b) \sin \varphi.$$

**691.** Die Spannung im Faden ist  $S = G_1/2 \cos \varphi$ . Nimmt man in der Entfernung  $x$  von  $O$  ein Massenelement  $\mu dx$  der Stange  $OA$  an, so ist dessen Trägheitskraft

$$\mu dx \cdot x \sin \varphi \cdot \omega^2.$$

Bildet man die Summe der Momente der äußeren Kräfte und der Trägheitskräfte für  $OA$  um  $O$ , so wird

$$-Ga \sin \varphi - S \cdot 4a \cos \varphi \sin \varphi + \int_0^{2a} \mu dx \cdot x \sin \varphi \cdot \omega^2 \cdot x \cos \varphi = 0.$$

Setzt man überdies die Masse der Stange  $OA$ :

$$\mu \cdot 2a = G/g,$$

so wird

$$\omega^2 \cos \varphi = \frac{3g}{4a} \left( 1 + 2 \frac{G_1}{G} \right).$$

**692.** Ist  $q ds$  das Gewicht eines Stückes  $ds$  der Kette mit den Koordinaten  $x$  und  $y$ , so ist  $\frac{q ds}{g} y \omega^2$  dessen Trägheitskraft; projiziert man beide Kräfte auf die Normale der Kurve, so wird

$$q ds \cdot \sin \varphi = \frac{q ds}{g} y \omega^2 \cos \varphi,$$

wenn  $\varphi$  der Winkel der Tangente gegen die  $x$ -Achse ist. Es wird also

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{dy}{dx} = y \frac{\omega^2}{g}$$

oder

$$\frac{dy}{y} = \frac{\omega^2}{g} \cdot dx,$$

und da für  $x = 0$ ,  $y = a$  ist, so ist

$$y = a e^{x \omega^2/g}$$

die Gleichung der gesuchten Kurve.

**693.** Nennt man  $b$  und  $b_1$  die Beschleunigungen von  $G$  und  $G_1$ ,  $M$  und  $M_1$  ihre Massen, so ist

$$S = G + M b, \quad S_1 = G_1 - M_1 b_1,$$

$$b = r \lambda, \quad b_1 = r_1 \lambda,$$

zu denen noch die Momentengleichung für den Mittelpunkt des Wellrades tritt:  $S r = S_1 r_1$ ; hieraus folgt:

$$\lambda = g \frac{G_1 r_1 - G r}{G r^2 + G_1 r_1^2};$$

ferner aus  $h = b_1 t^2/2$ :

$$t^2 = \frac{2h}{b_1} = \frac{2h}{r_1 \lambda} = \frac{2h}{g r_1} \frac{G r^2 + G_1 r_1^2}{G_1 r_1 - G r},$$

endlich die Spannungen:

$$S = \frac{G G_1 r_1 (r + r_1)}{G r^2 + G_1 r_1^2}, \quad S_1 = \frac{G G_1 r (r + r_1)}{G r^2 + G_1 r_1^2}.$$

694. Bringt man in jedem Massenteilchen  $dm$  des Wellrades die Trägheitskraft  $\rho \lambda \cdot dm$  an und bildet das Moment aller dieser Trägheitskräfte um die Achse des Wellrades, so folgt:

$$\mathfrak{M} = \int \rho \lambda dm \cdot \rho = \lambda \int dm \cdot \rho^2 = \lambda J,$$

worin  $J$  das Trägheitsmoment des Wellrades um seine Achse ist; somit gibt die Momentengleichung für den Mittelpunkt der Rolle:

$$S r + \lambda J = S_1 r_1,$$

woraus:

$$\lambda = g \frac{G_1 r_1 - G r}{G r^2 + G_1 r_1^2 + g J}, \quad t^2 = \frac{2h}{g r_1} \frac{G r^2 + G_1 r_1^2 + g J}{G_1 r_1 - G r},$$

$$S = G \frac{G_1 r_1 (r + r_1) + g J}{G r^2 + G_1 r_1^2 + g J}, \quad S_1 = G_1 \frac{G r (r + r_1) + g J}{G r^2 + G_1 r_1^2 + g J}.$$

695. Für das linke Gewicht gilt die Gleichgewichtsbedingung:

$$S = G + q(l - x) + \frac{G + q(l - x)}{g} b,$$

für das rechte:

$$S_1 + \frac{G_1 + q x}{g} b = G_1 + q x.$$

Die Spannungen im Faden  $S$  und  $S_1$  bei  $A$  und  $B$  sind gleich; hieraus folgt

$$b = g \frac{G_1 - G + q(2x - l)}{G + G_1 + q l} = a + b x.$$

Aus  $v dv = b dx$  folgt ferner

$$v^2 = 2 a x + b x^2$$

und die Geschwindigkeit  $v_1$  für  $x = l$ :

$$v_1^2 = \frac{2 g l (G_1 - G)}{G + G_1 + q l}.$$

Endlich wird

$$S = S_1 = \frac{2(G_1 + q x) [G + q(l - x)]}{G + G_1 + q l}.$$

696. Ist das Gewicht um  $x$  gesunken, so drehen die Gewichte  $G + q x$  im Sinne des Uhrzeigers, die Trägheitskräfte im entgegengesetzten Sinne. Ihr Moment um den Mittelpunkt der Welle ist

$$\frac{G + q x}{g} b r + \lambda [J_1 + J_2 + J_3].$$

Hierin ist:

$b$  die Beschleunigung des Gewichtes  $G$ ,

$\lambda = b/r$  die Winkelbeschleunigung der Welle,

$J_1 = \frac{1}{2} \frac{G_1}{g} r^2$  das Trägheitsmoment der Welle.

$J_2 = \frac{1}{2} \frac{G_2}{g} R^2$  das Trägheitsmoment des Rades,

$J_3 = \frac{(l - x) q}{g} r^2$  das Trägheitsmoment des aufgewickelten Seiles.

Setzt man die Summe der Momente Null, so bleibt

$$b = \frac{2gr^2(G+qx)}{2Gr^2 + G_2R^2 + G_1r^2 + 2lqr^2},$$

und aus  $v dv = b dx$  folgt durch Integration die Endgeschwindigkeit für  $x = l$ :

$$v_1^2 = \frac{2gl(G+ql/2)}{G+ql + (G_1 + G_2R^2/r^2)/2}, \quad v_1 = 1,8 \text{ m/sek.}$$

697. Anfangs ist für Gleichgewicht

$$2F_1 = 2k(l_0 - l_1) = G + G_1.$$

Während der Bewegung des Kolbens ist nach dem d'Alembertschen Prinzip:

$$2F - G - G_1 - Mb + M_1b_1 = 0,$$

worin

$$2F = 2k(l_0 - x)$$

die veränderliche Kraft der Federn,  $b$  die aufwärts gerichtete Beschleunigung des Zylinders ist. Man erhält:

$$b = \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{1}{M} \left[ 2k(l_0 - x) - G - G_1 \left( 1 - \frac{b_1}{g} \right) \right]$$

und aus  $v dv = b dx$  die Geschwindigkeit des Zylinders:

$$v^2 = \frac{2}{M} (x - l_1) \left[ 2kl_0 - G - G_1 \left( 1 - \frac{b_1}{g} \right) - k(x + l_1) \right].$$

Der Zylinder kommt wieder zur Ruhe, wenn

$$x - l_1 = \frac{G_1}{k} \cdot \frac{b_1}{g}$$

wird; um diese Größe hebt sich der Zylinder, um sodann um die Gleichgewichtslage  $x_1 - l_1 = \frac{G_1}{2k} \cdot \frac{b_1}{g}$  zu schwingen. Sobald der Kolben den Boden erreicht hat, kehrt der Zylinder wieder dauernd in seine Anfangslage zurück.

698. Die Schwingungsdauer des Kugelpendels ist bei kleiner Schwingung

$$T = \pi \sqrt{J_0/Ga}.$$

Darin ist das Trägheitsmoment um  $O$ :

$$J_0 = M \left( \frac{2}{5} r^2 + a^2 \right).$$

Setzt man ebenso

$$T_1 = 2T = \pi \sqrt{J'_0/Gx},$$

$$J'_0 = M \left( \frac{2}{5} r^2 + x^2 \right),$$

so erhält man die Gleichung

$$x^2 - 4x \left( \frac{2}{5} \frac{r^2}{a} + a \right) = -\frac{2}{5} r^2$$

und daraus

$$x_1 = 160,938 \text{ cm}, \quad x_2 = 0,062 \text{ cm.}$$

699. Da die Schwingungsdauer  $T = \pi \sqrt{\frac{J_0}{Gr_0}}$  ist, muß  $\frac{J_0}{r_0}$  ein Minimum werden. Darin ist  $J_0 = Ml^2/12 + M(x - l/2)^2$  das Trägheitsmoment der Stange um  $O$ ;  $r_0 = x - l/2$  der Abstand des Schwerpunktes von  $O$ . Aus

$$\frac{J_0}{Mr_0} = \frac{l^2}{6(2x - l)} + x - \frac{l}{2} = \text{Minimum}$$

folgt:

$$x = \frac{l}{2} \left( 1 \pm \frac{1}{\sqrt{3}} \right).$$

$$700. \lambda = g \sin \varphi \frac{m_1 l_1 + m_2 l_2}{m_1 l_1^2 + m_2 l_2^2}, \quad l = \frac{m_1 l_1^2 + m_2 l_2^2}{m_1 l_1 + m_2 l_2}.$$

$$701. \text{ Die Winkelbeschleunigung des Kegels ist: } \lambda = -\frac{K r}{J},$$

$$\text{sein Trägheitsmoment: } J = \frac{3}{10} M R^2$$

$$\text{und seine Masse: } M = \frac{\gamma}{3g} R^2 \pi h.$$

Da  $\lambda$  konstant ist, wird die Winkelgeschwindigkeit des Kegels:

$$\omega = \omega_0 + \lambda t$$

und für  $\omega = 0$ :

$$t = \frac{\pi \gamma}{10g} \frac{R^4 h \omega_0}{K r}.$$

702. Nennt man  $\lambda_2$  die Winkelverzögerung der Welle  $B$ , so ist  $\lambda_1 : \lambda_2 = \omega_1 : \omega_2$  wegen des Zusammenhanges der Wellen durch die Kegelhäder. Das d'Alembertsche Prinzip liefert dann die Gleichung:

$$\mathfrak{M} = J_1 \lambda_1 + J_2 \lambda_2,$$

woraus

$$\lambda_1 = \frac{\mathfrak{M}}{J_1 + J_2 \cdot \omega_2 / \omega_1}.$$

703. Ist  $l$  die Länge,  $dM$  die Masse eines kleinen Stückes  $dx$  der Stange, so ist:

$$dM = \frac{G}{gl} dx.$$

Die Trägheitskraft von  $dM$  ist

$$dK = x \sin \alpha \cdot \omega^2 \cdot dM,$$

senkrecht zur Spindel; hierin ist  $x$  die Entfernung des Massenelementes von  $A$ . Zerlegt man  $D$  in einen lotrecht nach aufwärts gerichteten Teil  $V$  und einen wagrechten, nach links gerichteten Teil  $H$ , so ist nach dem d'Alembertschen Prinzip:

$$V = G, \quad H = \int_0^l dK,$$

außerdem geben die Momente um  $A$ :

$$G \frac{l}{2} \sin \alpha - \int_0^l dK \cdot x \cos \alpha = 0.$$

Daraus erhält man:

$$\omega^2 = \frac{3g}{2a}, \quad H = \frac{3}{4} G \operatorname{tg} \alpha$$

und

$$D = G \sqrt{1 + \frac{9}{16} \operatorname{tg}^2 \alpha}, \quad \operatorname{tg} \psi = \frac{H}{V} = \frac{3}{4} \operatorname{tg} \alpha.$$

**704.** Schneidet man die Platte in dünne Streifen parallel zu  $h$ , ist  $d\varrho$  die Breite eines Streifens und  $\varrho$  seine Entfernung von der Spindel, so ist die Trägheitskraft eines solchen Streifens

$$dK = dM \cdot \varrho \omega^2$$

und sein Massenelement

$$dM = \frac{G}{g} \cdot \frac{d\varrho}{a}.$$

Nach dem d'Alembertschen Prinzip geben dann die Momente um  $A$ :

$$G \frac{b}{2} - Bh - \int_0^a dK \frac{h}{2} = 0,$$

woraus der Druck in  $B$ :

$$B = Ga \left( \frac{1}{2h} - \frac{\omega^2}{4g} \right).$$

**705.** Das Moment des Widerstandes der Luft auf ein kleines Stück  $dx$  des Stabes in der Entfernung  $x$  von  $O$ , dessen Widerstandsfläche also  $b dx$  ist, um  $O$  ist  $k \cdot b dx \cdot (x\omega)^2 \cdot x$ , und die Summe dieser Momente ist daher

$$\mathfrak{M} = kb\omega^2 \int_0^l x^3 dx = \frac{1}{4} k\omega^2 b l^4.$$

Das Trägheitsmoment des Stabes für  $O$  ist

$$J = \frac{1}{3} \frac{\gamma}{g} b^2 l^3$$

und seine Winkelbeschleunigung daher

$$\lambda = -\mathfrak{M}/J = -a\omega^2,$$

worin

$$a = \frac{3kg}{4\gamma} \frac{l}{b}.$$

Aus  $\omega d\omega = \lambda \cdot d\varphi$  folgt sodann:

$$\frac{d\omega}{\omega} = -a d\varphi$$

und nach Integration:

$$\omega = \omega_0 e^{-a\varphi}.$$

Setzt man  $\omega = d\varphi/dt$ , so wird

$$\omega_0 \cdot dt = e^{a\varphi} d\varphi,$$

durch Integration:

$$a\omega_0 t = e^{a\varphi} - 1$$

und endlich:

$$\varphi = \frac{1}{a} \operatorname{lg} n(1 + a\omega_0 t).$$

706. Das Moment des Luftdruckes um die Achse des Türflügels ist

$$\mathfrak{M} = h a \cos \varphi \cdot q \frac{a}{2} \cos \varphi,$$

das Trägheitsmoment des Türflügels:

$$J = \frac{1}{3} \frac{\gamma}{g} a^2 h d,$$

somit seine Winkelbeschleunigung:

$$\lambda = \frac{\mathfrak{M}}{J} = \frac{3 q g}{2 \gamma a d} \cos^2 \varphi.$$

Aus  $\omega d \omega = \lambda (-d \varphi)$  folgt nach Integration:

$$\omega^2 = \frac{3 q g}{4 \gamma a d} (\pi - 2 \varphi - \sin 2 \varphi)$$

und (für  $\varphi = 0$ ) die gesuchte Auftreffgeschwindigkeit in  $B$ :

$$v_1^2 = a^2 \omega^2 = \frac{3 \pi q g a}{4 \gamma d}.$$

707. Teilt man die Platte in dünne Streifen parallel zu  $h$  von der Breite  $dx$  und der Entfernung  $x$  von der Achse, so ist der Luftwiderstand eines solchen Streifens

$$k \cdot h dx \cdot (x \omega)^2,$$

wenn  $k$  eine Konstante und  $\omega$  die veränderliche Winkelgeschwindigkeit ist. Die Summe der Momente der Luftwiderstände der einzelnen Teilchen ist:

$$\mathfrak{M} = 2 \int_0^{a/2} k \cdot h dx \cdot (x \omega)^2 \cdot x = \frac{1}{32} k \omega^2 h a^4.$$

Das Trägheitsmoment des Flügels um die Achse ist

$$J_0 = \frac{1}{12} \frac{\gamma}{g} a^3 h d,$$

wenn die Dicke  $d$  sehr klein ist. Die Winkelbeschleunigung des Flügels wird:

$$\lambda = -\mathfrak{M}/J_0 = -c \omega^2, \quad \text{worin} \quad c = \frac{3}{8} \frac{g}{\gamma} \frac{k a}{d}$$

und wegen  $\lambda = \frac{d \omega}{dt}$ :

$$c t = \frac{1}{\omega} - \frac{1}{\omega_0}.$$

Soll  $\omega = \omega_0/2$  werden, so vergeht hierfür die Zeit:

$$T = \frac{1}{c \omega_0} = \frac{8}{3} \frac{\gamma}{g} \frac{d}{k a \omega_0}.$$

708. Die Winkelbeschleunigung des Flügels ist:

$$\lambda = \frac{G r - \mathfrak{M}}{J_0}.$$

Hierin ist  $\mathfrak{M}$  das Moment des Luftwiderstandes,  $J_0$  das Trägheitsmoment des Flügels um die Spindel.

Teilt man die Fläche des Flügels ähnlich wie in voriger Aufgabe in Streifen parallel zu  $h$  von der Breite  $dx$ , so ist:

$$\mathfrak{M} = 2 k h \omega^2 \int_{a_1}^{a_2} x^3 dx = \frac{1}{2} k h \omega^2 (a_2^4 - a_1^4).$$

Ferner ist

$$J_0 = \frac{2}{3} h d \mu (a_2^3 - a_1^3).$$

Es wird

$$\lambda = A - B \omega^2 = \frac{d \omega}{dt},$$

worin gesetzt ist:

$$A = \frac{G r}{J_0}, \quad B = \frac{k h (a_2^4 - a_1^4)}{2 J_0}.$$

Die Differentialgleichung  $dt = \frac{d \omega}{A - B \omega^2}$  liefert sodann:

$$t = \frac{1}{2 \sqrt{AB}} \operatorname{Ign} \frac{\sqrt{A} + \omega \sqrt{B}}{\sqrt{A} - \omega \sqrt{B}},$$

woraus

$$\omega = \sqrt{\frac{2 G r}{k h (a_2^4 - a_1^4)} \frac{e^{at} - 1}{e^{at} + 1}},$$

mit

$$q = \frac{3 \sqrt{G r k (a_2^4 - a_1^4)}}{\mu d \sqrt{2} h (a_2^3 - a_1^3)}.$$

**709.** Für die Winkelbeschleunigung des Stabes ergibt sich:

$$\lambda = \frac{3 g}{2 l} \cos \varphi,$$

und aus  $\omega d \omega = \lambda \cdot d \varphi$  durch Integration (für  $\varphi = 0, \omega = 0$ ):

$$\omega^2 = \frac{3 g}{l} \sin \varphi.$$

Nimmt man ein Stück  $dM$  des Stabes in der Entfernung  $x$  von  $O$  an, so besitzt es die Trägheitskräfte  $dM \cdot x \omega^2$  in der Richtung  $OA$  und  $dM \cdot x \lambda$  senkrecht zu  $OA$ , um  $O$  gegen den Uhrzeiger drehend. Bildet man die Projektionen der äußeren und Trägheitskräfte, so wird:

$$\begin{cases} X = (\lambda \sin \varphi + \omega^2 \cos \varphi) \int x dM, \\ Y = G + (\omega^2 \sin \varphi - \lambda \cos \varphi) \int x dM \end{cases}$$

und mit  $\int x dM = G l / 2 g$ :

$$X = \frac{9}{4} G \sin \varphi \cos \varphi, \quad Y = \frac{1}{4} G [10 - 9 \cos^2 \varphi].$$

Setzt man

$$\psi = 90 + \varphi + \alpha, \quad \operatorname{ctg} \alpha = \frac{Y}{X} = \frac{10 - 9 \cos^2 \varphi}{9 \sin \varphi \cos \varphi},$$

so wird schließlich:

$$\operatorname{tg} \psi = -\frac{1}{10} \operatorname{ctg} \varphi.$$



710. Die Winkelbeschleunigung des Körpers ist

$$\lambda = \frac{G a \sin \alpha}{J_0} = A \sin \alpha,$$

worin  $J_0$  das Trägheitsmoment des Körpers für die Achse  $O$  und  $G a/J_0 = A$  gesetzt ist. Aus  $\omega d\omega = \lambda(-d\alpha)$  wird

$$\omega^2 = 2 A \cos \alpha.$$

Nimmt man irgendeinen Punkt  $P$  des Körpers mit der Masse  $dM$  an, setzt

$$\overline{OP} = r, \quad \sphericalangle SOP = \psi, \quad r \cos \psi = x, \quad r \sin \psi = y,$$

so haben die Trägheitskräfte des Körpers in Richtung  $OS$  und senkrecht dazu die Teile:

$$\begin{cases} X = \omega^2 \int x dM + \lambda \int y dM, \\ Y = \lambda \int x dM - \omega^2 \int y dM \end{cases}$$

und weil

$$\int x dM = M a, \quad \int y dM = 0,$$

so folgt:

$$X = \omega^2 M a, \quad Y = \lambda M a,$$

und

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{Y}{X} = \frac{\lambda}{\omega^2} = \frac{1}{2} \operatorname{tg} \alpha.$$

711. Das Moment der Bewegungsgrößen (Schwung oder Drall) der sich drehenden Spindel mit der auf dem Arm sitzenden Masse  $M$  um die Achse der Spindel ist konstant, d. h.

$$(J + M x^2) \omega = (J + M a^2) \omega_0,$$

woraus:

$$\omega = \omega_0 \frac{J + M a^2}{J + M x^2}.$$

712. Es bezeichne  $M$  die Masse jedes der beiden Menschen,  $m$  die Seilmasse,  $\mathfrak{M}$  die an den Umfang der Rolle reduzierte Masse der Rolle.

Sind  $v_1$  und  $v_2$  die absoluten Geschwindigkeiten des kletternden und des anderen Menschen und bedenkt man, daß die Momente der entstehenden Bewegungsgrößen um den Rollenmittelpunkt die Summe Null ergeben müssen, so wird

$$M v_1 r = (M + m + \mathfrak{M}) v_2 r.$$

Nun ist aber  $v_1 = v_0 - v_2$ , woraus:

$$v_1 = v_0 \frac{M + m + \mathfrak{M}}{2M + m + \mathfrak{M}}, \quad v_2 = v_0 \frac{M}{2M + m + \mathfrak{M}}.$$

713. Die Summe der an jeder Kugel angreifenden Fliehkraft, Eigengewicht und der Hälfte des Gewichtes des Reglergehäuses muß in die Richtung  $AS$  fallen; daraus folgt

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega^2 G(c + l \sin \varphi)/g}{Q + G} \quad \text{oder} \quad \frac{\omega^2}{g} = \frac{(Q + G) \operatorname{tg} \varphi}{G(c + l \sin \varphi)}.$$

714. Die Beschleunigung des Schwerpunktes der Walze beträgt, wenn  $f$  die Reibungszahl ist,

$$b_s = -fg$$

und seine Geschwindigkeit

$$v_s = v_0 - fgt.$$

Die Walze kommt zur Ruhe nach der Zeit

$$t_2 = v_0 / fg.$$

Die Winkelbeschleunigung der Walze um ihre Achse ist:

$$\lambda = \frac{\text{Kraftmoment}}{\text{Trägheitsmoment}} = \frac{-fGa}{Ga^2/2g} = -\frac{2fg}{a}$$

und somit die Winkelgeschwindigkeit:

$$\omega = \omega_0 + \lambda t = \omega_0 - \frac{2fg}{a}t.$$

Die Geschwindigkeit des Berührungspunktes zwischen Walze und Unterlage ist:

$$v_s + a\omega = v_0 + a\omega_0 - 3fgt.$$

Die Walze beginnt zu rollen, sobald der Berührungspunkt zur Ruhe gelangt, also nach der Zeit

$$t_1 = \frac{v_0 + a\omega_0}{3fg}.$$

**715.** Die Gleichungen für die Bewegung des Schwerpunktes und die Drehung um den Schwerpunkt sind:

$$\left\{ \begin{array}{l} M \frac{d^2 x}{dt^2} = B, \\ M \frac{d^2 y}{dt^2} = A - G, \\ \lambda = \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = \frac{B \frac{a}{2} \sin \varphi - A \frac{a}{2} \cos \varphi}{Ma^2/12}. \end{array} \right.$$

Hierin sind  $x = \frac{a}{2} \cos \varphi$ ,  $y = \frac{a}{2} \sin \varphi$  die Koordinaten des Schwerpunktes,  $M$  die Masse des Stabes.

Bildet man  $\frac{d^2 x}{dt^2}$  und  $\frac{d^2 y}{dt^2}$ , so geht die letzte Gleichung über in

$$\lambda = -\frac{3}{2} \frac{g}{a} \cos \varphi$$

und aus  $\omega \cdot d\omega = \lambda \cdot d\varphi$ :

$$\omega^2 = \frac{3g}{a} (\sin \varphi_0 - \sin \varphi),$$

wenn  $\varphi_0$  der Anfangswert von  $\varphi$  ist.

Endlich erhält man aus den beiden ersten Gleichungen:

$$\left\{ \begin{array}{l} A = G \left[ \frac{1}{4} - \frac{3}{2} \sin \varphi \sin \varphi_0 + \frac{9}{4} \sin^2 \varphi \right], \\ B = \frac{3}{4} G \cos \varphi [3 \sin \varphi - 2 \sin \varphi_0]. \end{array} \right.$$

**716.** Der Stab wird die Wand verlassen, wenn der Druck  $B$  verschwindet, also bei einem Winkel  $\varphi_1$ , für den

$$\sin \varphi_1 = \frac{2}{3} \sin \varphi_0.$$

717. Der Druck auf die Stütze  $A$  ist  $A = G/2$ . Der Schwerpunkt des Stabes erhält, wenn die Stütze  $B$  entfernt wird, die Beschleunigung

$$b_s = \frac{G - A}{M} = \frac{g}{2}.$$

Der Stab beginnt sich um  $A$  zu drehen mit der Winkelbeschleunigung

$$\lambda = Gx/J,$$

worin  $J = M(l^2/12 + x^2)$  das Trägheitsmoment des Stabes um  $A$  ist. Da  $b_s = x\lambda$  ist, bleibt für die gesuchte Entfernung der Stützen

$$2x = l/\sqrt{3}.$$

718. Lösung ähnlich wie vorher. Der Druck im Augenblick der Entfernung der einen Stütze ist:  $G/4$ .

719. Ist  $D$  der fragliche Druck in  $A$  und  $B$ ,  $M$  und  $G$  die Masse und das Gewicht der Tischplatte,  $J$  ihr Trägheitsmoment um  $AB$ , so wird die Schwerpunktsbeschleunigung:

$$b_s = (G - 2D)/M$$

und die Winkelbeschleunigung um  $AB$ :

$$\lambda = Ge/J,$$

worin  $e = r/2$ ,  $J = J_0 + Me^2 = Mr^2/2$  ( $r =$  Halbmesser der Platte). Aus  $b_s = e\lambda$  folgt sodann:

$$D = G/4.$$

720. Der anfängliche Druck in der Stütze  $F$  ist  $G/2$ .

Nach Entfernung der Stütze  $F_1$  wird die Beschleunigung des Schwerpunktes  $S$

$$b_s = (G - D)/M,$$

und wenn der Druck  $D$  in  $F$  sich nicht ändert:

$$b_s = g/2.$$

Die Winkelbeschleunigung der Platte um  $F$  wird

$$\lambda = Ge/J$$

und das Trägheitsmoment der Platte in bezug auf den Punkt  $F$ :

$$J = \frac{1}{4} M(a^2 + c^2) + M(a^2 - c^2),$$

wenn  $a$  und  $c$  die Halbachsen der Ellipse sind.

Setzt man noch

$$b_s = c\lambda,$$

so wird

$$3a^2 = 5c^2$$

und die numerische Exzentrizität der Ellipse:

$$\varepsilon = e/a = \sqrt{a^2 - c^2}/a = \sqrt{2/5}.$$

721. Die Momentanachse ist die Berührungserzeugende  $O$ . Das Moment des Eigengewichtes für diese Achse ist

$$\mathfrak{M} = \frac{2}{3} \gamma l(R^3 - r^3),$$

das Trägheitsmoment für die gleiche Achse

$$J = \frac{3}{4} \pi \frac{\gamma}{g} l (R^4 + r^4).$$

Man erhält daher:

$$\lambda = \frac{\mathfrak{M}}{J} = \frac{8g}{9\pi} \frac{R^3 - r^3}{R^4 + r^4}.$$

**722.** Ist  $G$  das Gewicht der Platte,  $S$  die anfängliche Spannung des Fadens  $AB$ , so ist die Beschleunigung des Schwerpunktes

$$b_s = (G - S)/M.$$

Im ersten Augenblick dreht sich die Platte um einen Punkt  $O$ , den man erhält, wenn man die Wagrechte durch  $S$  mit  $AB$  zum Schnitt bringt.

Das Trägheitsmoment der Platte um  $O$  ist

$$J = M(a^2/6 + c^2),$$

die Winkelbeschleunigung um  $O$

$$\lambda = Gc/J.$$

Setzt man nun  $b_s = c\lambda$ , so wird die gesuchte Spannung des Fadens  $AB$ :

$$S = G \frac{a^2}{a^2 + 6c^2}.$$

**723.** Durchschneidet man  $OB$  und nennt  $S$  die Spannung von  $OA$ ,  $x$  und  $y$  die Koordinaten des Schwerpunktes der Stange,  $\varphi$  ihren Drehungswinkel gegen die Wagrechte,  $M$  ihre Masse, so ist im ersten Augenblick:

$$\left\{ \begin{array}{l} M \frac{d^2 x}{dt^2} = S \cos 60^\circ, \\ M \frac{d^2 y}{dt^2} = G - S \sin 60^\circ, \\ M k^2 \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = S \frac{a}{2} \sin 60^\circ. \end{array} \right.$$

Hierin ist  $k = a/\sqrt{12}$  der Trägheitshalbmesser der Stange für den Schwerpunkt.

Ist ferner nach der ersten Bewegung der Stange  $\sphericalangle AOY = \psi$ , so wird:

$$\left\{ \begin{array}{l} x = a/2 \cdot \cos \varphi - a \sin \psi, \\ y = a/2 \cdot \sin \varphi + a \cos \psi, \end{array} \right.$$

woraus

$$x^2 + y^2 - ax \cos \varphi - ay \sin \varphi = 3a^2/4,$$

oder, weil  $\varphi$  im ersten Augenblick klein ist:

$$x^2 + y^2 - ax - ay \varphi = 3a^2/4.$$

Differenziert man zweimal nach  $t$  und beachtet, daß anfangs:

$$\frac{dx}{dt} = 0, \quad \frac{dy}{dt} = 0, \quad \frac{d\varphi}{dt} = 0, \quad x = 0, \quad y = h$$

ist, so erhält man:

$$2h \frac{d^2 y}{dt^2} - a \frac{d^2 x}{dt^2} - ah \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = 0$$

und hieraus mit Hilfe der drei ersten Gleichungen:

$$S = \frac{\sqrt{12}}{13} G$$

als die anfängliche Spannung des Seiles  $OA$ .

724. Ist  $q$  das Gewicht der Längeneinheit der Kette und wird dem Prisma die Beschleunigung  $b$  nach links erteilt, so besitzt der linke Teil der Kette die nach rechts gerichtete Trägheitskraft  $\frac{qa}{g}b$ ; die Spannung der Kette im höchsten Punkt ist dann für Gleichgewicht

$$S_1 = qa \sin \alpha - \frac{qa}{g} b \cos \alpha.$$

Ebenso folgt für die Spannung im rechten Teil der Kette

$$S_2 = qa \sin \beta + \frac{qa}{g} b \cos \beta.$$

Setzt man  $S_1 = S_2$ , so erhält man:

$$b = g \operatorname{tg}(\alpha - \beta)/2.$$

725. Nennt man  $M$  und  $M_1$  die Massen von  $G$  und  $G_1$ ,  $b$  und  $b_1$  ihre Beschleunigungen, so ist:

$$b = \frac{G - 2D \sin \alpha}{M} = \frac{d^2 y}{dt^2},$$

und

$$b_1 = \frac{D \cos \alpha}{M_1} = \frac{d^2 x}{dt^2}.$$

Bezeichnet man  $\overline{OA} = y$ ,  $\overline{OB} = x$ , so ist:

$$y = x \operatorname{ctg} \alpha$$

und

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = \frac{d^2 x}{dt^2} \operatorname{ctg} \alpha.$$

Aus diesen Gleichungen folgt:

$$D = \frac{G G_1}{\cos \alpha (G \operatorname{ctg} \alpha + 2 G_1 \operatorname{tg} \alpha)},$$

$$b = g \frac{G \operatorname{ctg} \alpha}{G \operatorname{ctg} \alpha + 2 G_1 \operatorname{tg} \alpha}, \quad b_1 = g \frac{G}{G \operatorname{ctg} \alpha + 2 G_1 \operatorname{tg} \alpha}.$$

Da  $b$  und  $b_1$  konstant sind, so ist der Weg des Keiles:

$$y = \frac{1}{2} b t^2$$

und jener der Platte:

$$x = \frac{1}{2} b_1 t^2.$$

726. Nennt man  $\mathfrak{R}$  die Reibung, so ist die Beschleunigung des Schwerpunktes:

$$b_s = \frac{\mathfrak{R} - K \cos \alpha}{M}$$

nach links gerichtet;  $M$  ist die Masse der Walze samt Welle.

Die Winkelbeschleunigung der Walze um ihre Achse ist, wenn  $J = M k^2$  ihr axiales Trägheitsmoment ist,

$$\lambda = \frac{K a - \mathfrak{R} r}{M k^2}.$$

Da die tiefsten Punkte der Walze die Geschwindigkeit Null haben, so ist

$$b_s = r \lambda.$$

Durch Einsetzen der Werte erhält man den Mindestwert der Reibung

$$\mathfrak{R} = K \frac{ar + k^2 \cos \alpha}{r^2 + k^2}$$

und somit:

$$b_s = g \frac{P}{G} \frac{r(a - r \cos \alpha)}{r^2 + k^2}.$$

Da  $b_s$  konstant ist, besitzt der Schwerpunkt eine gleichförmig beschleunigte Bewegung.

727. Die im Schwerpunkt wirkende Horizontalkraft ist:

$$H = k \cdot \overline{SA} \cdot \cos \varphi - F = kx - F.$$

Die Winkelbeschleunigung um den Schwerpunkt ist:

$$\lambda = \frac{Fr}{J}, \quad \text{worin} \quad J = \frac{1}{2} \frac{G}{g} r^2 = \frac{1}{2} M r^2.$$

Nennt man  $\omega$  die Winkelgeschwindigkeit des Zylinders um seine Achse,  $v_s$  die Geschwindigkeit des Schwerpunktes, so ist, weil die tiefsten Punkte des Zylinders die Geschwindigkeit Null besitzen,

$$v_s = r \omega$$

und

$$b_s = \frac{dv_s}{dt} = r \lambda = \frac{H}{M},$$

woraus die Fadenspannung:  $F = kx/3$

und die Horizontalkraft:  $H = 2kx/3$ .

Der Schwerpunkt macht also um  $O$  eine schwingende, geradlinige Bewegung.

Die Vertikalkraft des Schwerpunktes ist

$$V = kh - G.$$

Es muß also  $G > kh$  sein, wenn der Zylinder nicht abgehoben werden soll.

728. Nennt man  $M$  die Masse der bewegten Kugel,  $G$  ihr Gewicht, so ergibt sich zunächst für die Tangential- und Normalbeschleunigung ihres Schwerpunktes

$$\begin{cases} (a+b) \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = \frac{1}{M} [G \sin \varphi - \mathfrak{R}], \\ (a+b) \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 = \frac{1}{M} [G \cos \varphi - D]. \end{cases}$$

Ferner gilt für die Bewegung der Kugel um ihren Schwerpunkt:

$$\lambda = \frac{d^2 \vartheta}{dt^2} = \frac{\mathfrak{R} a}{J}, \quad \text{worin} \quad J = \frac{2 M a^2}{5}.$$

Hierin bedeutet  $\vartheta$  den gesamten Verdrehungswinkel der Kugel gegen ihre Anfangslage, für den die Beziehung gilt:  $a(\vartheta - \varphi) = R\varphi$ .

Aus diesen Gleichungen erhält man:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 \vartheta}{dt^2} &= \frac{5 \mathfrak{R}}{2 M a}, \\ \frac{d^2 \varphi}{dt^2} &= \frac{5 G \sin \varphi}{7 M (R+a)}, \end{aligned}$$

und durch Integration:  $\left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 = \frac{10 G (1 - \cos \varphi)}{7 M (R+a)}$

und endlich  $D = \frac{1}{7} G(17 \cos \varphi - 10)$ ,  $\mathfrak{R} = \frac{1}{7} G \sin \varphi$ ;

die Bedingung  $f_2 D > \mathfrak{R}$  gibt:

$$f \geq \frac{2 \sin \varphi}{17 \cos \varphi - 10},$$

für  $D = 0$  wird

$$\cos \varphi_1 = 10/17.$$

**729.** Nennt man  $M_1, M_2$  die Massen der beiden Walzen,  $r_1, r_2$  ihre Halbmesser,  $b_1, b_2$  die Beschleunigungen ihrer Schwerpunkte, so lauten die Bewegungsgleichungen

$$\begin{cases} M_1 b_1 = G_1 \sin \alpha - S, \\ M_2 b_2 = G_2 \sin \beta - S. \end{cases}$$

Nennt man ferner  $\lambda_1, \lambda_2$  die Winkelbeschleunigungen der Walzen und  $b$  die Beschleunigung des längs der Ebenen gleitenden Bandes, so ist

$$b_1 + b = r_1 \lambda_1, \quad b_2 - b = r_2 \lambda_2$$

und

$$\frac{1}{2} M_1 r_1^2 \cdot \lambda_1 = S r_1, \quad \frac{1}{2} M_2 r_2^2 \cdot \lambda_2 = S r_2.$$

Man erhält daraus

$$b = g \frac{G_2 \sin \beta - G_1 \sin \alpha}{G_1 + G_2}$$

für die Beschleunigung des gleitenden Bandes und

$$S = \frac{G_1 G_2 (\sin \alpha + \sin \beta)}{3(G_1 + G_2)}$$

für seine Spannung.

**730.** Nennt man  $x$  und  $y$  die Schwerpunktskoordinaten des Stabes  $AB = l$ ,  $\varphi$  seinen Winkel gegen die Lotrechte  $y$  während der Bewegung,  $M$  seine Masse,  $A$  den Druck an der Ebene,  $f$  die Reibungszahl, so lauten die Bewegungsgleichungen des Stabes:

$$\begin{cases} M \frac{d^2 x}{dt^2} = f A, \\ M \frac{d^2 y}{dt^2} = A - G, \\ \frac{1}{12} M l^2 \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = A \frac{l}{2} \sin \varphi - f A \frac{l}{2} \cos \varphi. \end{cases}$$

Ferner ist

$$x = \frac{l}{2} \sin \varphi, \quad y = \frac{l}{2} \cos \varphi,$$

woraus

$$\frac{d^2 x}{dt^2} \cos \varphi - \frac{d^2 y}{dt^2} \sin \varphi = \frac{l}{2} \frac{d^2 \varphi}{dt^2}.$$

Aus obigen drei Gleichungen wird sodann die Winkelbeschleunigung des Stabes:

$$\lambda = \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = \frac{3g \sin \varphi}{2l}$$

und aus  $\omega d\omega = \lambda d\varphi$  durch Integration:

$$\omega^2 = \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 = \frac{3g}{l} (\cos \beta - \cos \varphi),$$

wenn  $\beta$  der Anfangswert von  $\varphi$  ist.

Für  $\varphi = 90^\circ$  wird

$$\omega^2 = \frac{3g}{l} \cos \beta$$

und somit die Geschwindigkeit des Punktes  $B$  beim Aufschlagen:

$$v^2 = l^2 \omega^2 = 3gl \cos \beta.$$

Ferner wird der Druck:

$$A = G + M \frac{d^2 y}{dt^2} = G - \frac{Ml}{2} (\omega^2 \cos \varphi + \lambda \sin \varphi)$$

und

$$A = \frac{G}{4} (1 - 6 \cos \varphi \cos \beta + 9 \cos^2 \varphi).$$

Der Stab kann die Ebene nicht verlassen, da  $\cos \varphi$  für  $A = 0$  imaginär wird.

731. Nennt man  $G$  das Gewicht einer Walze,  $M$  ihre Masse,  $r$  ihren Halbmesser,  $D$  den Druck zwischen den Walzen, ferner

$$\overline{OB} = y, \quad \overline{OC} = x,$$

so ist

$$x^2 + y^2 = 4r^2,$$

die Beschleunigung des Punktes  $B$  ist

$$b = \frac{d^2 y}{dt^2} = \frac{2D \cos \varphi - G}{M}$$

und die Beschleunigung des Punktes  $C$

$$b_1 = \frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{D \sin \varphi}{M}.$$

Durch Differenzieren der ersten Gleichung erhält man

$$x \frac{dx}{dt} + y \frac{dy}{dt} = 0$$

und

$$x \frac{d^2 x}{dt^2} + y \frac{d^2 y}{dt^2} + \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 0$$

oder

$$x \frac{d^2 x}{dt^2} + y \frac{d^2 y}{dt^2} + \frac{4r^2}{x^2} \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 0.$$

Entfernt man mit Hilfe der beiden Gleichungen für  $b$  und  $b_1$  den Druck  $D$  und  $\frac{d^2 x}{dt^2}$ , benutzt ferner die Beziehungen

$$\sin \varphi = \frac{x}{2r}, \quad \cos \varphi = \frac{y}{2r},$$

so geht die letzte Differentialgleichung über in:

$$8r^2 y \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + (16r^4 - y^4) \frac{d^2 y}{dt^2} + g(4r^2 - y^2)^2 = 0,$$

welche Gleichung auch geschrieben werden kann:

$$\frac{8r^2 y}{(4r^2 - y^2)^2} \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \frac{4r^2 + y^2}{4r^2 - y^2} \frac{d^2 y}{dt^2} + g = 0$$

oder

$$d \left\{ \frac{4r^2 + y^2}{4r^2 - y^2} \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 \right\} = -2g dy;$$



somit ist die Geschwindigkeit der mittleren Walze:

$$v^2 = \left( \frac{dy}{dt} \right)^2 = [C - 2gy] \frac{4r^2 - y^2}{4r^2 + y^2}.$$

Für den Anfang ist:

$$v = 0, \quad y = r\sqrt{3},$$

somit:

$$v^2 = 2g(r\sqrt{3} - y) \frac{4r^2 - y^2}{4r^2 + y^2},$$

und die Geschwindigkeit im Augenblick der Berührung der mittleren Walze mit der Ebene:

$$y = 0, \quad v_1^2 = 2\sqrt{3}gr.$$

732. Nennt man  $M$  und  $M_1$  die Massen des Punktes und des Keiles,  $G_1$  das Gewicht des letzteren,  $D$  den Druck zwischen  $G$  und dem Keil  $G_1$ , so lauten die Bewegungsgleichungen des Punktes  $G$ :

$$\begin{cases} M \frac{d^2x}{dt^2} = -D \sin(\beta - \alpha), \\ M \frac{d^2y}{dt^2} = D \cos(\beta - \alpha) - G, \end{cases}$$

und, da der Keil fortschreitende Bewegung besitzt, die Bewegungsgleichungen des Punktes  $B$ , wenn  $D_1$  den Druck zwischen dem Keil  $G_1$  und der schiefen Ebene bezeichnet,

$$\begin{cases} M_1 \frac{d^2x_1}{dt^2} = D \sin(\beta - \alpha) + D_1 \sin \alpha, \\ M_1 \frac{d^2y_1}{dt^2} = -D \cos(\beta - \alpha) + D_1 \cos \alpha - G_1. \end{cases}$$

Ferner ist:

$$y - y_1 = (x - x_1) \operatorname{tg}(\beta - \alpha)$$

und

$$y_1 = (a - x_1) \operatorname{tg} \alpha,$$

wenn man  $\overline{OE} = a$  setzt. Die beiden letzten Gleichungen liefern:

$$\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{d^2y_1}{dt^2} = \left( \frac{d^2x}{dt^2} - \frac{d^2x_1}{dt^2} \right) \operatorname{tg}(\beta - \alpha),$$

$$\frac{d^2y_1}{dt^2} = -\frac{d^2x_1}{dt^2} \operatorname{tg} \alpha.$$

Aus diesen beiden und den ersten vier Gleichungen erhält man:

$$\begin{cases} \frac{d^2x}{dt^2} = -g \frac{G_1 \cos \beta \cos \alpha \sin(\beta - \alpha)}{G_1 + G \sin^2 \beta}, \\ \frac{d^2y}{dt^2} = -g \left[ 1 - \frac{G_1 \cos \beta \cos \alpha \cos(\beta - \alpha)}{G_1 + G \sin^2 \beta} \right], \\ \frac{d^2x_1}{dt^2} = g \frac{\cos \alpha [G_1 \sin \alpha + G \sin \beta \cos(\beta - \alpha)]}{G_1 + G \sin^2 \beta}, \\ \frac{d^2y_1}{dt^2} = -g \frac{\sin \alpha [G_1 \sin \alpha + G \sin \beta \cos(\beta - \alpha)]}{G_1 + G \sin^2 \beta} \end{cases}$$

und hieraus:

a) die Beschleunigung  $b_1$  des Keiles auf der schiefen Ebene, wenn  $\overline{AB} = s_1$ :

$$b_1 = \frac{d^2 s_1}{dt^2}$$

oder, da  $x_1 = s_1 \cos \alpha$ :

$$b_1 = \frac{1}{\cos \alpha} \frac{d^2 x_1}{dt^2} = g \frac{G_1 \sin \alpha + G \sin \beta \cos(\beta - \alpha)}{G_1 + G \sin^2 \beta}.$$

Die Bewegung ist gleichförmig beschleunigt, also

$$s_1 = b_1 t^2 / 2.$$

b) Die Beschleunigung  $b$  des Punktes  $G$  auf der Keilfläche, wenn  $\overline{CG} = s$ ,  $\overline{CB} = c$ :

$$b = \frac{d^2 s}{dt^2} \quad \text{oder, weil} \quad (c - s) \cos(\beta - \alpha) = x - x_1,$$

$$b = \frac{1}{\cos(\beta - \alpha)} \left[ -\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{d^2 x_1}{dt^2} \right] = g \frac{(G + G_1) \cos \alpha \sin \beta}{G_1 + G \sin^2 \beta}$$

und ebenso wie oben

$$s = b t^2 / 2.$$

c) Die absolute Bahn des Punktes  $G$  ist eine Gerade, deren Neigung  $\varphi$  gegen die Wagrechte gegeben ist durch:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{d^2 y}{d^2 x} = \frac{G_1 + G \sin^2 \beta}{G_1 \cos \alpha \cos \beta \sin(\beta - \alpha)} - \operatorname{ctg}(\beta - \alpha).$$

$$d) \quad D = -\frac{M}{\sin(\beta - \alpha)} \frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{G G_1 \cos \alpha \cos \beta}{G_1 + G \sin^2 \beta}.$$

$$e) \quad D_1 = \left( M \frac{d^2 x}{dt^2} + M_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} \right) \frac{1}{\sin \alpha} = \frac{G_1 (G + G_1) \cos \alpha}{G_1 + G \sin^2 \beta}.$$

733. Nennt man  $\overline{CB} = s$ , so ist

$$s \sin \alpha = 2 a \sin \varphi, \\ \frac{ds}{dt} \sin \alpha = 2 a \cos \varphi \frac{d\varphi}{dt}$$

und, wenn  $\frac{d\varphi}{dt} = \omega$ ,  $\frac{d^2 \varphi}{dt^2} = \lambda$  bezeichnet wird:

$$\frac{d^2 s}{dt^2} \sin \alpha = 2 a (\lambda \cos \varphi - \omega^2 \sin \varphi).$$

Bezeichnet  $M_1 = Q/g$  die Masse des sinkenden Gewichtes, so folgt die Spannung  $S$  des Fadens nach dem Prinzip d'Alemberts:

$$S + M_1 b = Q,$$

somit

$$S = Q - M_1 \frac{d^2 s}{dt^2} = Q + \frac{2 a M_1}{\sin \alpha} (\omega^2 \sin \varphi - \lambda \cos \varphi) \quad (a)$$

Nennt man ferner  $x$  und  $y$  die Koordinaten des Schwerpunktes  $S$  des Stabes,  $M$  seine Masse,  $A$  und  $B$  die Auflagerdrücke in  $A$  und  $B$ , so lauten die Bewegungsgleichungen:

$$\left\{ \begin{array}{l} M \frac{d^2 x}{dt^2} = S \cos \alpha - B \sin \alpha, \\ M \frac{d^2 y}{dt^2} = A - G + B \cos \alpha + S \sin \alpha, \\ M k^2 \frac{d^2 \varphi}{dt^2} = B a \cos(\alpha - \varphi) + S a \sin(\alpha - \varphi) - A a \cos \varphi. \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (b) \\ (c) \\ (d) \end{array}$$

Hierin ist  $k = a/\sqrt{3}$  der Trägheitshalbmesser des Stabes in bezug auf seinen Schwerpunkt. — Aus den geometrischen Beziehungen

$$\left\{ \begin{array}{l} x = a(2 + 2 \sin \varphi \operatorname{ctg} \alpha - \cos \varphi), \\ y = a \sin \varphi \end{array} \right.$$

folgt ferner:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dx}{dt} = a \omega (2 \operatorname{ctg} \alpha \cos \varphi + \sin \varphi), \\ \frac{dy}{dt} = a \omega \cos \varphi, \end{array} \right.$$

$$\text{und } \left\{ \begin{array}{l} \frac{d^2 x}{dt^2} = a \omega^2 (-2 \operatorname{ctg} \alpha \sin \varphi + \cos \varphi) + a \lambda (2 \operatorname{ctg} \alpha \cos \varphi + \sin \varphi), \\ \frac{d^2 y}{dt^2} = -a \omega^2 \sin \varphi + a \lambda \cos \varphi. \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (e) \\ (f) \end{array}$$

Entfernt man aus den Gleichungen (a) bis (f) die Größen

$$A, B, S, \frac{d^2 x}{dt^2}, \frac{d^2 y}{dt^2},$$

$$\text{so bleibt: } 2\lambda \left\{ Q \cos^2 \varphi + G \left[ \cos \alpha \cos \varphi \cos(\alpha - \varphi) + \frac{1}{3} \sin^2 \alpha \right] \right\}$$

$$+ \omega^2 \{ G \cos \alpha \sin(\alpha - 2\varphi) - Q \sin 2\varphi \} = \frac{g}{2a} \cos \varphi \sin \alpha (2Q - G \sin \alpha).$$

Diese Gleichung kann auch geschrieben werden:

$$d \{ C \omega^2 \} = \frac{g}{2a} \sin \alpha \cos \varphi (2Q - G \sin \alpha) \cdot d\varphi,$$

worin  $C$  der Faktor von  $2\lambda$  in der vorhergehenden Gleichung ist und nach Integration und Einführung der Anfangswerte  $\varphi = 0$ ,  $\omega = 0$ :

$$C \omega^2 = \frac{g}{2a} \sin \alpha \sin \varphi (2Q - G \sin \alpha);$$

die Geschwindigkeit des fallenden Gewichtes  $Q$  folgt aus:

$$\begin{aligned} v &= \frac{ds}{dt} = \frac{2a \cos \varphi}{\sin \alpha} \omega; \\ v^2 &= 2ag \frac{\sin \varphi \cos^2 \varphi}{C \sin \alpha} (2Q - G \sin \alpha). \end{aligned}$$

$$734. \quad \frac{\sin \alpha/2}{\sin \alpha_1/2} = \sqrt{\frac{G_1 l_1}{G l}}.$$

[Die Bewegungsenergie jedes Stabes in der tiefsten Lage ist gleich der Arbeit des Gewichtes

$$G l (1 - \cos \alpha)/2 = G_1 l_1 (1 - \cos \alpha_1)/2.]$$

**735.** Die nächste Ruhelage hat die Entfernung  $13 a/12$  von  $O_1$ ,  $a/12$  von  $O_2$ ; die Arbeiten der beiden Anziehungskräfte sind

$$A_1 = -\frac{5}{9} k a^2 \text{ für } O_1, \quad A_2 = +\frac{5}{9} k a^2 \text{ für } O_2.$$

[Ist  $x$  die Entfernung des Punktes von  $O_1$ , so ist die Arbeit der beiden Anziehungskräfte

$$A = k \int_{a/4}^x (2a - 3x) dx;$$

wird das Integral auf den Weg zwischen den beiden Ruhelagen erstreckt, so muß  $A = 0$  werden.]

**736.**  $v = \sqrt{3 g l}$ .

[Anfangsenergie:  $\frac{1}{2} J \omega_0^2 = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{3} \frac{G}{g} l^2 \right) \left( \frac{v}{l} \right)^2$ , Endenergie: Null,

Arbeit des Gewichtes:  $-G l/2$ .]

**737.** Aus  $A = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \frac{G_1}{g} \left( \frac{d_1}{2} \right)^2 \left( \frac{n_1 \pi}{30} \right)^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \frac{G_2}{g} \left( \frac{d_2}{2} \right)^2 \left( \frac{n_2 \pi}{30} \right)^2 = 67 \text{ kgm.}$   
und  $n_1 : n_2 = d_2 : d_1$  folgt:  $n_1 = 40, n_2 = 80$ .

**738.** Die Bewegungsenergie der Walze ist

$$T = \frac{1}{2} J \omega^2, \quad J = \frac{1}{2} \frac{G}{g} r^2, \quad G = \text{Gewicht der Walze.}$$

Ihr Schwerpunkt  $S$  hat von  $O$  den Abstand  $\frac{4}{9} \frac{r}{\pi} \sqrt{2}$ ; sobald er in die tiefste Lage kommt, hat das Gewicht die Arbeit geleistet:

$$A = \frac{4}{9\pi} G r (\sqrt{2} - 1).$$

Die Gleichung  $T = A$  (da  $T_0 = 0$ ) gibt für den Punkt  $A$ :

$$v_{\max}^2 = \frac{16}{9\pi} g r (\sqrt{2} - 1).$$

**739.** Da das Gewicht in der Anfangs- und Endlage ruht, muß die Summe der Arbeiten des Gewichtes und der Fadenspannung Null sein:

$$G x - k a^2/2 = 0, \quad \text{woraus } x = x_1 = 2 G/k,$$

ferner ist

$$x_2 = G/k.$$

**740.** Ist  $\lambda$  die Längenänderung des Fadens zu irgendeiner Zeit, so ist dessen elastische Kraft  $K = k \lambda$  und deren Arbeit beim Ausdehnen des Fadens

$$-\int_0^l K \cdot d\lambda = -\frac{1}{2} k l^2,$$

wenn  $l = r \varphi$  die Ausdehnung bei der nächsten momentanen Ruhelage der Rolle ist. Sinkt dabei das Gewicht  $G$  um  $x$ , so ist dessen Arbeit  $Gx$ , wobei  $x = R \varphi$  ist. Da die Bewegungsenergie zu Anfang und zu Ende Null ist, so muß auch die Summe der Arbeiten Null sein:

$$-k l^2/2 + Gx = 0,$$

woraus:

$$\varphi = \frac{x}{R} = \frac{l}{r} = \frac{2 G R}{k r^2}.$$

741. Die Arbeit der drei Anziehungskräfte ist

$$\mathbf{A} = \int_{4a}^0 k m m_1 (a+x) (-dx) + 2 \int_{4a}^0 k m m_1 x (-dx),$$

wenn die Entfernung des bewegten Punktes von  $A$  mit  $x$  bezeichnet wird.

Setzt man

$$\mathbf{A} = m v^2/2,$$

so wird

$$v^2 = 56 k m_1 a^2.$$

742. Da die Energie des Punktes  $m$  in beiden Ruhelagen Null ist, so muß die Summe der Arbeiten der auf ihn wirkenden Kräfte verschwinden.

Es ist

$$d\mathbf{A} = 2 \frac{m m_1}{r^2} \cos \varphi (-dx) + \frac{m m_1}{(h+x)^2} (-dx),$$

integriert:

$$\begin{aligned} \mathbf{A} &= m m_1 \left\{ \int \frac{-2x dx}{(a^2/4 + x^2)^{3/2}} + \int \frac{-dx}{(h+x)^2} \right\}_0^x \\ &= m m_1 \left\{ \frac{2}{\sqrt{a^2/4 + x^2}} + \frac{1}{h+x} \right\} = 0, \end{aligned}$$

woraus:

$$x = -\frac{4 - \sqrt{5}}{\sqrt{12}} a.$$

743. Für Gleichgewicht ist  $\operatorname{tg} \alpha = a^2/b^2$ .

Wenn der Winkel von  $A'CB'$  bis zur nächsten Ruhelage schwingt, ist die Änderung der Bewegungsenergie Null, also auch die geleistete Arbeit:

$$\mathbf{A} = 2 a q \cdot a \sin \varphi - 2 b q \cdot b (1 - \cos \varphi) = 0,$$

worin  $q$  das Gewicht der Längeneinheit der Stäbe ist. Daraus wird

$$\operatorname{tg}(\varphi/2) = a^2/b^2 \quad \text{und} \quad \varphi = 2\alpha.$$

744. Die anfängliche Bewegungsenergie ist

$$\mathbf{T}_0 = \frac{1}{2} \frac{G}{g} R^2 \omega^2 + \frac{1}{2} J \omega^2,$$

worin das Trägheitsmoment der hohlen Walze

$$J = \frac{\pi l \gamma}{2g} (R^4 - r^4).$$

Die Arbeit des Gewichtes ist  $\mathbf{A} = -Gh$ .

Setzt man  $-\mathbf{T}_0 = \mathbf{A} = -Gh$ , so wird

$$\omega^2 = \frac{4Ggh}{2GR^2 + \pi l \gamma (R^4 - r^4)}$$

und mit den angegebenen Zahlenwerten:

$$\omega = 4,19 (1/\text{sek}).$$

$$745. \quad v^2 = \frac{3gd(d-l)\sqrt{d^2-l^2}}{3d^2-2l^2}.$$

746. Für eine Drehung der Trommel um den Winkel  $d\varphi$  ist die zugehörige Senkung von  $G$ :

$$dy = x \cdot d\varphi;$$

nach einer Umdrehung der Trommel hat sich ihr Halbmesser  $x$  um

$$\frac{(R-r)d}{h}$$

vermindert, also bei einer Drehung  $d\varphi$  um

$$dx = -\frac{(R-r)d}{2\pi h} \cdot d\varphi = -a \cdot d\varphi, \quad \text{wenn} \quad \frac{(R-r)d}{2\pi h} = a.$$

Durch Integration dieser Gleichung folgt

$$x = R - a\varphi$$

und

$$y = \int_0^\varphi (R - a\varphi) \cdot d\varphi = R\varphi - \frac{1}{2} a\varphi^2.$$

Ein Teil des Seiles ist auf der Trommel aufgewickelt und macht deren Drehung mit; das Trägheitsmoment dieses Seilstückes ist, da  $dM = q x d\varphi/g$ :

$$\int_x^r x^2 \cdot dM = \frac{q}{g} \int_x^r x^3 \cdot d\varphi = \frac{q}{ag} \int_x^r x^3 \cdot dx = \frac{q}{4ag} (x^4 - r^4),$$

wenn  $q$  das Gewicht des Seiles für die Längeneinheit ist.

Nennt man  $J$  das konstante Trägheitsmoment der Trommel, so ist

$$J + \frac{q}{4ag} (x^4 - r^4)$$

das Trägheitsmoment des sich drehenden Körpers; es ist veränderlich, und deshalb darf die Gleichung

$$\text{Winkelbeschleunigung} = \frac{\text{Kraftmoment}}{\text{Trägheitsmoment}}$$

nicht angewendet werden.

Das Prinzip der Bewegungsenergie lautet hier:

Energie der Trommel samt aufgewundenem Seil + Energie des übrigen Seilstückes + Energie der Gewichtsmasse  $G$  = Arbeit des Gewichtes  $G$  + Arbeit des sinkenden Seilgewichtes  $qy$ , oder:

$$\frac{1}{2} \left[ J + \frac{q}{4ag} (x^4 - r^4) \right] \omega^2 + \frac{1}{2} \left[ \frac{q}{g} (b + y) + \frac{G}{g} \right] v^2 = Gy + \frac{1}{2} qy^2.$$

Nun ist die Winkelgeschwindigkeit der Trommel

$$\omega = v/x,$$

somit

$$\left\{ J + \frac{q}{4ag} (x^4 - r^4) + \frac{x^2}{g} [q(b + y) + G] \right\} \omega^2 = 2Gy + qy^2$$

und endlich:

$$v^2 = \frac{(2Gy + qy^2)x^2}{J + \frac{q}{4ag} (x^4 - r^4) + \frac{x^2}{g} [q(b + y) + G]},$$

worin

$$x^2 = R^2 - 2ay.$$

$$747. \overline{BC} = x = s \left( \frac{\sin \alpha}{f} - \cos \alpha \right).$$

[Die Gesamtarbeit muß Null sein. Es ist die Arbeit des Gewichtes:

$$G s \sin \alpha.$$

Arbeit der Reibung:

$$-f(G \cos \alpha \cdot s + Gx).]$$

$$748. f_1 = f_2 \cos \alpha - \sin \alpha.$$

[Das Prinzip der Bewegungsenergie liefert für den einen Teil  $G_1$  des Körpers:

$$-\frac{1}{2} \frac{G_1}{g} v^2 = -G_1 f_1 s_1,$$

worin  $v$  die Geschwindigkeit des Körpers in  $A$  ist; für den anderen Teil  $G_2$ :

$$-\frac{1}{2} \frac{G_2}{g} v^2 = G_2 s_2 \sin \alpha - G_2 f_2 s_2 \cos \alpha.]$$

$$749. \text{ Es ist } \mathbf{A}_r = \frac{1}{2} J \omega^2 - \frac{1}{2} J \left( \frac{\omega}{2} \right)^2, \quad \omega = \frac{n\pi}{30}, \quad J = \frac{1}{2} \frac{G}{g} r^2,$$

woraus

$$\mathbf{A}_r = -\frac{\pi^2}{4800g} G r^2 n^2.$$

750. Bewegungsenergie der Welle zu Beginn:

$$\mathbf{T}_0 = \frac{1}{2} J \omega_0^2 = \frac{1}{2} \cdot \left( \frac{1}{2} \frac{G}{g} r^2 \right) \cdot \left( \frac{n\pi}{30} \right)^2.$$

Bewegungsenergie zu Ende:  $\mathbf{T} = 0,$

Arbeit der Reibung:  $\mathbf{A}_r = -f_1 G \cdot 2r\pi \cdot x,$

und aus  $\mathbf{T} - \mathbf{T}_0 = \mathbf{A}_r$ :

$$x = \frac{r n^2 \pi}{7200 g f_1} = 0,044 \text{ [Umdr. in 1/sek].}$$

$$751. s = \frac{v^2}{4gf} = 10,098 \text{ m.}$$

$$752. v^2 = 2g[r(1 - \cos \alpha) + f(l + r \sin \alpha)].$$

[Arbeit des Gewichtes:  $-Gr(1 - \cos \alpha),$

Arbeit der Reibung:

$$-fGl - \int_0^\alpha f \cdot G \cos \varphi \cdot r d\varphi,$$

anfängliche Bewegungsenergie:

$$\mathbf{T}_0 = \frac{1}{2} \frac{G}{g} v^2.]$$

$$753. x = 172,7 \text{ m.}$$

[Anfangsenergie:  $\frac{1}{2} \frac{G}{g} v^2,$

Arbeit des Gewichtes:  $-Gx \sin \alpha,$

Arbeit der Zapfenreibung und Rollreibung:  $-G \cos \alpha \cdot x,$  worin

$$x = \frac{0,06 \cdot 4 \text{ cm} + 0,05 \text{ cm}}{40 \text{ cm}} = 0,00725,$$

daraus:

$$x = \frac{v^2}{2g(\sin \alpha + \kappa)}, \quad \cos \alpha \doteq 1.]$$

754. Die anfängliche Bewegungsenergie der Stange ist

$$T_1 = \frac{1}{2} \frac{G}{g} v^2,$$

jene der Kugel

$$T_2 = \frac{1}{2} J \omega^2,$$

wenn  $J$  ihr Trägheitsmoment für die in der wagrechten Ebene liegende Momentanachse und  $\omega$  die Winkelgeschwindigkeit um diese bezeichnet; es ist:

$$J = \frac{2}{5} \frac{G}{g} r^2 + \frac{G}{g} r^2, \quad \omega = \frac{v}{r}.$$

Arbeit leisten die gleitende Reibung der Stange:

$$A_1 = -f \frac{G}{2} x$$

und die Rollreibung der Kugel:

$$A_2 = -\frac{f_2}{r} \left( G + \frac{G}{2} \right) x,$$

wenn  $f$  und  $f_2$  die Zahlen der gleitenden und der Rollreibung sind. Setzt man dann

$$-(T_1 + T_2) = A_1 + A_2,$$

so folgt:

$$x = \frac{12}{5} \frac{v^2}{(f + 3f_2/r)g}.$$

755. Die Bewegungsenergie des Gewichtes in der tiefsten Lage ist

$$G a (1 - \cos \alpha) = \frac{1}{2} \frac{G}{g} v^2;$$

sie wird aufgewendet für die Reibungsarbeit  $fGl$ ; daraus folgt:

$$f = a(1 - \cos \alpha)/l.$$

756. Für die äußerste Gleichgewichtslage der Kette ist:

$$x_1 = \frac{fl}{1+f}.$$

Die Elementararbeit des Gewichtes ist  $qx dx$ , die der Reibung  $-fq(l-x) dx$ , somit die Bewegungsenergie am Ende der Bewegung:

$$\frac{1}{2} \frac{ql}{g} v_1^2 = \int_{x_1}^l qx dx - \int_{x_1}^l fq(l-x) dx,$$

woraus

$$v_1^2 = \frac{gl}{1+f}.$$

757. Läßt man den Widerstand der rollenden Bewegung  $\mathfrak{R} = f_2 G/r$  im Mittelpunkt der Kugel angreifen, so ist seine Arbeit  $-\mathfrak{R}x$ . Die anfängliche

Bewegungsenergie der Kugel besteht aus der Schwerpunktsenergie  $\frac{1}{2} \frac{G}{g} c^2$  und aus der Energie der Drehung um den Schwerpunkt

$$\frac{1}{2} J \omega^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5} \frac{G}{g} r^2 \cdot \left( \frac{c}{r} \right)^2.$$

Aus  $T_0 = \mathfrak{R}x$  folgt sodann:  $x = \frac{7rc^2}{10gf_2}.$



758. Nennt man  $p = \frac{G}{r^2 \pi}$  den (gleichförmig verteilt angenommenen)

Druck auf die Flächeneinheit und nimmt man in der Entfernung  $\varrho$  von der Achse einen ringförmigen Flächenstreifen  $2\varrho\pi \cdot d\varrho$  an, so ist dessen Reibung

$$f p \cdot 2\varrho\pi \cdot d\varrho$$

und die Arbeit der Reibung bis zur Ruhe

$$-(f p \cdot 2\varrho\pi \cdot d\varrho) \cdot 2\varrho\pi \cdot x.$$

Die Gesamtarbeit der Reibung aller Flächenstreifen bis zur Ruhe ist

$$A_r = -4\pi^2 f p x \int_0^r \varrho^2 d\varrho = -\frac{4}{3}\pi^2 f p x r^3.$$

Die Anfangsenergie ist

$$T_0 = \frac{1}{4} \frac{G}{g} r^2 \left(\frac{n\pi}{30}\right)^2.$$

Aus  $A_r = -T_0$  folgt:

$$x = \frac{r n^2 \pi}{4800 f g}.$$

759. Setze die Summe der Arbeiten gleich Null:

$$P(s+x) - Gx - \int_0^y F_1 \cdot dy_1 + 2 \int_0^x F \cdot dy = 0.$$

Hierin ist  $P = \frac{\pi d^2}{4} p$  der Druck auf den Kolben (Arbeit  $Ps$ ) und der gleich große Druck auf den Deckel des Zylinders (Arbeit  $Px$ ); ferner  $y$  die Zusammenrückung der Feder  $F_1$ , und zwar:

$$y_1 = \frac{a(c+d)}{d(a+c)}(x+s) = C(x+s).$$

Man erhält:

$$(P - F_0 C)(x+s) - k C^2(x+s)^2/2 - kx^2 = 0.$$

woraus

$$x = 25 \text{ mm.}$$

760. Da der gemeinsame Schwerpunkt in Ruhe bleibt, ist:

$$G_1 s_1 - G s = 0, \quad \text{also} \quad s_1 = s \cdot G/G_1.$$

761. Es ist  $x = 0$ .

762. Der Rücklauf der Kanone beträgt:

$$x = \left(\frac{Gv}{G+G_1}\right)^2 \frac{1}{2fg},$$

wenn  $G$  das Gewicht des Geschosses,  $G_1$  das Gewicht der Kanone bedeutet.

763. Wenn  $G_1$  um  $x$  nach links gerückt ist, hat  $G$  den wagrechten Weg  $b_1 - b - x$  zurückgelegt, falls das kleine Prisma bis zur Unterlage herabgeglitten ist. Es wird, da auf den gemeinsamen Schwerpunkt beider Prismen nur lotrechte Kräfte wirken,

$$G_1 x - G(b_1 - b - x) = 0$$

sein, also ist

$$x = \frac{G(b_1 - b)}{G + G_1}.$$

**764.** Nennt man  $x$  und  $x_1$  die Abstände der beiden Punkte nach beliebiger Zeit von der Anfangslage von  $G$ ,  $\xi$  den Abstand ihres gemeinsamen Schwerpunktes, so ist

$$\xi = \frac{Gx + G_1x_1}{G + G_1},$$

und

$$\frac{d\xi}{dt} = \frac{1}{G + G_1} \left[ G \frac{dx}{dt} + G_1 \frac{dx_1}{dt} \right].$$

Für den Anfang ist  $\frac{dx}{dt} = 0$ ,  $\frac{dx_1}{dt} = c$ , also:

$$\frac{d\xi}{dt} = v_0 = \frac{G_1}{G + G_1} c.$$

Setzt man in der Gleichung für  $\xi$ :

$$\xi = h, \quad x = gt^2/2, \quad x_1 = h - ct + gt^2/2,$$

so wird die gesuchte Zeit:

$$T = \frac{1}{g(G + G_1)} [G_1c + \sqrt{2ghG(G + G_1) + G_1^2c^2}].$$

**765.** Im Augenblick der Trennung von  $G$  und  $G_1$  ist

$$(G + G_1)v_s = Gv + G_1(v_s - c_1),$$

wenn  $v_s = c \cos \alpha$  die Geschwindigkeit des gemeinsamen Schwerpunktes ist. Daraus wird:

$$v = c \cos \alpha + \frac{G_1}{G} c_1.$$

Nennt man  $W$  die halbe Sprungweite des Turners (während des Aufsteigens),  $W_1$  die halbe Sprungweite, nachdem er sich vom Gewicht getrennt (also während des Abfalles),  $h$  die Sprunghöhe, so ist

$$h = \frac{c^2}{2g} \sin^2 \alpha,$$

$$W^2 = \frac{2v_s^2 h}{g}, \quad W_1^2 = \frac{2v^2 h}{g}$$

und

$$x = W_1 - W = \frac{G_1}{G} \cdot \frac{c c_1 \sin \alpha}{g}.$$

**766.** Nach dem Schwerpunktsprinzip ist die Anfangsgeschwindigkeit des Kahnes

$$v_0 = \frac{G}{G_1} c.$$

Seine Beschleunigung ist  $-\frac{ag}{G_1} v^2$ ; aus der Gleichung

$$\frac{dv}{dt} = -\frac{ag}{G_1} v^2, \quad \frac{ag}{G_1} dt = -\frac{dv}{v^2}$$

findet man

$$v = \frac{G G_1 c}{G_1^2 + G g a c t}.$$

**767.** Da keine Reibung auftritt, dreht sich die kleine Scheibe nicht, sondern besitzt nur Translation. Der Punkt  $A$  beschreibt einen Kreisbogen mit dem Mittelpunkt  $B$ , wobei  $BAO_2O_1$  ein Parallelogramm ist.

768. Sie ist eine wagrechte Gerade, senkrecht zur Bildebene, in der Entfernung  $r \left(1 - \frac{3}{8} \cos \varphi\right)$  lotrecht über  $N$ . [Da keine Reibung auftritt, muß der Schwerpunkt in lotrechter Richtung sinken; der Punkt  $N$  bewegt sich wagrecht; aus diesen beiden Bewegungsrichtungen kann man durch Ziehen der Normalen die Lage der Momentanachse konstruieren.]

769. Der Schwerpunkt (Mittelpunkt) der Stange fällt in einer Lotrechten, da nur Vertikalkräfte vorhanden sind. Nennt man  $\varphi$  den Neigungswinkel der Stange während der Bewegung,  $x$  und  $y$  die Koordinaten von  $A$ , so ist

$$\begin{cases} x = l \cos \alpha + l \cos \varphi, \\ y = 2l \sin \varphi, \end{cases}$$

woraus sich der Ort von  $A$  ergibt:

$$(x - l \cos \alpha)^2 + \frac{y^2}{4} = l^2 \quad (\text{Ellipse}).$$

Zieht man durch den Mittelpunkt der Stange eine wagrechte Linie, so ist ihr Schnitt  $O$  mit  $By$  das Momentanzentrum (Drehpol) der Stange und  $OA$  die Normale der Bahn von  $A$ .

770. Ist  $J$  das Trägheitsmoment beider Scheiben um ihren gemeinsamen Schwerpunkt, so tritt die Winkelbeschleunigung  $\lambda = 2KR/J$  um jenen Punkt auf, da er in Ruhe bleibt.

Es ist

$$J = \frac{93}{160} \frac{GR^2}{g},$$

somit:

$$\lambda = \frac{320}{93} \frac{Kg}{GR}.$$

771. Ziehe durch den Schwerpunkt der Platte eine Wagrechte und bringe sie zum Schnitt mit  $AB$ ; dann ist der Schnittpunkt der Drehpol der eintretenden Bewegung für den ersten Augenblick.

772. Auf den Gesamtschwerpunkt  $S$  von  $M$  und  $m$  wirken nur lotrechte Kräfte, er kann also nur lotrecht sinken. Nennt man  $\xi$  und  $x$  die wagrechten Entfernungen der Schwerpunkte von  $M$  und  $m$  von der Lotrechten durch  $S$ , so muß also sein:

$$M \xi = m x$$

und nach zweimaliger Differentiation:

$$M \frac{d^2 \xi}{dt^2} = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

oder

$$M b = m b_x.$$

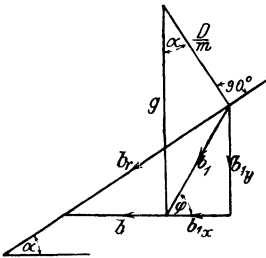
Die relative Beschleunigung  $b_r$  von  $m$  hat die Richtung der Keilfläche  $BA$ ; es ist nach den Gesetzen der relativen Bewegung

$b_r$  = absolute Punktbeschleunigung — Beschleunigung des Keiles

oder

$$\bar{b}_r = \bar{b}_1 + \bar{b} \quad (\text{siehe Abbildung}),$$

wobei die Beschleunigung des Keiles nach rechts gerichtet ist.



Die absolute Punktbeschleunigung  $b_1$  besteht aus der Beschleunigung  $g$  der Schwere und der von  $D$  herrührenden Beschleunigung  $D/m$ ; ihre Teile sind:

$$\begin{cases} b_{1x} = \frac{D}{m} \sin \alpha = \frac{M}{m} b, \text{ also } D = \frac{M b}{\sin \alpha} \\ b_{1y} = g - \frac{D}{m} \cos \alpha, \end{cases}$$

Nach der Zeichnung ist ferner

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{b_{1y}}{b + b_{1x}},$$

woraus nach Einsetzung der Werte für  $b_{1x}$  und  $b_{1y}$ :

a) 
$$b = g \frac{m \cos \alpha \sin \alpha}{M + m \sin^2 \alpha}.$$

Sodann ist

$$b_{1x} = \frac{M}{m} b = g \frac{M \cos \alpha \sin \alpha}{M + m \sin^2 \alpha}, \quad b_{1y} = g \frac{(M + m) \sin^2 \alpha}{M + m \sin^2 \alpha}.$$

$$D = \frac{M b}{\sin \alpha} = \frac{M m g \cos \alpha}{M + m \sin^2 \alpha},$$

Die absolute Beschleunigung  $b_1$  der Punktmasse  $m$  ist:

b) 
$$b_1 = \sqrt{b_{1x}^2 + b_{1y}^2} = \frac{g \sin \alpha}{M + m \sin^2 \alpha} \sqrt{M^2 + (2M + m) m \sin^2 \alpha}$$

und ihre Neigung gegen die Wagrechte:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{b_{1y}}{b_{1x}} = \frac{M + m}{M} \operatorname{tg} \alpha.$$

c) Da  $\varphi$  konstant ist, ist die absolute Bahn des Punktes  $m$  eine Gerade,  $\varphi$  ihre Neigung gegen die Wagrechte. Die relative Beschleunigung wird:

$$b_r = \frac{b_{1y}}{\sin \alpha} = g \frac{(M + m) \sin \alpha}{M + m \sin^2 \alpha},$$

und d) der Druck zwischen Keil und der wagrechten Ebene:

$$D_1 = M g + D \cos \alpha = \frac{M(M + m) g}{M + m \sin^2 \alpha}.$$

**773.** Bedeuten  $v_1, v_2$  und  $w_1, w_2$  die Geschwindigkeiten der beiden Kugeln  $M_1, M_2$  vor und nach dem Stoße, so gelten die Gleichungen:

$$M_1 v_1 + M_2 v_2 = M_1 w_1 + M_2 w_2, \quad k = \frac{w_2 - w_1}{v_1 - v_2} \text{ (Stoßzahl).}$$

Für  $v_2 = 0, w_1 = 0$  folgt  $w_2 = k v_1$  und  $M_1/M_2 = k$ .

**774.** Für  $v_2 = -v_1, w_2 = 0$  folgt  $w_1 = -2 v_1$  und  $M_1/M_2 = 3$ .

**775.** Für  $w_1 = -v_1$  folgt  $w_2 = k(v_1 - v_2) - v_1$  und  $\frac{v_1}{v_2} = -\frac{1+k}{3-k}$ .

**776.** Stoßzahl  $k = 1/2$ . Die Geschwindigkeit der stoßenden Kugel nach dem Stoß ist Null.

**777.**  $2 M_1 v_1 \sin \alpha$ .

**778.**  $2 M_1 (v_2 \sin \beta - v_1 \cos \beta)$ . [Erteile beiden Körpern die Geschwindigkeit  $v_2$  nach rechts und führe die Aufgabe auf die vorige zurück.]

779.  $M_2$  hat nach dem Stoß mit  $M_1$  die Geschwindigkeit

$$w_2 = 2v_1 \frac{M_1}{M_1 + M_2} = \frac{5}{3} v_1,$$

nach dem Stoß mit  $M_3$  die Geschwindigkeit

$$w_2 \left[ 1 - \frac{2M_3}{M_2 + M_3} \right].$$

Soll dieser Ausdruck gleich  $-v_1$  werden, so muß

$$M_3 = 4M_2$$

sein.

780. Da die Bewegungsgröße sich nicht ändert und die Stöße unelastisch sind, werden zuerst zwei Kugeln mit der gleichen Geschwindigkeit  $v_1/2$  laufen, sodann drei Kugeln mit  $v_1/3$  und schließlich alle vier Kugeln mit  $v_1/4$ .

781. Nennt man  $v_1, v_2$  die Fallgeschwindigkeiten der beiden Gewichte  $G_1$  und  $G_2$  im Augenblick des Auftreffens, so sind die Geschwindigkeiten vor dem Stoß:

$$v_1 = \sqrt{2gh_1}, \quad v_2 = \sqrt{2gh_2}$$

und die Bewegungsgröße vor dem Stoß:

$$(G_1 v_1 - G_2 v_2)/g.$$

Nach dem Stoß ist die Bewegungsgröße:

$$(2G + G_1 + G_2) w/g.$$

Setzt man beide gleich, so wird:

$$w = \sqrt{2g} \frac{G_1 \sqrt{h_1} - G_2 \sqrt{h_2}}{2G + G_1 + G_2}.$$

782. Vor dem ersten Anprall sei die Geschwindigkeit  $v_1$ ; dann ist vor dem zweiten Anprall

$$v_2 = -v_1 k,$$

wenn  $k$  die Stoßzahl ist; die Zeit zwischen erstem und zweitem Anprall ist

$$t_1 = \frac{a-d}{v_1 k}.$$

Rechnet man ebenso die Zeit zwischen zweitem und drittem Anprall mit

$$t_2 = \frac{a-d}{v_1 k^2},$$

so wird die ganze Zeit

$$t = t_1 + t_2 + \dots + t_{n-1}$$

und

$$v_1 = \frac{a-d}{t} \cdot \frac{1-k^{n-1}}{k^{n-1}(1-k)}.$$

783.  $M_2 = \sqrt{M_1 M_3}$ .

784. Nennt man in dem Augenblick, in dem  $C$  mit  $B$  in Berührung kommt,

$$\sphericalangle BCD = \alpha, \quad \sphericalangle BCA = \varphi,$$

ferner  $d$  den Kugeldurchmesser, so ist  $v_1 \cos \alpha$  die Geschwindigkeit des Stoßes und  $v_1 \cos \alpha (1-k)/2$  die Geschwindigkeit der Kugel  $C$  in der Richtung  $CB$  nach dem Stoß, hingegen  $v_1 \sin \alpha$  senkrecht dazu.

Hieraus folgt

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{2 \operatorname{tg} \alpha}{1-k}.$$

Nun ist

$$d \cdot \sin \varphi = a \cdot \cos(\varphi - \alpha),$$

woraus

$$\overline{BD} = d \cdot \sin \alpha = \frac{d}{a(1+k)} \left\{ \sqrt{d^2 - a^2(1-k^2)} + d \right\}.$$

**785.** Nennt man  $\alpha$  den Winkel zwischen  $v_1$  und der gemeinsamen Normalen der beiden Kugeln, so hat die stoßende Kugel nach dem Stoß die Geschwindigkeit  $v_1 \sin \alpha$  in der Tangente,  $v_1 \cos \alpha \cdot (1-k)/2$  in der Normalen; somit:

$$\frac{1}{n^2} v_1^2 = v_1^2 \sin^2 \alpha + \frac{1}{4} v_1^2 \cos^2 \alpha (1-k)^2,$$

woraus

$$\cos \alpha = \frac{2}{n} \sqrt{\frac{n^2 - 1}{(3-k)(1+k)}}.$$

**786.** Nennt man  $\varphi$  die Ablenkung des Balles  $A$  durch den Stoß, so ergibt sich allgemein

$$\text{ctg } \varphi = \text{ctg } \alpha + \frac{2}{(1+k) \sin \alpha (1 - \cos \alpha)}.$$

Für  $\varphi = 90^\circ$  ergibt sich  $\alpha$  aus der Gleichung:

$$\cos^2 \alpha - \cos \alpha = \frac{2}{1+k}$$

**787.** Die zweite Kugel besitzt nach dem Stoß mit der ersten die Geschwindigkeit

$$\frac{2 v_1}{1 + M_2/M_1} = \frac{2 n}{n+1} v_1,$$

wenn  $M_1$  und  $M_2$  die Massen der stoßenden und der gestoßenen Kugel sind. Ebenso ist die Geschwindigkeit der dritten Kugel nach dem Stoß

$$\left( \frac{2 n}{n+1} \right)^2 v_1,$$

und die der letzten

$$\left( \frac{2 n}{n+1} \right)^{r-1} v_1.$$

**788.** Ist  $l$  die Länge vom Aufhängungs- bis zum Kugelmittelpunkt, so ist die Geschwindigkeit der Kugel  $M_1$  vor dem Stoß

$$v_1 = \sqrt{2 g l (1 - \cos \alpha_1)} = 2 \sin \frac{\alpha_1}{2} \sqrt{g l};$$

die Geschwindigkeit von  $M_2$  nach dem Stoß mit  $M_1$ :

$$w_2 = (1+k) \frac{M_1}{M_1 + M_2} v_1$$

und nach dem Stoß mit  $M_3$ :

$$w'_2 = (1+k) \frac{M_1}{M_1 + M_2} \cdot \frac{M_2 - k M_3}{M_2 + M_3} v_1;$$

die Geschwindigkeit von  $M_3$  nach dem Stoß mit  $M_2$  ist:

$$w_3 = (1+k) \frac{M_2}{M_2 + M_3} w_2 = (1+k)^2 \frac{M_1}{M_1 + M_2} \cdot \frac{M_2}{M_2 + M_3} v_1.$$

Setzt man wie oben:

$$w'_2 = 2 \sin \frac{\alpha_2}{2} \sqrt{gl}, \quad w_3 = 2 \sin \frac{\alpha_3}{2} \sqrt{gl},$$

so wird:

$$\sin \frac{\alpha_2}{2} = \sin \frac{\alpha_1}{2} (1+k) \frac{M_1}{M_1+M_2} \cdot \frac{M_2-kM_3}{M_2+M_3},$$

$$\sin \frac{\alpha_3}{2} = \sin \frac{\alpha_1}{2} (1+k)^2 \frac{M_1}{M_1+M_2} \cdot \frac{M_2}{M_2+M_3}$$

und für die besonderen Werte:

$$\alpha_2 = 13^\circ 16', \quad \alpha_3 = 36^\circ 32'.$$

**789.** Nennt man  $G_1$  das Gewicht des Stabes,  $\omega_1$  seine Winkelgeschwindigkeit in der tiefsten Lage,  $J_1$  sein Trägheitsmoment für  $O$ , so ist nach dem Prinzip der Bewegungsenergie:

$$G_1 l/2 = J_1 \omega_1^2/2, \quad J_1 = G_1 l^2/3 g$$

und somit die Geschwindigkeit des tiefsten Punktes (Stoßstelle):

$$v_1 = l \omega = \sqrt{3gl}.$$

Die an die Stoßstelle reduzierte Masse des Stabes ist:

$$\mathfrak{M}_1 = \frac{J_1}{l^2} = \frac{1}{3} \frac{G_1}{g}$$

und die Geschwindigkeit des Gewichtes  $G_2$  (Masse  $M_2$ ) nach dem Stoß:

$$w_2 = \frac{v_1}{1 + M_2/\mathfrak{M}_1} = v_1 \frac{G_1}{G_1 + 3G_2}.$$

Nach dem Prinzip der Bewegungsenergie ist ferner für die Bewegung von  $G_1$ :

$$-\frac{1}{2} M_2 w_2^2 = -x f G_2,$$

woraus

$$x = \frac{3}{2} \frac{l}{f} \left( \frac{G_1}{G_1 + 3G_2} \right)^2 = 15,07 \text{ m.}$$

**790.** Die Geschwindigkeit  $v_1$ , mit der das Stabende an den Würfel stößt, folgt aus dem Prinzip der Bewegungsenergie:

$$\mathbf{T} - \mathbf{T}_0 = \mathbf{A}$$

oder

$$J_1 \omega_1^2/2 = G_1 l(1 - \cos \alpha)/2.$$

Hierin ist  $J_1 = M_1 l^2/3$  das Trägheitsmoment des Stabes für  $O$ ,  $\omega_1$  seine Winkelgeschwindigkeit im Augenblick des Stoßes. Es folgt

$$v_1 = l \omega_1 = \sqrt{3gl(1 - \cos \alpha)}.$$

Die reduzierte Stangenmasse an der Stoßstelle ist:

$$\mathfrak{M}_1 = M_1/3 = G_1/3g.$$

Das Trägheitsmoment des Würfels um  $O_2$  ist:

$$J_2 = \frac{2}{3} \frac{G_2}{g} s^2$$

und somit seine nach  $A$  reduzierte Masse:

$$\mathfrak{M}_2 = \frac{J_2}{s^2} = \frac{2}{3} \frac{G_2}{g}.$$

Die Geschwindigkeit von  $A$  nach dem Stoß ist:

$$w_2 = (1 + k) \frac{\mathfrak{M}_1}{\mathfrak{M}_1 + \mathfrak{M}_2} v_1 = (1 + k) \frac{G_1}{G_1 + 2G_2} v_1.$$

Die Bewegungsenergie des Würfels nach dem Stoß ist:

$$\mathbf{T}_2 = \frac{1}{2} \mathfrak{M}_2 w_2^2 = \frac{G_1^2 G_2 (1 + k)^2}{(G_1 + 2G_2)^2} l (1 - \cos \alpha).$$

Zum Kippen des Würfels ist die Arbeit erforderlich:

$$\mathbf{A}_2 = G_2 \frac{s}{2} (\sqrt{2} - 1).$$

Es muß  $\mathbf{T}_2 > \mathbf{A}_2$  sein oder:

$$\cos \alpha < 1 - \frac{2}{9} (\sqrt{2} - 1) \frac{s}{l} \left( 1 + 2 \frac{G_2}{G_1} \right)^2.$$

**Andere Lösung:** Ist  $D$  die Stoßkraft zwischen beiden Körpern, so ist ihr Moment um  $O_1$  bzw.  $O_2$  gleich der Änderung des Momentes der Bewegungsgröße, also:

$$Dl = J_1(\omega_0 - \omega_1) \quad \text{und} \quad Ds = J_2 \omega_2.$$

Hierin ist  $\omega_0$  die Winkelgeschwindigkeit des Stabes zu Beginn des Stoßes, nämlich  $v_1/l$ . Hieraus wird zunächst

$$\frac{J_1}{l^2} (v_1 - l \omega_1) = \frac{J_2}{s} \omega_2.$$

Ist der Stoß unelastisch ( $k = 0$ ), so bleiben die Körper nach dem Stoß in Berührung, und es ist für die Stoßstelle:

$$l \omega_1 = s \omega_2,$$

woraus mit

$$J_1/l^2 = \mathfrak{M}_1, \quad J_2/s^2 = \mathfrak{M}_2$$

folgt:

$$w_2 = s \omega_2 = v_1 \frac{\mathfrak{M}_1}{\mathfrak{M}_1 + \mathfrak{M}_2}.$$

Ist die Stoßzahl nicht Null, sondern  $k$ , so ist der Faktor  $1 + k$  noch hinzuzufügen; es wird also

$$w_2 = (1 + k) \frac{\mathfrak{M}_1}{\mathfrak{M}_1 + \mathfrak{M}_2} v_1,$$

wie bereits gefunden wurde.

**791.** Reduziert man die Masse  $M_2$  des Balkens nach  $A$ , so ist sie

$$\mathfrak{M}_2 = J_2/a^2 = M_2/3$$

und die Geschwindigkeit von  $M_1$  nach dem Stoß:

$$w_1 = v_1 - \frac{2 v_1}{1 + M_1/\mathfrak{M}_2} = \frac{3 M_1 - M_2}{3 M_1 + M_2} v_1,$$

wenn  $v_1 = \sqrt{2gh}$  die Geschwindigkeit vor dem Stoß ist.

Der Punkt  $A$ , der anfangs ruht, hat nach dem Stoß die Geschwindigkeit

$$w_2 = \frac{2 v_1}{1 + \mathfrak{M}_2/M_1},$$

woraus

$$\omega_2 = \frac{c_2}{a} = \frac{v_1}{a} \frac{6 M_1}{3 M_1 + M_2}.$$



792. Das Gewicht  $G_1$  kommt mit der Geschwindigkeit  $v_1 = \sqrt{2gh_1}$  an der Stange an.  $\mathfrak{M}_2 = G_2/3g$  ist die an das Ende der Stange reduzierte Masse, ihre Geschwindigkeit nach dem Stoß ist ebenso groß wie jene von  $G_1$ , nämlich  $w_1 = w_2 = \frac{3G_1}{3G_1 + G_2} v_1$ . Das Arbeitsprinzip gibt dann den Ansatz  $\mathbf{T} - \mathbf{T}_0 = \mathbf{A}$ , worin  $\mathbf{T} = 0$ ,  $\mathbf{T}_0 = (M_1 + \mathfrak{M}_2) w_1^2/2$ , die Arbeit der Reibung und der sinkenden Gewichte:

$$\mathbf{A} = -2fDr\varphi + G_1 a\varphi + G_2 \frac{a}{2} \varphi.$$

Man erhält:

$$\varphi = \frac{6G_1^2 h}{(3G_1 + G_2)[4fDr - a(2G_1 + G_2)]}.$$

793. Nennt man  $J_1, J_2, J_3$  die Trägheitsmomente der drei Stäbe für ihre Drehungsachsen, so ist

$$J_1 = M_1(a_1^2 + b_1^2 - a_1 b_1)/3,$$

$$J_2 = M_2(a_2^2 + b_2^2 - a_2 b_2)/3,$$

$$J_3 = M_3(a_3^2 + b_3^2 - a_3 b_3)/3.$$

Nach dem Stoß nehmen die Punkte der drei Stäbe folgende Geschwindigkeiten an:

$$A_1: \quad w_1 = \frac{M a_1^2}{M a_1^2 + J_1} (1 + k) V,$$

$$B_1: \quad v_1 = \frac{b_1}{a_1} w_1,$$

$$A_2: \quad w_2 = \frac{a_2^2 J_1}{a_2^2 J_1 + b_1^2 J_2} (1 + k) v_1,$$

$$B_2: \quad v_2 = \frac{b_2}{a_2} w_2,$$

$$A_3: \quad w_3 = \frac{a_3^2 J_2}{a_3^2 J_2 + b_2^2 J_3} (1 + k) v_2,$$

$$B_3: \quad v_3 = \frac{b_3}{a_3} w_3.$$

Die Kugel  $m$  erhält endlich die Geschwindigkeit:

$$w = \frac{J_3}{J_3 + m b_3^2} (1 + k) v_3$$

oder

$$w = V(1 + k)^4 \frac{a_1 a_2 a_3 b_1 b_2 b_3 M J_1 J_2 J_3}{(a_1^2 M + J_1)(a_2^2 J_1 + b_1^2 J_2)(a_3^2 J_2 + b_2^2 J_3)(J_3 + m b_3^2)}.$$

794. Nach dem Prinzip der Bewegungsenergie ist die Geschwindigkeit des Stabes an der Stoßstelle

$$v_1^2 = 3g \sin \alpha \cdot b^2/a,$$

wenn  $\overline{OA} = a$ ,  $\overline{OB} = b$  gesetzt wird. Die Geschwindigkeit  $w_1$  dieser Stelle nach dem Stoß ergibt sich aus

$$v_1 - w_1 = \frac{(1 + k)v_1}{1 + \mathfrak{M}_1/M_2},$$

oder mit  $M_2 = \infty$  (weil  $B$  fest ist)

$$w_1 = -k v_1.$$

Setzt man analog wie oben

$$w_1^2 = 3 g \sin \beta \cdot b^2/a,$$

so wird

$$k = \sqrt{\sin \beta / \sin \alpha}.$$

795. Ist  $M_2$  die Masse der Platte, so ist ihr Trägheitsmoment für die  $x$ -Achse:  $7 M_2 h^2/48$  und daher die nach  $A$  reduzierte Masse:

$$7 M_2/12 = \mathfrak{M}_2.$$

Ist  $v_1$  die Geschwindigkeit der stoßenden Masse  $M_1 = M_2/10$ ,  $w_2$  die Geschwindigkeit der Stoßstelle  $A$  nach dem Stoß, so ist:

$$w_2 = (1 + k) \frac{M_1}{M_1 + \mathfrak{M}_2} v_1,$$

und für  $k = 1$ :

$$w_2 = 12 v_1/41.$$

Soll die Platte bis zur wagrechten Lage schwingen, so ist nach dem Prinzip der Bewegungsenergie:

$$\mathfrak{M}_2 w_2^2/2 = M_2 g \cdot h/4,$$

woraus

$$v_1 = \frac{41}{12} \sqrt{\frac{6 g h}{7}}.$$

796. Das Trägheitsmoment der Daumenwelle für ihre Achse ist:

$$J_1 = \frac{1}{12} \frac{\gamma}{g} \pi d (R^4 - 5 r^4);$$

die an die Stoßstelle reduzierte Masse der Daumenwelle:

$$\mathfrak{M}_1 = \frac{4 J_1}{(R + r)^2},$$

ihre Geschwindigkeit an der Stoßstelle:

$$v_1 = \frac{(R + r) n \pi}{60}.$$

Der Stoß ist unelastisch, da Welle und Stampfe nach dem Stoß in Berührung bleiben; demnach ist die Geschwindigkeit der Stampfe nach dem Stoß:

$$w_2 = \frac{\mathfrak{M}_1}{\mathfrak{M}_1 + M_2} v_1, \quad M_2 = \frac{G_2}{g}.$$

Es ist also

$$w_2 = \frac{1}{60} \frac{\pi^2 \gamma n d (R + r) (R^4 + 5 r^4)}{\gamma \pi d (R^4 + 5 r^4) + 3 G_2 (R + r)^2} = 0,202 \text{ m/sek.}$$

797. Nennt man  $\overline{SA} = a$ ,  $l$  die Länge des Stabes,  $M_1$  seine Masse,  $\mathfrak{M}_1 = \frac{l^2}{12 a^2} M_1$  die nach  $A$  reduzierte Masse, so ist die Geschwindigkeit des Schwerpunktes  $S$  nach dem Stoß

$$w_s = v_1 \left[ 1 - \frac{1 + k}{1 + M_1/\mathfrak{M}_1} \right],$$

weil die Masse  $M_2$  des Hindernisses unendlich groß ist.

Für die Winkelgeschwindigkeit  $\omega$  des Stabes um  $S$  erhält man nach dem Stoß

$$a \omega = - \frac{1 + k}{1 + \mathfrak{M}_1/M_1} v_1$$

und für die Geschwindigkeit der Stoßstelle  $A$ :

$$w_a = w_s + a \omega = -v_1 k,$$

also von  $a$  ganz unabhängig.

**798.** Ist  $M_1$  die Masse der Platte,  $M_1 \varrho^2$  ihr Trägheitsmoment für die Schwerlinie senkrecht zur Bildebene, so ist ihre Winkelgeschwindigkeit nach dem Stoß:

$$\omega_1 = -\frac{1}{x} \frac{(1+k)v_1}{1 + \mathfrak{M}_1/M_1},$$

worin  $v_1$  die Fallgeschwindigkeit der Platte,  $\mathfrak{M}_1$  die an die Stoßstelle reduzierte Masse  $\mathfrak{M}_1 = M_1 \varrho^2/x^2$  ist. Soll  $\omega_1$  ein Minimum werden, so muß  $x(1 + \varrho^2/x^2)$  ein Minimum sein; dies tritt ein für  $x = \varrho$ .

Die größte Winkelgeschwindigkeit der Platte ist also:

$$\omega_{\max} = -\frac{(1+k)v_1}{2\varrho}.$$

**799.** Nennt man  $S$  den gemeinsamen Schwerpunkt der Masse  $M$  und des Stieles,  $S_1$  jenen der Masse  $M$  und bezeichnet

$$\overline{OS} = z, \quad \overline{SS_1} = y,$$

so muß

$$zy = \varrho^2$$

sein, wenn  $(M + \mu x)\varrho^2$  das Trägheitsmoment des Hammers für seine zur Bildfläche senkrechte Schwerlinie ist.

Es ist

$$y = \frac{\mu x}{M + \mu x} \left( \frac{x}{2} + a \right),$$

$$z = x + a - y,$$

$$(M + \mu x)\varrho^2 = J + M y^2 + \mu x \left[ \frac{x^2}{12} + \left( \frac{x}{2} + a - y \right)^2 \right],$$

wenn  $J$  das Trägheitsmoment von  $M$  allein in bezug auf seine zur Bildfläche senkrechte Schwerlinie ist.

Hieraus erhält man:

$$\mu x^2(x + 3a) = 6J.$$

**800.** Es muß  $y + r = J_x/M y$  sein, wenn  $J_x$  das Trägheitsmoment der Masse  $M$  der Scheibe in bezug auf die  $x$ -Achse ist.

Aus  $J_x = M r^2/4 + M y^2$  findet man

$$y = r/4.$$

**801.** Es ist, wenn  $M$  die Masse des Dreiecks,  $y$ , die Koordinate seines Schwerpunktes bezeichnet:

$$\xi = \frac{\int x y dM}{M y_s}, \quad \eta = \frac{\int y^2 dM}{M y_s^2},$$

woraus wegen

$$\int x y dM = \mu \int_0^a \int_0^{a-x} x y dx dy = \mu \int_0^a x dx \cdot \frac{y_1^2}{2} = \frac{\mu}{24} a^2 b^2,$$

$$y_1 = \frac{b}{a}(a-x), \quad M = \frac{1}{2} \mu a b,$$

$$\int y^2 dM = \mu \int_0^a \int_0^{a-x} y^2 dx dy = \mu \int_0^a dx \cdot \frac{y_1^3}{3} = \frac{\mu}{12} a b^3;$$

daraus ergibt sich:

$$\xi = a/4, \quad \eta = b/2.$$

802. Rechnung wie in Beispiel 801.

$$\begin{aligned} \int xy \, dM &= \mu \int \int xy \, dx \, dy = \mu \int_0^r \left[ x \, dx \int_0^{y_1} y \, dy \right] \\ &= \frac{\mu}{2} \int_0^r x \, dx \cdot y_1^2 = \frac{\mu}{2} \int_0^r x (r^2 - x^2) \, dx = \frac{\mu}{8} r^4, \\ \int y^2 \, dM &= \mu \int \int y^2 \, dx \, dy = \mu \int_0^r \left[ dx \int_0^{y_1} y^2 \, dy \right] \\ &= \frac{\mu}{3} \int_0^r dx \cdot y_1^3 = \frac{\mu}{3} \int_0^r (r^2 - x^2)^{3/2} \, dx = \frac{\mu \pi}{16} r^4, \end{aligned}$$

woraus

$$\begin{aligned} M &= \frac{\mu \pi}{4} r^2, & y_s &= \frac{4}{3} \frac{r}{\pi}, \\ \xi &= 3r/8, & \eta &= 3\pi r/16. \end{aligned}$$

803. Rechnung wie im Beispiel 801.

$$\begin{aligned} \int xy \, dM &= \mu \int \int xy \, dx \, dy = \mu \int_{-h/2}^{+h/2} \left[ y \, dy \int_{-x_1}^{x_2} x \, dx \right], \\ x_1 &= \frac{b_1}{h} \left( \frac{h}{2} + y \right), & x_2 &= \frac{b_2}{h} \left( \frac{h}{2} + y \right), \end{aligned}$$

woraus

$$\int xy \, dM = \frac{1}{24} \mu b h^2 (b_2 - b_1).$$

Ferner

$$\int y^2 \, dM = \frac{1}{24} \mu b h^3,$$

somit

$$\begin{aligned} M &= \mu b h / 2, & y_s &= h / 6, \\ \xi &= (b_2 - b_1) / 2, & \eta &= h / 2, \end{aligned}$$

d. h. der Stoßmittelpunkt liegt im Halbierungspunkt der Grundlinie  $b$ .

804. In  $B$  wird ein Stoß auf die Platte ausgeübt. Bildet man die Momente der Bewegungsgrößen der Platte um  $B$  vor und nach dem Stoß und setzt sie einander gleich, so ist

$$M v_s \cdot 0 + J \omega = M w_s \cdot e + J \omega'.$$

Hierin ist  $M$  die Masse der Platte,  $J$  ihr Trägheitsmoment für die lotrechte Schwerlinie,  $v_s$  und  $w_s$  die Geschwindigkeiten des Schwerpunktes vor und nach dem Stoß,  $e$  die halbe Diagonale. Mit

$$J = M e^2 / 3, \quad w_s = e \omega'$$

erhält man:

$$\omega' = \omega / 4.$$

805. Nennt man  $M$  die Masse einer Stange,  $J$  ihr Trägheitsmoment für  $C$ , so hat die Bewegungsgröße der Stange  $AC$  vor dem Stoß um  $C$  das Moment  $Mv \cdot a/2$ , nach dem Stoß  $J\omega$ . Dabei ist  $\omega$  die Winkelgeschwindigkeit um  $C$ . Setzt man die Momente der Bewegungsgrößen um  $C$  einander gleich, so folgt:

$$\omega = 3v/2a = \text{konst.};$$

da ferner der Drehungswinkel des Stabes  $AC$ :  $\varphi = 2\pi/3$  ist, bis  $A$  und  $B$  sich treffen, so wird die gesuchte Zeit

$$t = \frac{\varphi}{\omega} = \frac{4a\pi}{9v}.$$

806. Nennt man  $M$  die Masse der Scheibe,  $J$  ihr Trägheitsmoment für  $AC$ ,  $r$  die halbe Diagonale,  $B$  die auftretende Stoßkraft, so ist:

$$J(\omega' - \omega) = -Br.$$

Hat ferner der Schwerpunkt der Scheibe nach dem Stoß die Geschwindigkeit  $w_s$ , so ist

$$Mw_s = B$$

und endlich

$$w_s = r\omega'.$$

Hieraus erhält man:

$$\omega' = \omega/7 \quad \text{und} \quad B = Mr\omega/7.$$

807. Bildet man die Momente der Bewegungsgrößen des Würfels vor und nach dem Stoß um die festgehaltene Stelle  $H$ , so müssen sie einander gleich sein; es wird also:

$$Mv \cdot a/2 = J\omega'.$$

Hierin ist  $M$  die Masse des Würfels,  $J = 2Ma^2/3$  sein Trägheitsmoment für die Kante bei  $H$ ,  $\omega'$  seine Winkelgeschwindigkeit nach dem Stoß. Daraus wird die gefragte Geschwindigkeit des Schwerpunktes:

$$w_s = \frac{a}{\sqrt{2}} \omega' = \frac{3}{8} v \sqrt{2}.$$

Die Bewegungsenergie des Würfels nach dem Stoß ist

$$T = J\omega'^2/2;$$

soll sie den Würfel kippen, so muß sie die Arbeit zum Heben des Würfels

$$A = Mg \frac{a}{2} (\sqrt{2} - 1)$$

leisten können; es muß also

$$v^2 \geq \frac{8}{3} (\sqrt{2} - 1) ga$$

sein.

808. Setzt man die Momente der Bewegungsgrößen um  $A$  vor und nach dem Stoß einander gleich, so wird

$$M_1 v_1 \cdot 3a/2 = J\omega + M_1 \overline{AB}^2 \cdot \omega';$$

hierin ist  $J$  das Trägheitsmoment des Prismas für  $A$ ,  $\omega'$  seine Winkelgeschwindigkeit nach dem Stoß. Es wird

$$\omega' = \frac{6}{53} \cdot \frac{v_1}{a}.$$

Damit das Prisma umkippt, muß seine Bewegungsenergie größer als die zum Kippen um  $A$  notwendige Hebearbeit sein, oder

$$\frac{1}{2} (J + M_1 \cdot \overline{AB}^2) \omega'^2 > (M_1 + M_2) g \left( \overline{AS} - \frac{3}{2} a \right),$$

worin  $S$  der gemeinsame Schwerpunkt des Prismas und der Masse  $M_1$  ist. Es ergibt sich

$$\overline{AS} = 13 a / 8,$$

und hieraus:

$$v_1^2 > 53 a g / 9.$$

809.  $v = 16,6 \frac{\text{m}}{\text{sek}} \cdot \left[ 60 \cdot \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ sek}} = v \frac{1 \text{ m}}{1 \text{ sek}} \right]$

810.  $g' = 127 \, 137,6 \cdot \frac{\text{km}}{\text{Stde}^2} \cdot \left[ 9,81 \frac{\text{m}}{\text{sek}^2} = g' \frac{1000 \text{ m}}{(3600 \text{ sek})^2} \right]$

811.  $t = 1 \text{ min.} \left[ 80 \frac{\text{m}}{\text{sek}^2} = 288 \frac{1000 \text{ m}}{t^2} \right]$

812.  $g' = 1,831. \left[ 9,81 \frac{\text{m}}{t^2} = g' \frac{\text{m}}{t_1^2}, \frac{t_1}{t} = 0,432. \right]$

813. Die Zeiteinheit muß verzehnfacht werden.  $\left[ \lambda \cdot \frac{1}{t^2} = 100 \lambda \cdot \frac{1}{t_1^2} \right]$

814. 1 PS = 542 engl. Sek.-Fuß-Pfund.  $\left[ 75 \frac{\text{mkg}}{\text{sek}} = x \frac{0,454 \text{ kg} \cdot 0,305 \text{ m}}{1 \text{ sek}} \right]$

815. 445 374 Dyn (mit  $g = 981 \frac{\text{cm}}{\text{sek}^2}$ ).

816. 13847 Dyn.

817. 1 PS = 75 g = 735,75  $\frac{\text{kgm}}{\text{sek}}$ .

818.  $J_1 = J \cdot 981 \cdot 10^5. [J \cdot ML^2 = J_1 \cdot M_1 L_1^2 \text{ oder } J \cdot \frac{1 \text{ kg Gewicht}}{1 \text{ m/sek}^2} \cdot 1 \text{ m}^2 = J_1 \cdot 1 \text{ g Masse} \cdot 1 \text{ cm}^2.]$

819.  $x = 1. \left[ 64 \, 285,71 \frac{\text{Pfund} \cdot \text{Fuß}^2}{\text{min}^2} = x \frac{\text{kg} \cdot \text{m}^2}{\text{sek}^2} \right]$

820.  $x = 7411. \left[ 600 \frac{\text{kg}}{\text{cm}^2} = x \frac{\text{Pfund}}{\text{Zoll}^2} \right]$

821. a)  $[k] = [K^{-1} L^4 T^{-4}]$ , b)  $[k] = [M^{-1} L^3 T^{-2}]$ .

822.  $[a] = [L^{-1}]$ ,  $[b] = [KL^{-2}]$ .

823.  $a = 0,100$ ,  $b = 0,667$ .

$$\left[ 0,038 \frac{1}{\text{cm}} = a \frac{1}{\text{Zoll}}, 0,054 \frac{\text{kg}}{\text{cm}^2} = b \frac{\text{Pfund}}{\text{Zoll}^2} \right]$$

824. Die Zahl ist dimensionslos.

825. a)  $[\alpha] = [KL^{-(n+2)} T^n]$ , b)  $[\alpha] = [ML^{-(n+1)} T^{n-2}]$ .

826. a)  $[\alpha] = [KL^{-4} T^2]$ ,  $[\beta] = [KL^{-7/2} T^{3/2}]$

b)  $[\alpha] = [ML^{-3}]$ ,  $[\beta] = [ML^{-3/2} T^{-1/2}]$ .

827.  $[u] = [T^{-1}]$ ;  $[\alpha] = [L]$ ,  $[\beta] = [L^2 T^{-2}]$ ,  $[\gamma] = [L^2]$ .

828.  $[\alpha] = [L^{-1} T^2]$ ;  $[\beta] = [T^2]$ .  
 $\alpha = 0,00008848$ , während  $\beta$  unverändert bleibt.

829.  $[\alpha] = [L^{1/2} T^{-1}]$ ;  $[\beta] = [T^{-1}]$ .  
 $\alpha = 63,8352$ , während  $\beta$  unverändert bleibt.

830.  $[a]$   $[b]$   $[c]$  haben die Dimension  $[L^{1/2} T^{-1}]$ ,  
 $[a_1]$   $[b_1]$  „ „ „  $[L^{1/2}]$ .

Es wird:

$$\begin{aligned} a &= a_1 = 40,94, \\ b &= b_1 = 0,002759, \\ c &= 1,78. \end{aligned}$$

831. Da  $A$  die Dimension Null hat, bleibt für die Zahl 1250 die Dimension im technischen Maßsystem  $[K^{-1} L^2]$ , im physikalischen  $[M^{-1} L T^2]$ .

832. Wird die Dimension der Kraft mit  $K$  bezeichnet, so hat die Zahl 0,00277 die Dimension  $[K^{-2} L^5 T^2]$ ; sie ändert sich also in 0,27569.

833. Nennt man  $K$  die Dimension der Kraft, so findet man für die Zahlen 7, 40 und 0,06 der empirischen Gleichungen die Dimensionen  $[L^{1/2}]$ ,  $[K T^{-1}]$  und  $[K^{-1/2} L T^{3/2}]$ .

Man erhält also die Dimensionalgleichungen:

$$\begin{aligned} 7 \cdot \text{m}^{1/2} &= x \cdot \text{Fuß}^{1/2}, \\ 40 \cdot \text{kg} \cdot \text{Stunde}^{-1} &= y \cdot \text{Pfund} \cdot \text{Stunde}^{-1}, \\ 0,06 \cdot \text{kg}^{-1/2} \cdot \text{m} \cdot \text{Stunde}^{1/2} &= z \cdot \text{Pfund}^{-1/2} \cdot \text{Fuß} \cdot \text{Stunde}^{1/2}, \end{aligned}$$

woraus die neuen Gleichungen folgen:

$$\left. \begin{aligned} h[\text{Fuß}] &= \left( \frac{12,5 B}{88 + B} \right)^2, \\ d[\text{Fuß}] &= 0,13 \sqrt{B}. \end{aligned} \right\} (B \text{ in Pfund}).$$

834. Nennt man  $K$  die Dimension der Kraft, so ergeben sich für die Zahlen 0,045 und 0,5 die Dimensionen  $[K^{-1/2} L]$  und  $[L]$ . Man erhält die Dimensionalgleichungen:

$$0,045 \text{ kg}^{-1/2} \cdot \text{cm} = x \cdot \text{Pfund}^{-1/2} \cdot \text{Zoll}, \quad 0,5 \text{ cm} = y \text{ Zoll},$$

woraus die neue Gleichung folgt:

$$d[\text{Zoll}] = 0,012 \sqrt{P} + 0,2 \quad (P \text{ in Pfund}).$$

835. Die Dimensionen von  $v$ ,  $B$ ,  $R$ ,  $r$  sind:  $[L T^{-1}]$ ,  $[K T^{-1}]$ ,  $[L^2]$  und  $[K^{-1} L^3]$ ; daher hat die Zahl 3600 keine Dimension, sie ändert sich also beim Übergang zu anderen Einheiten nicht.

836. Die Gleichung enthält vier verschiedene Längeneinheiten: mm, cm (in  $\text{kg}/\text{cm}^2$ ), dem (in Liter) und m. Nennt man diese der Reihe nach

$$L_3 : L_2 : L_1 : L = 1 : 10 : 10^2 : 10^3$$

und  $K$  die Einheit der Kraft (kg), so wird die Dimensionalgleichung:

$$f \cdot \frac{L_3^2}{L^2} = 15 \sqrt{\frac{36 \cdot L_1^3}{p_0 K^2 L_2^{-2}}}$$

oder

$$f = 15 \sqrt{\frac{36}{p_0}} \cdot L^2 L_1^{-3/2} L_2 L_3^{-2} K^{-1}.$$

Die Zahl 15 hat also die Dimension:

$$[L^{-2} L_1^{-1/2} L_2^{-1} L_3^2 K^1].$$

Will man sämtliche Größen in der Gleichung auf m beziehen, so ist:

$$15 \cdot L^{-2} L_1^{-3/2} L_2^{-1} L_3^2 = x \cdot L^{-2} L^{-3/2} L^{-1} L^2,$$

woraus

$$x = 15 \cdot 10^{-1/2}.$$

Will man sie hingegen auf mm beziehen, so wird:

$$15 \cdot L^{-2} L_1^{-3/2} L_2^{-1} L_3^2 = y \cdot L_3^{-2} L_3^{-3/2} L_3^{-1} L_3^2$$

und

$$y = 15 \cdot 10^{-10}.$$

Die Gleichung lautet also dann:

$$f = 0,015 \sqrt{10} \mathfrak{B}/p_0 \quad \text{bzw.} \quad f = 15 \cdot 10^{-10} \sqrt{\mathfrak{B}/p_0}.$$

**837.** In der Gleichung kommen zwei Kräfteinheiten (kg und t) und zwei Längeneinheiten (km und m) vor; außerdem soll die Zeiteinheit (Stunde) durch eine andere (Sekunde) ersetzt werden. Zwischen diesen Einheiten bestehen die Beziehungen:

$$K_1 = 1000 K, \quad L_1 = 1000 L, \quad T_1 = 3600 T.$$

Die Dimension von 0,0052 ist:

$$\frac{K}{K_1 L^2} \cdot \frac{T_1^2}{L_1^2}.$$

Die neue Zahl  $k$  für einheitliche Einheiten muß also der Gleichung genügen:

$$0,0052 \cdot \frac{K}{K_1 L^2} \cdot \frac{T_1^2}{L_1^2} = k \cdot \frac{K}{K L^2} \cdot \frac{T^2}{L^2},$$

woraus

$$k = 67392 \cdot 10^{-9}.$$

**838.** Der Widerstand ist eine Kraft und hat als solche die Dimension  $[MLT^{-2}]$ ; die Fläche der Scheibe hat die Dimension  $[L^2]$ , die Dichte der Luft  $[ML^{-3}]$ , die Geschwindigkeit  $[LT^{-1}]$ . Man schreibe also die Dimensionalgleichung an:

$$MLT^{-2} = [L^2]^x \cdot [ML^{-3}]^y \cdot [LT^{-1}]^z.$$

Man erhält daraus:

$$x = 1, \quad y = 1, \quad z = 2,$$

d. h.

$$\text{Widerstand} = \xi \cdot \text{Fläche} \cdot \text{Dichte} \cdot (\text{Geschwindigkeit})^2.$$

Ähnlich im technischen Maßsystem.

**839.** Die Leistung hat die Dimension  $[ML^2 T^{-3}]$ , die Winkelgeschwindigkeit  $[T^{-1}]$ , die Luftdichte  $[ML^{-3}]$ . Die Dimensionalgleichung lautet dann:

$$ML^2 T^{-3} = L^x \cdot (T^{-1})^y \cdot (ML^{-3})^z.$$

Man erhält daraus:

$$x = 5, \quad y = 3, \quad z = 1,$$

d. h.

$$\text{Leistung der Luftschraube} = \xi \cdot \text{Dichte} \cdot (\text{Halbmesser der Schraubenflügel})^5 \cdot (\text{Winkelgeschwindigkeit})^3.$$

Ähnlich im technischen Maßsystem.



**Aufgaben aus der technischen Mechanik.** Von Professor Ferd. Wittenbauer in Graz.

Zweiter Band: Festigkeitslehre. 611 Aufgaben nebst Lösungen und einer Formelsammlung. Dritte, verbesserte Auflage. Mit 506 Textfiguren. Unveränderter Neudruck 1922. Gebunden 8 Goldmark / Gebunden 1.95 Dollar

Dritter Band: Flüssigkeiten und Gase. 634 Aufgaben nebst Lösungen und einer Formelsammlung. Dritte, vermehrte und verbesserte Auflage. Mit 433 Textfiguren. Unveränderter Neudruck 1922.

Gebunden 8 Goldmark / Gebunden 1.95 Dollar

---

**Graphische Dynamik.** Ein Lehrbuch für Studierende und Ingenieure. Mit zahlreichen Anwendungen und Aufgaben. Von Ferdinand Wittenbauer †, Professor an der Technischen Hochschule in Graz. Mit 745 Textfiguren. 1923.

Gebunden 80 Goldmark / Gebunden 7.15 Dollar

---

**Lehrbuch der technischen Mechanik** für Ingenieure und Studierende.

Zum Gebrauche bei Vorlesungen an Technischen Hochschulen und zum Selbststudium. Von Professor Dr.-Ing. Theodor Pöschl in Prag. Mit 206 Abbildungen. 1923.

6 Goldmark; gebunden 7.25 Goldmark / 1.45 Dollar; gebunden 1.75 Dollar

---

**Einführung in die Mechanik** mit einfachen Beispielen aus der Flugtechnik.

Von Professor Dr.-Ing. Theodor Pöschl in Prag. Mit 102 Textabbildungen. 1917.

3.75 Goldmark / 0.90 Dollar

---

**Lehrbuch der Hydraulik für Ingenieure und Physiker.** Von Professor Dr.-Ing. Theodor Pöschl, o. o. Professor an der Deutschen Technischen Hochschule in Prag. Mit etwa 150 Textabbildungen.

Erscheint im Frühjahr 1924

---

**Lehrbuch der technischen Mechanik.** Von Dr. phil. h. c. Martin Grübler, Professor an der Technischen Hochschule zu Dresden.

Erster Band: Bewegungslehre. Zweite, verbesserte Auflage. Mit 144 Textfiguren. 1921. 4.20 Goldmark / 1 Dollar

Zweiter Band: Statik der starren Körper. Zweite, berichtigte Auflage. (Neudruck.) Mit 222 Textfiguren. 1922. 7.50 Goldmark / 1.80 Dollar

Dritter Band: Dynamik starrer Körper. Mit 77 Textfiguren. 1921. 4.20 Goldmark / 1 Dollar

---

**Leitfaden der Mechanik für Maschinenbauer.** Mit zahlreichen Beispielen für den Selbstunterricht. Von Professor Dr.-Ing. Karl Laudin in Breslau. Mit 229 Textfiguren. 1921.

4 Goldmark / 0.95 Dollar

---

**Technische Elementar-Mechanik.** Grundsätze mit Beispielen aus dem Maschinenbau. Von Dipl.-Ing. Rudolf Vogdt, Professor an der Staatlichen Höheren Maschinenbauschule in Aachen, Regierungsbaumeister a. D. Zweite, verbesserte und erweiterte Auflage. Mit 197 Textfiguren. 1922.

2.50 Goldmark / 0.60 Dollar

---

**Ingenieur-Mechanik.** Lehrbuch der technischen Mechanik in vorwiegend graphischer Behandlung. Von Dr.-Ing. Dr. phil. Heinz Egerer, Diplom-Ingenieur, vormals Professor für Ingenieur-Mechanik und Materialprüfung an der Technischen Hochschule Drontheim.

Erster Band: Graphische Statik starrer Körper. Mit 624 Textabbildungen sowie 238 Beispielen und 145 vollständig gelösten Aufgaben. 1919. Unveränderter Neudruck 1923. Gebunden 11 Goldmark / Gebunden 2.65 Dollar

Band 2-4 in Vorbereitung. Der zweite und dritte Band behandeln die gesamte Mechanik starrer und nichtstarrer Körper.

Der vierte Band bringt die Erweiterung der Festigkeitslehre und Dynamik für Tiefbau-, Maschinen- und Elektroingenieure.

**Lehrbuch der Technischen Physik.** Von Dr. Dr.-Ing. Hans Lorenz, o. Professor an der Technischen Hochschule Danzig, Geheimer Regierungsrat. Zweite, neubearbeitete Auflage.

Erster Band: Technische Mechanik starrer Gebilde. Zweite, vollständig neubearbeitete Auflage der „Technischen Mechanik starrer Systeme“.

Erster Teil: Mechanik ebener Gebilde. Mit 295 Abbildungen.

Erscheint im Frühjahr 1924

---

**Theoretische Mechanik.** Eine einleitende Abhandlung über die Prinzipien der Mechanik. Mit erläuternden Beispielen und zahlreichen Übungsaufgaben. Von A. E. H. Love, M. A., D. Sc., F. R. S., ordentlicher Professor der Naturwissenschaft an der Universität Oxford. Autorisierte deutsche Übersetzung der zweiten Auflage von Dr.-Ing. Hans Polster. Mit 88 Textfiguren. 1920.

12 Goldmark; gebunden 14 Goldmark / 2.90 Dollar; gebunden 3.35 Dollar

---

**Ed. Autenrieth, Technische Mechanik.** Ein Lehrbuch der Statik und Dynamik für Ingenieure. Neu bearbeitet von Dr.-Ing. Max Ensslin in Eßlingen. Dritte, verbesserte Auflage. Mit 295 Textabbildungen. 1922.

Gebunden 15 Goldmark / Gebunden 3.60 Dollar

---

**Grundzüge der technischen Mechanik des Maschineningenieurs.**

Ein Leitfaden für den Unterricht an maschinentechnischen Lehranstalten. Von Professor Dipl.-Ing. P. Stephan, Regierungs-Baumeister. Mit 283 Textabbildungen. 1923.

2.50 Goldmark / 0.60 Dollar

---

**Die technische Mechanik des Maschineningenieurs** mit besonderer Berücksichtigung der Anwendungen. Von Professor Dipl.-Ing. P. Stephan, Regierungs-Baumeister. In vier Bänden.

Erster Band: Allgemeine Statik. Mit 300 Textfiguren. 1921.

Gebunden 4 Goldmark / Gebunden 0.95 Dollar

Zweiter Band: Die Statik der Maschinenteile. Mit 276 Textfiguren. 1921.

Gebunden 7 Goldmark / Gebunden 1.70 Dollar

Dritter Band: Bewegungslehre und Dynamik fester Körper. Mit 264 Textfiguren. 1922.

Gebunden 7 Goldmark / Gebunden 1.70 Dollar

Vierter Band: Die Elastizität gerader Stäbe. Mit 255 Textfiguren. 1922.

Gebunden 7 Goldmark / Gebunden 1.70 Dollar

---

**Grundzüge der technischen Schwingungslehre.** Von Professor Dr.-Ing.

Otto Föppl in Braunschweig, Technische Hochschule. Mit 106 Abbildungen im Text. 1923.

4 Goldmark; gebunden 4.80 Goldmark / 0.95 Dollar; gebunden 1.15 Dollar

---

**Technische Schwingungslehre.** Ein Handbuch für Ingenieure, Physiker und Mathematiker bei der Untersuchung der in der Technik angewendeten periodischen Vorgänge. Von Dipl.-Ing. Dr. Wilhelm Hort, Oberingenieur bei der Turbinenfabrik der AEG., Privatdozent an der Technischen Hochschule in Berlin. Zweite, völlig umgearbeitete Auflage. Mit 423 Textfiguren. 1922.

Gebunden 24 Goldmark / Gebunden 5.75 Dollar

---

**Mathematische Schwingungslehre.** Theorie der gewöhnlichen Differentialgleichungen mit konstanten Koeffizienten sowie einiges über partielle Differentialgleichungen und Differenzgleichungen. Von Dr. Erich Schneider. Mit 49 Textabbildungen. 1924. 8.40 Goldmark; gebunden 9.15 Goldmark / 2 Dollar; gebunden 2.20 Dollar